

Trabalho Prático 1 **Computação Física**

(C.F.) Não há abreviatura.

Curso de Licenciatura Informática e Multimédia (LEIM)

Ano Letivo 2017/2018

Turma LEIM 24D

Docentes:

Eng. Jorge Pais

Eng. Carlos Carvalho

Grupo: 1

Membros: Alunos ou discentes

Luis Fonseca (A45125)

Philipp Al-Badavi(A45138)

Faltam os índices de conteúdos, de figuras e tabelas.

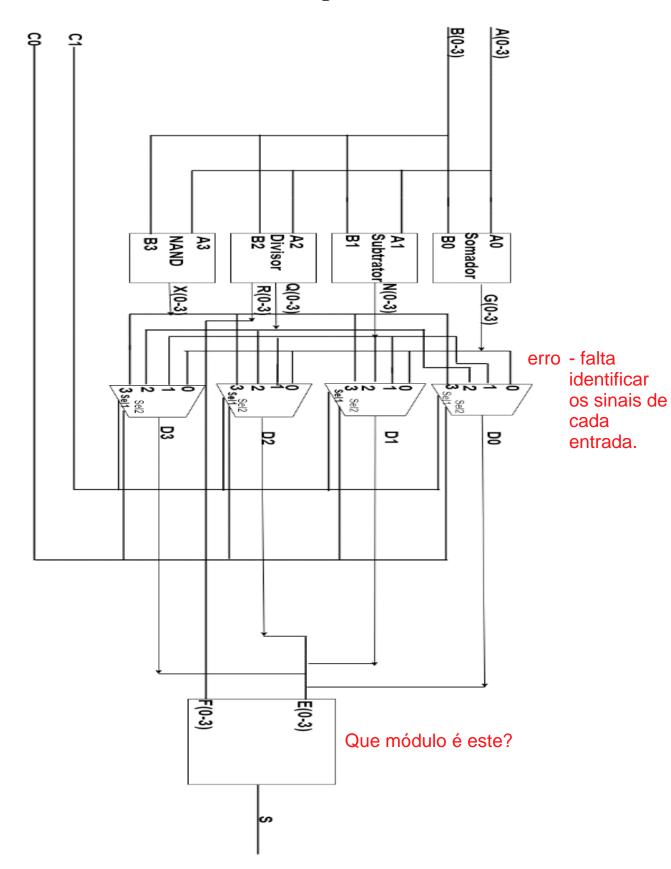
Introdução

Para este trabalho foi pedido a realização e a representação de circuitos combinatórios e sequencias com as operações/operadores lógicas(os) apresentados no enunciado que são: soma, subtração, divisão e NAND. Neste relatório consta os processos que foram usados, assim como a explicação do procedimento adotado e uma respetiva conclusão.

erro

Identação horrorosa.

ALU(arithmetic logic unit)



Somador

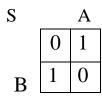
Com as entradas fornecidas, coube nos fazer uma tabela de verdade, a partir dai fazer um mapa de karnaugh, retirar as expressões para a implementação no arduino e desenhar o respetivo circuito. Encontra se os processos usados.

Tabela de Verdade:

A	В	S	CyOut
0	0	0	0
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	0	1

Errado

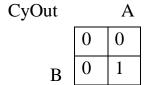
Mapa de Karnaugh:



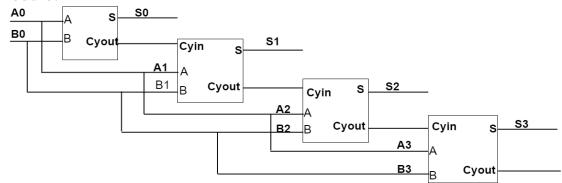
Expressões:

$$S = A/.B + A.B/$$

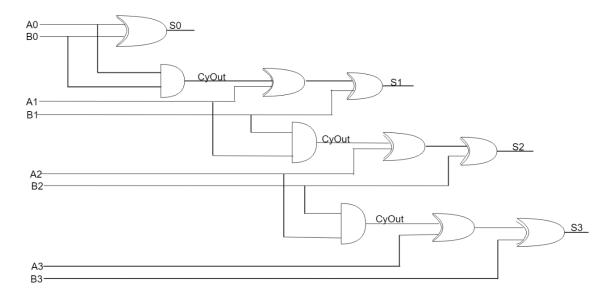
CyOut = A.B.CyIn Errado



Modulo:



Circuito:



Subtrator

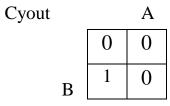
Com as entradas fornecidas, coube nos fazer uma tabela de verdade, a partir dai fazer um mapa de karnaugh, retirar as expressões para a implementação no arduino e desenhar o respetivo circuito. Encontra se os processos usados.

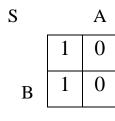
Errado - Bwout

Tabela de Verdade:

A	В	S	Cyout
0	0	0	0
0	1	1	1
1	0	1	0
1	1	0	0

Mapas de Karnaugh:



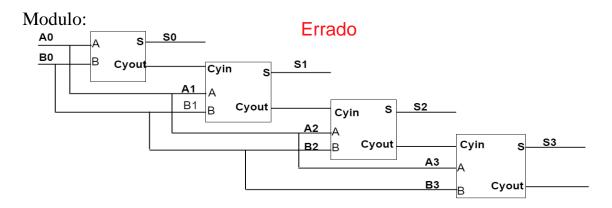


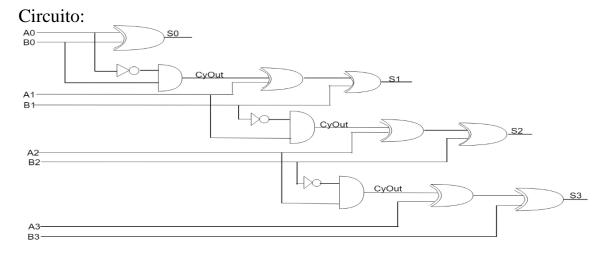
Errado

Expressoes:

$$S = A/$$
 Errado

CyOut = A/.B/ Errado

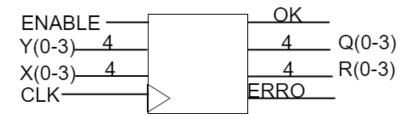




Divisor

Para esta operação logica o processo usado foi diferente dos que foi usado nas outras operações. Neste foram definidos vários passos para chegar ao objetivo pretendido, mas usando tabelas de verdade e mapas de Karnaugh.

1. Definir as entradas e as saídas



2. Algoritmo da divisão

```
1 void setup() {
 2 Serial.begin(9600);
 3 }
 5 void loop() {}
 7 void divisor(int Enable,int Y,int X, int *Pq, int *Pr,int *pOK, int *pErro){
 8 int Q,R,OK,ERRO;
9 Pq = εQ; poκ = εοκ;
10 Pr = &R; pErro = &ERRO;
11 if(~Enable){
     R = X;
15
     if(Y == 0){
       ERRO = 0; OK = 1;
17
        while(R >= Y) {
18
         Q++;
19
         R = R-Y;
       ok = 1;
23 }
```

3. Tipos de Hardware

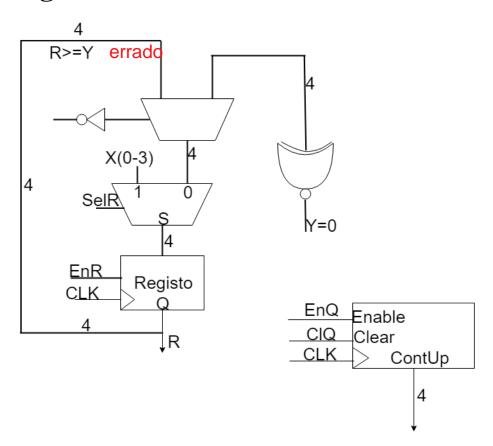
Q -ContadorUp (4bits)

R – Registo (4bits)

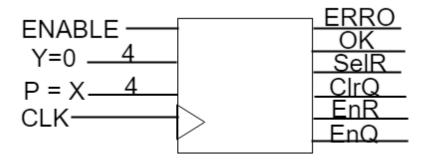
Erro,OK,Enable – Sinais de 1bit

X,Y – Entradas a 4 bits

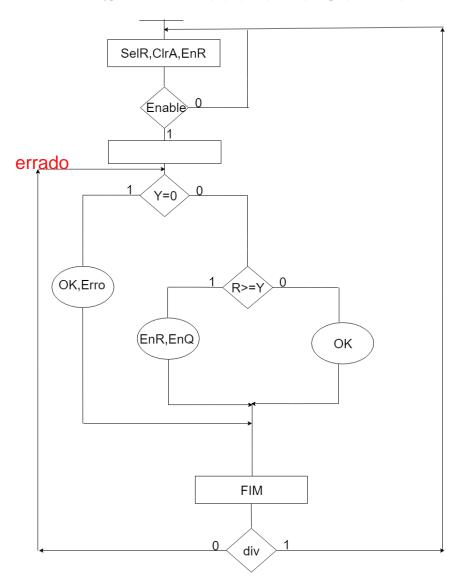
4. Diagrama de blocos do modulo funcional



5.Especificar as entradas e saídas do modulo de controlo



6.ASM - Modulo de Controlo



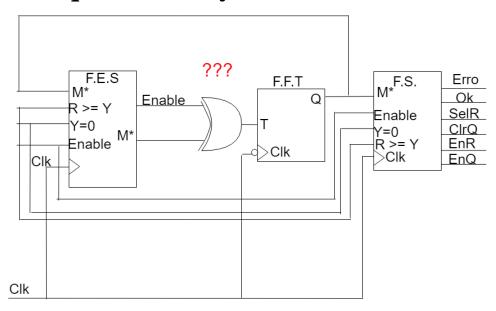
ASM errado

7. Escolher o tipo de célula de Memoria

R: Flip-Flop-Edge Triggered T

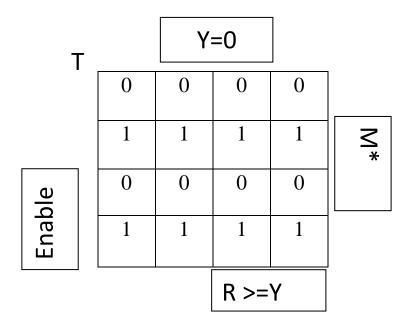
T	Q
0	Q*
1	Q*/

8. Esquema Mealy-Moore



9. Tabela de Verdade e Mapa de Karnaugh

Enable	Y = 0	R >=Y	M*	M	Q
0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	1
0	0	1	0	0	0
0	0	1	1	0	1
0	1	0	0	0	0
0	1	0	1	0	1
0	1	1	0	0	0
0	1	1	1	0	1
1	0	0	0	1	1
1	0	0	1	1	0
1	0	1	0	1	1
1	0	1	1	1	0
1	1	0	0	1	1
1	1	0	1	1	0
1	1	1	0	1	1
1	1	1	1	1	0



 $T = Enable \oplus M*$

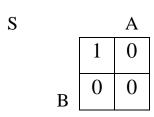
NAND

Com as entradas fornecidas, coube nos fazer uma tabela de verdade, a partir dai fazer um mapa de karnaugh, retirar as expressões para a implementação no Arduíno e desenhar o respetivo circuito. Encontra se os processos usados. Esta expressão consiste na negação da operação lógica AND e como é possível observar na tabela de verdade, NAND só toma o valor 1 quando AND for igual a 0.

Tabela de Verdade:

A	В	A.B	(A.B)/
0	0	0	1
0	1	0	1
1	0	0	1
1	1	1	0

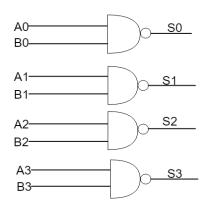
Mapas de Karnaugh:



Expressoes:

$$S = (A.B)/$$

Circuito:



No Arduíno...

Com as expressões retiradas pelos processos mencionados, coube-nos correr no Arduíno para verificar os resultados. Através das varias funções conseguimos obter os resultados que esperávamos. Também foi feito um multiplexe de 4x1(4 entradas, 2 entradas de seleção e 1 saída) caso o utilizador pretenda efetuar outras operações. O código e o respetivo output encontram se em baixo.

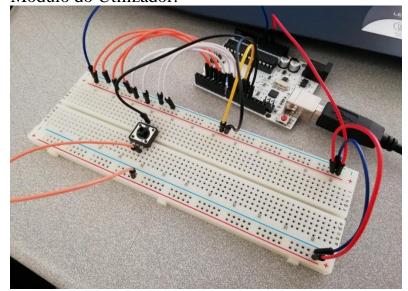
Código Arduíno:

```
24
        S= (somadorlbit(X3, Y3, Cyout, pCyout) << 3) | S; //S= S3 | S2 | S1 | S0
25
       return S;
26
      //----SUBTRATOR-----
     int subtratorlbit(int A, int B, int CyIn, int *CyOut)
29
30
31
      int S;
32
      s = -A \in 0x01;
       *CyOut = (~A & B) | (CyIn & B) | (~A & CyIn);
33
       return A^B^CyIn;
34
35
      int subtrator4bits(int X3, int X2, int X1, int X0, int Y3, int Y2, int Y1, int Y0)
37
       int CyOut;
38
39
      int *pCyOut;
       int S;
40
41
      pCyOut= &CyOut;
42
      S = (subtratorlbit(X0,Y0,0,pCyOut));
      S = (subtratorlbit(X1, Y1, CyOut, pCyOut) << 1) | S;
43
       S = (subtrator1bit(X2, Y2, CyOut, pCyOut) << 2) | S;
45
       S = (subtrator1bit(X3, Y3, CyOut, pCyOut) << 3) | S;
       //S = CyOut << 4 | S;
46
1
2 void setup() {
3 Serial.begin(9600);
pinMode(13,OUTPUT);
     //----SOMADOR-----
8
     int somadorlbit(int A, int B, int CyIn, int *CyOut)
9
      int S:
      s = A^B^CyIn;
11
       *CyOut = A & B | A & CyIn | B & CyIn;
13
14
15
     int somador4bits(int X3, int X2, int X1, int X0, int Y3, int Y2, int Y1, int Y0)
16
17
       int Cyout;
18
       int *pCyout;
      int S;
19
20
      pCyout= &Cyout;
       S= (somadorlbit(X0, Y0, 0, pCyout)); //S= S0
21
       S= (somadorlbit(X1, Y1, Cyout, pCyout) << 1) | S; //S= S1 | S0
      S= (somadorlbit(X2, Y2, Cyout, pCyout) << 2) | S; //S= S2 | S1 | S0
```

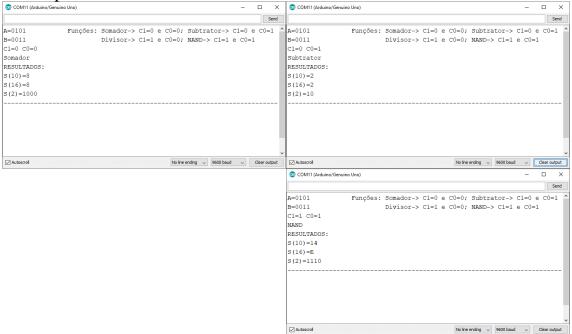
```
47
        return S;
 48
       }
 49
        //----NAND-----
 50
 51
 52
        int NANDlbit(int A, int B, int CyIn, int *CyOut)
 53
       {
 54
        int S;
 55
        S = \sim (A \& B) \& 0x01;
 56
         return S;
 57
       int NAND4bits(int X3, int X2, int X1, int X0, int Y3, int Y2, int Y1, int Y0){
 58
 59
        int CyOut;
 60
        int *pCyOut;
 61
        int S;
 62
        pCyOut= &CyOut;
 63
         S = (NANDlbit(X0,Y0,0,pCyOut));
 64
         S = (NANDlbit(X1, Y1, CyOut, pCyOut) << 1) | S;
         s = (NANDlbit(X2, Y2, CyOut, pCyOut) << 2) | s;
 65
 66
         S = (NANDlbit(X3, Y3, CyOut, pCyOut) << 3) | S;
 67
         return S;
 68
     }
 95
         return S;
 96
 97
     //-----MUX-----
98
    byte MUX 4xl (boolean CO, boolean Cl, int X3, int X2, int X1, int X0, int Y3, int Y2, int Y1, int Y0) {
99
100
       int A = somador4bits(X0, X1, X2, X3, Y0, Y1, Y2, Y3);
                                                           Um Mux é feito à custa de 1
101
       int B = subtrator4bits(X0, X1, X2, X3, Y0, Y1, Y2, Y3);
       //int C = divisor4bits(X0, X1, X2, X3, Y0, Y1, Y2, Y3);
                                                            somador e de 1 subtrator.
       int D = NAND4bits(X0, X1, X2, X3, Y0, Y1, Y2, Y3);
103
104
105
       if (Cl == 0 && C0 == 0) {
106
        return A;
107
       else if (Cl == 0 && C0 == 1){
108
                                          Errada a implementação
109
        return B;
110
       else if (C1 == 1 && C0 == 0){
111
112
       // return C;
113
114
       else if (Cl == 1 && C0 == 1){
115
         return D;
116
117 }
```

```
119 void loop() {
121
        boolean X3=digitalRead(3);//laranja
122
        boolean X2=digitalRead(4);//laranja
        boolean X1=digitalRead(5);//laranja
124
        boolean X0=digitalRead(6);//laranja
       boolean Y3=digitalRead(7);//branco
126
        boolean Y2=digitalRead(8);//branco
127
        boolean Yl=digitalRead(9);//branco
128
        boolean Y0=digitalRead(10);//branco
129
        boolean CO=digitalRead(11);//amarelo
130
        boolean Cl=digitalRead(12);//preto
131
        boolean BOTAO=digitalRead(13);
132
        if (BOTAO == HIGH) {
133
         byte f = MUX 4x1(C0, C1, X3, X2, X1, X0, Y3, Y2, Y1, Y0);
134
135
         Serial.print("A="); Serial.print(X0); Serial.print(X1); Serial.print(X2); Serial.print(X3); Serial.print("
                                                                                                           "); Serial.println("Funções: Somador-> C1=0 e
136
          Serial.print("B="); Serial.print(Y0); Serial.print(Y1); Serial.print(Y2); Serial.print(Y3); Serial.print("
                                                                                                                 ");Serial.println("Divisor-> Cl=1 e
          Serial.print("Cl=");Serial.print(Cl);Serial.print(" CO=");Serial.println(CO);
137
138
          Serial.println(Cl==0 && CO==0 ? "Somador" : Cl==0 && CO==1 ? "Subtrator" : Cl==1 && CO==0 ? "Divisor" : Cl==1 && CO==1 ? "NAND" : "");
          Serial.println("RESULTADOS:");
139
140
          {\tt Serial.print("S(10)="); Serial.println(f);}\\
141
                 Serial.print("S(16)="); Serial.println(f,16);
142
                 Serial.print("S(2)="); Serial.println(f,2);
143
                Serial.println("-----");
144
              }
145 }
```

• Modulo do Utilizador:



• Outputs:



Erradissimo

Conclusão

Com este trabalho foi permitido uma profunda abordagem em relação a este tópico, como se atua e extrair as expressões através de vários processos.

Não dizem nada!!!