

Sensores & Atuadores Curso LEIM Ano Letivo 2016/2017 SI 31 de Janeiro 2017

Exame Época Normal (Parte A) (Repetição Primeiro Teste

Duração total: 180 min. Duração: 90 min.)

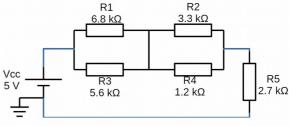
## Problema A1 (máximo de cinco linhas para cada resposta) (Exame: 1 valor Teste: 2 valores)

- a) O que se entende por função característica e por calibração ? Explique.
- b) O que significa dimensionar uma resistência?
- c) Quais as diferenças entre uma variável global e uma variável local?

Problema A2 (Exame: 3 valores Teste: 6 valores)

Considere o circuito da figura da direita.

 a) Calcular para cada componente, incluindo a fonte, a corrente (em mA), tensão (em V) e potência (em mW).
Confirmar a validade da lei da malhas (tensões), dos nós (correntes), e da conservação de energia.



b) É ligado ao circuito um *arduino* para digitalizar a tensão na resistência R5. Implemente um programa que, a cada cinco segundos, realiza uma medida do tempo, digitaliza a tensão em R5, converta o valor obtido para a potência correspondente, e envia o par de valores tempo-potência com precisão melhor que 1% em formato CSV (*comma separated values*) para a consola.

## Problema A3 (Exame: 3 valores Teste: 6 valores)

Considere uma montagem com o *arduino*. Do lado dos sensores há um circuito com potenciómetro P1 ligado a um pino analógico. Do lado dos atuadores, um pino digital de saída permite controlar o brilho do LED1 (encarnado, tensão de condução 2.3 V) que está ligado em série com a resistência R1.

- a) Desenhe o diagrama de ligações, dimensionando os componentes de modo a garantir no ramo do P1 uma corrente máxima entre 10-100 μA e no ramo do LED1 uma potência máxima entre 30-50 mW.
- b) Implemente o código arduino que permite controlar o brilho no LED1 do seguinte modo:
  - quando a posição rotacional do P1 for ao meio, o LED1 fica apagado;
  - o quando P1 for rodado para qualquer um dos lados, o brilho vai aumentando;
  - o brilho fica máximo em cada uma das posições extremas do P1.

## Problema A4 (Exame: 3 valores Teste: 6 valores)

A calibração de um sensor resistivo de luz (LDR) resultou na função característica:  $R=100\times LUZ^{-0.5}$  onde R é o valor da resistência em  $k\Omega$  e LUZ o brilho (intensidade luminosa) da luz em W/m^2. A calibração é válida entre os brilhos mínimo LUZmin = 1 W/m^2 e máximo LUZmax = 10 kW/m^2.

- a) Implemente um circuito divisor de tensão, composto pelo LDR e uma resistência Rref a dimensionar, que garanta que, na gama da calibração, a excursão da tensão fique maximizada. Determine o valor da tensão para LUZmin, LUZmax e para o brilho médio LUZmed= 100 W/m<sup>2</sup>.
- b) Implemente uma função em código arduino que recebe o número do pino analógico e retorna o valor do brilho atual (em W/m^2): float brilho (byte pino)
- c) Realize o código *arduino* que faz com que, caso o brilho for superior ao brilho médio, é enviada uma mensagem para a consola a cada 10 segundos.