Engenharia de Software

Modelos de Interacção

Luís Morgado

Instituto Superior de Engenharia de Lisboa

Departamento de Engenharia de Electrónica e Telecomunicações e de Computadores

Diagramas de Interacção

- Descrevem a comunicação entre objectos numa interacção entre partes do sistema e/ou com o exterior do sistema
- Caso específico de diagramas de objectos
- Diagramas de sequência
 - Ênfase no tempo (sequência de interação)
- Diagramas de comunicação
 - Énfase na estrutura (ligações entre objectos)
- Diagramas temporais
- Diagramas de enquadramento de interacção
- Utilização
 - Actividade de concepção
 - Compreensão e descrição de estrutura e comportamento
 - Compreensão de código legado
 - Actividade de teste
 - Análise de padrões de execução



Representação de interacção

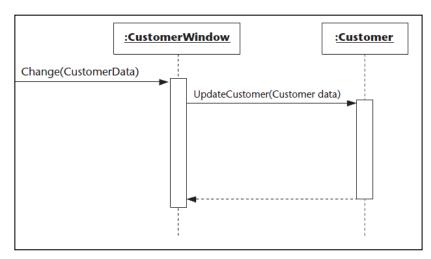
- Descrevem a comunicação entre partes do sistema e/ou com o exterior
- Ênfase na sequência temporal de interacção

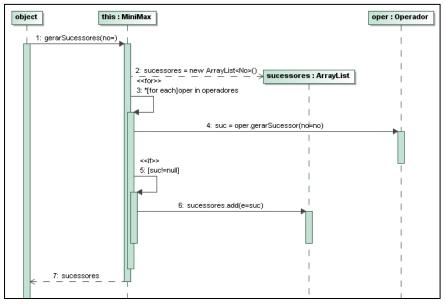
Organização bidimensional

- Tempo vertical
- Estutura (partes) horizontal

Elementos de modelação

- Linha de vida (lifeline)
 - Representa evolução temporal
- Foco de activação (activation bar)
 - Representam execução de operações
- Mensagem
 - Partes trocam mensagens
- Operador



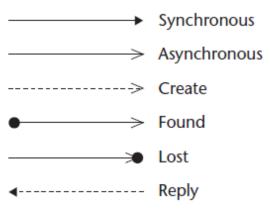


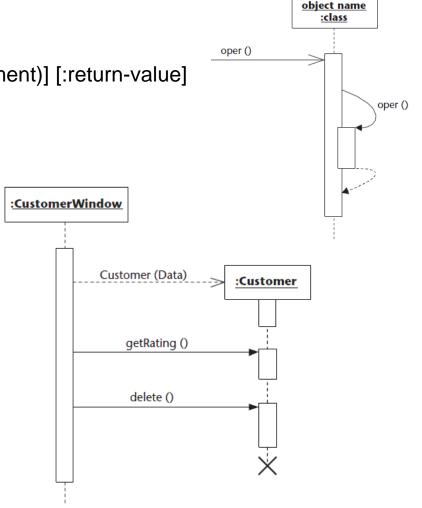


- Mensagens
 - Sintaxe
 - [attribute=] message-name [(argument)] [:return-value]

[Condição] Mensagem

Tipos de mensagens





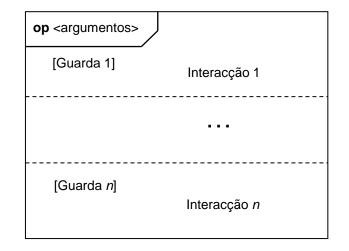


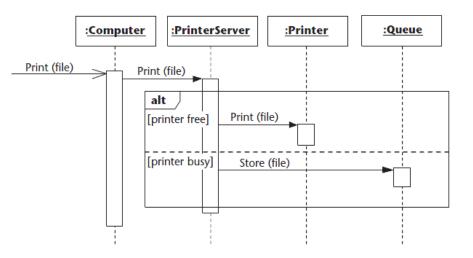
Operador

 Fragmentos de interacção com semântica específica

Tipos de operadores

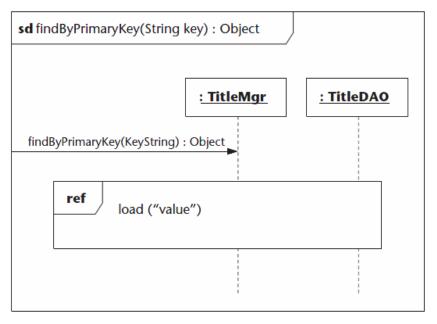
- ref: referência a fragmento de interacção
- loop: repetição de fragmento de interacção
- break: fim de repetição de fragmento de interacção
- alt: selecção de fragmento de interacção
- par: regiões concorrentes (paralelas)
- assert: fragmento de interacção requerido
- opt: fragmento de interacção opcional
- neg: especificação negativa (não pode acontecer)
- region: região crítica (não são permitidas outras mensagens)



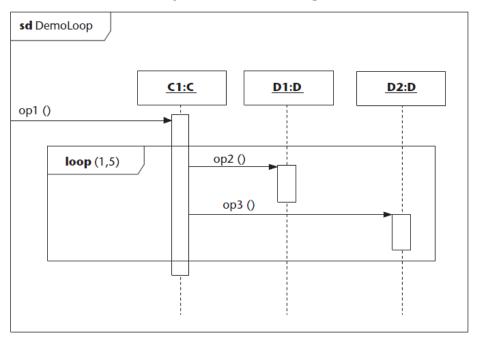




Operador **ref**



Operador loop

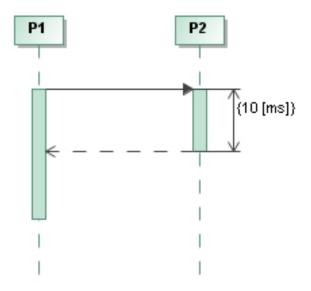


[Eriksson et al., 2004]

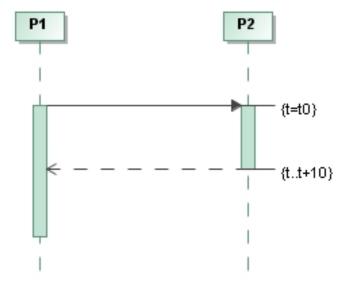


Restrições temporais

Restrições de duração



Restrições de tempo



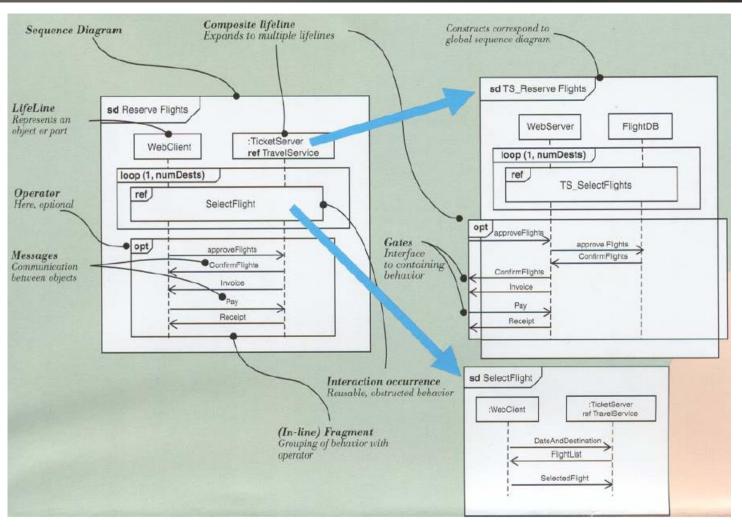


```
private ArrayList<No> qerarSucessores(No no)
                                                                       Análise de código legado
    No suc:
    ArrayList<No> sucessores = new ArrayList<No>();
    // Para todos os operadores gerar sucessor do nó
    for (Operador oper : operadores) {
         suc = oper.gerarSucessor(no);
         if(suc != null)
              sucessores.add(suc);
                                         object
                                                           this: MiniMax
                                                                                                                  oper: Operador

 gerarSucessores(no=)

    return sucessores;
                                                                  2: sucessores = new ArrayList<No>() sucessores : ArrayList
                                                                  <<for>>
                                                                  3: *[for each]oper in operadores
                                                                                4: suc = oper.gerarSucessor(no⊨no)
                                                                   <<if>>>
                                                                   5: [suc!=null]
                                                                           6: sucessores.add(e=suc)
                                                 7: sucessores
```





Sequence Diagrams show the communication behavior between parts of a system. A sequence diagram can be a behavior specification or a trace of actual runtime communication. [UML 2.0]

ISEL DEETC

Caso Prático

Sistema de Vigilância e Segurança

Descrição geral

O sistema *VigiSegur* tem por objectivo a vigilância e segurança de residências particulares, bem como de instalações comerciais ou industriais. Nesse sentido, pretende-se que o sistema detecte e sinalize diferentes tipos de situações indesejáveis e/ou de perigo, como é o caso de intrusão, incêndio, inundação, gases perigosos, etc. Para esse efeito o sistema deve suportar diferentes tipos de sensores, quer passivos, quer activos. Também a sinalização de situações de alarme deve poder ser feita por diferentes meios (sirene, actuadores, via telefone).

A versão base do sistema é gerida a partir de um painel de controlo local (gestão local). Pretende-se também produzir uma versão com possibilidade de gestão remota, nomeadamente via telefone (fixo ou móvel). Todos os acessos ao sistema devem ser validados com um código de utilizador.

A gestão do sistema inclui armar e desarmar o sistema, definir ou remover código de utilizador, verificar o estado do sistema e definir ou remover zona de segurança. Cada zona de segurança corresponde a um conjunto de sensores. As zonas de segurança podem ser activadas e desactivadas individualmente.

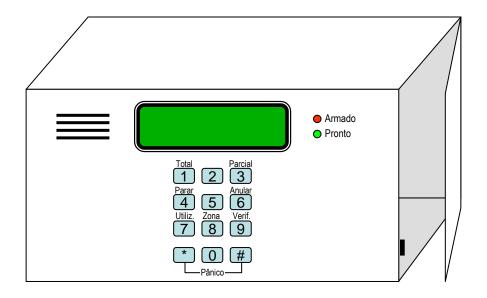
Todas as ocorrências de situações de alarme devem ser memorizadas. O registo de uma ocorrência deve conter a data/hora da ocorrência (com resolução de 1 segundo) e a identificação da zona e sensor correspondentes.

O painel de controlo possui dois indicadores luminosos: um indicador luminoso vermelho que está activo quando o sistema está armado; e um indicador luminoso verde que está activo quando o sistema está pronto para operação. O sistema não está pronto para operação se a porta de acesso ao interior do sistema estiver aberta.

O sistema deve suportar uma indicação rápida de *pânico* para situações muito graves/urgentes. A activação da indicação de pânico não necessita de código de utilizador. No entanto, para evitar activação esporádica, a indicação rápida de pânico deve exigir que o utilizador pressione em simultâneo duas teclas não contíguas.



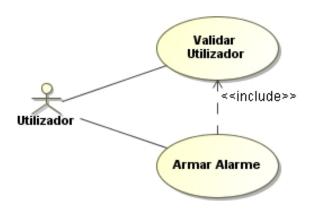
Uma visão inicial do sistema...





Casos de Utilização

Exemplo:



Caso de Utilização Validar Utilizador

Cenário principal:

- 1. O utilizador insere sequencialmente os quatro dígitos do código de acesso.
- 2. O sistema verifica o código de acesso.
- 3. Código de acesso é válido.
- 4. O sistema fica em modo de espera de comandos.

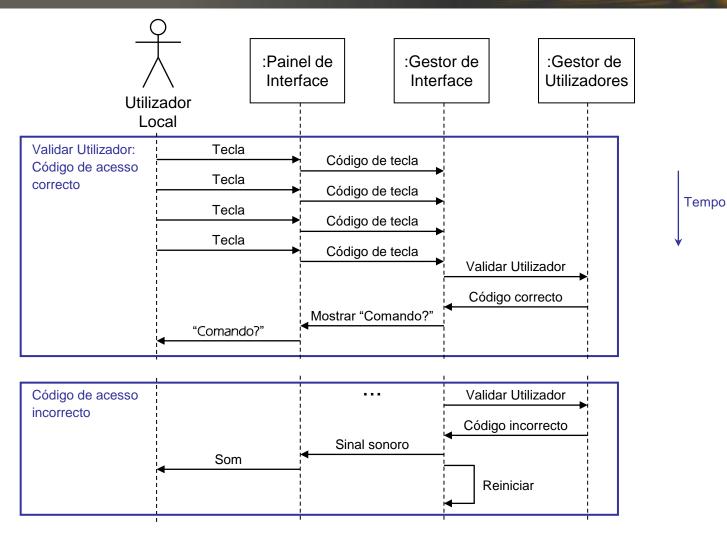
Cenário alternativo 1:

- CÓDIGO DE ACESSO É INVÁLIDO.
- O sistema dá uma indicação sonora e retorna ao modo inicial.



Detalhe da Interacção entre Partes





Comportamento do sistema:

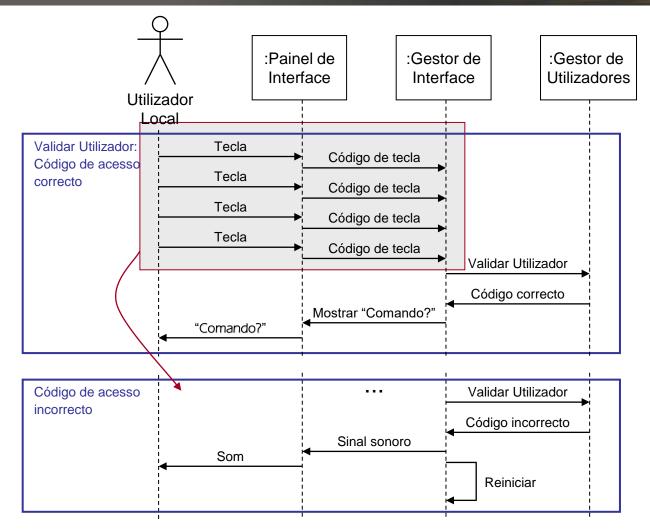
• Como evolui no tempo a interacção entre entidades

→ Diagramas de sequência



Detalhe da Interacção entre Partes





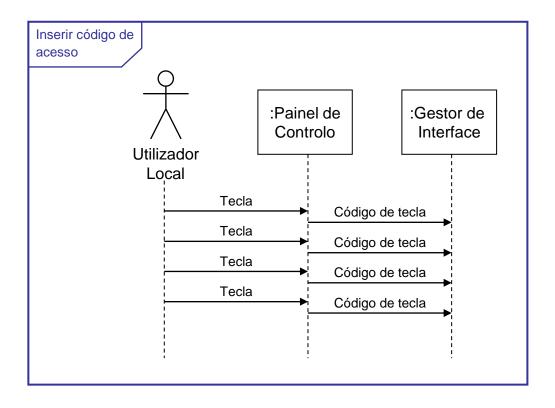




Tempo

Detalhe da Interacção entre Partes



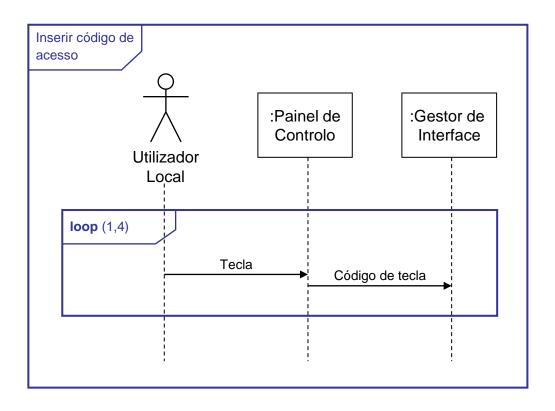


Repetição / Recorrência



Utilização de Operadores



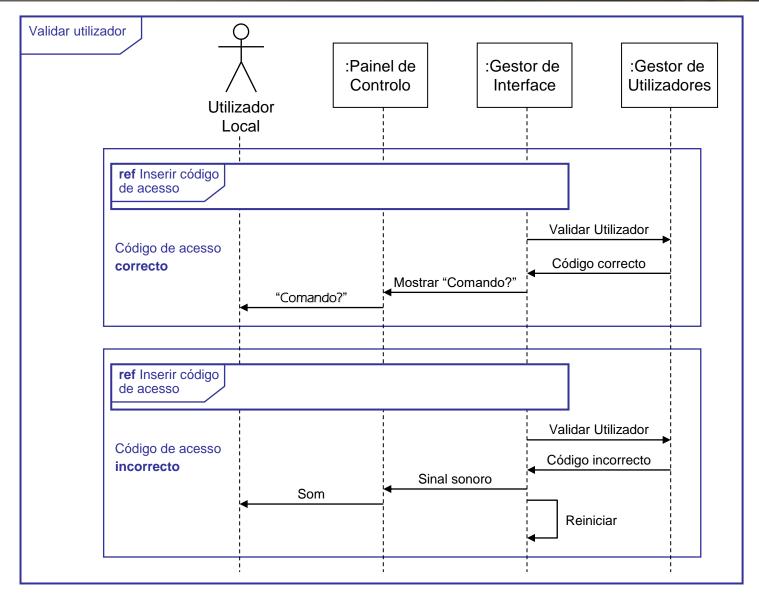


Repetição / Recorrência



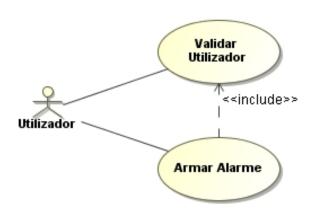
Referência a Diagramas

Validar Utilizador





Caso de Utilização: Armar alarme



Caso de Utilização Armar alarme

Cenário principal:

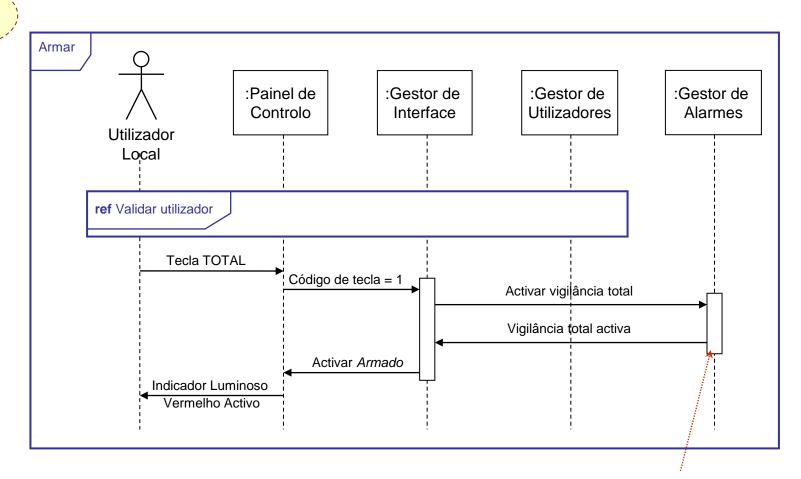
- Incluir Validar Utilizador.
- Utilizador pressiona tecla 'TOTAL'. (Ver requisito R01)
- 3. Sistema activa a vigilância de todas as zonas.
- Sistema activa indicador luminoso vermelho.

R01. O tempo máximo de espera por comandos após a validação de utilizador é 30 [s].



Foco de Activação

Armar Alarme

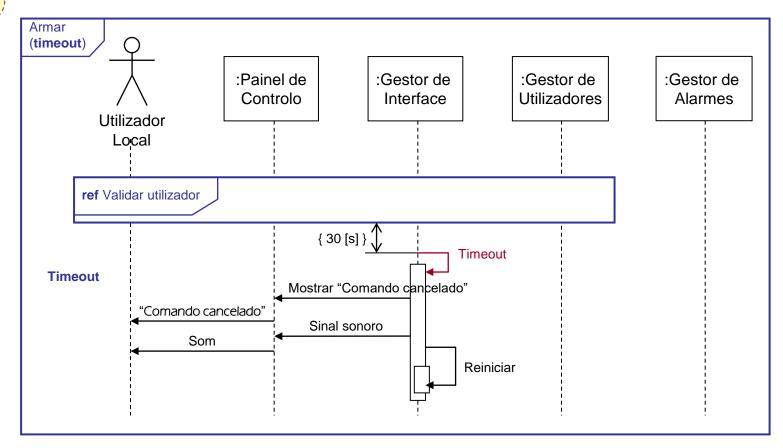


Foco de activação (controlo)



Restrições Temporais







Bibliografia

[Watson, 2008]

Andrew Watson, Visual Modeling: past, present and future, OMG, 2008.

[Meyer, 1997]

B. Meyer, *UML: The Positive Spin*, American Programmer - Special UML issue, 1997.

[Yelland et al., 2002]

Yelland, M. J., B. I. Moat, R. W. Pascal and D. I. Berry, *CFD model estimates of the airflow over research ships and the impact on momentum flux measurements*, Journal of Atmospheric and Oceanic Technology, 19(10), 2002.

[Selic, 2003]

B. Selic, Brass bubbles: An overview of UML 2.0, Object Technology Slovakia, 2003.

[Graessle, 2005]

P. Graessle, H. Baumann, P. Baumann, UML 2.0 in Action, Packt Publishing, 2005.

[Eriksson et al., 2004]

H. Eriksson, M. Penker, B. Lyons, D. Fado, UML 2 Toolkit, Wiley, 2004.

[USDT, 2005]

U.S. Department of Transportation, *Clarus: Concept of Operations*, Publication No. FHWA-JPO-05-072, 2005.

[Douglass, 2006]

B. Douglass, Real-Time UML, Telelogic, 2006.

