//Todo registro se configura con ldi Rx, out

Puertos.

```
DDRx - Configura puertos: entrada o/salida 1
PORTx
      Si puerto de salida: clear o/set 1
      Si puerto de entrada: no pullup o/pullup 1
PINx - Leer puerto
Timero
//Preescaler de 0: apaga el timer
Modos:
      -Normal: cuenta de o->255 y se resetea
      -Ctc:
      -Phase Correct PWM
      -Fast PWM
Configuración:
      -Normal:
             TCNT0= Contador
                     *inicializar en 0
             OCR0= Valor que compara con TCNT0.
                    -Cuando OCR0==TCNT0, activa interrupción por comparación
                    -Cuando TCNT0==255, activa interrupción por overflow
             TCCR0= 0b0000 OPRE (modo normal)
          para añadirle al modo normal interrupciones internas:
             TIFR: 1:limpia flag, 0:activa flag
                    *inicializar en 0b0000 0011
             TIMSK: ¿Cuál interrupción voy a usar?
                    0000 00XY, x=comparación, y=overflow
                    1:usar, 0:no usar
      -Ctc: Una vez que TCNT==OCR0, se resetea
             TCNT0=0
             OCR0=valor del excel
             TCCR0=0000 1PRE (modo ctc)
         para añadirle interrumpciones internas:
             TIFR:0000_0011
             TIMSK:0000_00XY, x=comp, y=overflow
      -Fast PWM: //frecuencia constante
             D: Duty cycle = talto/Tpwm -> Tpwm = Tmicro*N*256
             TIFR, TIMSK no necesario
             TCNT0 = 0
             OCR0:
             TCCR0:
```

Interrupciones

```
//Respaldar SREG
SEI - Set interruptions
CLI - Clear interruptions
```

Externas

//Puede servir para detener todo lo que está haciendo para ser atendida. Se llama a través de un pin D2, D3, B2 (0,1,2)

Escritas en orden:

SEI - Set interruptions

MCUCR - Configurar interrupción o y 1; 0000_XXYY:

```
EXT_INTO

MCUCR = oboooo_oooo -> Cuando la señal está en o.

MCUCR = oboooo_ooo1 -> Cualquier cambio en la señal; de o a 1 o de 1 a o.

MCUCR = oboooo_oo1o -> Cambio de 1 a o.

MCUCR = oboooo_oo11 -> Cambio de o a 1.

EXT_INT1

MCUCR = oboooo_oooo -> Cuando la señal está en o.
```

MCUCR = oboooo_0100 -> Cualquier cambio en la señal; de o a 1 o de 1 a o.

MCUCR = oboooo_1000 -> Cambio de 1 a o.

MCUCR = oboooo_1100 -> Cambio de o a 1.

MCUCSR - Configuración interrupción 2.

MCUCSR = oboxoo_oooo -> o para flanco de bajada y 1 para flanco de subida.

GIFR - Se inicializa, para indicar que no ha ocurrido interrupción.

GIFR = ob1110 0000

GICR - Habilita o deshabilita interrupciones. Aquí comienza el uso de interrupciones.

GICR = obxxxo_ooo; 1 para habilitado/o deshabilitado

Orden = 102

LLAMADA DE BOTÓN:

BOTONES:

SBIS PINA, 0

RCALL INCREMENTA

RJMP BOTONES

INCREMENTA:

RCALL DELAY

STAYI:

SBIS PINA, 0

RJMP STAYI

RCALL DELAY

RET

Imprime R17 en dos displays. Divide por decenas y unidades.

```
PRINT:
                     CLR R18 ; Contador decenas
                     DECENAS:
                          CPI R17, 10
                          BRSH DIEZ
                     SWAP R18
                     OR R18, R17
                     OUT PORTC, R18
                RET
                DIEZ:
                     SUBI R17, 10
                     INC R18
                RJMP DECENAS
```