

# Rapport phase 2

---

## Corrections et ameliorations apportees a la phase 1

---

Suites aux corrections recues, nous avons implemente les changements suivants au fichier ../phase 1/graph.jl:

- `get_node` envoi un warning et nothing si un noeud n'est pas dans le graphe
- La mise en page de la documentation a ete corrige
- La fonction `build_graph` est maintenant dans le fichier `graph.jl`

De plus, nous avons ameliorer, dans la fonction `build_graph`, la recuperation du nom du graphe. Ce n'est plus le nom du fichier avec son chemin et son extension, mais simplement le nom qui est donne au graphe.

## Composantes connexes

---

### Une nouvelle structure

## AbstractConComp

Type abstrait de composantes connexes

## Component

Type représentant une composante connexe comme un noeud et sa racine.

La strategie est donc de représenter un arbre couvrant d'un graphe G comme un vecteur de composantes connexes: une par noeuds de G. On a donc besoin de plusieurs fonctions sur les composantes connexes, que nous détaillons dans la partie suivante.

# Des fonctions pour modifier les composantes connexes et vecteurs de composantes connexes

## set\_root!

Prend en parametre une composante connexe et un noeud n. Renvoie la composante connexe en ayant changé sa racine pour le noeud n.

## add!

Renvoie le vecteur de composantes connexes décrivant un arbre couvrant auquel on a ajouté la composante connexe new avec pour racine la composante connexe root

## add!

Renvoie le vecteur de composantes connexes décrivant un arbre couvrant auquel on a ajouté la composante connexe new avec pour racine la composante connexe root

Renvoie le vecteur de composantes connexes auquel on a ajouté la composante connexe new

# Des fonctions utilitaires

## **trace\_back**

Renvoie la racine de l'arbre auquel appartient new

## **to\_graph**

Prend en parametre un graphe g et son vecteur de composantes connexes associé.

Construit le graphe correspondant au sous graphe de g décrit par le vecteur de composantes connexes

## **to\_components**

Renvoie le vecteur des composantes connexes associées à un graphe. Il y en a autant que de nodes dans le graphe

## **get\_component**

Renvoie l'élément du vecteur comp tel que s est le nom du noeud de l'élément.

## **get\_component\_index**

Renvoie l'index de l'élément du vecteur comp tel que s est le nom du noeud de l'élément.

## **is\_lonely**

Renvoie true si une composante c est sa propre racine, false sinon

# Algorithme de Kruskal

---

## kruskal

Prend en parametre un graphe - Construit un vecteur de composantes connexes telles que chaque element est un noeud du graphe avec elle meme pour racine - Applique l'algorithme de kruskal au graphe et en garde la progression dans le vecteur de composantes connexes - retourne un objet graphe correspondant a l'arbre couvrant minimal obtenu.

```

"""
•
• Prend en parametre un graphe
•   - Construit un vecteur de composantes connexes telles que chaque element est
un noeud du graphe avec elle meme pour racine
•   - Applique l'algorithme de kruskal au graphe et en garde la progression dans
le vecteur de composantes connexes
•   - retourne un objet graphe correspondant a l'arbre couvrant minimal obtenu.
•
"""
•
• function kruskal(g::Graph{T}) where T
•
•     #Construit un vecteur de composantes connexes telles que chaque element est un
noeud du graphe avec elle meme pour racine
•     comp = to_components(g)
•
•     #Tri les aretes de g par poids croissant
•     edge_sorted = sort(edges(g), by=weight)
•
•     for e in edge_sorted
•         #Recuperes la composante de chaque extremite de l'arete e
•         new1 = get_component(comp, name(ends(e)[1]))
•         new2 = get_component(comp, name(ends(e)[2]))
•
•         #Si new1 et new2 ne font pas parti de la meme composante connexe
•         if name_og_root(comp, new1) != name_og_root(comp, new2)
•
•             #Si new1 est sa propre racine
•             if is_lonely(new1)
•                 set_root!(new1, node(new2))
•
•             #Sinon Si new2 est sa propre racine
•             elseif is_lonely(new2)
•                 set_root!(new2, node(new1))
•             end
•
•         end
•     end
•     #Renvoi le graphe construit a partir du vecteur de composantes connexes
•     return to_graph(comp, g)
• end

```

## Tests unitaires

Des tests unitaires ont été implémentés, en prenant en compte un l'exemple ainsi que des cas limites.

