

Primer examen de Álgebra Lineal Numérica

Paul

1) Dados los espacios vectoriales E y F , probar que $\mathcal{L}(E, F)$ es un subespacio vectorial de $\tilde{\mathcal{F}}(E, F)$ (el espacio vectorial real de las funciones reales de una variable real $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$).
 Notar que $\mathcal{L}(E, F) \subseteq \tilde{\mathcal{F}}(E, F)$

1.1. La función nula $0: E \rightarrow F$ definida por $0(v) = 0_F$ para todo $v \in E$ es lineal, por tanto $0 \in \mathcal{L}(E, F)$.

1.2. Si $T, R: E \rightarrow F$ son lineales, entonces

$$\begin{aligned} (T+R)(u+v) &= T(u+v) + R(u+v) = T(u) + T(v) + R(u) + R(v) \\ &= (T+R)(u) + (T+R)(v) \end{aligned}$$

esto es, $T, R \in \mathcal{L}(E, F)$ acienta que $T+R \in \mathcal{L}(E, F)$.

1.3) Si $T: E \rightarrow F$ es lineal, entonces

$$\alpha T(v) = \alpha(T(v)) = (\alpha T)(v)$$

esto es, $T \in \mathcal{L}(E, F)$ acienta que $\alpha T \in \mathcal{L}(E, F)$.

2) Probar que $\{1, e^x, e^{2x}, e^{3x}, e^{4x}\}$ es un conjunto linealmente independiente en el espacio de las funciones infinitamente derivable, $C^\infty(\mathbb{R})$.

Supongamos que

$$(0) \quad \alpha_0 + \alpha_1 e^x + \alpha_2 e^{2x} + \alpha_3 e^{3x} + \alpha_4 e^{4x} = 0 \quad (0: \text{función nula})$$

Derivando y dividiendo por e^x sucesivamente, se tiene

$$\alpha_1 e^x + 2\alpha_2 e^{2x} + 3\alpha_3 e^{3x} + 4\alpha_4 e^{4x} = 0 \quad \left(\frac{1}{e^x} \neq 0\right)$$

$$(1) \quad \alpha_1 + 2\alpha_2 e^x + 3\alpha_3 e^{2x} + 4\alpha_4 e^{3x} = 0$$

$$2\alpha_2 e^x + 6\alpha_3 e^{2x} + 12\alpha_4 e^{3x} = 0 \quad \left(\frac{1}{e^x}\right)$$

$$(2) \quad 2\alpha_2 + 6\alpha_3 e^x + 12\alpha_4 e^{2x} = 0$$

$$6\alpha_3 e^x + 24\alpha_4 e^{2x} = 0 \quad \left(\frac{1}{e^x}\right)$$

$$(3) \quad 6\alpha_3 + 24\alpha_4 e^x = 0$$

$$24\alpha_4 e^x = 0 \Rightarrow \boxed{\alpha_4 = 0} \quad *$$

Substituyendo $\alpha_4 = 0$ en la antepenúltima ecuación se concluye que

$$\boxed{\alpha_3 = 0} \quad (**)$$

Substituyendo $(*)$ y $(**)$ en (2), se consigue

$$\boxed{\alpha_2 = 0} \quad (***)$$

Substituyendo $(*)$, $(**)$ y $(***)$ en (1), se obtiene

$$\boxed{\alpha_1 = 0} \quad (****)$$

Finalmente, substituyendo $(*)$, $(**)$, $(***)$ y $(****)$ en (0), se tiene

$$\boxed{\alpha_0 = 0}$$

Por lo tanto, $\{1, e^x, e^{2x}, e^{3x}, e^{4x}\}$ es L.I.

3) Sea $\beta = \{1, x, \dots, x^N\}$ la base canónica de $\mathcal{P}_N[\mathbb{R}]$ y sea

$T: \mathcal{P}_N[\mathbb{R}] \rightarrow \mathbb{R}^{N+1}$ tal que

$$T[p] = \begin{bmatrix} p(x_0) \\ \vdots \\ p(x_N) \end{bmatrix} \leftrightarrow (p(x_0), \dots, p(x_N))$$

en la base canónica, hallar la representación de la transformación lineal T .

Si $\beta' = \{e_1, \dots, e_N, e_{N+1}\}$ -base canónica de \mathbb{R}^{N+1}

$$T(1) = (1, \dots, 1) = 1e_1 + \dots + 1e_{N+1}$$

$$T(x) = (x_0, \dots, x_N) = x_0e_1 + \dots + x_Ne_{N+1}$$

$$T(x^2) = (x_0^2, \dots, x_N^2) = x_0^2e_1 + \dots + x_N^2e_{N+1}$$

$$\vdots$$

$$T(x^N) = (x_0^N, \dots, x_N^N) = x_0^Ne_1 + \dots + x_N^Ne_{N+1}$$

$$[T]_{\beta'}^{\beta} = \begin{bmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots & x_0^N \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_N & x_N^2 & \dots & x_N^N \end{bmatrix}_{(N+1) \times (N+1)}$$