

RoboCup@Work:
Compitiendo por la fábrica del futuro
Luis Servín
Taller TRA, Universidad Nacional Autónoma de México
April 9, 2016

Resumen

RoboCup@Work se enfoca en el uso de manipuladores móviles y su integración con equipo de automatización para el desarrollo de tareas relevantes dentro de la industria.

1 introducción

Recientemente, tanto la robótica como la automatización industrial están cambiando su campo de atención hacia escenarios en los cuales se ve envuelta la integración de distintos factores como: movilidad y manipulación, integración a gran escala de robots tanto de servicio como industriales, espacios cohabitados entre humanos y robots, así como la colaboración entre múltiples robots y humanos. Todas estas ideas se pueden considerar parte de *la fábrica del futuro* ó FoF por sus siglas en ingles.

Un componente esencial de la FoF son los **manipuladores móviles** los cuales son una combinan las cualidades de un robot móvil con las capacidades de uno o más manipuladores. Este campo ha llevado al desarrollo de distintas plataformas de investigación. Algunos ejemplos son youBot [1] y omniRob por parte de KUKA y rob@work por Fraunhofer IPA.

References

- [1] R. Bischoff, U. Huggenberger, and E. Prassler, “Kuka youbot-a mobile manipulator for research and education,” in *Robotics and Automation (ICRA), 2011 IEEE International Conference on*, pp. 1–4, IEEE, 2011.