Problemas de minimização

Existem duas alternativas:

1. Maximizar o simétrico da função objetivo:

Min
$$z = c'x$$
 \Leftrightarrow Max $z' = -c'x$

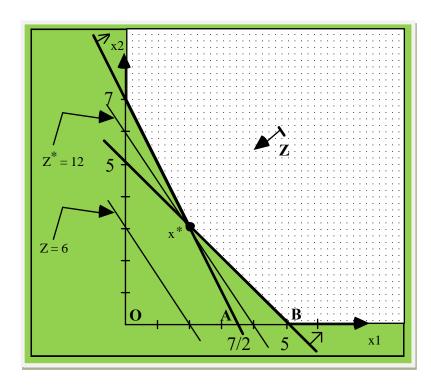
2. Mudar o teste de otimalidade e o critério de entrada na base

Nesta unidade curricular optou-se por utilizar a primeira alternativa

Exemplo

Min z = 3
$$x_1 + 2 x_2$$

sujeito a
 $x_1 + x_2 \ge 5$
 $2 x_1 + x_2 \ge 7$
 $x_1 \ge 0, x_2 \ge 0$



Em primeiro lugar transforma-se a função objetivo numa maximização:

Min
$$z = 3 x_1 + 2 x_2 \Leftrightarrow \text{Max } z' = -3 x_1 - 2 x_2$$

Em seguida, aplica-se o método Simplex (usando a técnica das "Duas Fases"):

1^a Fase

Quadro Inicial (da 1ª fase)

$\mathbf{c_i}$	0	0	0	0	-1	-1	
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X 4	X 5	X 6	b
X5 -1	1	1	-1	0	1	0	5
← x ₆ -1	<u>2</u> *	1	0	-1	0	1	7
Zj - Cj	-3	-2	1	1	0	0	-12
	^						ı

PONTO O → não admissível

PONTO A → não admissível

ci	0	0	0	0	-1	-1	
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X4	X 5	X 6	b
X4 0	0	1	-2	1	2	-1	3
$\mathbf{x_1} 0$	1	1	-1	0	1	0	5
Zj - Cj	0	0	0	0	1	1	0

Quadro ótimo da 1^a fase porque não existem valores negativos na linha z_j - c_j e as variáveis artificiais foram removidas da base e são nulas.

Solução ótima da 1ª fase:

VBs	VNBs
$x_1 = 5$	$x_2 = 0$
$x_4 = 3$	$x_3 = 0$
	$x_5 = 0$
	$x_6 = 0$

x₅ e x₆ são VNBs → solução básica admissível para o problema inicial → PONTO B

2ª Fase

Max z' = -3
$$x_1$$
 -2 x_2

Quadro Inicial (da 2ª fase)

$c_{\mathbf{i}}$	-3	-2	0	0	
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X 4	b
← x ₄ 0	0	<u>1</u> *	-2	1	3
x ₁ -3	1	1	-1	0	5
Zj - Cj	0	-1	3	0	-15
		↑			
$c_{\mathbf{i}}$	-3	-2	0	0	
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X4	b
x ₂ -2	0	1	-2	1	3
x ₁ -3	1	0	1	-1	2
z _j - c _j	0	0	1	1	-12

Quadro ótimo da 2^a fase porque não existem valores negativos na linha z_j - c_j .

Solução ótima do problema:

VBs VNBs

$$x_1 = 2 \qquad \qquad x_3 = 0$$

$$x_2 = 3 \qquad \qquad x_4 = 0$$

A solução ótima obtida corresponde ao PONTO **x***.

Como se esteve a maximizar z', o valor ótimo que se obtém do quadro Simplex é z'*. O valor ótimo de z será obtido da seguinte forma:

$$z'* = -12 \implies z^* = 12$$

Casos particulares do método Simplex

Situações que podem ocorrer:

- Empate na escolha do valor mais negativo da linha zi ci
 - → qualquer um pode ser selecionado
 (a única diferença reside no "trajeto" seguido até ao ótimo)
- Existe zj cj negativo, mas apenas existem elementos não positivos na coluna "pivot"
 - → solução não limitada
- Variável artificial aparece na solução ótima
 - → solução inexistente → problema impossível
 (não há região admissível)
- Empate nos quocientes, ou seja, na escolha da variável que vai sair da base
 - → qualquer uma pode sair, mas conduz a solução degenerada (variável básica igual a zero)
- Valor de zj cj nulo sendo xj uma variável não básica
 - → soluções ótimas alternativas

Empate na escolha do valor mais negativo da linha zj - cj

Exemplo

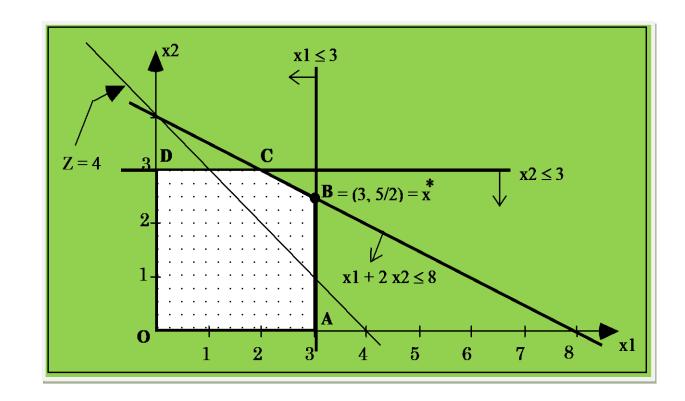
Max $z = x_1 + x_2$ sujeito a

$$x_1 \le 3$$

$$x_2 \le 3$$

$$x_1 + 2 x_2 \le 8$$

$$x_1 \ge 0, x_2 \ge 0$$



Resolução pelo método Simplex:

Max
$$z=x_1 + x_2$$

sujeito a
 $x_1 + x_3 = 3$
 $x_2 + x_4 = 3$
 $x_1 + 2 x_2 + x_5 = 8$
 $x_i \ge 0; i = 1, 2, ..., 5$

Quadro Inicial

c_i	1	1	0	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	x ₁	X 2	X 3	X 4	X 5	b	
X3 0	1	0	1	0	0	3	$\mathbf{x}_1 = 0$
x 4 0	0	1	0	1	0	3	$\mathbf{X2} = 0$
X 5 0	1	2	0	0	1	8	X3 = 3
Zj - Cj	-1	-1	0	0	0	0	$\mathbf{X4} = 3$
	^	↑				1	X5 = 8

Quer x_1 , quer x_2 , pode entrar na base

 $\mathbf{Z} = \mathbf{0}$

PONTO O

- Se entrar x1 sai x3 da base e a próxima solução básica admissível corresponde ao ponto A
- Se entrar x2 sai x4 da base e a próxima solução básica admissível corresponde ao ponto **D**

Colocando x₁ na base (e retirando x₃) obtém-se:

C_{i}	1	1	0	0	0		
x _B c' _B ^X _i	x ₁	X 2	X 3	X4	X 5	b	
x ₁ 1	1	0	1	0	0	3	
X 4 0	0	1	0	1	0	3	2
E X5 0	0	<u>2</u> *	-1	0	1	5	7
Zj - Cj	0	-1	1	0	0	3	
ŭ ŭ		^					3
							7
					PO	NTO	A

Ci	1	1	0	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X 4	X 5	b	
x ₁ 1	1	0	1	0	0	3	$x_1 = 3$
X 4 0	0	0	1/2	1	-1/2	1/2	$X_2 = 5/2$
$\mathbf{x_2} 1$	0	1	-1/2	0	1/2	5/2	X3 = 0
Zj - Cj	0	0	1/2	0	1/2	11/2	$X_4 = 1/2$
							X5 = 0
							z = 11/2

Solução ótima **→** PONTO B

PONTO D

Colocando x₂ na base (e retirando x₄) obtém-se:

c _i	1	1	0	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X 4	X 5	b	
x ₃ 0	1	0	1	0	0	3	$x_1 = 0$
$\mathbf{x_2} 1$	0	1	0	1	0	3	$\mathbf{X2} = 3$
← x ₅ 0	<u>1</u> *	0	0	-2	1	2	X3 = 3
	-1	0	0	1	0	3	$\mathbf{X4} = 0$
ŭ ŭ	1					1	X5 = 2
							Z = 3

Ci	1	1	0	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X 4	X 5	b	
← x ₃ 0	0	0	1	<u>2</u> *	-1	1	$x_1 = 2$
$\mathbf{x_2} 1$	0	1	0	1	0	3	$\mathbf{X2} = 3$
$\mathbf{x_1} 1$	1	0	0	-2	1	2	X3 = 1
Zj - Cj	0	0	0	-1	1	5	$\mathbf{X4} = 0$
				^		•	X5 = 0
							Z = 5

PONTO C

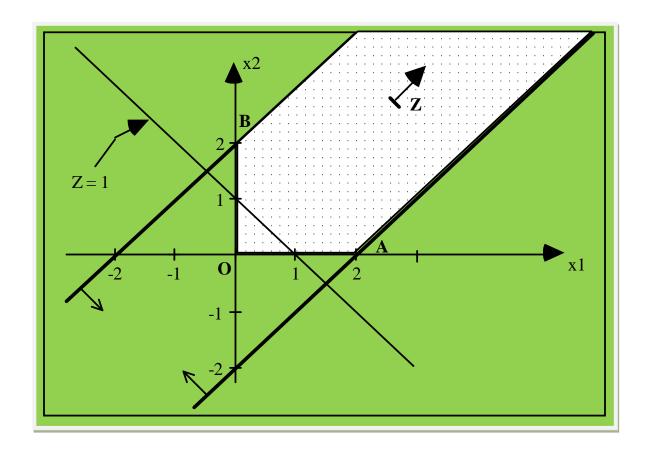
Solução ótima → PONTO B

Solução não limitada

Exemplo

Max
$$z = x_1 + x_2$$

sujeito a
 $x_1 - x_2 \le 2$
 $-x_1 + x_2 \le 2$
 $x_1 \ge 0, x_2 \ge 0$



Resolução pelo método Simplex:

Max
$$z = x_1 + x_2$$

s.a
 $x_1 - x_2 + x_3 = 2$
 $-x_1 + x_2 + x_4 = 2$
 $x_i \ge 0$; $i = 1, 2, 3, 4$

Quadro Inicial

$\mathbf{c_i}$	1	1	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X 4	b	
← x ₃ 0	<u>1</u> *	-1	1	0	2	$\mathbf{x}_1 = 0$
$\mathbf{x_4} 0$	-1	1	0	1	2	$\mathbf{X2} = 0$
Zj - Cj	-1	-1	0	0	0	$\mathbf{X3} = 2$
	↑					X4 = 2
						Z = 0

PONTO O

$\mathbf{c_i}$	1	1	0	0		
x _B c' _B ^X i	X 1	X 2	X 3	X 4	b	
(?) X ₁ 1	1	-1	1	0	2	 X1
(?) X4 0	0	0	1	1	4	X 2
Zj - Cj	0	-2	1	0	2	X3
0 0		^		!		X4
						Z =

PONTO A

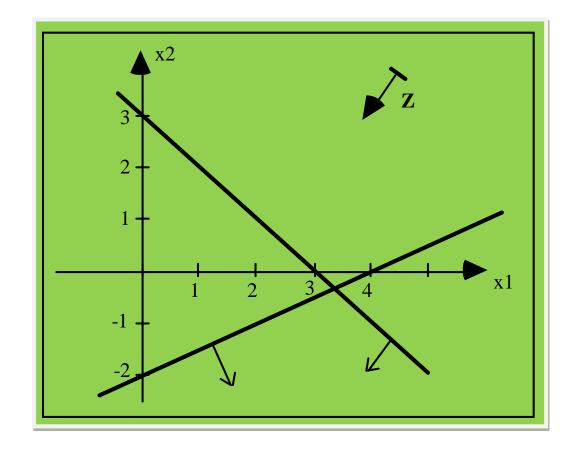
Como x_2 é uma variável candidata a entrar na base, mas na coluna pivot só existem valores ≤ 0 , pode concluir-se que o problema tem solução ótima não limitada!

Solução inexistente

Exemplo

Min
$$z = 3 x_1 + 4 x_2$$

sujeito a
 $x_1 - 2x_2 \ge 4$
 $x_1 + x_2 \le 3$
 $x_1 \ge 0, x_2 \ge 0$



Resolução pelo método Simplex (com técnica das "Duas Fases"):

1^a Fase

Max
$$z_{1^a fase} = -x_4$$

sujeito a
 $x_1 - 2 x_2 - x_3 + x_4 = 4$
 $x_1 + x_2 + x_5 = 3$
 $x_i \ge 0; i = 1, 2, ..., 5$

Quadro Inicial

$c_{\mathbf{i}}$	0	0	0	-1	0	
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X 4	X 5	b
X4 -1	1	-2	-1	1	0	4
← x ₅ 0	<u>1</u> *	1	0	0	1	3
Zj - Cj	-1	2	1	0	0	-4
o o	1					1

ci	0	0	0	-1	0	
$x_B c'_B^{X_i}$	x ₁	X 2	X 3	X 4	X 5	b
X4 -1	0	-3	-1	1	-1	1
$\mathbf{x_1} 0$	1	1	0	0	1	3
Z j - C j	0	3	1	0	1	-1

Quadro ótimo da 1ª fase porque todos os valores da linha z_j - c_j são ≥ 0 . No entanto, a variável artificial, x_4 , está na base (tem valor diferente de zero) e, consequentemente, $z_{1^a\text{fase}} = -1 < 0$ Nesta situação pode concluir-se que **o problema não tem solução (é impossível)!**

Se tivesse sido utilizada a técnica do "Grande M", obter-se-ia um quadro ótimo (sem valores negativos na linha zj-cj) com variáveis artificiais na base e a conclusão a retirar seria idêntica à da resolução anterior.

<u>Sugestão</u>: Experimente resolver o mesmo problema utilizando a técnica do "Grande M".

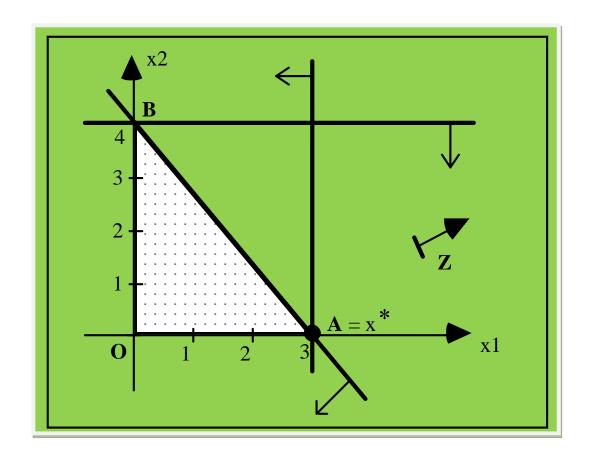
Solução degenerada

Exemplo

Max
$$z = 5 x_1 + 2 x_2$$

sujeito a
 $x_1 \le 3$
 $x_2 \le 4$
 $4 x_1 + 3 x_2 \le 12$
 $x_1 \ge 0, x_2 \ge 0$

Em termos gráficos, as soluções degeneradas podem ser identificadas pelo facto de o ponto que as traduz ser definido por mais do que duas restrições.



Pelo método Simplex:

Max
$$z = 5 x_1 + 2 x_2$$

sujeito a
 $x_1 + x_3 = 3$
 $x_2 + x_4 = 4$
 $4 x_1 + 3 x_2 + x_5 = 12$
 $x_i \ge 0; i = 1, 2, ..., 5$

Quadro Inicial

c_i	5	2	0	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	x ₁	X 2	X 3	X 4	X 5	b	
(?) X3 0	1	0	1	0	0	3	$\mathbf{x_1} = 0$
X4 0	0	1	0	1	0	4	$\mathbf{X2} = 0$
(?) $X5 = 0$	4	3	0	0	1	12	X3 = 3
zj - cj	-5	-2	0	0	0	0	$\mathbf{X4} = 4$
<i>.</i>	^					1	X5 = 12
							Z = 0

Pode retirar-se x_3 ou x_5 da base:

- Se for retirada x_3 então x_5 vai tornar-se zero
- Se for retirada x₅ então x₃ vai tornar-se zero

 \rightarrow em ambas as situações $x_3 = x_5 = 0$

Retirando x₃ da base obtém-se:

$\mathbf{c_i}$	5	2	0	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	x ₁	X 2	X 3	X 4	X 5	b	
x ₁ 5	1	0	1	0	0	3	$\mathbf{x_1} = 3$
X 4 0	0	1	0	1	0	4	$\mathbf{x}_2 = 0$
← x ₅ 0	0	<u>3</u> *	-4	0	1	0	$\mathbf{X3} = 0$
Zj - Cj	0	-2	5	0	0	15	$\mathbf{X4} = 4$
• •		1				1	X5 = 0
							Z = 15

PONTO A

Pelo quadro anterior verifica-se que a solução ainda não é a ótima \Rightarrow tem que se colocar x_2 na base. No entanto, pelo gráfico vê-se que a solução já é a ótima (PONTO A). Colocando x_2 na base obtém-se:

$\mathbf{c_i}$	5	2	0	0	0	
x _B c' _B ^{X_i}	X 1	X 2	X 3	X 4	X 5	b
x ₁ 5	1	0	1	0	0	3
X 4 0	0	0	4/3	1	-1/3	4
$\mathbf{x_2}$ 2	0	1	-4/3	0	1/3	0
Zj - Cj	0	0	7/3	0	2/3	15
•						I

Solução ótima → PONTO A

Uma das variáveis básicas (x₂) tem valor zero! Solução ótima degenerada

Neste caso particular pode acontecer a situação que se verificou atrás, ou seja, pelo gráfico observar-se que se está no ponto ótimo, mas o quadro Simplex não ser ótimo e haver necessidade de iterar. Além disso, existe a possibilidade de o método entrar em ciclo, sendo necessário usar um método próprio para o evitar.

Retirando x₅ da base obtém-se:

$\mathbf{c_i}$	5	2	0	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X 4	X 5	b	
X 3 0	0	-3/4	1	0	-1/4	0	$\mathbf{x}_1 = 3$
X 4 0	0	1	0	1	0	4	$\mathbf{x}_2 = 0$
$\mathbf{x_1}$ 5	1	3/4	0	0	1/4	3	$\mathbf{X3} = 0$
z _j - c _j	0	7/4	0	0	5/4	15	X4 = 4
ŭ ŭ						I	$\mathbf{x}_5 = 0$
							Z = 15

Solução ótima → PONTO A

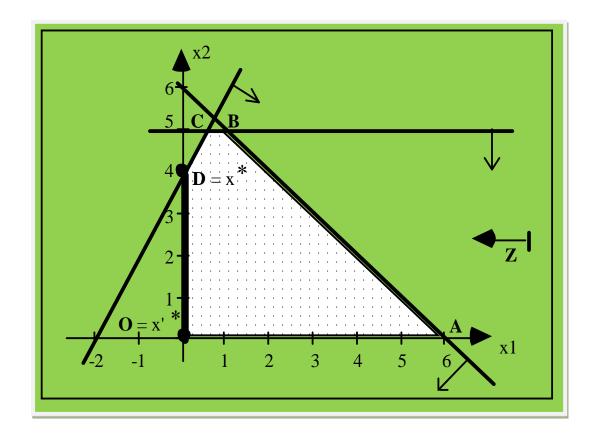
Uma vez mais se verifica que a solução é degenerada já que a variável básica x3 tem valor zero.

Soluções ótimas alternativas

Exemplo

Min
$$z = x_1$$

sujeito a
 $-2 x_1 + x_2 \le 4$
 $x_1 + x_2 \le 6$
 $x_2 \le 5$
 $x_1 \ge 0, x_2 \ge 0$



Resolução pelo método Simplex:

$$\begin{array}{llll} \text{max } z' = - \ x_1 \\ \text{sujeito a} \\ & -2 \ x_1 + \ x_2 \ + x_3 & = 4 \\ & x_1 + \ x_2 \ + x_4 \ = 6 \\ & x_2 \ + x_5 \ = 5 \\ & x_i \ge 0; \ i = 1, \, 2, \, ..., \, 5 \end{array}$$

Quadro Inicial

c_i	-1	0	0	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	X 1	X 2	X 3	X 4	X 5	b	
← x ₃ 0	-2	<u>1</u> *	1	0	0	4	_
X 4 0	1	1	0	1	0	6	
X5 0	0	1	0	0	1	5	
z _j - c _j	1	<u>0</u>	0	0	0	0	_
C		^				,	

Solução ótima → PONTO O

Mas se a variável x₂ entrar na base, o valor de **z** não aumenta nem diminui!

→ soluções ótimas alternativas

Colocando x_2 na base, obtém-se a outra solução ótima alternativa:

$\mathbf{c_i}$	-1	0	0	0	0		
$x_B c'_B^{X_i}$	x ₁	X 2	X 3	X 4	X 5	b	
← x ₂ 0	-2	1	<u>1</u> *	0	0	4	$x_1 = 0$
$\mathbf{X4} 0$	3	0	-1	1	0	2	$\mathbf{X2} = 0$
X 5 0	2	0	-1	0	1	1	$\mathbf{X3} = 0$
Zj - Cj	1	0	<u>o</u>	0	0	0	X4 = 1
						ı	X5 = 1
							$\mathbf{z}^* =$

Solução ótima → PONTO D

São soluções ótimas do problema os pontos **O** e **D**, e todos os que estão sobre o segmento de reta que os une (os quais são combinação linear convexa desses dois pontos).