



### **Proiectare cu Microprocesoare**

# Cat Feeder

Nume:Voicu Laura-Luisa Grupa:30236 Profesor Coordonator: Itu Razvan



#### **Contents**

Descrierea problemei	3
Solutia propusă	
Manual de utilizare	4
Manual de utilizare	
Schema generală	8
Bibliografie	



## Descrierea problemei

Cat Feeder-ul este un dispozitiv inteligent proiectat pentru a automatiza procesul de hrănire a pisicilor. Scopul acestui proiect este de a gestiona cu precizie și eficient cantitatea și momentul potrivit pentru a oferi hrana pisicilor.

Animalele de companie, cum ar fi pisicile, necesită o atenție corespunzătoare în ceea ce privește hrănirea. Cu toate acestea, programul zilnic al proprietarilor poate varia, iar acest lucru poate duce la hrănirea incorectă sau la întârzierea hrănirii animalelor de companie. Prin urmare, problema centrală rezolvată de Cat Feeder este asigurarea hrănirii regulate și corespunzătoare a pisicilor, chiar și atunci când proprietarii nu sunt disponibili.

### Soluția propusă

Proiectul utilizează o serie de componente hardware și software pentru a oferi o soluție inteligentă la problema menționată.

### Programare automată a hrănirii:

- Utilizatorul poate seta un program de hrănire utilizând tastatura dispozitivului.
- Un motor servo controlează mecanismul de eliberare a hranei conform programului stabilit.

### Detectarea prezenței pisicii:

- Un detector de mişcare este folosit pentru a monitoriza prezența pisicii în apropiere.
- Hrana nu este eliberată dacă detectează prezenţa pisicii, prevenind astfel hrănirea excesivă sau inoportună.

#### Detectarea sunetului:



- Un alt senzor este utilizat pentru a detecta sunete specifice (cum ar fi mișcările sau sunetele emise de pisică).
- Hrana poate fi eliberată în funcție de detectarea acestor sunete, asigurându-se că pisica este hrănită doar atunci când este necesar.

### Interfața utilizatorului:

- Afișajul și tastatura permit utilizatorului să seteze timpul de hrănire și cantitatea de hrană.
- Informații despre starea dispozitivului și evenimente (cum ar fi detectarea sunetului sau a mișcării) sunt afișate pe un display

### Manual de utilizare

Pentru ca proiectul sa funcționeze este necesara conectarea lui la o sursă de curent . Următorul pas constă în setarea cantității de mancare ce se va turna in bol, urmată de intervalul de timp după care are loc urmatorul proces de turnare al mancării. Acest lucru se realizează folsind un Keypad astfel:

- Se introduce intervalul de timp (de maxim 4 cifre), dupa care se apasa tasta \* pentru a inregistra rezultatul
- Se introduce cantitatea de mancare (de maxim 4 cifre), dupa care se apasa tasta # pentru a inregistra rezultatul
- Se alege optiunea de a se activa in functie de sunet A (activare) sau B (dezactivare)

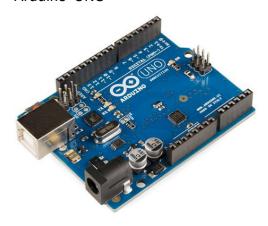
Optiunile se vor afisa si pe display.

Dupa introducerea datelor, pe display se va fisa numaratoarea inversa pana la urmatoarea provizionare de hrana. In cazul activarii detectorului de sunet, la interventia oricarui zgomot ce depaseste o anumita valoare (1020), procesul de provizionare cu hrana se va activa indiferent daca timpul a trecut sau nu. In ambele situatii, daca un obiect nu e interceptat de detectorul de miscare, atunci buzzer-ul se va activa, fiind urmat de motorul servo ce va deschide trapa si va incepe numaratoarea inversa pentru cantitate (se va decrementa cantitatea). Ulterior trapa se va inchide si procesul va continua.



# Manual de utilizare

• Arduino UNO



• BreadBoard



Motor servo





DIN CLUJ-NAPOCA

• Detector de miscare cu ultrasunete



• Detector de sunet



• Keypad



• Display Nokia 5110



DIN CLUJ-NAPOCA



#### Buzzer

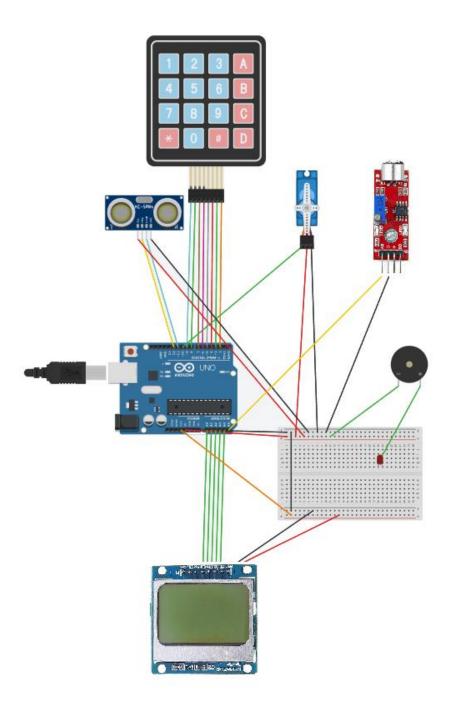


#### Jumpers





# Schema generală





# **Bibliografie**

- Motor Servo <a href="https://docs.arduino.cc/learn/electronics/servo-motors/">https://docs.arduino.cc/learn/electronics/servo-motors/</a>
- Keypad <a href="https://dronebotworkshop.com/keypads-arduino/">https://dronebotworkshop.com/keypads-arduino/</a>
- Display Nokia 5110
   https://www.youtube.com/watch?v=CnnDhwZZbxw&ab\_channel=TFK
- Senzor de sunet <u>https://www.youtube.com/watch?v=RwHGioglbk8&ab\_channel=K%26Rproject</u>
- Detector de distanta <u>https://www.youtube.com/watch?v=LyccezVGagY&ab\_channel=ABTabi</u>
- Indrumator de laborator https://users.utcluj.ro/~razvanitu/teaching.html#pmp