Centro de Enseñanza Técnica Industrial Innovación y habilidades emprendedoras



"Proyecto Primer Parcial"

Alumno: Registro: Grado:

José Luis Gómez Contreras 20310430 8E1

Maestra:

María del Corazón de Jesús Huerta

Marzo 2025.

Recolección de Datos por Vehículos Autónomos No Tripulados para la Preservación de Ecosistemas y Especies Marinas:

1. Naturaleza del Proyecto

El monitoreo y la preservación de los ecosistemas marinos han cobrado gran relevancia en la lucha contra el cambio climático y la degradación ambiental. Los arrecifes de coral, manglares y otras zonas costeras albergan una gran biodiversidad y actúan como barreras naturales contra tormentas y erosión, además de ser el hogar de miles de especies marinas. Sin embargo, estos ecosistemas están en grave peligro debido a factores antropogénicos, como el aumento de la temperatura del agua, la contaminación, la pesca ilegal y la acidificación oceánica.

Uno de los desafíos más grandes en la conservación marina es la obtención de datos precisos y en tiempo real sobre la calidad del agua y el estado de los ecosistemas. Tradicionalmente, este monitoreo ha dependido de buceo científico, estaciones fijas de medición y embarcaciones tripuladas, métodos que son costosos, de difícil acceso y limitados en cobertura geográfica.

Ante esta problemática, este proyecto propone el uso de vehículos autónomos no tripulados (USVs, Unmanned Surface Vehicles) equipados con sensores avanzados para la recolección de datos ambientales en océanos y cuerpos de agua costeros. Estos vehículos cuentan con sistemas de navegación autónoma, capacidad de operar con energía solar y tecnología de análisis de datos en tiempo real, permitiendo la recopilación continua de información sin necesidad de intervención humana directa.

El objetivo principal es establecer una **red de monitoreo marino automatizado**, capaz de proporcionar datos precisos sobre la calidad del agua y la biodiversidad marina, permitiendo la **detección temprana de problemas ambientales** y facilitando la implementación de medidas de conservación basadas en información confiable.

1.1 Justificación del Proyecto

El deterioro de los ecosistemas marinos es un problema que requiere soluciones innovadoras y tecnológicamente avanzadas. Actualmente, la mayoría de los sistemas de monitoreo dependen de:

- Investigaciones in situ con buceo científico, limitadas por costos y condiciones climáticas.
- Boyas de monitoreo estático, que no pueden desplazarse a diferentes áreas.
- Embarcaciones tripuladas, que implican altos costos operativos y riesgos para el personal.

El uso de vehículos autónomos no tripulados representa una alternativa eficiente para la recolección de datos ambientales de manera continua, a menor costo y en zonas de difícil acceso. Este enfoque automatizado permitiría obtener información en tiempo real,

reduciendo la brecha en el monitoreo de ecosistemas marinos y facilitando la toma de decisiones para su conservación.

Además, la integración de **energía solar y navegación autónoma** en estos vehículos permite **prolongar sus misiones sin la necesidad de recargas constantes**, garantizando una cobertura de monitoreo más extensa y sostenible.

1.2 Propuesta de Valor

Este proyecto busca revolucionar la **conservación marina** mediante la implementación de **vehículos autónomos de superficie** capaces de:

- Recolectar datos ambientales en tiempo real sobre la calidad del agua.
- Operar de manera autónoma o bajo control remoto, adaptándose a diferentes necesidades de monitoreo.
- Reducir costos operativos en comparación con los métodos tradicionales de investigación.
- Minimizar el impacto ambiental, gracias al uso de energía solar y sistemas de propulsión eficientes.

Los datos obtenidos con estos vehículos permitirán a científicos, organizaciones de conservación y autoridades ambientales mejorar las estrategias de gestión y protección de los ecosistemas marinos, tomando decisiones basadas en información precisa y actualizada.

1.3 Misión

Desarrollar y operar una red de monitoreo ambiental autónomo, utilizando vehículos marinos no tripulados para la recolección de datos en tiempo real sobre la calidad del agua y la biodiversidad marina, contribuyendo a la conservación de los ecosistemas oceánicos mediante el uso de tecnología innovadora y sostenible.

1.4 Visión

Ser líderes en la implementación de vehículos autónomos para el monitoreo y conservación de ecosistemas marinos, proporcionando herramientas de alta precisión y accesibilidad para científicos, gobiernos y organizaciones ambientales.

A largo plazo, buscamos expandir la **red de monitoreo** a nivel **global**, permitiendo una vigilancia continua de los océanos para enfrentar los desafíos del cambio climático y la contaminación.

1.5 Objetivos del Proyecto

Objetivo General:

"Desarrollar un sistema de monitoreo ambiental basado en vehículos autónomos no tripulados, que permita la recolección de datos precisos y en tiempo real para la conservación de ecosistemas marinos."

Objetivos Específicos:

- 1. Implementar un sistema de monitoreo autónomo con USVs en al menos tres zonas marinas protegidas dentro de los primeros 24 meses.
- 2. Reducir en un 50% los costos de monitoreo ambiental, comparado con métodos tradicionales, gracias a la operación autónoma y el análisis automatizado de datos.
- 3. **Diseñar y probar un sistema de inteligencia artificial** capaz de analizar los datos recolectados y detectar anomalías ambientales en tiempo real.
- 4. **Obtener certificaciones oficiales** en tecnología de monitoreo marino dentro de los primeros **2 años**, garantizando la **fiabilidad y precisión del sistema**.
- 5. Generar alianzas con ONGs, universidades y gobiernos, asegurando la adopción y financiamiento del sistema para su implementación a gran escala.

1.6 Análisis FODA

Factor	Descripción
Fortalezas	Tecnología innovadora, monitoreo autónomo, energía sostenible, operación en tiempo real.
Oportunidades	Crecimiento del sector de conservación marina, interés global en sostenibilidad, acceso a financiamiento para proyectos ambientales.
Debilidades	Inversión inicial alta, necesidad de infraestructura digital para análisis de datos en la nube.
Amenazas	Regulaciones ambientales y restricciones en ciertas zonas, competencia con sistemas de monitoreo tradicionales.

1.7 Ventaja Competitiva

A diferencia de los métodos tradicionales de monitoreo marino, este sistema ofrece:

- **∀Monitoreo autónomo y continuo** sin necesidad de intervención humana.
- **♥ Costo reducido** en comparación con buceo científico o embarcaciones tripuladas.
- **Cobertura geográfica más amplia** con capacidad de operar en diversas condiciones oceánicas.
- **∀Energía renovable** y operación sostenible con menor impacto ambiental.

1.8 Distintivos Competitivos

- ✓ Monitoreo en tiempo real con datos de alta precisión.
- ✓ Sensores avanzados para medir temperatura, pH, oxígeno disuelto y contaminación.
- ✓ Posibilidad de operar en zonas remotas o de difícil acceso.
- ✓ Plataforma en la nube para el análisis y almacenamiento de datos.

1.9 Análisis de la Industria

El mercado de tecnología para la **conservación marina** está en crecimiento, con un aumento en la demanda de soluciones automatizadas para enfrentar el **deterioro ambiental de los océanos**.

Este proyecto se posiciona como una herramienta clave para la recolección de datos ambientales, facilitando la toma de decisiones en políticas de conservación y mitigación del cambio climático.

1.10 Apoyos y Redes de Contacto

Para garantizar la viabilidad del proyecto, se establecerán alianzas estratégicas con:

- *₱ Fabricantes de sensores ambientales.*
- *♦ Organizaciones ambientales y gobiernos para pruebas en campo.*
- *♦ Universidades y centros de investigación* para análisis de datos y mejoras tecnológicas.

Conclusión:

El uso de vehículos autónomos no tripulados para la recolección de datos representa un avance en la conservación marina, permitiendo un monitoreo eficiente, accesible y sostenible. Esta tecnología contribuirá a la preservación de ecosistemas y especies marinas, asegurando un futuro más sustentable para nuestros océanos.