

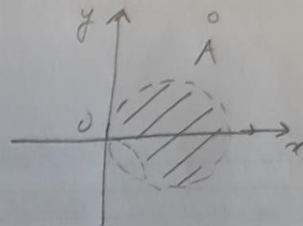
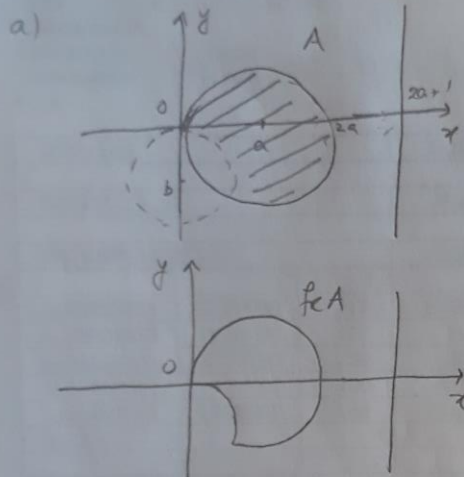
Correcção do 1º teste

cálculo vetorial

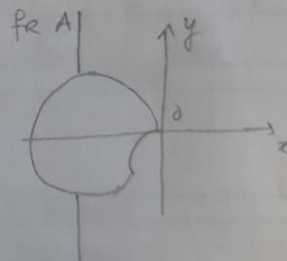
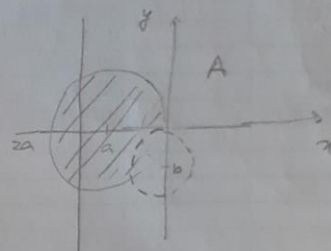
29/04/2020

1

- 1) Vou resolver o exercício com fixos  $a$  e  $b$ , mas supondo  $a > 0$ ,  $b < 0$  e  $|b| < a$ . Os outros casos são análogos.



Note: No caso  $a < 0$



b)  $A$  não é aberto porque  $\bar{A} \neq A$

c)  $A$  não é limitado porque  $(2a+1, n) \in A$  e  $\lim_{n \rightarrow \infty} (2a+1, n) = (2a+1, +\infty)$

ou

$$\forall r > 0 \quad A \not\subset D(0, r)$$

porque

$$(2a+1, 2r) \in A \quad \text{e}$$

$$\|(2a+1, 2r)\| = \sqrt{(2a+1)^2 + 4r^2} > 2r > r$$

②  $f(x,y) = \left( \frac{1}{y-a}, \ln(axy-b) \right)$

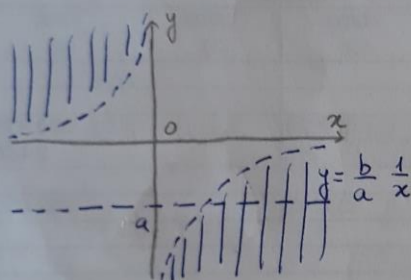
②

$g(u,v) = (u^a v^b, \sin(abuv))$

Vous suppose  $a < 0$  e  $b > 0$ , sem os explicitar

a)  $Df = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : y-a \neq 0 \wedge axy-b > 0\} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : xy < \frac{b}{a} \wedge y \neq a\}$   
 $axy-b > 0 \Rightarrow axy > b \Rightarrow xy < \frac{b}{a}$  (pois  $a < 0$ )

$xy < \frac{b}{a} \Leftrightarrow \begin{cases} y < \frac{b}{a} \cdot \frac{1}{x} & \text{se } x > 0 \\ y > \frac{b}{a} \cdot \frac{1}{x} & \text{se } x < 0 \end{cases}$



Notem que  $\frac{b}{a} < 0$  e  $a < 0$

A resposta seria se verificarmos o sinal de  $a$  ou o sinal de  $b$

b)  $J_{(u,v)} g = \begin{pmatrix} a u^{a-1} v^b & b u^a v^{b-1} \\ ab u v \cos(abuv) & ab v \cos(abuv) \end{pmatrix}$   
 $J_{(1,\pi)} g = \begin{pmatrix} a \pi^b & b \pi^{b-1} \\ ab \cos(ab\pi) & ab \pi \cos(ab\pi) \end{pmatrix}$

c)  $g_1(u,v) = u^a v^b$   $u(x,y) = \frac{1}{y-a}$   $v(x,y) = \ln(axy-b)$   
 $g_1(f(x,y)) = g_1(u(x,y), v(x,y))$

$\frac{\partial(g_1 \circ f)}{\partial x} = \frac{\partial g_1}{\partial u}(u(x,y), v(x,y)) \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial g_1}{\partial v}(u(x,y), v(x,y)) \frac{\partial v}{\partial x}$   
 Chamando  $u=f_1$  e  $v=f_2$   
 $= a u^{a-1} v^b \Big|_{\left(\frac{1}{y-a}, \ln(axy-b)\right)} \cdot 0 + b u^a v^{b-1} \Big|_{\left(\frac{1}{y-a}, \ln(axy-b)\right)} \cdot \frac{\ln(axy-b)}{axy-b}$

$$= b \frac{1}{(y-a)^a} (\ln(axy-b))^{b-1} \frac{ay}{axy-b}$$

③

③ a e b não fixados,  $a \neq 0$  e  $b \neq 0$

$$a) \lim_{x \rightarrow 0} f(x, x) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{abx^2}{a^2x^2 + b^2x^2} = \frac{ab}{a^2 + b^2} \neq 0 = f(0, 0)$$

Então  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y)$ , se existe, não é zero, o que implica que  $f$  é descontínua em  $(0,0)$

$$b) g(x,y) = xyf(x,y) = \begin{cases} \frac{a^2x^3}{a^2x^2 + b^2y^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

$$0 \leq |g(x,y)| = \frac{a^2x^3}{a^2x^2 + b^2y^2} |y| \leq |y| \xrightarrow{(x,y) \rightarrow (0,0)} 0$$

Como

$$0 \leq \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} g(x,y) \leq \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} b^2y^2 = 0 = g(0,0)$$

Concluímos que  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} g(x,y) = g(0,0)$ , pelo que

$g$  é contínua em  $(0,0)$ . Em pontos  $(x,y) \neq (0,0)$ , a função  $g$  é contínua, por ser o quociente de duas funções polinomiais.

$$c) \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h,0) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\frac{0}{h}}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} 0 = 0$$

$(x,y) \neq (0,0)$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{0 \cdot y(a^2x^2 + b^2y^2) - abxy \cdot 2a^2x}{(a^2x^2 + b^2y^2)^2} = \frac{-a^3b^2xy}{(a^2x^2 + b^2y^2)^2}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = \begin{cases} \frac{-a^3b^2xy}{(a^2x^2 + b^2y^2)^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

d)  $f'(1,2);(3,0) = \nabla f(1,2) \cdot (3,0)$ , uma vez que  $f$  é de classe  $C^1$  numa vizinhança de  $(1,2)$

$$= \frac{\partial f}{\partial x}(1,2) \cdot 3 + \frac{\partial f}{\partial y}(1,2) \cdot 0$$

$$= \frac{8ab^3 - 3a^3b}{(a^2 + 4b^2)^2}$$

4)  $a$  e  $b$  são fixados,  $a \neq 0$ ,  $a \neq -1$ ,  $b \neq 0$

a)  $\{(x,y) \in \Sigma_1$   
 Recta tangente a  $\Sigma_1$  em  $(x,y)$  perpendicular a  $y = -x$

$\{(x,y) \in \Sigma_1$

$\nabla f(x,y)$  paralelo a vector director de  $y = -x$

$$\{(x,y) \in \Sigma_1 \quad \begin{cases} x^2 + y^2 + 2axy = 1 + ab \\ \nabla f(x,y) \parallel (1,-1) \end{cases} \quad \begin{cases} - \\ \frac{\partial f}{\partial x} = -\frac{\partial f}{\partial y} \end{cases} \quad \begin{cases} - \\ x + y = -y - x \end{cases}$$

$\uparrow$  paralelo

$$\begin{cases} - \\ (1+a)x = -(1+a)y \end{cases} \quad \begin{cases} - \\ x = -y \end{cases} \quad \text{(porque } a \neq -1)$$

$$\begin{cases} - \\ x^2 + x^2 - 2ax^2 = 1 - a \end{cases} \quad \begin{cases} - \\ 2(1-a)x^2 = 1 - a \end{cases}$$

$$\begin{cases} - \\ x^2 = \frac{1}{2} \\ y = -x \end{cases} \quad \text{Obtemos, assim, dois pontos} \\ A = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}\right), B = \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}\right),$$

que são os pontos procurados se  $\nabla f(A) \neq (0,0)$  e  $\nabla f(B) \neq (0,0)$

$$\nabla f(A) = \left(\frac{2}{\sqrt{2}} + \frac{2a}{\sqrt{2}}, \frac{2}{\sqrt{2}} + \frac{2a}{\sqrt{2}}\right) = (0,0) \implies a = -1, \text{ o que não se verifica}$$

$$\nabla f(B) = \left(-\frac{2}{\sqrt{2}} - \frac{2a}{\sqrt{2}}, -\frac{2}{\sqrt{2}} - \frac{2a}{\sqrt{2}}\right) \text{ que só se anula se } a = -1, \text{ o que está excluído.}$$

Então os pontos procurados são  $A$  e  $B$

b)  $\Pi_a = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 : g(x,y,z) = a^2\}$ ,  $g(x,y,z) = b^2x^2 + y^2 + 2abxy + z^2$

$\{(x,y,z) \in \Pi_a$

$\nabla g(x,y,z) = (0,0,z)$  (isto é,  $\nabla g(x,y,z)$  aponta a direcção perpendicular ao plano  $Oxy$ , ou seja, as 2 primeiras coordenadas valem 0 e a terceira um valor não nulo)

$$\nabla g(x, y, z) = (2bz + 2aby, 2y + 2abx, 2z)$$

(5)

$$\begin{cases} b^2x^2 + y^2 + 2abxy + z^2 = a^2 \\ 2bz + 2aby = 0 \\ 2y + 2abx = 0 \end{cases}$$

Olhamos agora as duas últimas equações do sistema acima

$$\begin{cases} 2bx + 2aby = 0 \\ 2abx + 2y = 0 \end{cases} \quad \text{Temos um sistema linear, com duas equações e duas incógnitas.}$$

$$\det \begin{pmatrix} 2b & 2ab \\ 2ab & 2 \end{pmatrix} = 4b - 4a^2b^2 = 4b(1 - a^2b) = 0 \Rightarrow a^2b = 1, \text{ o}$$

que não acontece. Então como o determinante da matriz dos coeficientes do sistema é diferente de zero, temos

$$x = y = 0.$$

Então

$$\begin{cases} 0 + 0 + 0 + z^2 = a^2 \\ = \end{cases} \quad \begin{cases} z = \pm |a| \end{cases}$$

[Em cada caso, era evidente que a única solução do sistema era  $x=y=0$ . A dificuldade vem do facto de eu estar a considerar  $a$  e  $b$  genéricos]

Obtemos os pontos  $A = (0, 0, |a|)$  e  $B = (0, 0, -|a|)$ .

$$\nabla g(A) = (0, 0, |a|) + (0, 0, 0) \neq (0, 0, -|a|) = \nabla g(B).$$

Então o plano tangente a  $\Pi_a$  é horizontal em  $A$  e em  $B$ .

(5)

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(ah, 0) - f(0, ah)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(ah, 0) - f(0, 0)}{h} - \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, ah) - f(0, 0)}{h}$$

$$= a \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(ah, 0) - f(0, 0)}{ah} - a \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, ah) - f(0, 0)}{ah}$$

$$= a \lim_{k \rightarrow 0} \frac{f(k, 0) - f(0, 0)}{k} - a \lim_{k \rightarrow 0} \frac{f(0, k) - f(0, 0)}{k} = a \frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) - a \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = a$$

$$\text{Analogamente,} \quad \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(bh, 0) - f(0, bh)}{h} = b \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(bh, 0) - f(0, 0)}{bh} - a \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, bh) - f(0, 0)}{h}$$

$$= b \frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) - a \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = b$$

Então



5 60119



$$\begin{cases} a \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) - a \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = a \\ b \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) - a \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = b \end{cases} \quad \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = 1 + \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) \\ b + (b-a) \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = b \end{cases}$$

$$\begin{cases} - \\ \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = 1 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = 0 \end{cases}$$

(note que  $b \neq a$ )  
nesta última

(Estou a trabalhar com  $a$  e  $b$  genéricos mas nunca ocorre que  $a=b$ ).