

- $x$  é negativo se for uma compressão
- $x$  é positivo se for uma dilatação

## Oscilador harmónico

↳ sistema que, quando deslocado de sua posição de equilíbrio, sofre uma força restauradora  $F$  proporcional ao deslocamento:

$$\vec{F} = -K \cdot \vec{x}, \text{ em que } K \text{ representa a constante elástica}$$

$x$  é o deslocamento

- se  $F$  for a única força a atuar no sistema, ele é denominado oscilador harmónico simples (repete-se em intervalos regulares)

Apresenta amplitude e frequência constantes

- Caso haja tbm. uma força de amortecimento proporcional à velocidade, o oscilador harmónico é descrito como oscilador amortecido

- Se houver uma força externa, dependente do tempo, a atuar no sistema, o oscilador harmónico, é dito forçado.

## Oscilador harmónico simples

Consiste num sistema que contém uma massa, sobre a qual atua uma força  $\vec{F}$ , que empurra a massa em direção ao ponto  $x=0$  (posição inicial / de equilíbrio) e que depende apenas de posição, da massa e da constante  $k$ .

Segundo a 2ª lei de Newton:  $F = -k \cdot x$

⇓ (ver próxima página)

$$m \cdot \ddot{x} = -k \cdot x$$

Seja  $\omega_0^2 = \frac{k}{m}$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\ddot{x} + \omega_0^2 \cdot x = 0$$

Integrando esta equação (e após algumas igualdades), teremos a solução geral para  $x$ :

$$x(t) = A \cdot \cos(\omega \cdot t + \varphi)$$

, sendo  $A$  = amplitude (m)

$\varphi$  = fase inicial (rad)

$\omega$  = velocidade angular (rad/s)

Nota:

Para o oscilador vertical sob a ação da gravidade teremos

$$F = -k \cdot (x - x_0) + m \cdot g$$

↓  
posição de equilíbrio

Do mesmo modo poderíamos escrever:

$$x(t) = A \cdot \sin(\omega \cdot t + \varphi) \rightarrow \text{é a que é considerada pelo professor}$$

, no entanto  $\varphi$  está deslocado  $\frac{\pi}{2}$  em relação à equação anterior

A frequência das oscilações será dada pela seguinte forma:

$$f = \frac{\omega_0}{2\pi} = \frac{1}{2\pi} \times \sqrt{\frac{k}{m}}$$

O período, o tempo para uma única oscilação, é obtido da seguinte forma:

$$T = \frac{1}{f} = \frac{2\pi}{\omega_0}$$

• O período e a frequência são determinados pelo valor da massa e pela constante da força  $k$ ,

- Se  $m$  aumenta, então  $T$  aumenta (pois  $\frac{1}{\sqrt{m}}$  a inércia aumenta).
- Se  $K$  aumenta, então  $T$  diminui.

enquanto a amplitude e a fase são determinadas pelas condições iniciais.

- Se o comprimento inicial da mola aumenta, o período  $T$  aumenta.

## Oscilador harmónico amortecido

As oscilações harmónicas simples ocorrem em sistemas conservativos, no entanto, na prática existe sempre dissipação de energia (decaimento na amplitude de oscilação ao longo do tempo).

A resistência de um fluido, como o ar, ao deslocamento de um obstáculo, é proporcional à velocidade (para velocidades suficientemente pequenas), o que se aplica a pequenas oscilações.

Quando o movimento de um oscilador é reduzido por uma força externa, dizemos que o oscilador e o seu movimento são amortecidos.

Em vários sistemas, a força de atrito  $F_a$  pode ser modelada como sendo proporcional à velocidade  $\dot{x}$  do objeto:  $F_a = -b \cdot \dot{x}$ , onde  $b$  é uma constante de amortecimento.

Assim, pela Segunda Lei de Newton:

$$F = -b \cdot \dot{x} - K \cdot x \Leftrightarrow m \cdot \ddot{x} = -b \cdot \dot{x} - K \cdot x \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow m \cdot \ddot{x} + b \cdot \dot{x} + K \cdot x = 0 \Leftrightarrow$$

4.

$$\Leftrightarrow \ddot{x} + \left(\frac{b}{m}\right) \dot{x} + \frac{k}{m} x = 0$$

Dessa forma, a equação de um oscilador amortecido pode ser reescrita:

$$\ddot{x} + \frac{1}{\tau} \dot{x} + \omega_0^2 x = 0$$

$$\gamma = \frac{1}{2\tau} = \frac{b}{2m}$$

↳ tempo de relaxação

, sendo  $\gamma$  = coeficiente de amortecimento

$\omega_0$  = velocidade angular do osc. harmônico

A solução desta equação é dada pela amplitude em função do tempo, e pode ser escrita como:

$$x(t) = A \cdot e^{-\gamma \cdot t} \cdot \sin(\omega \cdot t + \varphi)$$

A velocidade angular,  $\omega$ , do oscilador harmônico amortecido depende da frequência natural e é dada por:

$$\boxed{\omega^2 = \omega_0^2 - \gamma^2} \Leftrightarrow \omega = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$$

(=  $\frac{k}{m}$ )

Em termos de energia, para um oscilador não amortecido, esta é constante. Se o oscilador é amortecido, a energia mecânica não é constante e diminui com o tempo.

O cálculo da energia mecânica pode ser feito utilizando a seguinte expressão:

$$E(t) = \frac{1}{2} \cdot k \cdot A^2 \cdot e^{-2\gamma \cdot t}$$

## Oscilador harmônico forçado

5.

Até aqui consideramos apenas oscilações livres, em que o oscilador recebe uma certa energia inicial (através do seu deslocamento e velocidade iniciais) e depois é solto, evoluindo livremente. O período de oscilação é determinado pela própria natureza do oscilador, ou seja, pela sua inércia e pelas forças restauradoras que atuam sobre ele. A oscilação é amortecida pelas forças dissipativas atuantes.

Agora será estudado o efeito produzido sobre o oscilador por uma força externa periódica. O período desta força não coincidirá com o período próprio do oscilador, de modo que as oscilações por ela produzidas chamam-se oscilações forçadas.

Para manter as oscilações num sistema harmônico amortecido é preciso fornecer energia ao sistema.

Diz-se então que o sistema está a ser forçado ou excitado (como as oscilações de uma pessoa sentada num balanço sob a ação de empurrões periódicos).

A força que é aplicada ao sistema é uma força diretriz, de variação temporal e é da forma:

$$F_{\text{ext}} = F_0 \cdot \sin(\omega_e \cdot t) \quad ; \quad a_0 = \frac{F_0}{m}$$

, onde  $F_0$  = módulo inicial da força (costuma ser máxima) e.

$\omega_e$  = frequência angular da força diretriz

A **força resultante** será a soma das forças diretriz periódica, restauradora elástica e de atrito.

Assim, pela Segunda Lei de Newton:

$$F_{\text{ext.}} - k \cdot x - b \cdot \dot{x} = m \cdot \ddot{x}$$

reescrita na  
forma

$$\ddot{x} + \frac{1}{\tau} \dot{x} + \omega_0^2 \cdot x = \frac{F_{\text{ext.}}}{m}$$

É importante! ressaltar que  $\omega_e \neq \omega_0$ . O oscilador oscila com a frequência da frequência aplicada ( $\omega_e$ ) e não com a sua frequência natural ( $\omega_0$ ).

A solução estacionária, que consiste em  $x$  variar periodicamente, com o mesmo período de excitação mas, eventualmente, com um desfaseamento, é representada da seguinte forma:

$$x(t) = \frac{A}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega_e^2)^2 + \frac{\omega_e^2}{\tau^2}}} \cdot \sin \left[ \omega_e \cdot t + \tan^{-1} \left( \frac{\frac{\omega_e}{\tau}}{\omega_0^2 - \omega_e^2} \right) \right]$$

$\varphi$

, sendo:  $\omega_e = \sqrt{\omega_0^2 - \left(\frac{1}{2\tau}\right)^2}$

# Energias e Potências

$$E_c = \frac{1}{2} \cdot m \cdot \dot{x}^2$$

$$E_p = \frac{1}{2} \cdot K \cdot x^2$$

## Oscilador harmónico simples

$$\langle E_c \rangle = \frac{1}{4} \cdot m \cdot \omega_0^2 \cdot A^2$$

$$\langle E_p \rangle = \frac{1}{4} \cdot M \cdot \omega_0^2 \cdot A^2$$

$$K = M \cdot \omega_0^2$$

$$\text{Energia total} \Rightarrow \frac{1}{2} \cdot M \cdot \omega_0^2 \cdot A^2 = E = \langle E \rangle \Leftrightarrow \langle E \rangle = \frac{1}{2} \cdot K \cdot A^2$$

Energia total é uma constante do movimento

## Oscilador harmónico amortecido

$$\gamma = \frac{1}{2 \cdot \tau}$$

$$\langle E_c \rangle \approx \frac{1}{4} \cdot m \cdot \omega_0^2 \cdot A^2 \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \approx$$

$$\approx \frac{1}{4} \cdot K \cdot A^2 \cdot e^{-2 \cdot \gamma \cdot t}$$

$$\langle E_p \rangle \approx \frac{1}{4} \cdot m \cdot \omega_0^2 \cdot A^2 \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \approx$$

$$\approx \frac{1}{4} \cdot K \cdot A^2 \cdot e^{-2 \cdot \gamma \cdot t}$$

$$\langle E_{\text{total}} \rangle \approx \frac{1}{2} \cdot K \cdot A^2 \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \approx$$

$$\approx \frac{1}{2} \cdot K \cdot A^2 \cdot e^{-2 \cdot \gamma \cdot t}$$

$$\langle P_{\text{dissipada}}(t) \rangle = \frac{\langle E_{\text{total}} \rangle}{\tau}$$

• Trabalho que a força de atrito realiza por unidade de tempo

$$\left( \frac{dw}{dt} \right)_{\text{atrito}} = \langle F_{\text{at}} \cdot \dot{x} \rangle = - \frac{m}{2 \cdot \tau} \times \omega_0^2 \times x_0^2 \times e^{-\frac{t}{\tau}} \quad (\text{J}) = - \frac{E(t)}{\tau}$$



- Fator de qualidade de um oscilador

$$Q = 2\pi \cdot \frac{\text{Energia armazenada}}{\text{Energia dissipada por período}} =$$

$$= 2\pi \times \frac{E}{P \cdot T} = \frac{2\pi}{\frac{1}{f}} \times \frac{E}{P} = \frac{\omega \times E}{P}$$

Para pequenas dissipações:  $\langle P \rangle = + \frac{\langle E \rangle}{T} \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow Q = \omega_0 \times T$$

### Oscilador harmônico forçado

- Calculemos a potência que é absorvida pelo oscilador.

Esta potência corresponde ao trabalho realizado por unidade de tempo pela força externa (harmônica):

$$\langle P \rangle = -\frac{1}{2} \cdot m \cdot \underbrace{a_0^2}_{\left(a_0 = \frac{F_0}{m}\right)} \cdot T \cdot \left[ 1 + \left( \frac{\omega_0^2 - \omega^2}{\frac{\omega}{T}} \right)^2 \right]^{-1}$$

• Na ressonância ( $\omega = \omega_0$ ),  $\langle P \rangle_{\text{res}} = -\frac{1}{2} \cdot m \cdot F_{\text{máx}}^2 \cdot T$

A absorção de potência reduz-se quando  $\omega$  se afasta de  $\omega_0$ .