

## Aulas - Videoconferência - CCGA

### Valores e Vetores Próprios

$$L v = \lambda v$$

- Seja  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  a reflexão na reta  $y=2x$ . Determine os valores e os vetores próprios de  $T$  e a matriz que representa  $T$  na forma canônica.



Os únicos vetores que ficam iguais a si próprios quando refletidos nesta reta são os vetores contidos na reta  $y=2x$  e na reta perpendicular  $y=-x/2$ .

Assim, 2 exemplos de vetores próprios serão:

$$v(1,2) \quad w(-1, 1/2)$$

Os valores próprios serão 1 e -1 (porque é uma reflexão).

Escrevendo a matriz na qual cada vetor próprio é uma coluna, temos:

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1/2 \end{bmatrix}$$

$$= \sqrt{1^2 + 2^2} = \sqrt{5}$$

$$= \sqrt{(-1)^2 + (1/2)^2} = \sqrt{1 + 1/4} = \sqrt{5/4} = \sqrt{5}/2$$

Normalizando:

$$U = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \\ 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{5}/5 & -2\sqrt{5}/5 \\ 2\sqrt{5}/5 & \sqrt{5}/5 \end{bmatrix}$$

Aplicando a fórmula:

$$A(b_n) = U^{-1} A(c) U$$

$$\Rightarrow A(c) = U A U^{-1}$$

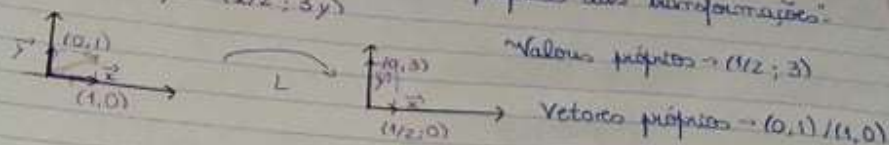
$A \equiv$  matriz valores próprios

Assim,

$$A(c) = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \\ 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \\ 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \end{bmatrix}^{-1}$$

$$A(c) = \begin{bmatrix} -3/5 & 4/5 \\ 4/5 & 3/5 \end{bmatrix}$$

- Determine os valores e os vetores próprios das transformações:  
 $\rightarrow L(x, y) = (x/2, 3y)$



Valores próprios  $\rightarrow (1/2, 3)$

Vetores próprios  $\rightarrow (0,1) / (1,0)$

Determinar valores próprios:

- Escreva a matriz com as componentes de  $x$  e  $y$ :

$$\begin{bmatrix} x & y \\ 1/2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$$\det \begin{bmatrix} 1/2 - \lambda & 0 \\ 0 & 3 - \lambda \end{bmatrix} = 0 \Rightarrow \lambda^2 - 3,5\lambda + 1,5 = 0$$

$\hookrightarrow$  Polinómio Característico

$$\lambda = 3 \vee \lambda = 0,5$$

Determinar vetores próprios:

- Substituir valores próprios na matriz.

$$\lambda = 3$$

$$\begin{bmatrix} -5/2 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \frac{-5}{2}x = 0 \Rightarrow x = 0 \quad y = 1 \quad (0,1)$$

$$\lambda = 0,5$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2,5 \end{bmatrix} \Rightarrow 2,5y = 0 \Rightarrow y = 0 \quad x = 1 \quad (1,0)$$

Diagonalizar uma matriz

- achar valores próprios;
- aplicar  $Ax = \lambda x$ .

Se  $A = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $\lambda = 2 \vee \lambda = 1$

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 2 \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 2x \\ x+y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2x \\ 2y \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 \\ x+y-2y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 \\ x-y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x=y$$

Aplicar o mesmo para o outro vetor próprio.

- matriz dos vetores próprios  $M = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$  normalizados

$$D = M^{-1}AM$$

$$Lv = \lambda v \Rightarrow L(Lv) = L(\lambda v) = \lambda(Lv) = \lambda(\lambda v) = \lambda^2 v$$



# Complementos do Cálculo e Geometria Analítica (6/2)

## Aula 1

Equações Diferenciais

Equações Diferenciais

$$x'' + 2\alpha x' + \beta x = f(t)$$

$$f' = f \Rightarrow f = e^t$$

$$x = e^{\lambda t} \Rightarrow x' = \lambda x$$

$$f'' = -\omega^2 f \rightarrow \text{oscilador harmônico}$$

$$f(t) = a \cos(\omega t) + b \sin(\omega t)$$

Formulas de Euler

$$\cos x + i \sin x = e^{ix}$$

Números complexos

$$z = a + ib$$

$$z = \rho e^{i\theta} \rightarrow \rho = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$i^2 = -1$$

$\theta = \text{argumento (ângulo de } z \text{ c/a horizontal)}$

$$|z| = \rho$$

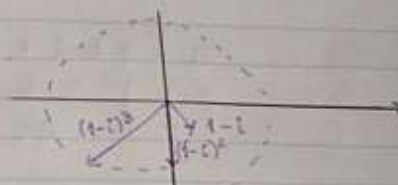


$$\bar{z} = a - ib \text{ (conjugado)}$$

Exponencial e Derivação

$$(1-i), (1-i)^2, (1-i)^3, \dots, (1-i)^n \rightarrow$$

Nota: a circunferência só ocorre se a norma for igual a 1.



Exponencial

Para descobrir a igualdade  $f' = f$ , seja:  $f(0) = 1$

$$f = a + bt + ct^2 + dt^3 + \dots \quad f' = b + 2ct + 3dt^2 + \dots$$

$$\text{Assim, } a + bt + ct^2 + dt^3 + \dots = b + 2ct + 3dt^2 + \dots$$

$$\text{Se } t = 0, f = f' = 1, \text{ logo } a = 1 \wedge b = 1$$

$$\text{Assim, } 2c = b \Rightarrow c = \frac{1}{2} \quad 3d = c \Rightarrow 3d = \frac{1}{2} \Rightarrow d = \frac{1}{6}$$

$$\text{Temos, } c_n = \frac{1}{n!} \rightarrow f(t) = 1 + t + \frac{t^2}{2} + \frac{t^3}{6} + \frac{t^4}{24} + \dots = e^t$$

## Aula 2

(13/2)

Equação Diferencial de Segunda Ordem Linear Homogênea

$$a\ddot{x} + b\dot{x} + cx = 0 \rightarrow x(t) = e^{\lambda t}$$

$$a(e^{\lambda t})'' + b(e^{\lambda t})' + ce^{\lambda t} = 0$$

$$a\lambda^2 e^{\lambda t} + b\lambda e^{\lambda t} + ce^{\lambda t} = 0$$

$$a\lambda^2 + b\lambda + c = 0$$

$$\lambda^2 + 2\alpha\lambda + \beta \rightarrow \text{p.c.}$$

$$\beta - \alpha^2 > 0 \rightarrow x(t) = e^{-\alpha t} (a \cos(\omega t) + b \sin(\omega t))$$

$$\alpha^2 - \beta > 0 \rightarrow x(t) = e^{-\alpha t} (a \cosh(\omega t) + b \sinh(\omega t))$$

$$\alpha^2 = \beta \rightarrow e^{-\alpha t} (a + bt)$$

Caso 1. 2 raízes  $\rightarrow x(t) = \varphi e^{\lambda_1 t} + \chi e^{\lambda_2 t}$

Caso 2. 1 raiz dupla  $\rightarrow x(t) = (\varphi + \chi t) e^{\lambda t}$

Caso 3. Solução negativa

$$\lambda^2 = -\omega^2 \Rightarrow \lambda = \pm i\omega$$

Fórmula de Euler

$$x(t) = \varphi e^{i\omega t} + \chi e^{-i\omega t} = \alpha \cos(\omega t) + \beta \sin(\omega t)$$

Equação Linear de 2ª Ordem com coeficientes constantes

$$\ddot{x} + 2\alpha\dot{x} + \beta x = f(t)$$

Osciladores  $a\ddot{x} + b\dot{x} + x/c = 0$

$$a = L$$

$$b = R$$

$$c = C$$

Critico  $\rightarrow \left(\frac{b}{a}\right)^2 = \frac{4}{ac} \quad b^2 = \frac{4a}{c}$

Subcritico  $\rightarrow \left(\frac{4a}{b^2 c}\right) > 1 \quad b^2 < \frac{4a}{c}$

Supercritico  $\rightarrow \frac{4a}{b^2 c} < 1 \quad b^2 > \frac{4a}{c}$

## Notas Salvatore Consentino - Complementos Cálculo e G. Analítico

### 1. Equações Diferenciais Ordinárias

#### Partícula Livre

→ aceleração é nula

→ Trajetória  $t \rightarrow x(t) = (x(t), y(t), z(t))$

$$\frac{d}{dt}(mv) = 0 \Rightarrow m a = 0 \Rightarrow a = 0$$

$$\rightarrow v(t) = \dot{x}(t)$$

$$a(t) = \ddot{x}(t)$$

$$x(t) = x_0 + v_0 t + \frac{a t^2}{2}$$

$$v(t) = v_0 + a t$$

$$x(t) = x_0 + v_0 t$$

#### Queda Livre

$$\rightarrow m \ddot{q} = -mg \Rightarrow \ddot{q} = -g$$

$q(t)$  denota a altura

A lei horária da queda livre não depende da massa da partícula!

$$\ddot{q} = -g \Rightarrow q(t) = h_0 + v_0 t - \frac{1}{2} g t^2$$

#### Exponencial

$$e^t = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{t^n}{n!}$$

raio convergência =  $\infty$

$$(e^t)' = e^t \Rightarrow \dot{x} = x$$

$$\dot{x} = \lambda x \Rightarrow x(t) = x_0 e^{\lambda t}$$



## Questões Comuns Testes de Solvência Cosentino

### Equações diferenciais

1º caso  $\rightarrow$  função  $x$ ,  $\dot{x}$ ,  $\ddot{x}$  igualada a 0

Exemplo:

$$\ddot{x} + 2\dot{x} + 2x = 0$$

1. conjectura  $\rightarrow x(t) = e^{xt}$
2. calcular  $\dot{x}(t)$  e  $\ddot{x}(t) \rightarrow \dot{x}(t) = xe^{xt}$  e  $\ddot{x}(t) = x^2 e^{xt}$
3. Substituir estas expressões na equação dada:  
 $x^2 e^{xt} + 2(xe^{xt}) + 2e^{xt} = 0$
4. Cortar  $e^{xt} \rightarrow x^2 + 2x + 2 = 0$
5. Fórmula resolvente

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \Rightarrow x = \frac{-2 \pm \sqrt{2^2 - 4 \times 1 \times 2}}{2} \Rightarrow x = \frac{-2 \pm \sqrt{-4}}{2}$$

Nota!

Como a raiz é de um número negativo, a solução não será real. Introduzimos  $n^\circ$  imaginárias:

$$x = \frac{-2 \pm \sqrt{4i^2}}{2} \Rightarrow x = -1 + i \vee x = -1 - i$$

6. como há 2 valores para  $x$ ,  $x(t)$  será:

$$x(t) = a e^{(-1+i)t} + b e^{(-1-i)t}$$

7. Fórmula de Euler  $\rightarrow e^{iw} = \cos w + i \sin w$

$$x(t) = a e^{-t} e^{ti} + b e^{-t} e^{-it}$$

$$\Rightarrow x(t) = e^{-t} (a e^{it} + b e^{-it})$$

$$\Rightarrow x(t) = e^{-t} (a(\cos t + i \sin t) + b(\cos(-t) + i \sin(-t)))$$

$$\Rightarrow x(t) = e^{-t} (a \cos t + a i \sin t + b \cos t - b i \sin t)$$

$$\Rightarrow x(t) = e^{-t} (\cos t (a+b) + \sin t (ai-bi))$$

$$\Rightarrow x(t) = e^{-t} c \cos t + d \sin t$$

Se derem condições iniciais, como  $x(0) = -1$  e  $\dot{x}(0) = 1$ , calculamos a 1ª derivada e achamos os valores de  $c$  e  $d$ :

$$\dot{x}(0) = e^{-t} (-c \cos t - d \sin t - c \sin t + d \cos t)$$

$$\Rightarrow c = -1 \wedge d = 0$$

$$x(t) = -e^{-t} \cos t$$

2º caso → função não homogênea com  $x, \dot{x}$  e  $\ddot{x}$

Exemplo:

$$\ddot{x} + 4\dot{x} + 5x = 25t + 2e^{-t}$$

1. Conjetura →  $x(t) = at + be^{-t} + C$

$$\dot{x}(t) = a - be^{-t}$$

$$\ddot{x}(t) = be^{-t}$$

$$be^{-t} + 4a - 4be^{-t} + 5at + 5be^{-t} + 5C = 25t + 2e^{-t}$$

$$\Leftrightarrow 2e^{-t} \cdot b + 4a + 5C = 2e^{-t} - 5at + 25t$$

$$\Leftrightarrow 2be^{-t} + 5at + 4a + 5C = 2e^{-t} + 25t$$

Temos:

$$2b = 2 \Rightarrow b = 1 \quad 5a = 25 \Rightarrow a = 5$$

$$4a + 5C = 0 \Rightarrow 20 = -5C \Rightarrow C = -4$$

$$x(t) = 5t + e^{-t} - 4$$

Exemplo:

$$\ddot{x} + 2\dot{x} + 2x = e^{-t}$$

Conjetura →  $x(t) = ate^{-t}$

$$\dot{x}(t) = ae^{-t} - ate^{-t}$$

$$\ddot{x}(t) = -ae^{-t} - ae^{-t} + ate^{-t} = -2ae^{-t} + ate^{-t}$$

$$-2ae^{-t} + ate^{-t} + 2ae^{-t} - 2ate^{-t} + 2ate^{-t} = e^{-t}$$

$$\Leftrightarrow at = 1$$

$$x(t) = e^{-t}$$

Nota: Encontrar eq. diferencial para as soluções  $a$  e  $b$ .

Ex.  $a(t) = e^t$        $b(t) = e^{3t}$

$$\dot{a}(t) = e^t \quad \dot{b}(t) = 3e^{3t}$$

$$\ddot{a}(t) = e^t \quad \ddot{b}(t) = 9e^{3t}$$

$$\varphi \ddot{a} + \beta \dot{a} + \theta a = 0 \Leftrightarrow \varphi e^t + \beta e^t + \theta e^t = 0 \Leftrightarrow \varphi + \beta + \theta = 0$$

$$\varphi \ddot{b} + \beta \dot{b} + \theta b = 0 \Leftrightarrow \varphi 9e^{3t} + \beta (-3)e^{3t} + \theta e^{3t} = 0$$

$$\Leftrightarrow e^{3t} (9\varphi - 3\beta + \theta) = 0 \Leftrightarrow 9\varphi - 3\beta + \theta = 0$$

Se  $\varphi = 1$ , temos:  $-3\beta + \theta = -9$  Resolvendo:  $\beta = 2$  e  $\theta = -3$

$$\beta + \theta = -1$$

$$\ddot{x} + 2\dot{x} - 3x = 0$$



3º caso → equação com  $x$ ,  $\ddot{x}$  igualada a 0

Exemplo:  $\ddot{x} + 9x = 0$

$$\Rightarrow x(t) = a \cos(\omega t) + b \sin(\omega t)$$

$$\Leftrightarrow x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

$$\ddot{x} = -9x \Leftrightarrow \ddot{x} = -3^2 x$$

$$\Rightarrow x(t) = a \cos(3t) + b \sin(3t)$$

$$\ddot{x} = -\omega^2 x$$

$$\phi = \arctan(b/a)$$

$$A = \sqrt{a^2 + b^2}$$

4º caso → equação com  $x$  e  $\ddot{x}$  igualada a uma função

1.  $\ddot{x} - x = e^{-t}$

Conjetura →  $x(t) = at e^{-t}$

$$\dot{x}(t) = a e^{-t} - at e^{-t}$$

$$\ddot{x}(t) = -a e^{-t} - a e^{-t} + at e^{-t} \Leftrightarrow \ddot{x}(t) = -2a e^{-t} + at e^{-t}$$

$$-2a e^{-t} + at e^{-t} - at e^{-t} = e^{-t}$$

$$\Leftrightarrow -2a = 1 \Leftrightarrow a = -1/2$$

$$x(t) = -\frac{t e^{-t}}{2}$$

2.  $\ddot{x} + x = \cos(2t)$

Conjetura →  $\ddot{x}(t) = at \sin(2t)$  ou  $x(t) = at \cos(2t)$

ou  $x(t) = a \cos(2t)$

Se  $x(t) = a \cos(2t)$ ,

$$\dot{x}(t) = -2a \sin(2t) \quad \ddot{x}(t) = -4a \cos(2t)$$

$$-4a \cos(2t) + a \cos(2t) = \cos(2t)$$

$$\Leftrightarrow -4a + a = 1 \Leftrightarrow a = -1/3$$

$$x(t) = -\cos(2t)/3$$

3.  $\ddot{x} + x = \sin t$

Conjetura →  $x(t) = at \sin t$  ou  $x(t) = at \cos t$  ou  $x(t) = a \sin t$

Se  $x(t) = at \cos t$ ,

$$\dot{x}(t) = a \cos t - at \sin t$$

$$\ddot{x}(t) = -a \sin t - a \sin t - at \cos t \Leftrightarrow \ddot{x}(t) = -2a \sin t - at \cos t$$

$$-2a \sin t - at \cos t + at \cos t = \sin t$$

$$\Leftrightarrow -2a \sin t = \sin t \Leftrightarrow -2a = 1 \Leftrightarrow a = -1/2$$

$$x(t) = -\frac{t \cos t}{2}$$



4.  $\ddot{x} + 4x = \sin(2t)$

Conjetura  $\rightarrow x(t) = a \cos(2t)$  ou  $x(t) = a \sin(2t)$  ou  $x(t) = \sin(2t) \cdot a$

Se  $x(t) = a \cos(2t)$ ,

$\dot{x}(t) = -2a \sin(2t)$

$\ddot{x}(t) = -2a \cos(2t) - 2a \sin(2t) - 4a \cos(2t)$

$\ddot{x} + 4x = \sin(2t) \Rightarrow -4a \sin(2t) - 4a \cos(2t) + 4a \cos(2t) = \sin(2t)$

$\Rightarrow -4a \sin(2t) = \sin(2t)$

$\Rightarrow -4a = 1 \Rightarrow a = -1/4$

$x(t) = -\frac{t \cos(2t)}{4}$

5.  $\ddot{x} + 9x = \cos(3t)$

Conjetura  $\rightarrow x(t) = a \cos(3t)$  ou  $x(t) = a \sin(3t)$  ou  $x(t) = a \cos(3t)$

Se  $x(t) = a \sin(3t)$ ,

$\dot{x}(t) = a \cos(3t) + 3a \cos(3t)$

$\ddot{x}(t) = 3a \cos(3t) + 3a \cos(3t) - 9a \sin(3t)$

$6a \cos(3t) - 9a \sin(3t) + 9a \sin(3t) = \cos(3t)$

$\Rightarrow 6a \cos(3t) = \cos(3t)$

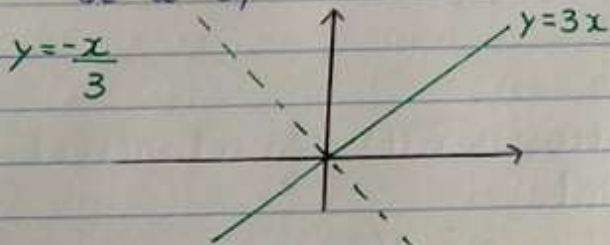
$\Rightarrow 6a = 1 \Rightarrow a = 1/6$   $x(t) = \frac{t \sin(3t)}{6}$

### Reflexão R e seus valores e vetores próprios:

Exemplo:  $R: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  é a reflexão na reta  $y = ax$ . Determine os valores e vetores próprios de R.

Sendo uma reflexão, qualquer que seja o valor de  $a$ , os valores próprios serão sempre  $-1$  e  $1$ .  $\lambda = \pm 1$

Se  $a = 3$ ,



Apenas os vetores pertencentes à reta  $y = 3x$  e à sua perpendicular preservam a direção quando refletidos sob  $y = 3x$ ,

ou seja, quando refletidos sob esta reta, tornam-se múltiplos de si mesmos. Logo, os vetores próprios são os vetores que coincidem com  $y = 3x$  e a sua perpendicular,  $y = -x/3$ .

Assim, se  $x = 1$ , temos  $(1, 3)$ . Se  $x = 3$ ,  $(3, -1)$

## Operadores

1. Seja  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tal que  $T(x, y, z) = (-x, y, z)$ .  
Existe uma base ortonormal de  $\mathbb{R}^3$  formada por vetores próprios de  $T$ ?

Seja  $A$  a matriz que representa  $T$  em  $\mathbb{R}^3$ :

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$T(x) = -x + 0y + 0z$$

$$T(y) = 0x + y + 0z$$

$$T(z) = 0x + 0y + z$$

Sabemos que a base existe se  $T$  for simétrico, ou seja, se a matriz  $A$  for simétrica, isto é, se  $A^T = A$ .

$$\text{Como } A^T = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = A, \text{ } A \text{ e } T \text{ são simétricos, logo essa base existe.}$$

Determinemos os valores próprios:

$$\det \begin{bmatrix} -1-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 1-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1-\lambda \end{bmatrix} = 0 \Leftrightarrow (-1-\lambda)[(1-\lambda)^2 - 0] = 0$$
$$\Leftrightarrow (-1-\lambda)(1-2\lambda+\lambda^2) = 0$$
$$\Leftrightarrow -1+2\lambda-\lambda^2-\lambda+2\lambda^2-\lambda^3 = 0$$
$$\Leftrightarrow -\lambda^3 + \lambda^2 + \lambda - 1 = 0 \Leftrightarrow \lambda = 1 \vee \lambda = -1$$

Os valores próprios são 1 e -1.

Os vetores próprios unitários são  $i$  (com valor próprio -1) e  $j, k$  (ambos com valor próprio 1).

2. Seja  $V$  o espaço linear dos polinômios de grau  $\leq 2$   
 $f(x) = a + bx + cx^2$  na variável real  $x \in \mathbb{R}$ . Seja  $D: V \rightarrow V$  o operador derivação definido por  $(Df)(x) = f'(x)$ . Determine a matriz que representa  $D$  numa base de  $V$  e os valores próprios de  $D$ .

Matriz Original

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$a = a + 0bx + 0cx^2$$

$$b = 0a + bx + 0cx^2$$

$$c = 0a + 0bx + cx^2$$



Matriz de  $D$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$D(a) = 0a + 0bt + 0ct^2$$

$$D(b) = b + 0t + 0t^2$$

$$D(c) = 0 + 2ct + 0t^2$$

O único valor próprio deste operador é 0 (vetor próprio  $a$ ).

3. Seja  $E$  o espaço linear real das funções  $f: [0, \pi] \rightarrow [0, \pi]$  infinitamente diferenciáveis e tais que  $f(0) = f(\pi) = 0$ , e seja  $D: E \rightarrow E$  o operador linear  $(Df)(t) = f'(t)$ .

Determine valores e vetores próprios de  $D^2$ .

Para  $D^2$ , temos:

$$(D^2 f)(t) = \lambda f \Rightarrow f''(t) = \lambda f$$

$$\lambda = -w^2$$

$$f(t) = a \cos(wt) + b \sin(wt)$$

$$f(0) = 0 \Rightarrow a \cos 0 + b \sin 0 = 0 \Rightarrow a = 0$$

$$f(t) = b \sin(wt)$$

$$f(\pi) = 0 \Rightarrow b \sin(\pi w) = 0 \Rightarrow w = 1, 2, 3, 4, \dots$$

Assim,  $\lambda = -w^2$   $f(t) = b \sin(wt)$ ,  $w = 1, 2, 3, \dots$

4. Sejam  $A$  e  $B$  duas matrizes reais  $n \times n$ . Prove ou refute: Se  $A$  e  $AB$  são ortogonais,  $B$  é ortogonal.

$$\text{Sei ortogonal implica} \rightarrow A^T = A^{-1} \quad (AB)^T = (AB)^{-1}$$

$$\begin{aligned} (AB)^T &= (AB)^{-1} \Rightarrow B^T A^T = B^{-1} A^{-1} = B^T A^T \Rightarrow B^{-1} A^{-1} = B^T A^T \Rightarrow B^{-1} = B^T \underbrace{A^T A}_I \\ &\Rightarrow B^{-1} = B^T \quad \text{Sim, } B \text{ é ortogonal} \end{aligned}$$

5. Seja  $A: \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$  uma transformação unitária do espaço euclidiano complexo  $\mathbb{C}^n$  munido do produto interno canônico. A composição  $A^2$  é unitária?

A inversa de  $A$  é unitária? Justifique.

$A^2$  e  $A^{-1}$  também são unitárias ( $A^* = \bar{A}^T = A^{-1}$ ) pois o conjunto das transformações unitárias forma um grupo.

6. Considere-se a transformação linear  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definida por  $T(x, y) = (y, x)$ . Determine a matriz  $T$  relativamente à base formada pelos vetores  $u = (2, 1)$  e  $v = (1, 1)$ .

$$T(bn) = P^{-1} T(\text{canônica}) P$$

$T$  = matriz de transformação

$P$  = matriz com vetores da nova base

$$P = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad P^{-1} = \frac{1}{2-1} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$T = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} T(x) = 0x + y \\ T(y) = x + 0y \end{array} \quad T(bn) = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$T(bn) = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$$

7. Seja  $C^\infty(\mathbb{R})$  o espaço linear real das funções  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  infinitamente diferenciáveis, e seja  $D: C^\infty(\mathbb{R}) \rightarrow C^\infty(\mathbb{R})$  o operador linear definido por  $(Df)(x) = f'(x)$ .

Determine valores e vetores próprios de  $D$  e de  $D^2$ .

$$\text{Para } D, f'(t) = \lambda f(t) \Rightarrow f(t) = e^{\lambda t}$$

$$\text{Para } D^2, f''(t) = \lambda f(t) \Rightarrow \lambda = -\omega^2$$

$$\text{Se } f(t) = e^{x t}, f'(t) = x e^{x t}, f''(t) = x^2 e^{x t}$$

$$x^2 = \lambda \Rightarrow x = \pm \sqrt{\lambda} \quad \lambda = \pm \sqrt{\omega} t$$

$$f(t) = a \cos(\omega t) + b \sin(\omega t) = A e^{i \omega t} + B e^{-i \omega t}$$

Os valores próprios são todos o  $\lambda \in \mathbb{C}^\infty$ .

8. Seja  $U: \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$  um operador linear unitário do espaço euclidiano complexo  $\mathbb{C}^n$  munido do produto interno canônico. Prove que os valores próprios de  $U$  satisfazem  $|\lambda| = 1$ .

$$\langle A v, A v \rangle = \langle v, v \rangle \Rightarrow \langle \lambda v, \lambda v \rangle = \langle v, v \rangle$$

$$\Rightarrow \langle \lambda \bar{\lambda} v, v \rangle = \langle v, v \rangle$$

$$\Rightarrow \lambda \bar{\lambda} \langle v, v \rangle = \langle v, v \rangle$$

$$\Rightarrow \lambda \bar{\lambda} = 1 \Rightarrow |\lambda|^2 = 1 \Rightarrow |\lambda| = 1 \quad \text{c.q.d.}$$

$$\langle a, b \rangle = \overline{\langle b, a \rangle}$$



9. Seja  $V$  o espaço linear das funções diferenciáveis  $f: (0,1) \rightarrow \mathbb{R}$ , e seja  $T: V \rightarrow V$  o operador linear definido por  $g = Tf$  com  $g(x) = x f'(x)$  se  $x \in (0,1)$ . Todo o  $\lambda \in \mathbb{R}$  é valor próprio de  $T$ .

Determine um vetor próprio correspondente ao valor próprio  $\lambda$ .

$$g = Tf \Rightarrow (Tf)(x) = x f'(x)$$

Calculando o vetor próprio,  $x f'(x) = \lambda f(x) \Rightarrow f'(x) = \lambda f(x)$  ou  $e^{\lambda x}$

$$x f'(x) = x \lambda e^{\lambda x}$$

$$x f'(x) = x \lambda x^{\lambda-1} = \lambda x^\lambda = \lambda f(x)$$

Assim, o vetor próprio é  $f(x) = x^\lambda$

10. Determine todos os valores reais  $\lambda$  tais que  $f''(x) = \lambda f(x)$  admita soluções não triviais e  $f(0) = f(\pi) = 0$

$$\lambda = -\omega^2, \omega = 1, 2, 3, \dots \quad f(t) = a \cos(\omega t) + b \sin(\omega t)$$

$$f(0) = a \cos 0 + b \sin 0 \Rightarrow a = 0$$

$$f(t) = b \sin(\omega t)$$

11. Seja  $T: \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$  uma transformação linear hermitica, ou seja, tal que  $\langle Tz, z' \rangle = \langle z, Tz' \rangle$  por todos os  $z$  e  $z' \in \mathbb{C}^n$ . Mostre que  $\langle Tz, z \rangle$  é real para todo  $z \in \mathbb{C}^n$ .

Pela simetria hermitica do produto interno,  $\langle \overline{Tz}, z \rangle = \langle z, Tz \rangle$ .

Sendo  $T$  hermitica,  $\langle z, Tz \rangle = \langle Tz, z \rangle$

Assim,  $\langle \overline{Tz}, z \rangle = \langle Tz, z \rangle$ . Ou seja,  $\langle Tz, z \rangle$  é real.

12. Seja  $L: \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$  um operador linear hermitiano (auto-adjunto). Prove que os valores próprios de  $L$  são reais.

$$\text{Se } L^* = L^T = L \text{ e } Lv = \lambda v, v \neq 0,$$

$$\lambda \|v\|^2 = \langle \lambda v, v \rangle = \langle Lv, v \rangle = \langle v, Lv \rangle = \langle v, \lambda v \rangle = \overline{\lambda} \|v\|^2 \Rightarrow \lambda = \overline{\lambda}$$

$$\langle \lambda v, v \rangle = \langle v, \lambda v \rangle$$

$$\Rightarrow \lambda \langle v, v \rangle = \overline{\lambda} \langle v, v \rangle \Rightarrow \lambda = \overline{\lambda} \Rightarrow \lambda \in \mathbb{R}$$

$$\text{Se } \lambda = \overline{\lambda}, \lambda \in \mathbb{R}$$

13. Considere a transformação linear  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  definida por  $T(x, y) = (2x + 2y, 2x + 5y)$ .

Existe uma base ortonormal de  $\mathbb{R}^2$  formada por vetores próprios de  $T$ ? Justifique.

Esta base apenas existe se  $T$  for simétrico, ou seja, se a matriz  $A$  que o representa obedecer a  $A^T = A$ .

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} T(x) = 2x + 2y \\ T(y) = 2x + 5y \end{array} \quad A^T = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}$$

Como  $A = A^T$ , esta base existe.

Calculemos os vetores e valores próprios de  $T$ .

$$\det \begin{bmatrix} 2-\lambda & 2 \\ 2 & 5-\lambda \end{bmatrix} = 0 \Leftrightarrow (2-\lambda)(5-\lambda) - 4 = 0 \Leftrightarrow 10 - 2\lambda - 5\lambda + \lambda^2 - 4 = 0 \\ \Leftrightarrow \lambda^2 - 7\lambda + 6 = 0 \Leftrightarrow \lambda = 6 \vee \lambda = 1$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 6 \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{array}{l} 2x + 2y = 6x \Leftrightarrow 2y = 4x \Leftrightarrow y = 2x \\ 2x + 5y = 6y \Leftrightarrow 2x = y \end{array} \quad \text{Se } x=1, (1, 2)$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 1 \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{array}{l} 2x + 2y = x \Leftrightarrow 2y = -x \Leftrightarrow y = -x/2 \\ 2x + 5y = y \Leftrightarrow 2x = -4y \Leftrightarrow x = -2y \end{array} \quad \text{Se } x=2, (2, -1)$$

$$\text{Valores/Vetores próprios} \rightarrow 6 \equiv \frac{(1, 2)}{\sqrt{5}} \quad 1 \equiv \frac{(2, -1)}{\sqrt{5}}$$

14. Considere  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $Tv = 2v$  e  $Tw = -3w$ , onde  $v = (1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2})$  e  $w = (-1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2})$ . Diga se  $T$  é simétrico ou hemi-simétrico.

Sabemos que os valores próprios de  $T$  são 2 e -3.

Sabemos que  $v$  e  $w$  são vetores próprios de  $T$ .

Teorema Espectral

→ Todo o operador normal admite uma base de vetores próprios ortogonais. Nesta base, o operador é diagonal e os elementos da diagonal correspondem aos valores próprios.

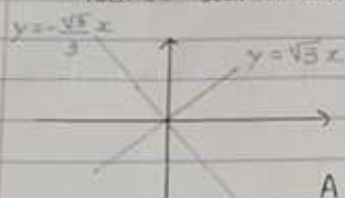
Assim, a matriz que representa  $T$  é  $\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -3 \end{bmatrix} = A$

Como  $A = A^T$ , o operador  $T$  é simétrico.



15. Seja  $R: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  a reflexão na reta  $y = \sqrt{3}x$ . Determine a matriz que representa  $R$  na base canônica.

Vamos determinar os vetores próprios de  $R$ .



$$(1, \sqrt{3}) \quad (\sqrt{3}, -1) \quad n = \sqrt{(\sqrt{3})^2 + (-1)^2} = \sqrt{3+1} = \sqrt{4} = 2$$

Matriz dos vetores próprios:  $\begin{bmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{bmatrix} \cdot \frac{1}{2} = U$

$$A(bn) = U^{-1} A(c) U \Leftrightarrow A(c) = U A U^{-1}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \rightarrow \text{matriz valores próprios da reflexão}$$

$$U^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} -1 & -\sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{bmatrix}$$

$$A(c) = \begin{bmatrix} 1/2 & \sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & -1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/2 & \sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & -1/2 \end{bmatrix} \Leftrightarrow A(c) = \begin{bmatrix} -1/2 & \sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{bmatrix}$$

Exemplos:

Transformação Linear  $\rightarrow$  hermitica:  $A(z) = z$

$$A: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2$$

$\rightarrow$  hemi-hermitica:  $B(z) = iz$

$$A: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$\rightarrow$  ortogonal:  $A(x, y) = (x, y)$  ou  $(x, -y)$

$$A: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2$$

$\rightarrow$  unitária:  $B(z, w) = (z, w)$  ou  $(iz, iw)$

Operador linear  $N: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2$  não hermitico, não hemi-hermitico e não unitário  $\rightarrow N = \begin{bmatrix} 1-i & 0 \\ 0 & 1+i \end{bmatrix}$