

5- Conservação de energia

5.1- Um exemplo muito simples ($d=1$)

Uma partícula, inicialmente livre de forças, é afetada por uma força constante $\vec{F} = F \hat{y}$ a partir de $t=0$. Então:

$$F = M \ddot{y}$$

$$\int_{v_0}^v dv = \int_0^t \ddot{y} dt = \int_0^t \frac{F}{M} dt \Rightarrow v = v_0 + \frac{F}{M} t$$

(admitir-se que $\vec{v}_0 \parallel \hat{y}$ também)

A equação anterior pode escrever-se:

$$M(v - v_0) = Ft$$

Isto é: a variação da quantidade de movimento é igual a Ft , quantidade que designamos por impulso da força F (constante, neste caso).

$$\Delta(Mv) = I = \int_0^t F dt$$

(A variação da quantidade de movimento é igual ao impulso da força.

Podemos continuar a integrar:

$$Y(t) - Y_0 = \int_0^t v(t) dt = \int_0^t \left(v_0 + \frac{F}{M} t \right) dt = v_0 t + \frac{1}{2} \frac{F}{M} t^2$$

Repara que

$$t = \frac{M}{F} (v - v_0)$$

$$\begin{aligned} Y(t) - Y_0 &= v_0 \frac{M}{F} (v - v_0) + \frac{1}{2} \frac{M}{F} (v - v_0)^2 \\ &= (v - v_0) \frac{M}{F} \left(v_0 + \frac{1}{2} (v - v_0) \right) = \\ &= (v^2 - v_0^2) \frac{1}{2} \frac{M}{F} \Rightarrow \end{aligned}$$

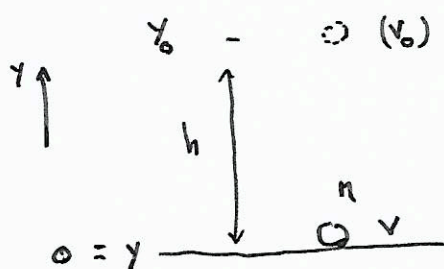
$$\Rightarrow \frac{1}{2} M (v^2 - v_0^2) = F (Y - Y_0)$$

À semelhança com o que fizemos com a noção de impulso, podemos aqui definir as noções de Energia cinética e de trabalho do grupo F

$$\begin{array}{ll} E_c = \frac{1}{2} M v^2 & F \Delta Y = \Delta W \\ \downarrow & \hookrightarrow \text{trabalho} \\ \text{energia cinética} & \end{array}$$

$$[E_c] = M L^2 T^{-2} = M L T^{-2} \cdot L = [\Delta W] ; \quad \underline{\text{Newton} \cdot \text{metro} \equiv \text{Joule}}$$

Exemplo: Arremesso vertical de um grave ($g = \text{const.}$)



$$\Delta E_V = F_g (Y - Y_0) = (-Mg)(-h) = Mg h$$

$$\Delta w = \frac{1}{2} M (v^2 - v_0^2) = Mg(Y_0 - Y)$$

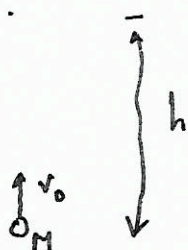
$$\frac{1}{2} M v^2 + Mg Y = \frac{1}{2} M v_0^2 + Mg Y_0 = \text{const.} \quad (*)$$

Definimos $MgY \equiv$ energia potencial \equiv trabalho que é necessário realizar para levar M em Y_0 .

Note que apenas variações de energia têm significado. Em resultado disso podemos sempre definir o zero de energia potencial à nossa vontade.

A equação (*) exprime estas a conservação de uma quantidade a que chamamos energia mecânica: a soma do energia cinética e do energia potencial.

Exemplo: lançamento vertical de um grave:

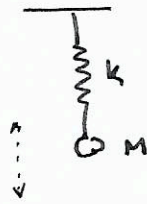


$$h(v_0) = ?$$

$$\frac{1}{2} M v_0^2 = M g h$$

$$\boxed{h = \frac{v_0^2}{2g}}$$

Exemplo:



$$E = \frac{1}{2} M \dot{x}^2 + \frac{1}{2} k x^2 = \text{const}$$

$$\left[\text{Note: } F = -kx \rightarrow E_p = \frac{1}{2} k (x^2 - x_0^2) \quad (\dot{x}_0 = 0) \right]$$

Então

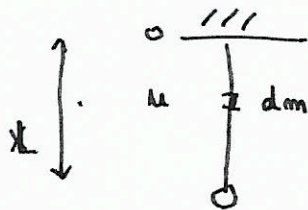
$$\dot{E} = M \dot{x} \ddot{x} + k x \dot{x} = 0 \Rightarrow \dot{x} [M \ddot{x} + k x] = 0$$

$$\Rightarrow \ddot{x} = 0 \text{ (trivial)} \text{ ou } M \ddot{x} = -kx \text{ (2ª lei)}.$$

Exemplo ^(*): O que muda no problema anterior se considerarmos a massa da mola?

[Noção de massa efetiva]

Se a mola tem massa não desprezível, estas devem aplicar considerações de energia também à mola. Vejamos:



$$\frac{m}{L} = \text{const.} \quad (m = \text{massa da mola})$$

Seja u a velocidade do elemento dm da mola. Então que se $x=0$, $u=0$ e se $x=L$, $u=\dot{x}$ (velocidade da massa).

Para uma mola uniforme:

$$u = \frac{x}{L} \dot{x}$$

(*) Útil para o cálculo do momento de inércia de um corpo contínuo.

Vejam as duas a energia cinética do meio:

$$dE_c = \frac{1}{2} \left(\frac{m}{L} \right) dx' u^2 = \frac{1}{2} \frac{m}{L} \left(\frac{x'}{L} \right)^2 \dot{x}^2$$

$$= \frac{1}{2} \frac{1}{L^2} \left(\frac{m}{L} \right) \dot{x}^2 x'^2$$

$$E_c = \int_0^L dE_c = \frac{1}{2} \frac{m}{L^3} \dot{x}^2 \int_0^L x'^2 dx' = \frac{1}{2} \frac{m}{L^3} \dot{x}^2 \frac{L^3}{3}$$

$$= \frac{1}{2} \left(\frac{m}{3} \right) \dot{x}^2$$

A energia potencial é $\therefore -mg \frac{x}{2}$ (x = posição do
massa = comp.
instantânea do
meio)

Então, a energia total do sistema é:

$$E_{\text{tot}} = \frac{1}{2} M \dot{x}^2 - M g x + \frac{1}{2} \frac{m}{3} \dot{x}^2 - m \frac{x}{2} g + \frac{1}{2} k x^2 = \text{const.}$$

Procedendo da mesma forma que antes:

$$\dot{E}_{\text{tot}} = M \dot{x} \ddot{x} - M g \dot{x} + \frac{m}{3} \dot{x} \ddot{x} - \frac{m g}{2} \dot{x} + k x \dot{x} = 0$$

$$= \dot{x} \left[M \ddot{x} - M g + \frac{m}{3} \ddot{x} - \frac{m g}{2} + k x \right] = 0 \Rightarrow$$

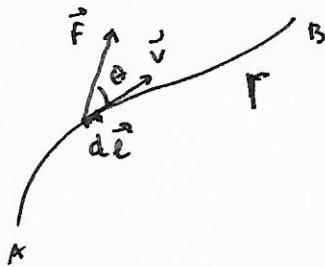
$$\Rightarrow \left(M + \frac{m}{3} \right) \ddot{x} = M g + \frac{m g}{2} - k x$$

$$\frac{M g + \frac{m g}{2}}{k} = x_0$$

$$\left(M + \frac{m}{3} \right) \ddot{x} = -k (x - x_0)$$

$$\bar{x} = x - x_0 \Rightarrow \left(M + \frac{m}{3} \right) \ddot{\bar{x}} = -k \bar{x} \Rightarrow \omega' = \sqrt{\frac{k}{M + \frac{m}{3}}} \quad \square$$

5.2 - Uma formulação mais geral:



$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{\ell} = F d\ell \cos \theta$$

$$W_{AB} = \int_{\vec{r}_A}^{\vec{r}_B} \vec{F} \cdot d\vec{r} \equiv \text{integral de linha de} \\ \text{força ao longo do} \\ \text{trajeto } \Gamma \text{ entre } \vec{r}_A \text{ e } \vec{r}_B.$$

Note que $d\vec{r} = \frac{d\vec{r}}{dt} dt = \vec{v} dt$

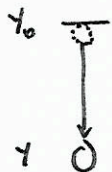
$$\vec{F} = M \frac{d\vec{v}}{dt}$$

$$W_{AB} = \int_A^B M \frac{d\vec{v}}{dt} \cdot \vec{v} dt = \int_A^B \frac{1}{2} M \frac{dV^2}{dt} \cdot dt = \frac{1}{2} M (V_B^2 - V_A^2)$$

= variação do trabalho cinético:

$$\int_{\vec{r}_A}^{\vec{r}_B} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \frac{1}{2} M (V_B^2 - V_A^2)$$

Observação: No caso simples do queda vertical de um
grau $\vec{F} = -mg \hat{y}$; então $-mg (\vec{r}_B - \vec{r}_A) =$



$$= -Mg(y - y_0) \hat{y} = \frac{1}{2} M (V^2 - V_0^2) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} M V^2 + Mg y = \frac{1}{2} M V_0^2 + Mg y_0 = \text{const.}$$

5.3 - Forças conservativas

$$W = \int_{\vec{r}_A}^{\vec{r}_B} \vec{F} \cdot d\vec{r} \equiv \text{é definido ao longo de um caminho } \gamma$$

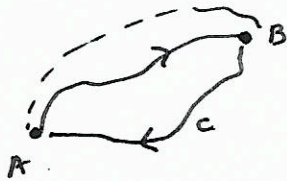
(é um integral de linha)



Pode acontecer que, para certas forças, (campo de força), o resultado de W só depende do ponto inicial e final e não do caminho escolhido. Nesse caso, a força \vec{F} diz-se conservativa.

Vejam as consequências desta definição:

i) Se \vec{F} é conservativa então $\oint \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0$



O teorema de Stokes impõe que:

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S (\nabla \wedge \vec{F}) \cdot \hat{n} d\Sigma \equiv 0$$

$$\text{Logo } \iint_S (\nabla \wedge \vec{F}) \cdot \hat{n} d\Sigma = 0 \Rightarrow \nabla \wedge \vec{F} = 0 :$$

ii) Se uma força é conservativa então o seu rotacional é nulo.

iii) Se W_{AB} é independente do caminho, então o seu valor só depende dos pontos inicial e final.

Então é possível definir uma função $U(\vec{r})$:

$$\Rightarrow \int_{\vec{r}_A}^{\vec{r}_B} \vec{F} \cdot d\vec{r} = -[U(\vec{r}_B) - U(\vec{r}_A)]$$

[Podemos tomar $U(\vec{r}_A) = 0$ (escolha do zero do energia potencial)]

Então:

$$\int_{\vec{r}_A}^{\vec{r}_B} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \frac{1}{2} M V_B^2 - \frac{1}{2} M V_A^2 = -U(\vec{r}_B) + U(\vec{r}_A)$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} M V_B^2 + U(\vec{r}_B) = \frac{1}{2} M V_A^2 + U(\vec{r}_A)$$

Esso termo $U(\vec{r})$ corresponde o mesmo energia potencial

iv) Seja $U(\vec{r}_0) = 0$; $\int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} \vec{F} \cdot d\vec{r} = -U(\vec{r})$

diferenciando:

$$\vec{F} = - \frac{\partial}{\partial \vec{r}} U(\vec{r}) = - \nabla U(\vec{r})$$

Isolando: a força \vec{F} deriva de um gradiente de um campo escalar $U(\vec{r})$ (a energia potencial) :

$$\vec{F} = - \frac{\partial U(\vec{r})}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial U(\vec{r})}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial U}{\partial z} \hat{z}$$

(em coordenadas cartesianas)

Observation:

$$dU(\vec{r}) = - \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = -(F_x dx + F_y dy + F_z dz)$$

$$dU = \frac{\partial U}{\partial x} dx + \frac{\partial U}{\partial y} dy + \frac{\partial U}{\partial z} dz \quad \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \vec{F} = - \left(\frac{\partial U}{\partial x}, \frac{\partial U}{\partial y}, \frac{\partial U}{\partial z} \right) = - \nabla U$$

Exemplo simples $d=1$:

Uma partícula de massa m move-se a 1 dim sob o efeito de um potencial $V(x) = \frac{A}{x^2} - \frac{B}{x}$ ($A, B > 0$).

- Obtenha a força que atua na partícula como função de x
- Obtenha o ponto de equilíbrio
- Obtenha o frequência de pequenas oscilações em torno do ponto de equilíbrio

a) $F = - \frac{\partial V}{\partial x} = - \frac{2A}{x^3} + \frac{B}{x^2}$

b) $F=0 \Rightarrow \frac{2A}{x_0^3} = \frac{B}{x_0^2} \Rightarrow 2A = B x_0 \Rightarrow$

$$\Rightarrow x_0 = \frac{2A}{B}$$

c) $V(x-x_0) = V(x_0) + \left(\frac{\partial V}{\partial x} \right)_{x_0} (x-x_0) + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} \right)_{x_0} (x-x_0)^2 + \dots$

(Série de Taylor) \downarrow
o (equilíbrio)

$$V(x-x_0) \approx V(x_0) + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} \right)_{x_0} (x-x_0)^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow k_{\text{eff}} = \left(\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} \right)_{x_0} \quad \text{e} \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\frac{\partial V}{\partial x} = -\frac{2A}{x^3} + \frac{B}{x^2}$$

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = +\frac{6A}{x^4} - \frac{2B}{x^3} \Rightarrow k_{\text{eff}} = \frac{6A}{(2A/B)^4} - \frac{2B}{(2A/B)^3} =$$

$$= \frac{B^4}{8A^3}$$

$$\boxed{\omega = \sqrt{\frac{B^4}{8A^3 m}}}$$

Exemplo: Mostre que uma força central:

$$\vec{F} = F(r) \hat{r} = F(r) \left[\frac{x}{r}, \frac{y}{r}, \frac{z}{r} \right]$$

é necessariamente conservativa

Soluções: podemos provar que $\nabla \cdot \vec{F} = 0$; $\vec{F} = F(r) \hat{r}$

Se usarmos coordenadas polares esféricas temos

$$\nabla \cdot \vec{F}(r) = \frac{1}{r \sin \theta} \left(\frac{\partial F(r)}{\partial \varphi} \right) \hat{\theta} - \frac{1}{r} \frac{\partial F(r)}{\partial \theta} \hat{\varphi} = 0$$

" " " "

Mes. podemos trabalhar com coordenadas cartesianas directamente. Vejamos:

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \frac{d \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{dx} = (x^2 + y^2 + z^2)^{-1/2} \cdot \frac{1}{2} \cdot 2x = \frac{x}{r} ; \text{ etc.}$$

$$(\nabla \cdot \vec{F})_z = \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} = \frac{d}{dx} \left(F(r) \frac{y}{r} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(F(r) \frac{x}{r} \right)$$

$$= \left(\frac{\partial F(r)}{\partial r} \frac{x}{r} \cdot \frac{y}{r} - F(r) \frac{1}{r^2} \frac{x}{r} \right) - \left(\frac{x}{r} F' \frac{y}{r} - x \frac{F}{r^2} \frac{y}{r} \right)$$

$$= \left(\frac{xy F'}{r^2} - \frac{xy F}{r^3} \right) - \left(\frac{xy}{r^2} F' - \frac{xy F}{r^3} \right) = 0$$

(de formas semelhantes para as outras componentes)

Exemplo: Considere o campo de forças

$$\vec{F} = \left(\frac{2}{3}xy - 2z \right) \hat{i} + \frac{x^2}{3} \hat{j} - 2xz \hat{k}$$

a) Mostre que \vec{F} é conservativo

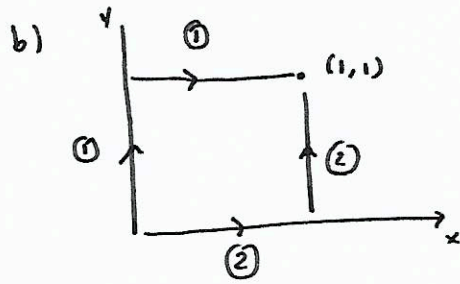
b) Mostre (calculando explicitamente o integral de linha entre dois pontos) que o trabalho entre $(0,0,0)$ e $(1,1,0)$ é independente do caminho

c) Obtenha o energia potencial correspondente

$$a) (\nabla \wedge \vec{F})_x = \partial_y F_z - \partial_z F_y = 0 - 0 = 0$$

$$(\nabla \wedge \vec{F})_y = \partial_z F_x - \partial_x F_z = -2 + 2 = 0$$

$$(\nabla \wedge \vec{F})_z = \partial_x F_y - \partial_y F_x = \frac{2}{3}x - \frac{2}{3}x = 0$$



Percurso - 1

$$\begin{aligned}
 \int_{0,0}^{0,1} \vec{F} \cdot d\vec{y} \hat{j} + \int_{0,1}^{1,1} \vec{F} \cdot d\vec{x} \hat{i} &= \\
 = \int_{0,0}^{0,1} \frac{x^3}{3} dy + \int_{0,1}^{1,1} \frac{2}{3} xy dx &\quad (z=0) \\
 = \frac{x^2 y}{3} \Big|_{0,0}^{0,1} + \frac{1}{3} x^2 y \Big|_{0,1}^{1,1} &= \frac{1}{3}
 \end{aligned}$$

Percurso - 2:

$$\int_{0,0}^{1,0} F_x dx + \int_{1,0}^{1,1} F_y dy = \int_{0,0}^{1,0} \frac{2}{3} xy dx + \int_{1,0}^{1,1} \frac{x^2}{3} dy = 0 + \frac{1}{3} = \frac{1}{3}$$

c) $\vec{F} = -\vec{\nabla} U$

$$F_x = -\frac{\partial U}{\partial x} = \frac{2}{3} xy - 2z = -\frac{\partial U}{\partial x} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow U = -\frac{x^2 y}{3} + 2zx + C_1(y, z)$$

$$F_y = -\frac{\partial U}{\partial y} \Rightarrow \frac{x^2}{3} = -\frac{\partial U}{\partial y} \Rightarrow U = -\frac{x^2 y}{3} + C_2(x, z)$$

$$F_z = -\frac{\partial U}{\partial z} \Rightarrow -2x = -\frac{\partial U}{\partial z} \Rightarrow U = 2xz + C_3(x, y)$$

$$C_1(y, z) = 0$$

$$C_2(x, z) = 2zx$$

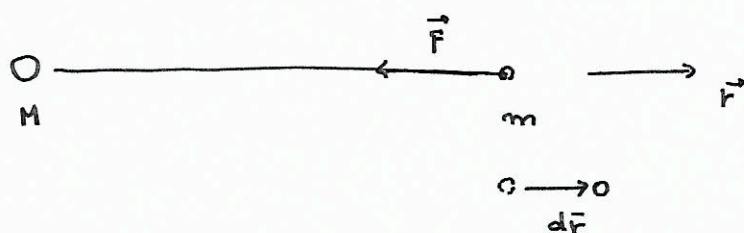
$$C_3(x, y) = -\frac{x^2 y}{3}$$

$$\boxed{U = -\frac{x^2 y}{3} + 2zx + C}$$

Conservação de energia num campo gravitacional: energia potencial.

$$\vec{F} = -\frac{GMm}{r^3} \vec{r}$$

É uma força central e logo, como vimos, uma força conservativa



$$dW + \vec{F} \cdot d\vec{r} = -\frac{GMm}{r^3} \vec{r} \cdot d\vec{r} = -\frac{GMm}{r^2} dr$$

O trabalho realizado entre \vec{r}_A e \vec{r} é:

$$\begin{aligned} W &= - \int_{\vec{r}_A}^{\vec{r}} \frac{GMm}{r'^2} dr' \\ &= \left. \frac{GMm}{r'} \right|_{r_A}^r = \frac{GMm}{r} - \frac{GMm}{r_A} \end{aligned}$$

Repare que se $r > r_A$, $W < 0 \Rightarrow \Delta U_p > 0$

(trabalho realizado pela força gravitacional)

O trabalho é igual à variação de energia cinética e igual ao negativo da variação de energia potencial

Se escolhermos $U(r_A) = 0 \rightarrow U = -\frac{GMm}{r}$

Repara que $U=0$ se $r \rightarrow \infty$; e' \therefore convenientemente escolher $r_p = 0$ ($U(r_p)=0$) como referencio. Entao o campo potencial e' sempre negativo!

$$\vec{F} = -\nabla U = +\nabla \left(\frac{GMm}{r} \right) = -GMm \frac{\hat{r}}{r^2}$$

e a forza gravitica sempre atrahira.

Exemplo: Velocidades de escape:

Qual a velocidade inicial necessario para uma partícula de massa m possa escapar do campo gravitico da Terra?

(ignorando o efeito da rotacao da Terra)

$$E = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{GM_T m}{R_T} = \text{const.} = 0$$

↓

$$v = \sqrt{\frac{2GM_T}{R_T}}$$

partícula em
 $r = \infty$

o campo gravitico
nulo.

$$\text{Como } g = \frac{GM_T}{R_T^2} \quad ; \quad v = \sqrt{2gR_T} \approx 10^4 \text{ m.s}^{-1}$$

Exemplo: energia potencial perto da superfície da Terra:

$$r > R_T, \quad U(r) = - \frac{G m M_T}{r}$$

$$r = R_T + y \quad (y \ll 1)$$

$$U(r) = - \frac{G m M_T}{R_T (1 + \frac{y}{R_T})} \sim - \frac{G m M_T}{R_T} \left(1 - \frac{y}{R_T} + \dots \right)$$

$$g = \frac{G M_T}{R_T^2} \Rightarrow U(r) = - m g R_T \left(1 - \frac{y}{R_T} + \frac{y^2}{R_T^2} + \dots \right)$$

$$= \underbrace{- m g R_T}_{\text{const}} + \underline{m g y} + \dots$$