

Nome e nº: _____

Instruções: responda e justifique brevemente as suas respostas nos espaços apropriados.

1. (2 valores) Determine a solução com condições iniciais $x(0) = 1$ e $\dot{x}(0) = 1$ da equação diferencial linear homogênea

$$\ddot{x} + 2\dot{x} + 5x = 0.$$

$$x(t) = e^{-t} (\cos(2t) + \sin(2t)).$$

2. (2 valores) Determine a solução geral da equação diferencial linear não homogênea

$$\ddot{x} + 2\dot{x} + 5x = 10 \cos(t),$$

e discuta o que acontece quando o tempo t é grande.

$$\begin{aligned} x(t) &= e^{-t} (a \cos(2t) + b \sin(2t)) + (2 \cos(t) + \sin(t)) \\ &\simeq 2 \cos(t) + \sin(t) \quad \text{se } t \gg 1. \end{aligned}$$

3. (2 valores) Seja $P : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ a projeção ortogonal sobre a reta $y = -3x$. Determine a matriz que representa P na base canônica.

$$\begin{pmatrix} 1/10 & -3/10 \\ -3/10 & 9/10 \end{pmatrix}$$

4. (2 valores) Seja $S : \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2$ o operador linear definido por $S(x, y) = (iy, -ix)$. Determine uma base ortonormal formada por vetores próprios de S , e a matriz diagonal que representa o operador nesta base.

O operador é representado pela matriz diagonal

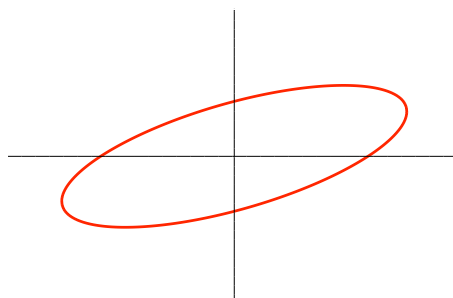
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

na base formada por $(i, 1)$ e $(1, i)$.

5. (2 valores) Calcule os comprimentos dos semi-eixos e esboce o elipsóide definido pela equação

$$2x^2 - 4xy + 5y^2 \leq 1$$

Os semi-eixos são 1 e $1/\sqrt{6}$.

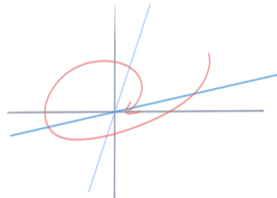


6. (2 valores) Determine a solução do sistema

$$\begin{aligned}\dot{q} &= -q + 2p \\ \dot{p} &= -2q - p\end{aligned}$$

com condições iniciais $(q(0), p(0)) = (1, 2)$, e esboce a órbita no plano q - p .

$$\begin{pmatrix} q(t) \\ p(t) \end{pmatrix} = e^{-t} \begin{pmatrix} \cos(2t) & \sin(2t) \\ -\sin(2t) & \cos(2t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$



7. (2 valores) Considere o sistema não homogêneo

$$\begin{aligned}\dot{q} &= p + \sin(2t) \\ \dot{p} &= -q\end{aligned}$$

Determine a solução com condições iniciais nulas $(q(0), p(0)) = (0, 0)$.

$$\begin{pmatrix} q(t) \\ p(t) \end{pmatrix} = \int_0^t \begin{pmatrix} \cos(t-\tau) & \sin(t-\tau) \\ -\sin(t-\tau) & \cos(t-\tau) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sin(2\tau) \\ 0 \end{pmatrix} d\tau$$

8. (0.5 valores) As funções $e^{-2t} \sin(t)$ e $e^{-2t} \cos(t)$ são soluções da equação diferencial

☒ $\ddot{x} + 4\dot{x} + 5x = 0$ ☐ $\ddot{x} + 2\dot{x} + x = 0$ ☐ $\ddot{x} - 4\dot{x} + 5x = 0$ ☐ $\ddot{x} - 2\dot{x} + x = 0$

9. (0.5 valores) O operador linear N , definido no espaço euclidiano complexo \mathbb{C}^N , é normal se

☐ $N^* + N = 0$ ☒ $N^*N - NN^* = 0$ ☐ $N^* - N = 0$

10. (0.5 valores) Se A é uma matriz complexa quadrada, então AA^* é hermitica.

☒ Verdadeiro ☐ Falso

11. (0.5 valores) Se A e B são duas matrizes diagonalizáveis, então também AB é diagonalizável.

☐ Verdadeiro ☒ Falso

12. (0.5 valores) Se A e B são duas matrizes ortogonais, então também AB^\top é ortogonal.

☒ Verdadeiro ☐ Falso

13. (0.5 valores) Se A é uma matriz ortogonal, então os seus valores próprios são reais.

☐ Verdadeiro ☒ Falso

14. (0.5 valores) Se A é uma matriz auto-adjunta então e^{iA} é unitária.

☒ Verdadeiro ☐ Falso

15. (0.5 valores) Se $\det A = 0$ então $\text{tr } e^A = 1$.

☐ Verdadeiro ☒ Falso

16. (0.5 valores) Existe uma matriz quadrada real tal que $A^3 = -I$.

- ☒ Verdadeiro ☐ Falso

17. (0.5 valores) O grupo a um parâmetro gerado pela matriz $A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ é

- ☐ $e^{tA} = \begin{pmatrix} e^t & 0 \\ te^t & e^t \end{pmatrix}$ ☒ $e^{tA} = \begin{pmatrix} e^{-t} & 0 \\ te^{-t} & e^{-t} \end{pmatrix}$ ☐ $e^{tA} = \begin{pmatrix} e^{-t} & te^{-t} \\ 0 & e^{-t} \end{pmatrix}$

18. (0.5 valores) A álgebra de Lie (o espaço tangente na identidade) do grupo unitário $\mathbf{U}(n)$ é

- ☐ o espaço linear das matrizes $n \times n$ hermiticas.
☐ o espaço linear das matrizes $n \times n$ com traço nulo.
☒ o espaço linear das matrizes $n \times n$ anti-hermiticas.

19. (0.5 valores) Considere o sistema linear definido por

$$\begin{aligned}\dot{x} &= 2x - 4y \\ \dot{y} &= 3x - 3y\end{aligned}$$

A origem é

- ☐ um nodo instável. ☐ um ponto de sela. ☒ um foco estável. ☐ um foco instável.