Estructuras de Datos no Lineales 1.1. Árboles binarios

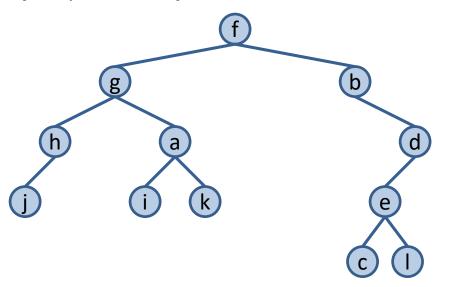
José Fidel Argudo Argudo José Antonio Alonso de la Huerta Mª Teresa García Horcajadas



TAD Árbol binario

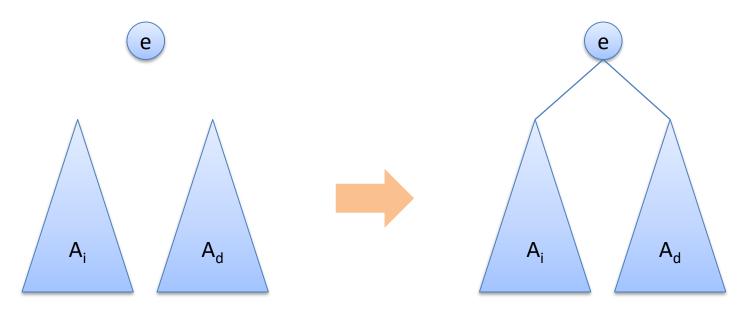
Definición:

Un árbol binario se define como un árbol cuyos nodos son, a lo sumo, de grado 2, es decir, tienen 0, 1 ó 2 hijos. Éstos se llaman hijo izquierdo e hijo derecho.



Operaciones:

- Construcción
- Inserción
- Eliminación
- Recuperación
- Modificación
- Acceso
- Destrucción



Construcción a partir de los componentes de un árbol binario (un nodo y dos subárboles):

Abin(); // Árbol vacío. void insertarRaiz(const T& e); void insertarIzqdo (Abin& Ai); void insertarDrcho(Abin& Ad);

A₁

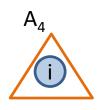
Abin A₁; A₁.insertarRaiz('c');

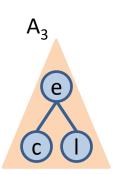
A₁ A₂

Abin A_2 ; A_2 .insertarRaiz('l');

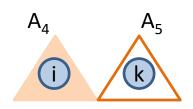
A₃
e
A₁
C
1

Abin A_3 ; A_3 .insertarRaiz('e'); A_3 .insertarIzqdo(A_1); A_3 .insertarDrcho(A_2);



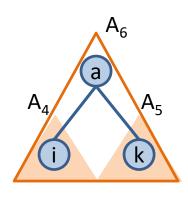


Abin A_4 ; A_4 .insertarRaiz('i');

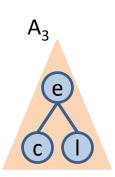


A₃

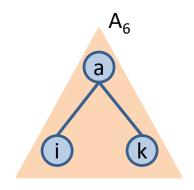
Abin A₅; A₅.insertarRaiz('k');

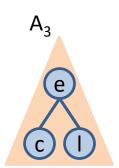


Abin A₆; A₆.insertarRaiz('a'); A_6 .insertarIzqdo(A_4); A_6 .insertarDrcho(A_5);

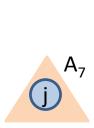


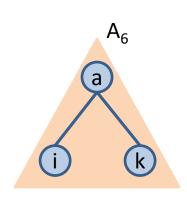




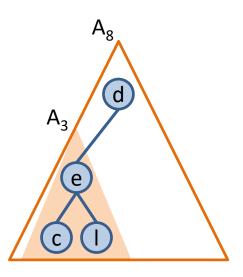


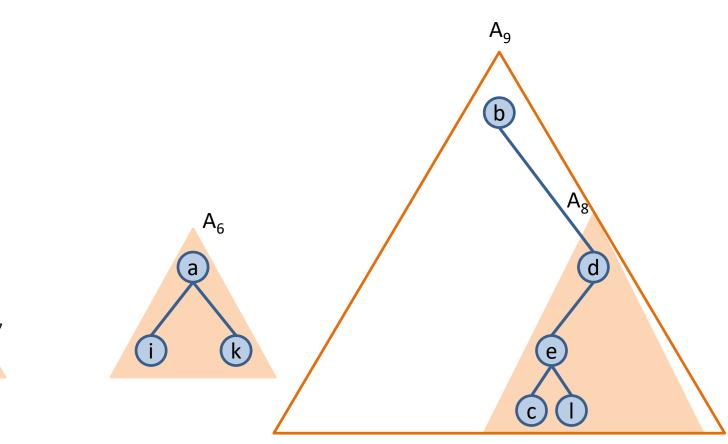
Abin A_7 ; A_7 .insertarRaiz('j');



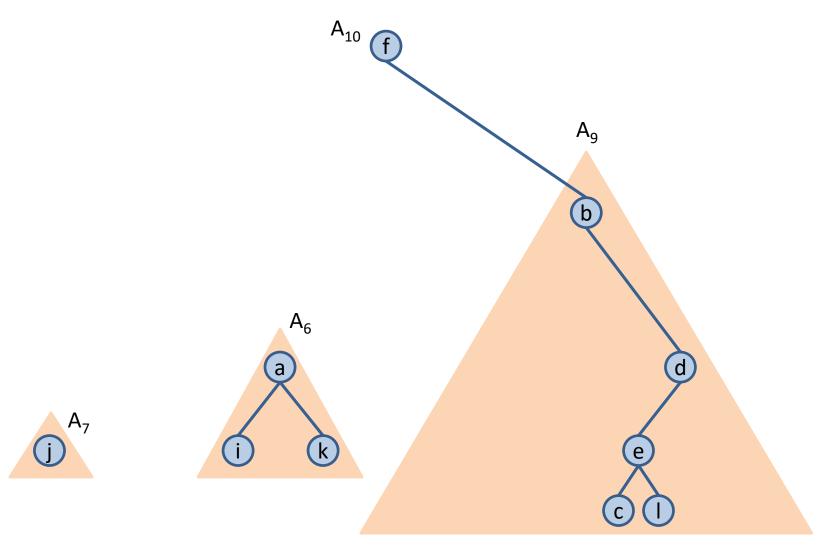


Abin A₈; A₈.insertarRaiz('d'); A_8 .insertarIzqdo(A_3);

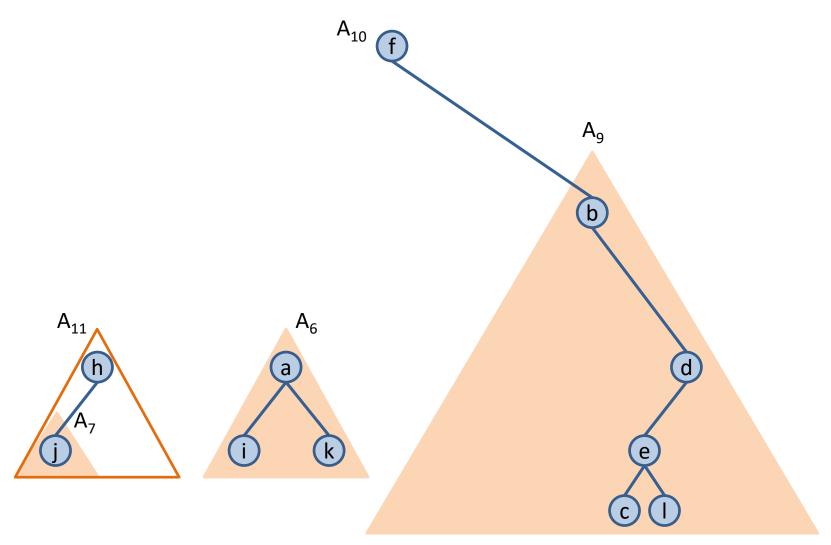




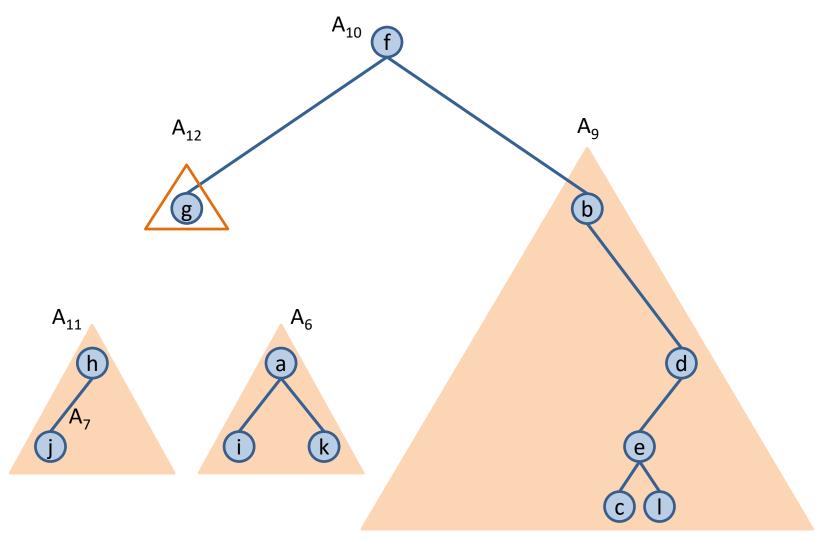
Abin A₉; A₉.insertarRaiz('b'); A₉.insertarDrcho(A₈);



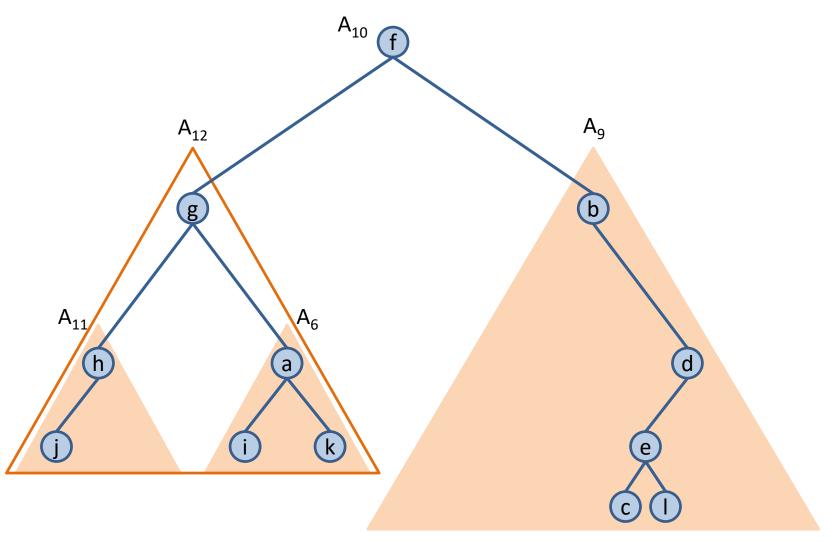
Abin A₁₀; A₁₀.insertarRaiz('f'); A_{10} .insertarDrcho(A_9);



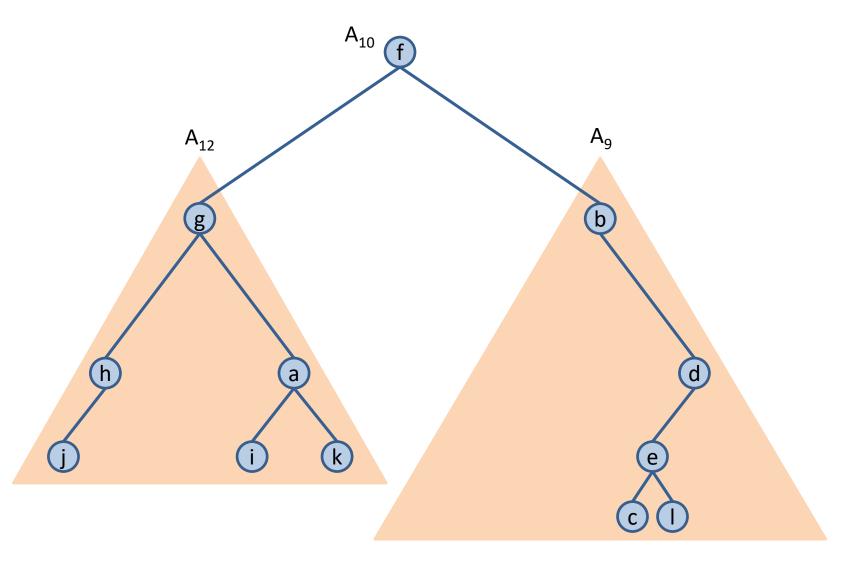
Abin A₁₁; A₁₁.insertarRaiz('h'); A_{11} .insertarIzqdo(A_7);

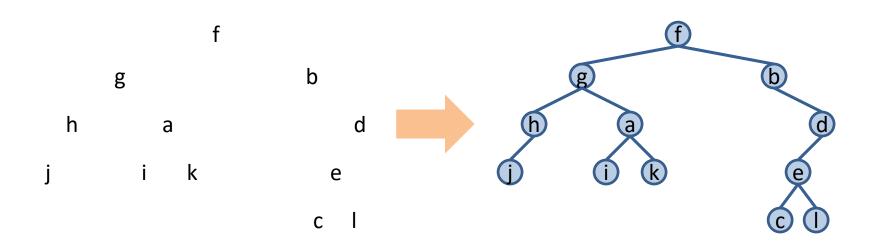


Abin A₁₂; A₁₂.insertarRaiz('g'); A_{10} .insertarIzqdo(A_{12});



 A_{12} .insertarIzqdo(A_{11}); A_{12} .insertarDrcho(A_6);





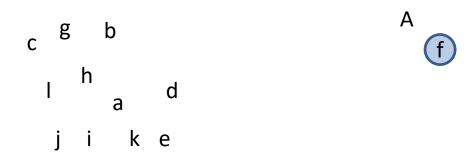
Construcción añadiendo los nodos uno a uno desde la raíz hacia las hojas:

Abin(); // Árbol vacío. void insertarRaiz(const T& e); void insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e); void insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e);

Creación del árbol binario A como un contenedor vacío.

Α

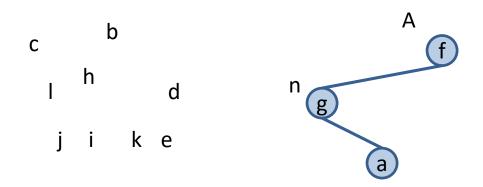
Abin A;



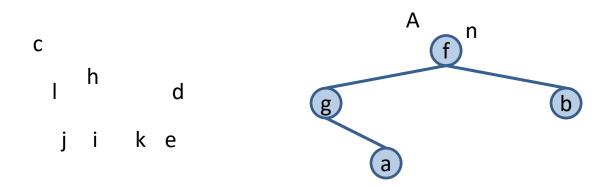
A.insertarRaiz('f');



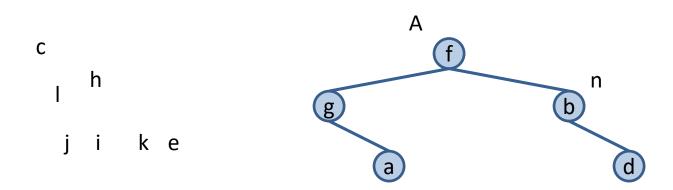
A.insertarHijoIzqdo(n, 'g');



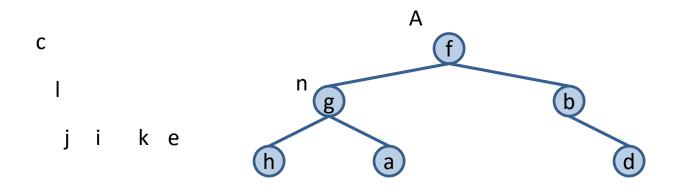
A.insertarHijoDrcho(n, 'a');



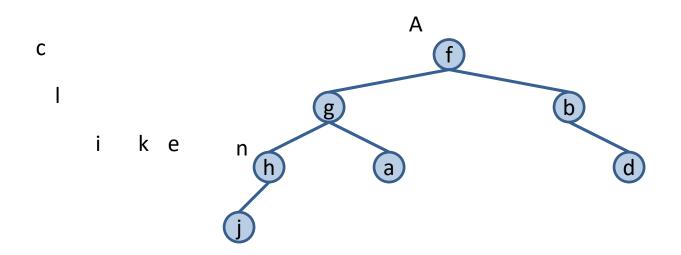
A.insertarHijoDrcho(n, 'b');



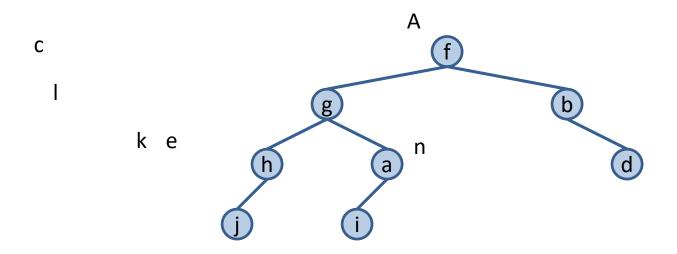
A.insertarHijoDrcho(n, 'd');



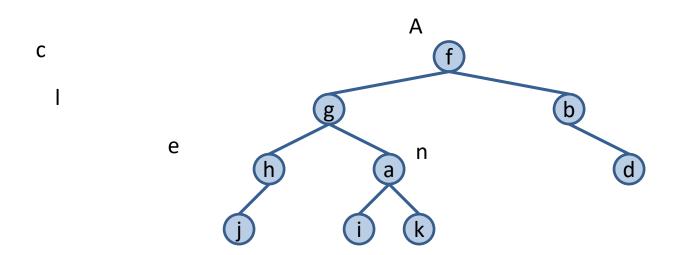
A.insertarHijoIzqdo(n, 'h');



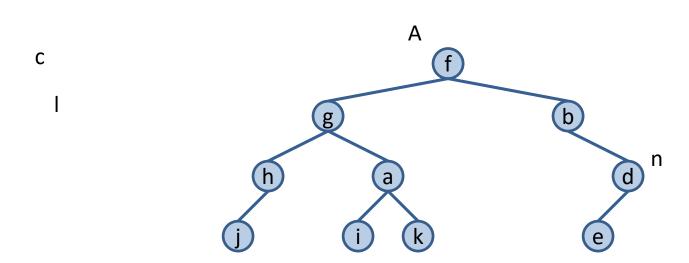
A.insertarHijoIzqdo(n, 'j');



A.insertarHijoIzqdo(n, 'i');

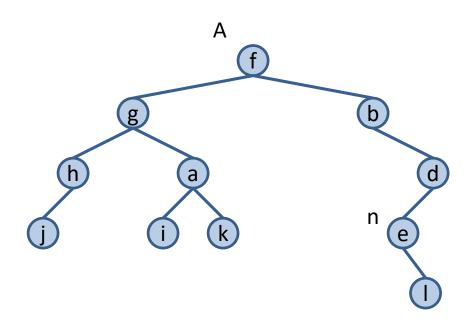


A.insertarHijoDrcho(n, 'k');

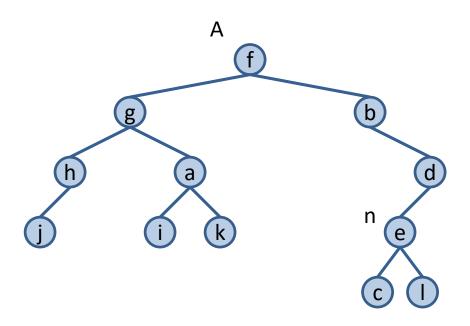


A.insertarHijoIzqdo(n, 'e');

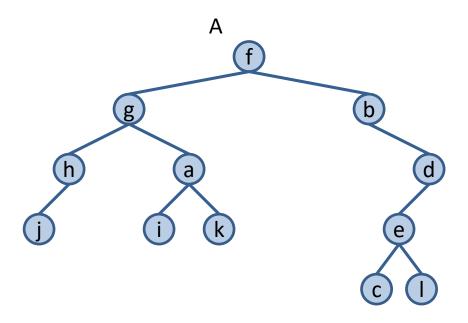
C



A.insertarHijoDrcho(n, 'l');



A.insertarHijoIzqdo(n, 'c');



Especificación de operaciones:

Abin ()

Post: Crea y devuelve un árbol vacío.

void insertarRaiz (const T& e)

Pre: El árbol está vacío.

<u>Post</u>: Inserta el nodo raíz cuyo contenido será *e*.

void insertarHijoIzqdo (nodo n, const T& e)

<u>Pre</u>: *n* es un nodo del árbol que no tiene hijo izquierdo.

Post: Inserta el elemento *e* como hijo izquierdo del nodo *n*.

void insertarHijoDrcho (nodo n, const T& e)

<u>Pre</u>: *n* es un nodo del árbol que no tiene hijo derecho.

Post: Inserta el elemento *e* como hijo derecho del nodo *n*.

void eliminarHijoIzqdo (nodo n)

Pre: *n* es un nodo del árbol.

Existe *hijoIzqdoB(n)* y es una hoja.

Post: Destruye el hijo izquierdo del nodo *n*.

void eliminarHijoDrcho (nodo n)

Pre: *n* es un nodo del árbol.

Existe *hijoDrchoB(n)* y es una hoja.

Post: Destruye el hijo derecho del nodo *n*.

void eliminarRaiz ()

Pre: El árbol no está vacío y raizB() es una hoja.

Post: Destruye el nodo raíz. El árbol queda vacío

bool arbolVacio () const

Post: Devuelve true si el árbol está vacío y false en caso contrario.

const T& elemento(nodo n) const

T& elemento(nodo n)

Pre: *n* es un nodo del árbol.

Post: Devuelve el elemento del nodo *n*.

nodo raíz () const

<u>Post</u>: Devuelve el nodo raíz del árbol. Si el árbol está vacío, devuelve *NODO_NULO*.

nodo padre (nodo n) const

Pre: *n* es un nodo del árbol.

<u>Post</u>: Devuelve el padre del nodo *n*. Si *n* es el nodo raíz, devuelve *NODO_NULO*.

nodo hijolzqdo (nodo n) const

<u>Pre</u>: *n* es un nodo del árbol.

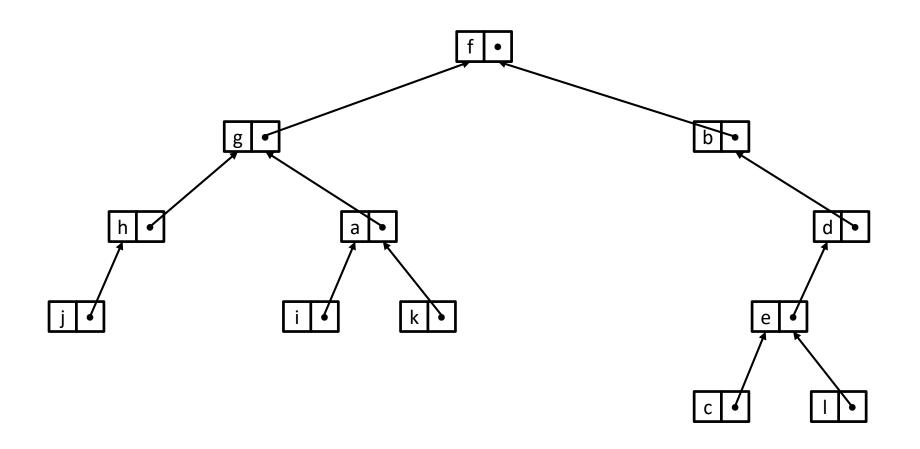
<u>Post</u>: Devuelve el nodo hijo izquierdo del nodo *n*. Si no existe, devuelve *NODO_NULO*.

nodo hijoDrcho (nodo n) const

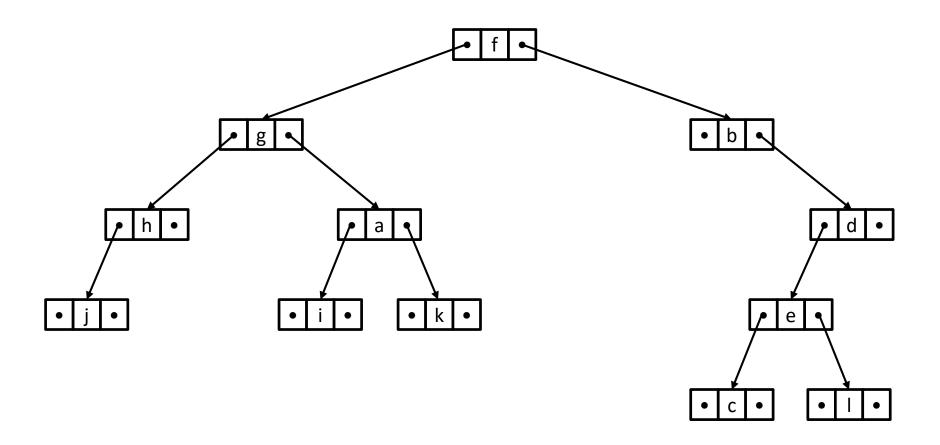
<u>Pre</u>: *n* es un nodo de *A*.

<u>Post</u>: Devuelve el nodo hijo derecho del nodo *n*. Si no existe, devuelve *NODO_NULO*.

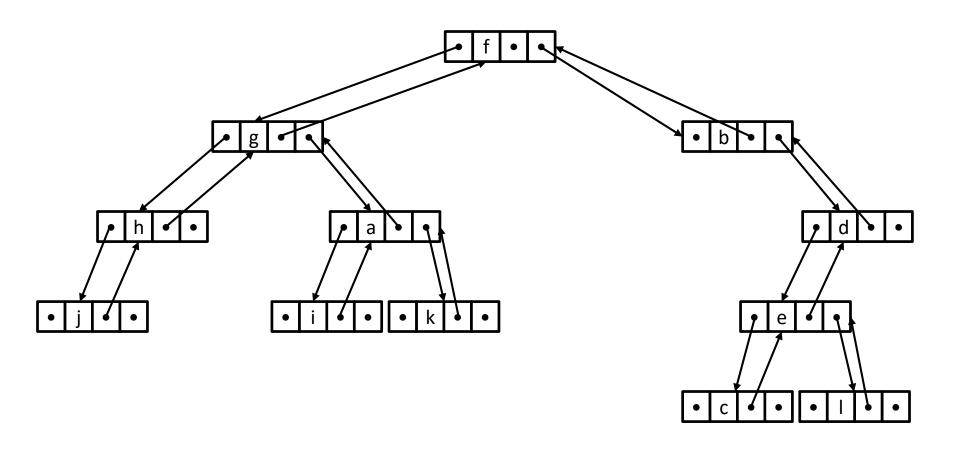
Implementación de un árbol binario usando celdas enlazadas



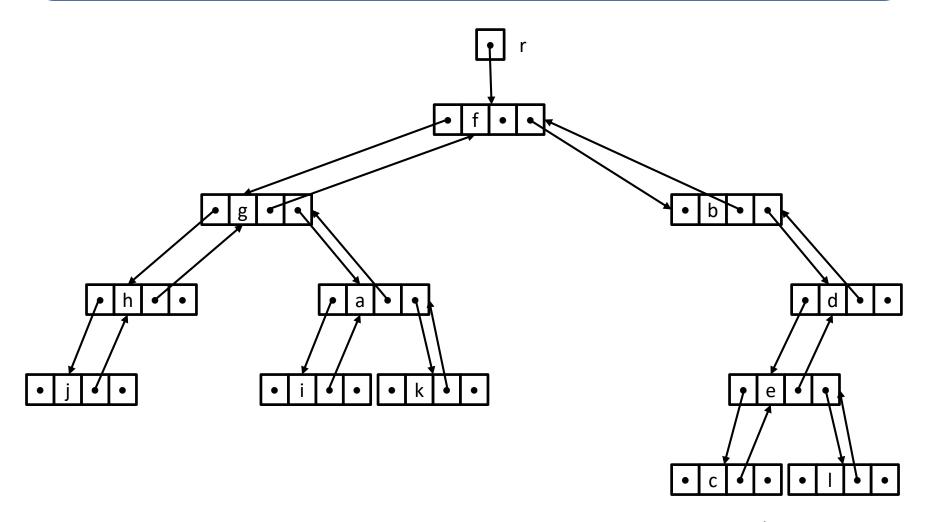
Implementación de un árbol binario usando celdas enlazadas



Implementación de un árbol binario usando celdas enlazadas



Implementación de un árbol binario usando celdas enlazadas



```
#ifndef ABIN H
#define ABIN H
#include <cassert>
template <typename T> class Abin {
   struct celda; // declaración adelantada privada
public:
   typedef celda* nodo;
   static const nodo NODO NULO;
                                           // constructor
   Abin();
   void insertarRaiz(const T& e);
   void insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e);
   void insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e);
   void eliminarHijoIzqdo(nodo n);
   void eliminarHijoDrcho(nodo n);
   void eliminarRaiz();
   bool arbolVacio() const;
   const T& elemento(nodo n) const; // acceso a elto, lectura
   T& elemento (nodo n); // acceso a elto, lectura/escritura
   nodo raiz() const;
```

```
nodo padre(nodo n) const;
   nodo hijoIzqdo(nodo n) const;
   nodo hijoDrcho(nodo n) const;
   Abin(const Abin<T>& a);
                                           // ctor. de copia
   Abin<T>& operator = (const Abin<T>& A); // asiq.de árboles
   ~Abin();
                                           // destructor
private:
   struct celda {
      T elto;
      nodo padre, hizq, hder;
      celda(const T& e, nodo p = NODO NULO): elto(e),
         padre(p), hizq(NODO NULO), hder(NODO NULO) {}
   };
   nodo r; // nodo raíz del árbol
   void destruirNodos(nodo& n);
   nodo copiar(nodo n);};
};
/* Definición del nodo nulo */
template <typename T>
const typename Abin<T>::nodo Abin<T>::NODO NULO(nullptr);
```

```
-----*/
/* Métodos públicos
/*----*/
template <typename T>
inline Abin<T>::Abin() : r(NODO NULO) {}
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarRaiz(const T& e)
  assert(r == NODO NULO); // Arbol vacío
  r = new celda(e);
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e)
  assert(n != NODO NULO);
  assert(n->hizq == NODO NULO); // No existe hijo izqdo.
  n->hizq = new celda(e, n);
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e)
   assert(n != NODO NULO);
   assert(n->hder == NODO NULO); // No existe hijo drcho.
  n->hder = new celda(e, n);
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarHijoIzqdo(nodo n)
   assert(n != NODO NULO);
   assert(n->hizq != NODO NULO); // Existe hijo izqdo.
   assert(n->hizq->hizq == NODO NULO && // Hijo izqdo.
         n->hizq->hder == NODO NULO); // es hoja.
  delete n->hizq;
  n->hizq = NODO NULO;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarHijoDrcho(nodo n)
   assert(n != NODO NULO);
   assert(n->hder != NODO NULO); // Existe hijo drcho.
   assert(n->hder->hizq == NODO NULO && // Hijo drcho.
         n->hder->hder == NODO NULO);  // es hoja
  delete n->hder;
  n->hder = NODO NULO;
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarRaiz()
{
  assert(r != NODO NULO); // Arbol no vacío.
   assert(r->hizq == NODO NULO &&
          r->hder == NODO NULO); // La raíz es hoja.
  delete r;
   r = NODO NULO;
```

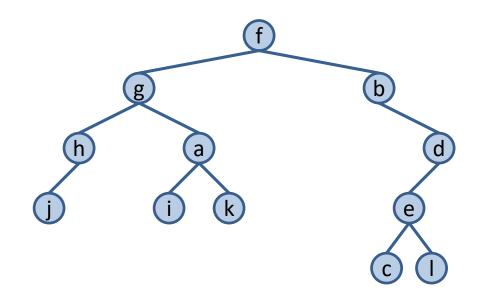
```
template <typename T> inline bool Abin<T>::arbolVacio() const
{ return (r == NODO NULO); }
template <typename T>
inline const T& Abin<T>::elemento(nodo n) const
   assert(n != NODO NULO);
   return n->elto;
template <typename T>
inline T& Abin<T>::elemento(nodo n)
   assert(n != NODO NULO);
   return n->elto;
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::raiz() const
{ return r; }
```

```
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::padre(nodo n) const
   assert(n != NODO NULO);
   return n->padre;
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoIzqdo(nodo n) const
  assert(n != NODO NULO);
   return n->hizq;
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoDrcho(nodo n) const
  assert(n != NODO NULO);
   return n->hder;
```

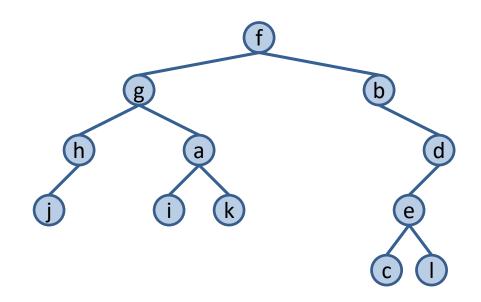
```
template <typename T>
inline Abin<T>::Abin(const Abin<T>& A)
   r = copiar(A.r); // Copiar raíz y descendientes.
template <typename T>
Abin<T>& Abin<T>::operator = (const Abin<T>& A)
{
   if (this != &A) // Evitar autoasignación.
      this->~Abin(); // Vaciar el árbol.
      r = copiar(A.r); // Copiar raíz y descendientes.
  return *this;
```

```
template <typename T>
inline Abin<T>::~Abin()
  destruirNodos(r); // Vaciar el árbol.
    -----*/
/* Métodos privados
/*-----*/
// Destruye un nodo y todos sus descendientes
template <typename T>
void Abin<T>::destruirNodos(nodo& n)
  if (n != NODO NULO)
    destruirNodos(n->hizq);
    destruirNodos(n->hder);
    delete n;
    n = NODO NULO;
```

```
// Devuelve una copia de un nodo y todos sus descendientes
template <typename T>
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::copiar(nodo n)
{
  nodo m = NODO NULO;
   if (n != NODO NULO) {
     m = new celda(n->elto); // Copiar n.
     m->hizq = copiar(n->hizq); // Copiar subárbol izqdo.
      if (m->hizq != NODO NULO) m->hizq->padre = m;
     m->hder = copiar(n->hder); // Copiar subárbol drcho.
      if (m->hder != NODO NULO) m->hder->padre = m;
   return m;
#endif // ABIN H
```

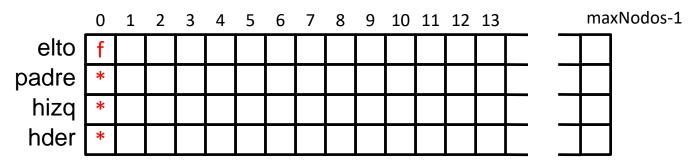


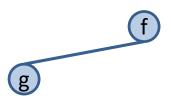
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	9	9					

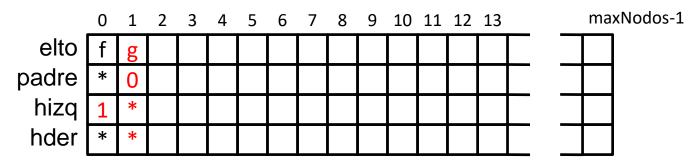


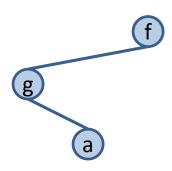
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	9	9					
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	10	*	*					



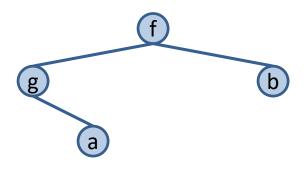






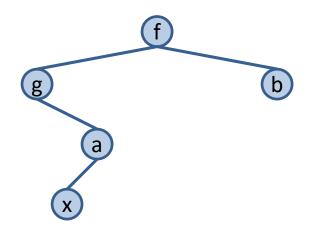


	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	യ	a														
padre	*	0	1														
hizq	1	*	*														
hder	*	2	*														



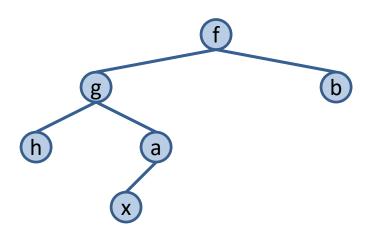
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	യ	а	b													
padre	*	0	1	0													
hizq	1	*	*	*													
hder	3	2	*	*													

Inserción y eliminación

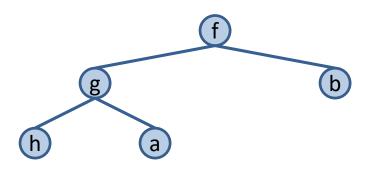


	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	ф	а	b	X												
padre	*	0	1	0	2												
hizq	1	*	4	*	*												
hder	3	2	*	*	*												

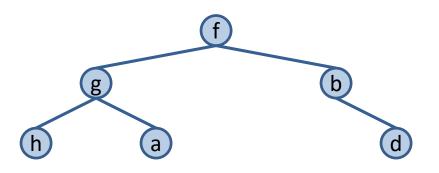
EDNL



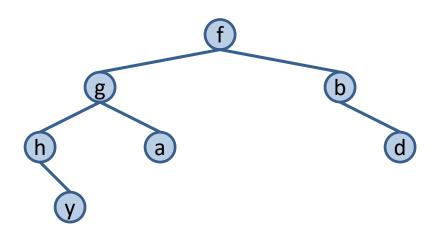
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	യ	а	b	Х	h											
padre	*	0	1	0	2	1											
hizq	1	5	4	*	*	*											
hder	3	2	*	*	*	*											



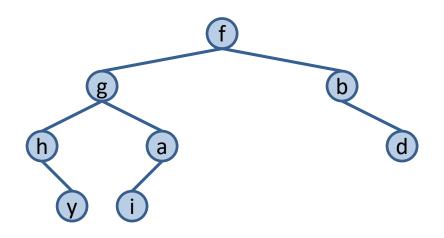
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b		h											
padre	*	0	1	0		1											
hizq	1	5	*	*		*											
hder	3	2	*	*		*											



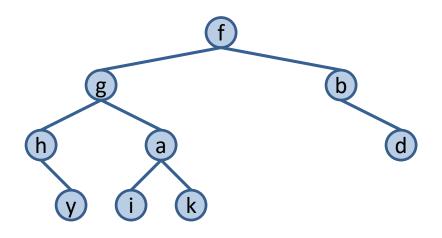
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	യ	а	b	d	h											
padre	*	0	1	0	3	1											
hizq	1	5	*	*	*	*											
hder	3	2	*	4	*	*											



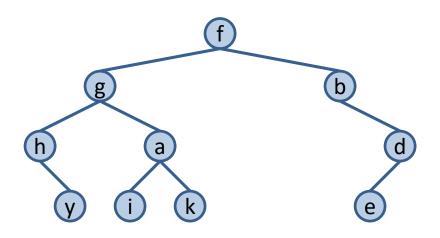
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У										
padre	*	0	1	0	3	1	5										
hizq	1	5	*	*	*	*	*										
hder	3	2	*	4	*	6	*										



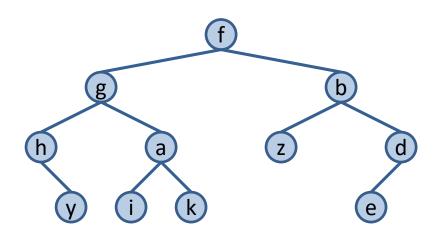
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	യ	а	b	d	h	У	i									
padre	*	0	1	0	3	1	5	2									
hizq	1	5	7	*	*	*	*	*									
hder	3	2	*	4	*	6	*	*									



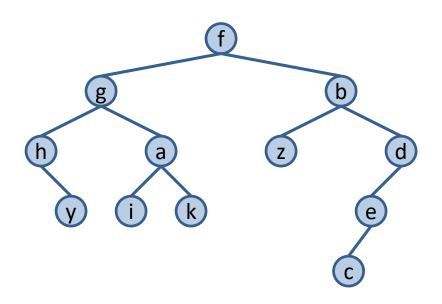
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k								
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2								
hizq	1	5	7	*	*	*	*	*	*								
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*								



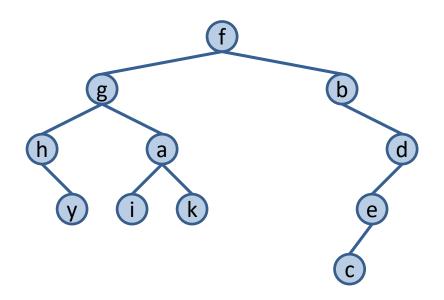
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е							
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4							
hizq	1	5	7	*	9	*	*	*	*	*							
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*							



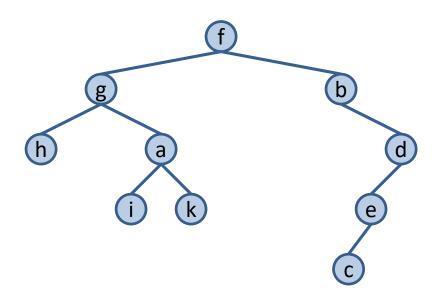
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z						
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	3						
hizq	1	5	7	10	9	*	*	*	*	*	*						
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*	*						



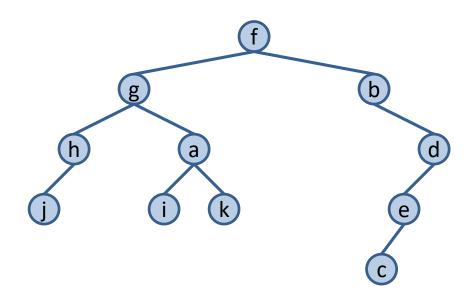
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z	С]
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	3	9]
hizq	1	5	7	10	9	*	*	*	*	11	*	*]
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*	*	*					



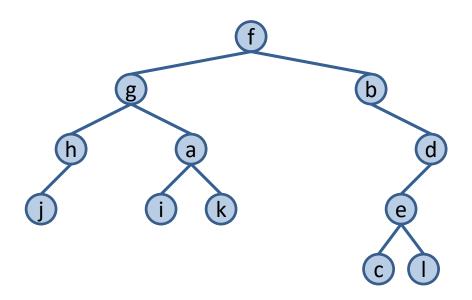
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	യ	а	b	d	h	У	i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4		9					
hizq	1	5	7	*	9	*	*	*	*	11		*					
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*		*					



	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h		i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1		2	2	4		9					
hizq	1	5	7	*	9	*		*	*	11		*					
hder	3	2	8	4	*	*		*	*	*		*					



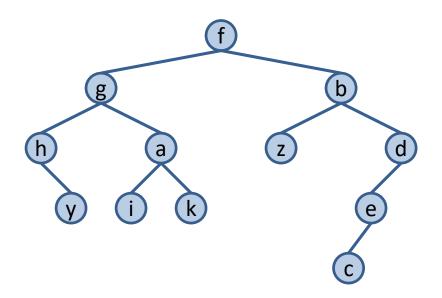
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10 11 12 13					ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4		9					
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11		*					
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	*		*					



	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		m	axNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	9	9					
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	10	*	*					

Inserción y eliminación

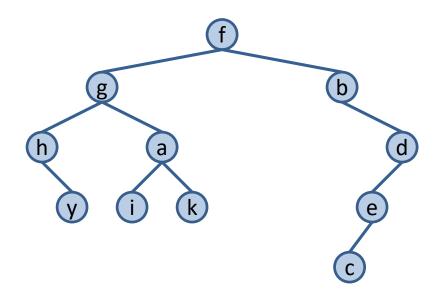
(distinción entre celdas libres y ocupadas)



	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z	С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	3	9					
hizq	1	5	7	10	9	*	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*	*	*					

Inserción y eliminación

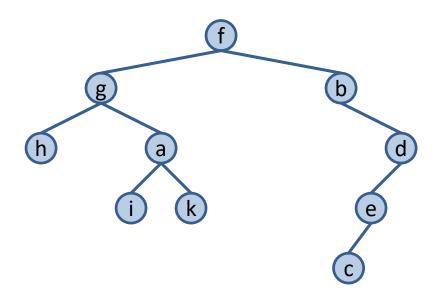
(distinción entre celdas libres y ocupadas)



	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z	С					
padre	0	0	1	0	3	1	5	2	2	4	*	9	*	*		*	
hizq	1	5	7	*	9	*	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*	*	*					

Inserción y eliminación

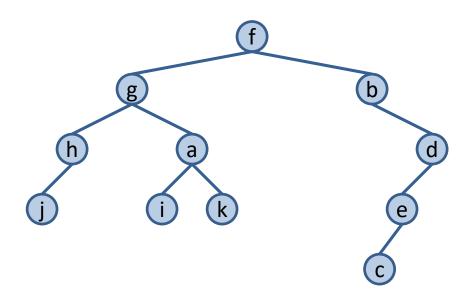
(distinción entre celdas libres y ocupadas)



	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z	С					
padre	0	0	1	0	3	1	*	2	2	4	*	9	*	*		*	
hizq	1	5	7	*	9	*	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	*	*	*					

Inserción y eliminación

(distinción entre celdas libres y ocupadas)

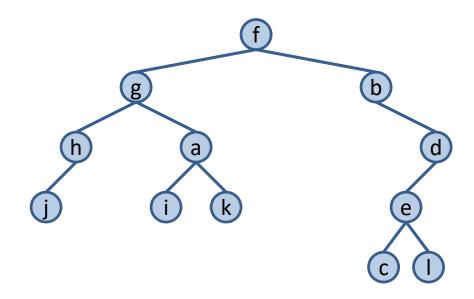


	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е	Z	С					
padre	0	0	1	0	3	1	5	2	2	4	*	9	*	*		*	
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	*	*	*					

Inserción y eliminación

(distinción entre celdas libres y ocupadas)

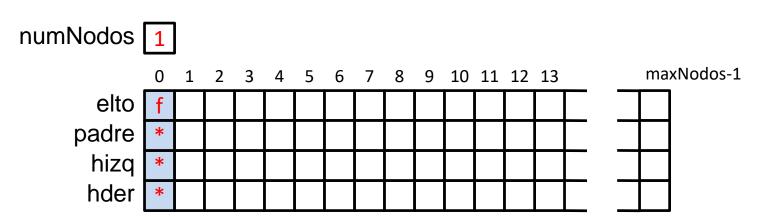
Inserción *O(n)* Eliminación O(1)

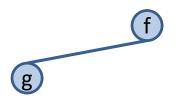


	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е	-	С			
padre	0	0	1	0	3	1	5	2	2	4	9	9	*	*	
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11	*	*			
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	10	*	*			

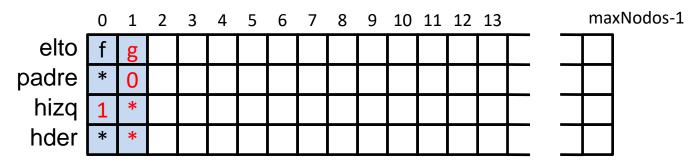
maxNodos-1

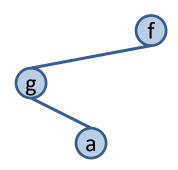




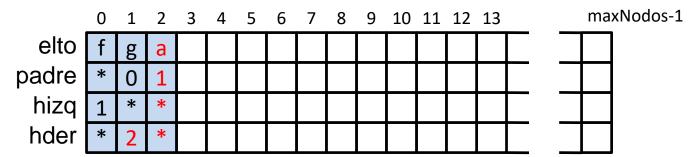


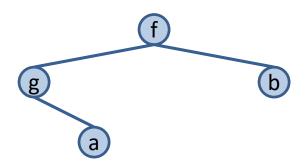


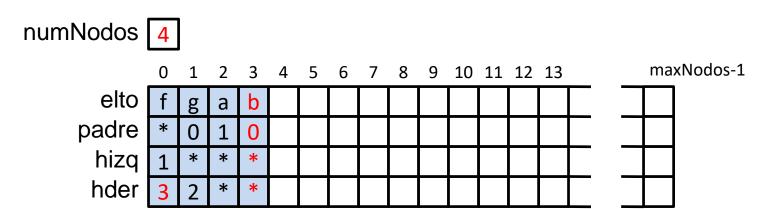


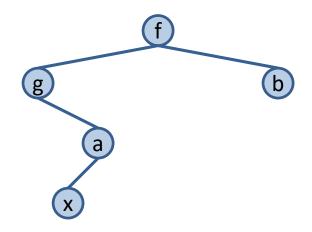


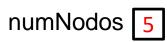




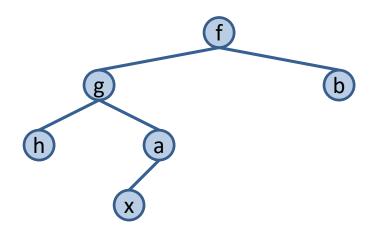








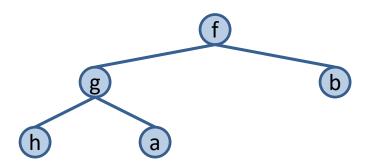
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		m	axNodos-1
elto	f	g	а	b	X]
padre	*	0	1	0	2]
hizq	1	*	4	*	*]
hder	3	2	*	*	*										_		

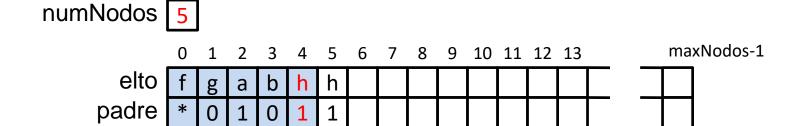




	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		m	axNodos-1
elto	f	g	а	b	Х	h											
padre	*	0	1	0	2	1									_		
hizq	1	5	4	*	*	*									_		
hder	3	2	*	*	*	*									_		

Inserción y eliminación eficientes



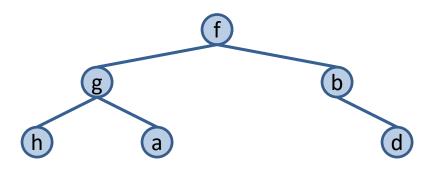


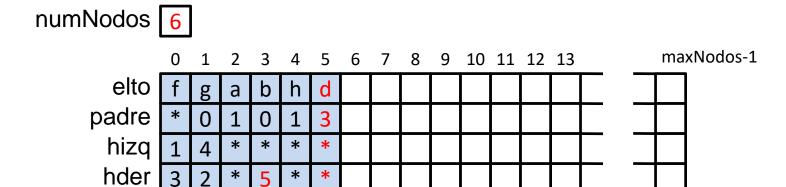
hizq

hder

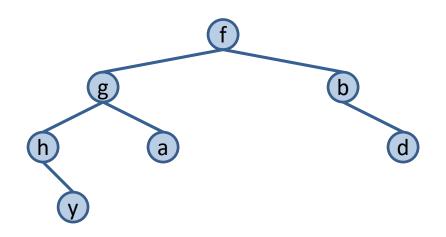
*

*



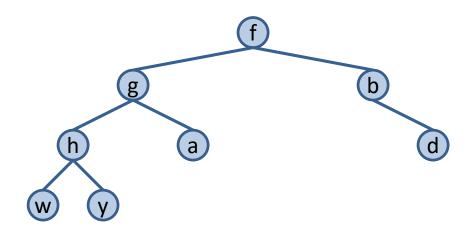


Inserción y eliminación eficientes



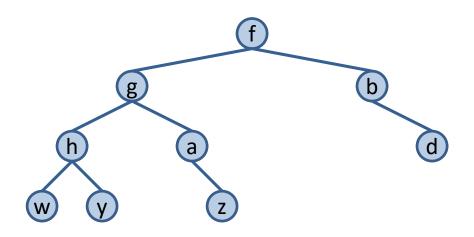
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	h	d	У										
padre	*	0	1	0	1	3	4										
hizq	1	4	*	*	*	*	*										
hder	3	2	*	5	6	*	*										

Inserción y eliminación eficientes



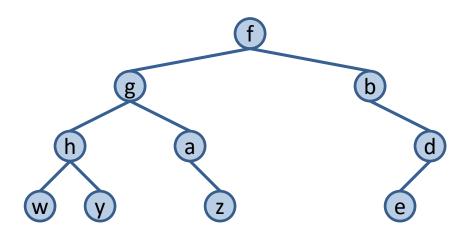
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	h	d	У	W									
padre	*	0	1	0	1	3	4	4									
hizq	1	4	*	*	7	*	*	*									
hder	3	2	*	5	6	*	*	*									

Inserción y eliminación eficientes

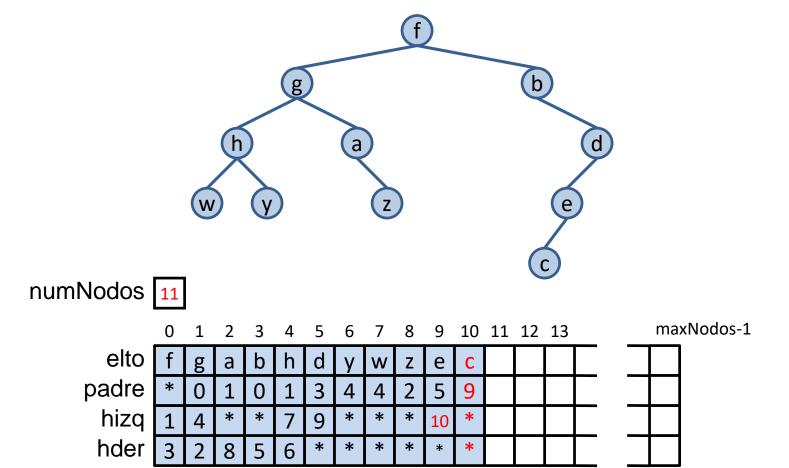


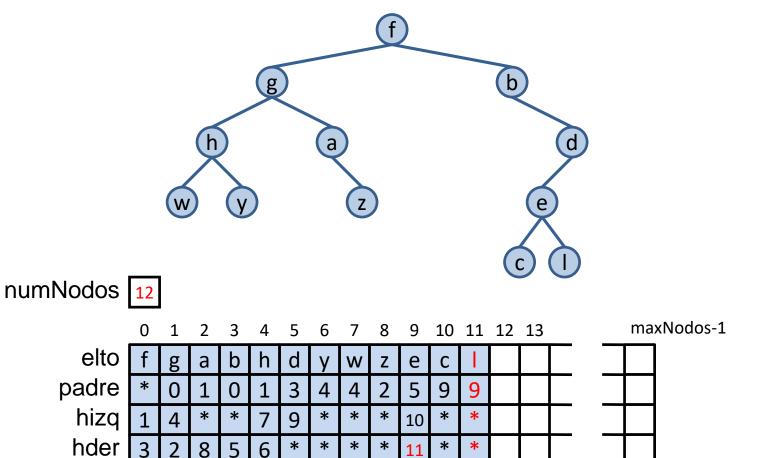
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	h	d	У	W	Z								
padre	*	0	1	0	1	3	4	4	2								
hizq	1	4	*	*	7	*	*	*	*								
hder	3	2	8	5	6	*	*	*	*								

Inserción y eliminación eficientes

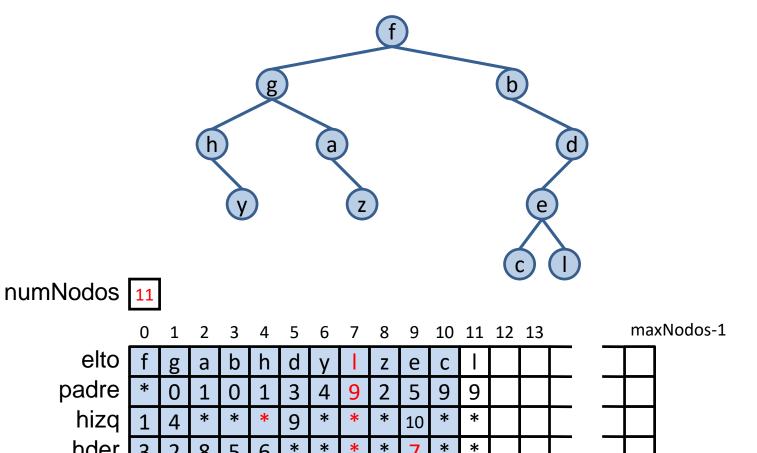


	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	h	d	У	W	Z	е							
padre	*	0	1	0	1	3	4	4	2	5					_		
hizq	1	4	*	*	7	9	*	*	*	*					_		
hder	3	2	8	5	6	*	*	*	*	*							





Inserción y eliminación eficientes

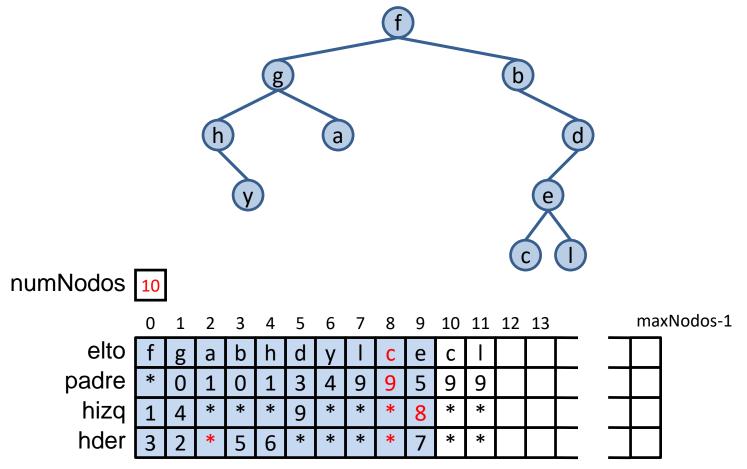


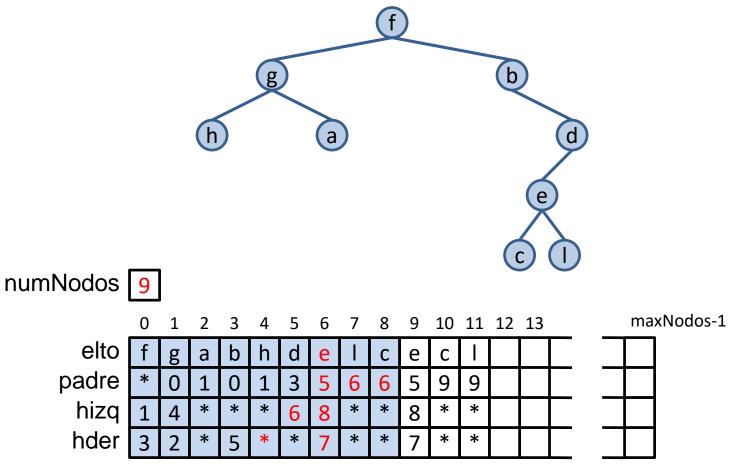
elto

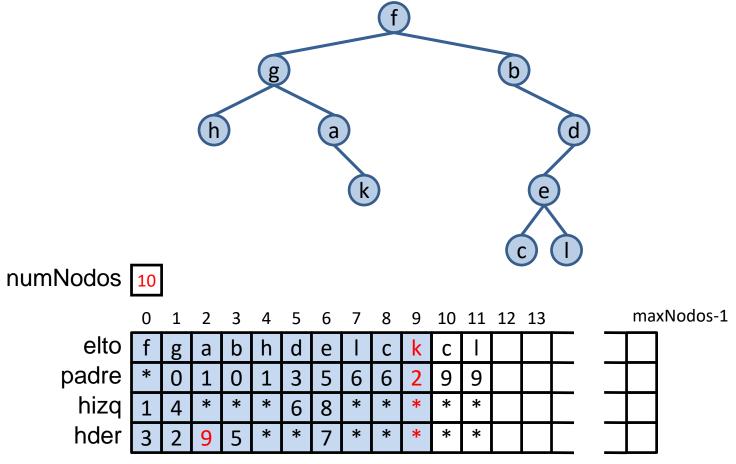
hizq

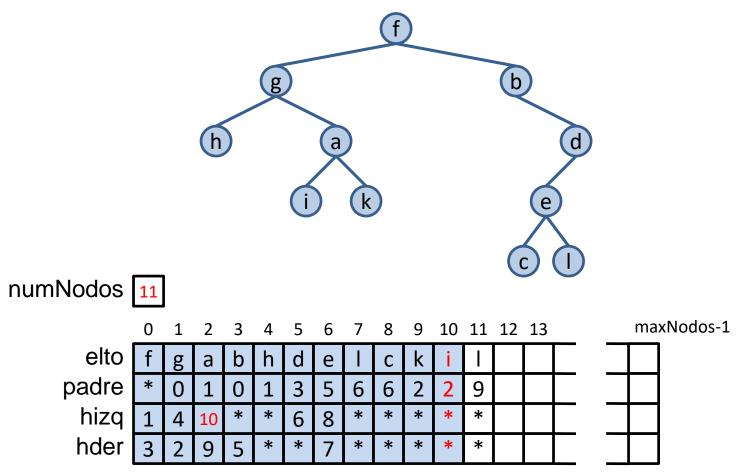
hder

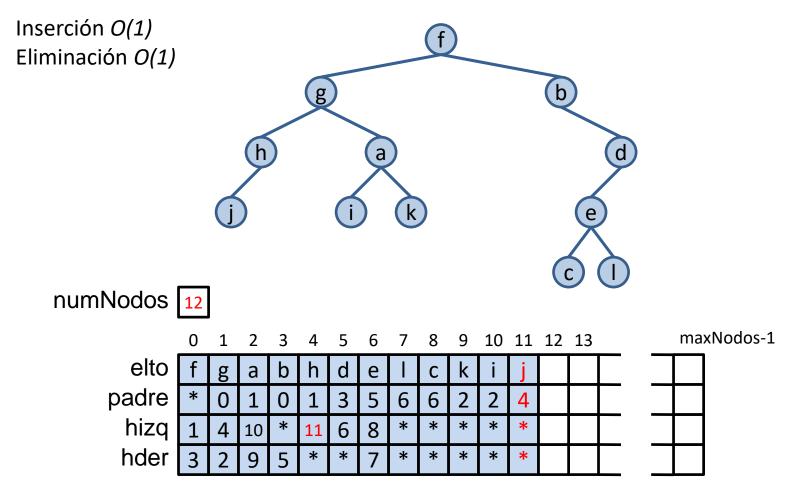
padre











```
#ifndef ABIN VECO H
#define ABIN VECO H
#include <cassert>
template <typename T> class Abin {
public:
  typedef size t nodo; // indice de la matriz
                      // entre 0 v maxNodos-1
  static const nodo NODO NULO;
  void insertarRaiz(const T& e);
  void insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e);
  void insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e);
  void eliminarHijoIzqdo(nodo n);
  void eliminarHijoDrcho(nodo n);
  void eliminarRaiz();
  bool arbolVacio() const;
  const T& elemento (nodo n) const; // acceso a elto, lectura
  T& elemento(nodo n); // acceso a elto, lectura/escritura
```

```
nodo raiz() const;
   nodo padre(nodo n) const;
   nodo hijoIzqdo(nodo n) const;
   nodo hijoDrcho(nodo n) const;
   Abin(const Abin<T>& A);
                                   // ctor. de copia
   Abin<T>& operator = (const Abin<T>& A); // asiq. de árboles
   ~Abin();
                                          // destructor
private:
   struct celda {
      T elto;
      nodo padre, hizq, hder;
   };
   celda *nodos; // vector de nodos
   size t maxNodos; // tamaño del vector
   size t numNodos; // número de nodos del árbol
};
/* Definición del nodo nulo */
template <typename T>
const typename Abin<T>::nodo Abin<T>::NODO NULO(SIZE MAX);
```

```
template <typename T>
inline Abin<T>::Abin(size t maxNodos) :
  nodos(new celda[maxNodos]),
  maxNodos (maxNodos) ,
  numNodos (0)
{ }
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarRaiz(const T& e)
  assert(numNodos == 0);  // Árbol vacío
  numNodos = 1;
  nodos[0].elto = e;
  nodos[0].padre = NODO NULO;
  nodos[0].hizq = NODO NULO;
  nodos[0].hder = NODO_NULO;
```

EDNL

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e)
   assert(n >= 0 \&\& n < numNodos); // Nodo válido
   assert(nodos[n].hizq == NODO NULO); // n no tiene hijo izqdo.
   assert(numNodos < maxNodos); // Arbol no lleno
   // Añadir el nuevo nodo al final de la secuencia.
   nodos[n].hizq = numNodos;
  nodos[numNodos].elto = e;
  nodos[numNodos].padre = n;
  nodos[numNodos].hizq = NODO NULO;
  nodos[numNodos].hder = NODO NULO;
   ++numNodos;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e)
   assert(n >= 0 \&\& n < numNodos); // Nodo válido
   assert(nodos[n].hder == NODO NULO); // n no tiene hijo drcho.
   assert(numNodos < maxNodos); // Arbol no lleno</pre>
   // Añadir el nuevo nodo al final de la secuencia.
  nodos[n].hder = numNodos;
  nodos[numNodos].elto = e;
  nodos[numNodos].padre = n;
  nodos[numNodos].hizq = NODO NULO;
  nodos[numNodos].hder = NODO NULO;
   ++numNodos;
```

```
template <typename T>
void Abin<T>::eliminarHijoIzqdo(nodo n)
   nodo hizado ;
   assert(n >= 0 \&\& n < numNodos); // Nodo válido
   hizqdo = nodos[n].hizq;
   assert(hizqdo != NODO NULO);  // Existe hijo izqdo. de n.
   assert(nodos[hizqdo].hizq == NODO NULO && // Hijo izqdo. de
          nodos[hizqdo].hder == NODO NULO);  // n es hoja.
   if (hizqdo != numNodos-1)
   {
      // Mover el último nodo a la posición del hijo izqdo.
      nodos[hizqdo] = nodos[numNodos-1];
      // Actualizar la posición del hijo (izquierdo o derecho)
      // en el padre del nodo movido.
      if (nodos[nodos[hizqdo].padre].hizq == numNodos-1)
         nodos[nodos[hizqdo].padre].hizq = hizqdo;
      else
         nodos[nodos[hizqdo].padre].hder = hizqdo;
```

```
// Si el nodo movido tiene hijos,
// actualizar la posición del padre.
if (nodos[hizqdo].hizq != NODO_NULO)
    nodos[nodos[hizqdo].hizq].padre = hizqdo;
if (nodos[hizqdo].hder != NODO_NULO)
    nodos[nodos[hizqdo].hder].padre = hizqdo;
}
nodos[n].hizq = NODO_NULO;
--numNodos;
```

```
template <typename T>
void Abin<T>::eliminarHijoDrcho(nodo n)
   nodo hdrcho;
   assert(n >= 0 \&\& n < numNodos); // Nodo válido
   hdrcho = nodos[n].hder;
   assert(hdrcho != NODO NULO);  // Existe hijo drcho. de n.
   assert(nodos[hdrcho].hizq == NODO NULO && // Hijo drcho. de
          nodos[hdrcho].hder == NODO NULO);  // n es hoja.
   if (hdrcho != numNodos-1)
   {
      // Mover el último nodo a la posición del hijo drcho.
      nodos[hdrcho] = nodos[numNodos-1];
      // Actualizar la posición del hijo (izquierdo o derecho)
      // en el padre del nodo movido.
      if (nodos[nodos[hdrcho].padre].hizq == numNodos-1)
         nodos[nodos[hdrcho].padre].hizq = hdrcho;
      else
         nodos[nodos[hdrcho].padre].hder = hdrcho;
```

```
// Si el nodo movido tiene hijos,
      // actualizar la posición del padre.
      if (nodos[hdrcho].hizq != NODO NULO)
         nodos[nodos[hdrcho].hizq].padre = hdrcho;
      if (nodos[hdrcho].hder != NODO NULO)
         nodos[nodos[hdrcho].hder].padre = hdrcho;
  nodos[n].hder = NODO NULO;
   --numNodos;
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarRaiz()
{
  assert(numNodos == 1);
  numNodos = 0;
```

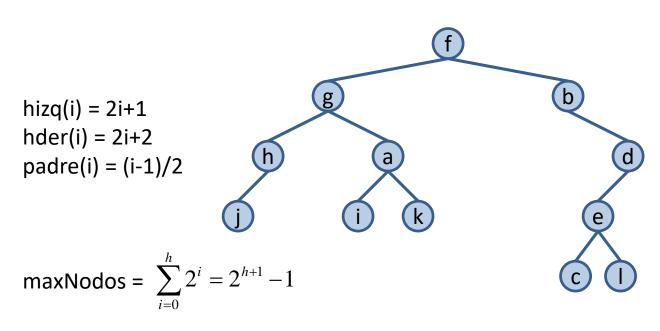
```
template <typename T>
inline bool Abin<T>::arbolVacio() const
   return (numNodos == 0);
template <typename T>
inline const T& Abin<T>::elemento(nodo n) const
   assert(n >= 0 \&\& n < numNodos);
   return nodos[n].elto;
template <typename T>
inline T& Abin<T>::elemento(nodo n)
   assert(n \ge 0 \&\& n < numNodos);
   return nodos[n].elto;
J. F. Argudo; J. A. Alonso; M. T. García
```

```
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::raiz() const
   return (numNodos > 0) ? 0 : NODO NULO;
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::padre(nodo n) const
   assert(n >= 0 \&\& n < numNodos);
   return nodos[n].padre;
```

```
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoIzqdo(nodo n) const
  assert(n >= 0 \&\& n < numNodos);
   return nodos[n].hizq;
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoDrcho(nodo n) const
  assert(n >= 0 \&\& n < numNodos);
   return nodos[n].hder;
```

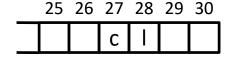
```
template <typename T>
Abin<T>::Abin(const Abin<T>& A) :
   nodos(new celda[A.maxNodos]),
  maxNodos(A.maxNodos),
   numNodos (A. numNodos)
   // Copiar el vector.
   for (nodo n = 0; n \le numNodos-1; n++)
      nodos[n] = a.nodos[n];
template <typename T>
inline Abin<T>::~Abin()
   delete[] nodos;
```

```
template <typename T>
Abin<T>& Abin<T>::operator = (const Abin<T>& A)
{
   if (this != &A) // Evitar autoasignación.
   {
      // Destruir el vector y crear uno nuevo si es necesario.
      if (maxNodos != A.maxNodos)
      {
         delete[] nodos;
         maxNodos = A.maxNodos;
         nodos = new celda[maxNodos];
      // Copiar el vector.
      numNodos = A.numNodos;
      for (nodo n = 0; n \le numNodos-1; n++)
         nodos[n] = A.nodos[n];
   return *this;
#endif // ABIN VECO H
```

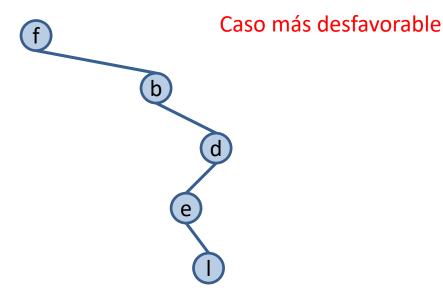


maxNodos-1

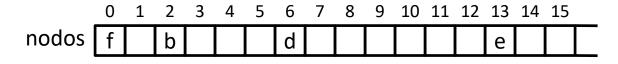
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	
nodos	f	g	b	h	а		d	j		i	k			е			

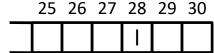


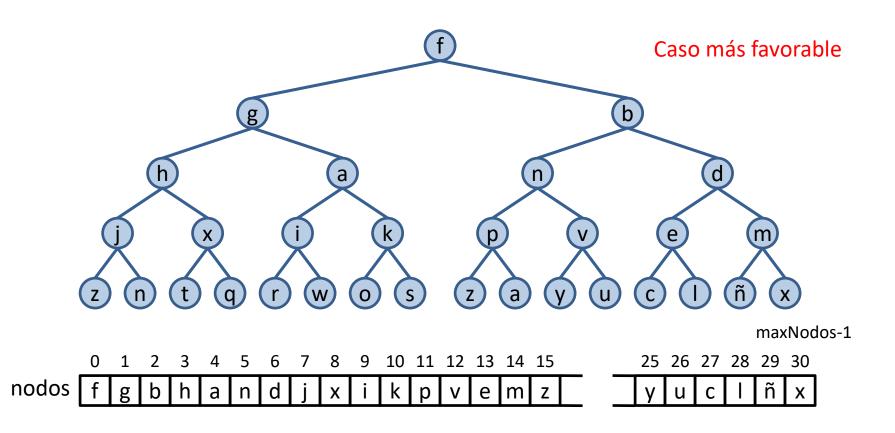
Sea un árbol de altura máxima h. La ausencia de un nodo en el nivel $n \le h$ provocará $2^{h-n+1}-1$ posiciones libres en el vector.

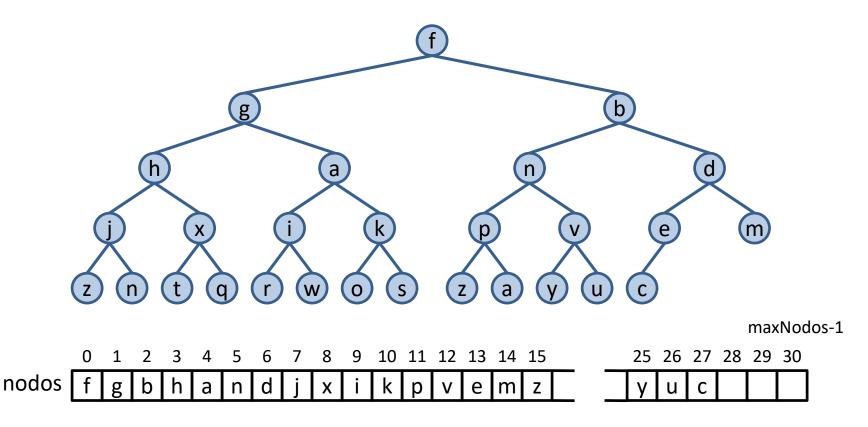


maxNodos-1

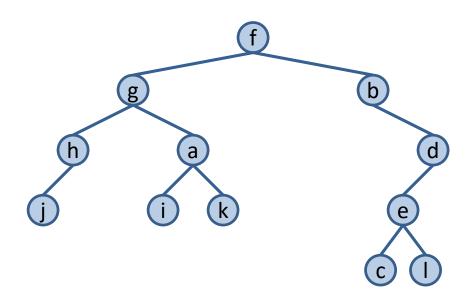




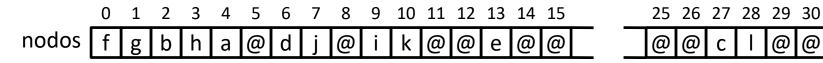




La eficiencia espacial será mayor cuanto más lleno esté el árbol, es decir, cuantos menos nodos falten y, por tanto, más bajos sean los niveles en que falten.



maxNodos-1



Un valor del tipo de los elementos del árbol no significativo en la aplicación se utilizará para marcar las posiciones libres del vector.

```
#ifndef ABIN VEC1 H
#define ABIN VEC1 H
#include <cassert>
template <typename T> class Abin {
public:
   typedef size t nodo; // indice del vector,
                        // entre 0 v maxNodos-1
   static const nodo NODO NULO;
   explicit Abin(size t maxNodos, const T& e nulo = T());
   void insertarRaiz(const T& e);
   void insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e);
   void insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e);
   void eliminarHijoIzqdo(nodo n);
   void eliminarHijoDrcho(nodo n);
   void eliminarRaiz();
   bool arbolVacio() const;
```

EDNL

```
const T& elemento (nodo n) const; // acceso a elto, lectura
   T& elemento (nodo n); // acceso a elto, lectura/escritura
   nodo raiz() const;
   nodo padre(nodo n) const;
   nodo hijoIzqdo(nodo n) const;
   nodo hijoDrcho(nodo n) const;
   Abin(const Abin<T>& a);
                                         // ctor. de copia
   Abin<T>& operator = (const Abin<T>& a); // asig. de árboles
                                          // destructor
   ~Abin();
private:
   T* nodos: // vector de nodos
   size t maxNodos; // tamaño del vector
   T ELTO NULO; // marca celdas vacías
};
/* Definición del nodo nulo */
template <typename T>
const typename Abin<T>::nodo Abin<T>::NODO NULO(SIZE MAX);
```

```
template <typename T>
Abin<T>::Abin(size t maxNodos, const T& e nulo) :
   nodos(new T[maxNodos]),
  maxNodos (maxNodos) ,
   ELTO NULO(e nulo)
   // Marcar todas las celdas libres.
   for (nodo n = 0; n \le \max Nodos - 1; n++)
      nodos[n] = ELTO NULO;
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarRaiz(const T& e)
   assert(nodos[0] == ELTO NULO); // Árbol vacío.
  nodos[0] = e;
```

```
template <typename T> inline
void Abin<T>::insertarHijoIzqdo(nodo n,const T& e)
{
   assert(n \geq= 0 && n <= maxNodos-1); // Nodo válido.
   assert(nodos[n] != ELTO NULO);  // Nodo del árbol.
   assert(2*n+1 < maxNodos); // Hijo izqdo. cabe en el árbol.</pre>
   assert(nodos[2*n+1] == ELTO NULO); // n no tiene hijo izqdo.
  nodos[2*n+1] = e;
}
template <typename T> inline
void Abin<T>::insertarHijoDrcho(nodo n,const T& e)
{
  assert(n \ge 0 \&\& n < maxNodos-1); // Nodo válido
   assert(nodos[n] != ELTO NULO);  // Nodo del árbol
   assert(2*n+2 < maxNodos); // Hijo drcho. cabe en el árbol.
   assert(nodos[2*n+2] == ELTO NULO); // n no tiene hijo drcho.
  nodos[2*n+2] = e;
```

```
template <typename T> inline
void Abin<T>::eliminarHijoIzqdo(nodo n)
{
   assert(n \geq= 0 && n <= maxNodos-1); // Nodo válido.
   assert(nodos[n] != ELTO NULO); // Nodo del árbol.
   assert(2*n+1 < maxNodos); // Hijo izqdo. cabe en el árbol.</pre>
   assert(nodos[2*n+1] != ELTO NULO); // n tiene hijo izqdo.
   if (4*n+4 < maxNodos) // Caben los hijos del hijo izqdo. de n
      assert(nodos[4*n+3] == ELTO NULO && // Hijo izqdo. de
             nodos[4*n+4] == ELTO NULO); // n es hoja
   else if (4*n+3 < maxNodos) //Sólo cabe h. izq. de h. izq. de n
      assert(nodos[4*n+3] == ELTO NULO); //Hijo izq. de n es hoja
  nodos[2*n+1] = ELTO NULO;
}
```

```
template <typename T> inline
void Abin<T>::eliminarHijoDrcho(nodo n)
{
  assert(n >= 0 && n <= \max Nodos -1); // Nodo válido.
   assert(nodos[n] != ELTO NULO);  // Nodo del árbol.
   assert(2*n+2 < maxNodos); // Hijo drcho. cabe en el árbol.
  assert(nodos[2*n+2] != ELTO NULO); // n tiene hijo drcho.
   if (4*n+6 < maxNodos) // Caben los hijos del hijo drcho. de n
     assert(nodos[4*n+5] == ELTO NULO && // Hijo drcho. de
            nodos[4*n+6] == ELTO NULO); // n es hoja
  else if (4*n+5 < maxNodos) //Sólo cabe h. izq. de h. drch de n
     assert(nodos[4*n+5] == ELTO NULO); //Hijo drch de n es hoja
  nodos[2*n+2] = ELTO NULO;
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarRaiz()
  assert(nodos[0] != ELTO NULO);  // Arbol no vacío
  assert(nodos[1] == ELTO NULO &&
         nodos[2] == ELTO NULO); // La raíz es hoja
  nodos[0] = ELTO NULO;
```

```
template <typename T>
inline bool Abin<T>::arbolVacio() const
   return (nodos[0] == ELTO NULO);
template <typename T>
inline const T& Abin<T>::elemento(nodo n) const
  assert(n >= 0 && n <= \max Nodos - 1); // Nodo válido.
   assert(nodos[n] != ELTO NULO);  // Nodo del árbol.
   return nodos[n];
template <typename T>
inline T& Abin<T>::elemento(nodo n)
  assert(n >= 0 && n <= \max Nodos - 1); // Nodo válido.
   assert(nodos[n] != ELTO NULO);  // Nodo del árbol.
   return nodos[n];
```

```
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::raiz() const
   return (nodos[0] == ELTO NULO) ? NODO NULO : 0;
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::padre(nodo n) const
   assert(n >= 0 && n <= \max Nodos - 1); // Nodo válido.
   assert(nodos[n] != ELTO NULO);  // Nodo del árbol.
   return (n == 0) ? NODO NULO : (n-1)/2;
```

```
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoIzqdo(nodo n) const
{
  assert(n >= 0 && n <= \max Nodos - 1); // Nodo válido.
   assert(nodos[n] != ELTO NULO);  // Nodo del árbol.
   return (2*n+1 \ge \max Nodos | | nodos[2*n+1] == ELTO NULO)?
             NODO NULO : 2*n+1;
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoDrcho(nodo n) const
  assert(n >= 0 && n <= \max Nodos - 1); // Nodo válido.
   assert(nodos[n] != ELTO NULO);  // Nodo del árbol.
   return (2*n+2 \ge \max Nodos | | nodos[2*n+2] == ELTO NULO)?
             NODO NULO : 2*n+2;
```

```
template <typename T>
Abin<T>::Abin(const Abin<T>& A) :
   nodos(new T[A.maxNodos]),
   maxNodos(A.maxNodos),
   ELTO NULO (A.ELTO NULO)
   // Copiar el vector
   for (nodo n = 0; n \le maxNodos-1; n++)
      nodos[n] = A.nodos[n];
template <typename T>
inline Abin<T>::~Abin()
   delete[] nodos;
```

```
template <typename T>
Abin<T>& Abin<T>::operator = (const Abin<T>& A)
   if (this != &A) // Evitar autoasignación.
   {
      // Destruir el vector y crear uno nuevo si es necesario
      if (maxNodos != A.maxNodos)
         delete[] nodos;
         maxNodos = A.maxNodos;
         nodos = new T[maxNodos];
      ELTO NULO = A.ELTO NULO;
      // Copiar el vector.
      for (nodo n = 0; n \le maxNodos-1; n++)
         nodos[n] = A.nodos[n];
   return *this;
#endif // ABIN VEC1 H
```