

Chapter 1

Mengensysteme

1.1 DB

Seien S_1, \dots, S_n Messungen der Lautstärke einer bestimmten Frequenz f an n verschiedenen Orten im Raum und z die Ziel-Lautstärke.

Um die Qualität der Wiedergabe zu messen, können wir Fehlerfunktionen nutzen.

Die einfachste Fehlerfunktion ist wohl, das arithmetische Mittel der Abweichungen zum Zielwert

$$E_1(S) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{i=1}^n |z - S_i + a|$$

Betrachten wir nun zwei Messungsreihen S_1, \dots, S_n und M_1, \dots, M_k so dass gilt,

$$E_1(S) = 10 < E_1(M) = 30$$

So hat eine Messung aus S eine durchschnittliche Abweichung von 10 dB und eine aus M , 30 db.

Der Fehler $E_1(M)$ ist in diesem Fall 3 mal so groß wie der von $E_1(S)$.

Aufgrund der logarithmischen dB Skala, beschreibt ein Unterschied von 10 dB eine verdopplung/halbierung der Lautstärke. Entsprechend, entspricht eine abweichung von 20 dB einem wahrnehmbaren Lautheitsunterschied vom Faktor 4.

Betrachten wir zwei dB Werte $d_1 > d_2$, so ist d_1 ungefähr um den Faktor

$$d = d_1 - d_2, 10^{\frac{d}{33,22}} \approx 2^{\frac{d}{10}}$$

lauter.

Passen wir unser Fehlerfunktion auf dieses Maß an, so wird aus den Fehler pro Messung

$$|z - S_n + a|$$

$$2^{\frac{|z - S_n + a|}{10}}$$

Und so gelangen wir zu der zweiten Fehlerfunktion

$$E_2(S) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{i=1}^n 2^{\frac{|z - S_n + a|}{10}}$$

Die Idee ist nun, das Signal um a dB zu verstärken, um eine gewisse Ziel-Lautstärke zu erreichen. Bisher sind wir von der folgenden Annahme ausgegangen. Wiederholen wir eine Messung S_i mit einer Verstärkung des Signals um a dB, so ergibt eine neue Messung $S_i + a$ dB.

Unser Ziel ist es nun, ein a zu bestimmen, um $E_2(S)$ zu minimieren.

In di

Um die Qualität einer Anpassung zu messen, können wir eine Fehlerfunktion wählen. Umso geringer der Fehler, desto besser die Anpassung.

Betrachten wir eine Anpassung a , so können wir den Fehler wie folgt quantifizieren.

$$\sum_{i=1}^n |z - S_n + a|$$