Programmieraufgaben

- (1) Implementieren Sie in python die Lösung eines linearen Gleichungssystems mit zyklischen TöplitzMatrizen mithilfe FFT (s. Skript S. 76). Verwenden Sie vorgefertigte Routinen z.B. numpy.fft.fft
 und numpy.fft.ifft für die schnelle Fourier-Transformation sowie deren Inverse (Achtung, hier
 wird evtl. bei der Berechnung der DFT nicht durch N dividiert, d.h. die Multiplikation mit N bei der
 Berechnung von x entfällt). Lösen Sie außerdem das lineare Gleichungssystem Ax = b mit python,
 z.B. mit numpy.linalg.solve. Stoppen Sie für beide Varianten die benötigte Zeit für verschiedene
 Werte von N und vergleichen Sie. Verwenden Sie zum Testen beispielsweise die Töplitz-Matrix,
 welche durch $(a_j)_{j=0}^{N-1}$ mit $a_j = \frac{1}{j+1}$ erzeugt wird, sowie rechten-Seite-Vektor $(b_j)_{j=0}^{N-1}$ gegeben durch $b_j = j^2$.
- (2) Erstellen Sie einen Algorithmus zur Auswertung der Funktion $\log(x), x>0$, Beispiel 3.50 im Skriptum, und lassen Sie den Fehler plotten.

Hinweis: Sie müssen vorab die Chebyshev-Knoten auf [0,1] transformieren. Damit ergibt sich

$$c_k = \frac{2}{n+1} \sum_{j=0}^{n} \log \left(1 + \frac{1 + \cos\left(\frac{2j+1}{2n+2}\pi\right)}{2} \right) \cdot \cos\left(k \frac{2j+1}{2n+2}\pi\right).$$

Die Koeffizienten c_k finden Sie auch hier (S. 146 Mitte) zum Vergleich, beachten Sie aber, dass dort der Koeffizient c_0 schon mit 0.5 multipliziert ist, bei uns erfolgt diese Multiplikation erst bei der Definition des Polynoms p.

Theorieaufgaben

(3) Zu zwei N-periodischen Folgen $a, b \in \mathcal{P}_N$ definiert man die Faltung a*b durch

$$(a*b)_k = \sum_{\ell=0}^{N-1} a_{k-\ell} b_{\ell}.$$

Zeigen Sie:

- (a) $a * b = b * a \in \mathcal{P}_N$.
- (b) $\mathcal{F}_N(a*b) = N \cdot (\mathcal{F}_N a) \cdot (\mathcal{F}_N b)$, wobei das letzte · komponentenweise zu verstehen ist.
- (4) Bezeichne $T_k(x)$ das k-te Chebyshev-Polynom und $x_\ell = \cos\left(\frac{(2\ell+1)\pi}{2n+2}\right)$ die Nullstellen von $T_{n+1}(x)$. Zeigen Sie für $0 \le k, j \le n$

$$\sum_{\ell=0}^{n} T_k(x_{\ell}) T_j(x_{\ell}) = \begin{cases} 0 & k \neq j \\ n+1 & k=j=0 \\ \frac{1}{2}(n+1) & k=j \neq 0 \end{cases}$$

Hinweis: Aufgabe (4) Blatt 5.

(5) Wann ist die Zwei-Term-Rekursion

$$ax_n + bx_{n-1} + c = 0, \quad x_0 = d$$

stabil, wann instabil (bei Störung des Startwerts d)? Finden Sie Bedingungen an die Koeffizienten a, b, c und den Startwert d.