

# Lab 1: Routing [Tutorial]

Navigation Systems

WS 2023/24

Robin Härtl  
[haertl@student.tugraz.at](mailto:haertl@student.tugraz.at)

# Aim

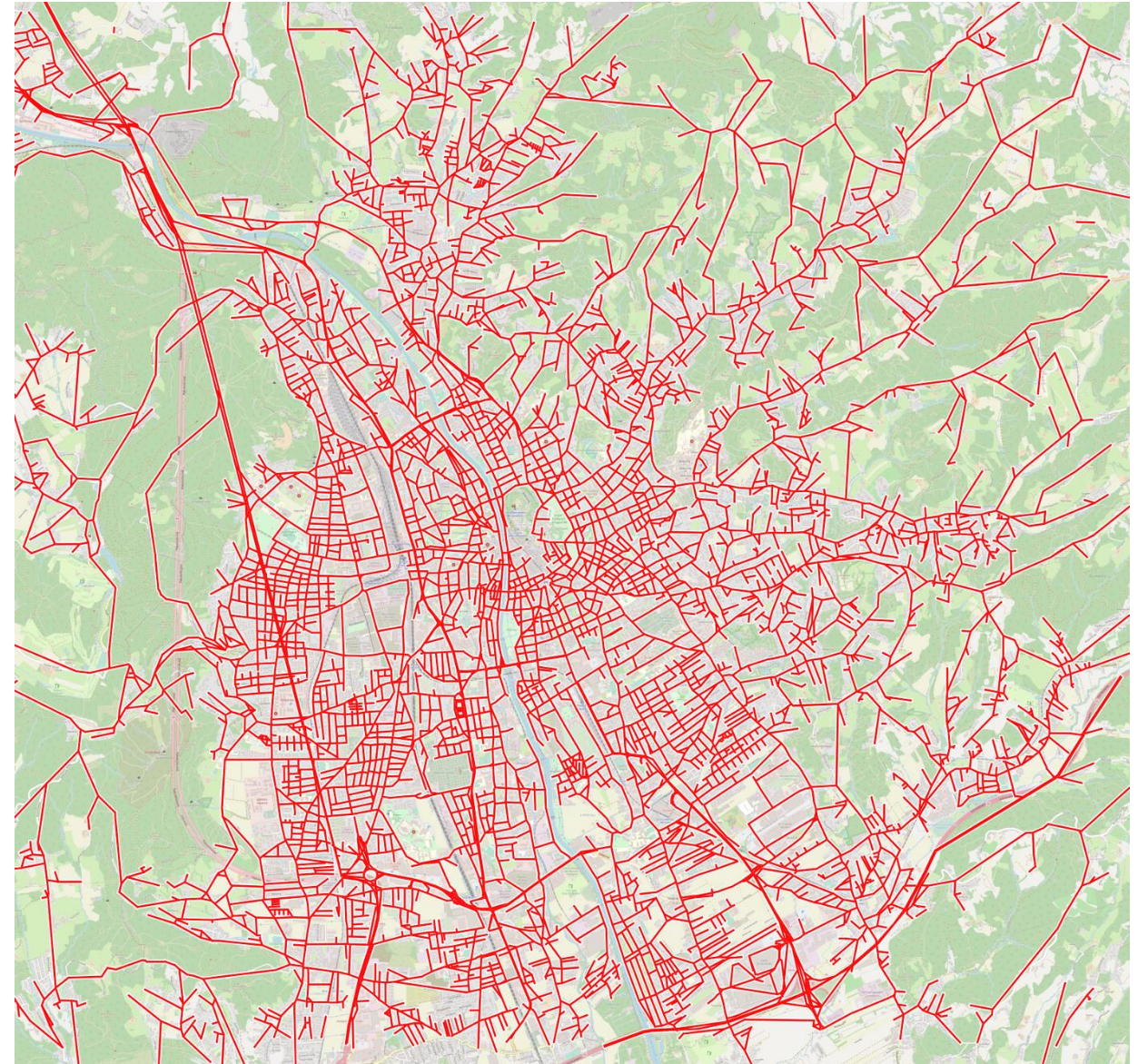
- Compute optimal routes
- Dijkstra algorithm
- Start node: place where you live
- End nodes:
  - Basilika Mariatrost
  - Schloss Eggenberg
  - Shopping-Center Murpark





# Given data

- nodepl.txt
  - Coordinates of nodes ( $\varphi$  and  $\lambda$  in degrees)
- nodelist.txt
  - Adjacency list of nodes
- arclist.txt
  - Adjacency list of arcs
  - Columns: time, distance, speed limit, clazz, flags



# Tasks

- Dijkstra with both cost functions
  - Time
  - Distance
- Additionally, choose between:
- 2.1 Self-developed cost-function for Dijkstra's algorithm
- 2.2 Heuristic A\* algorithm

# Deliverables

- ZIP folder
  - Source code, named “*lab01\_ws2023\_24\_SURNAME.py*”
  - README.txt (contains add. information about runtime and possible errors/exceptions, version of used programming language etc.)
  - Additional files (if necessary)
- Presentation
  - Visualization of optimal routes (time & distance)
  - Evaluation of routes
  - Self-made cost function *or* A\*-algorithm
  - 5 minutes video with audio commentary
- By **Dec 15<sup>th</sup>, 8.00 a.m.**

# Peer-evaluation of presentations

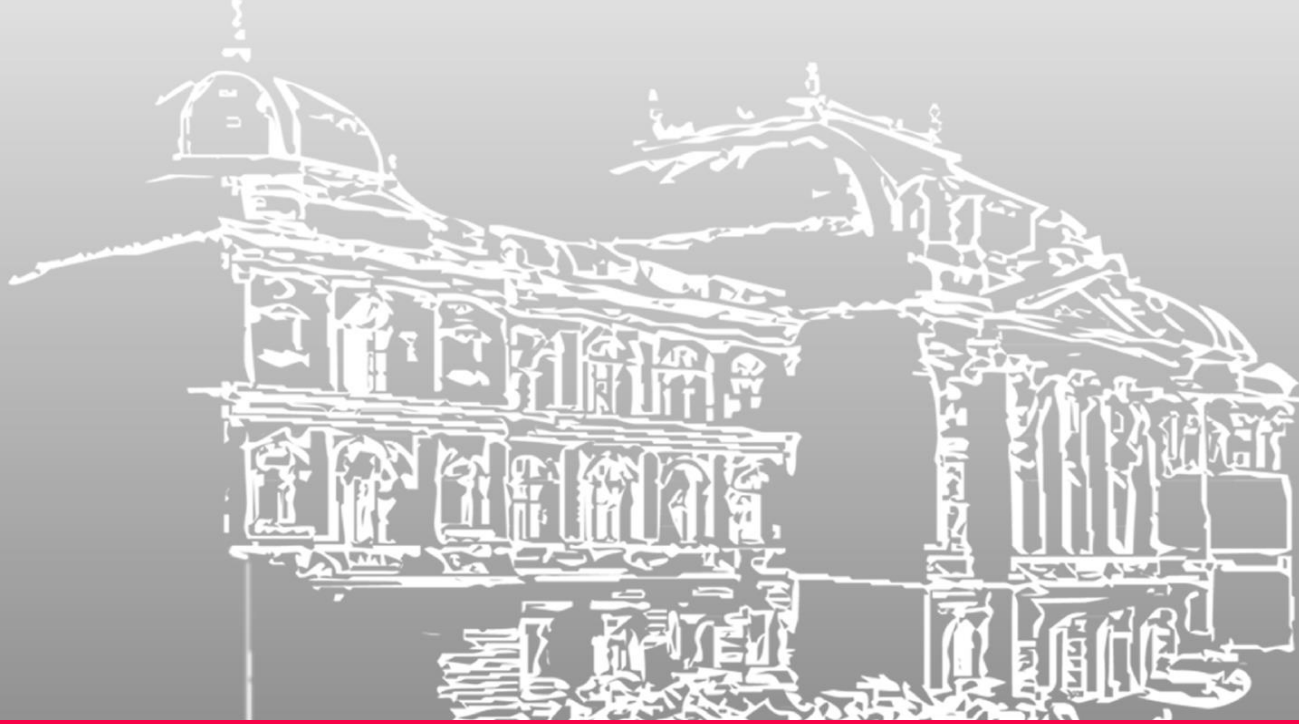
- Watch and evaluate 3 presentations of your peers by **Dec 20<sup>th</sup>**
- Assessment criteria
  - Presentation style
  - Completeness
  - Visualization of results and interpretation
  - Own cost function *or* comparison to  $A^*$



# Best presentation award



- 3 best presentations will be rewarded with a small prize and will be put on TUBE



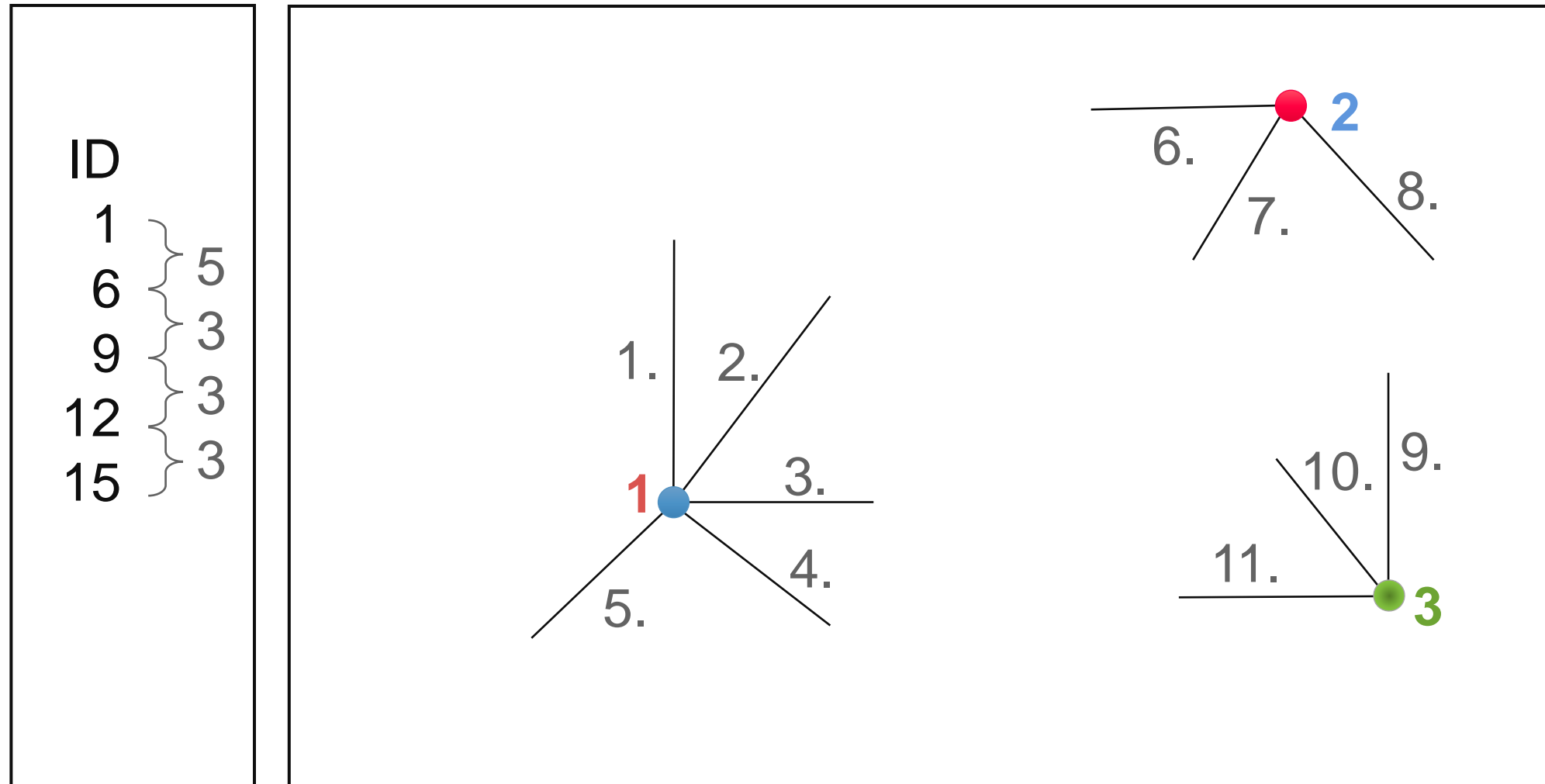
# Dijkstra Algorithm



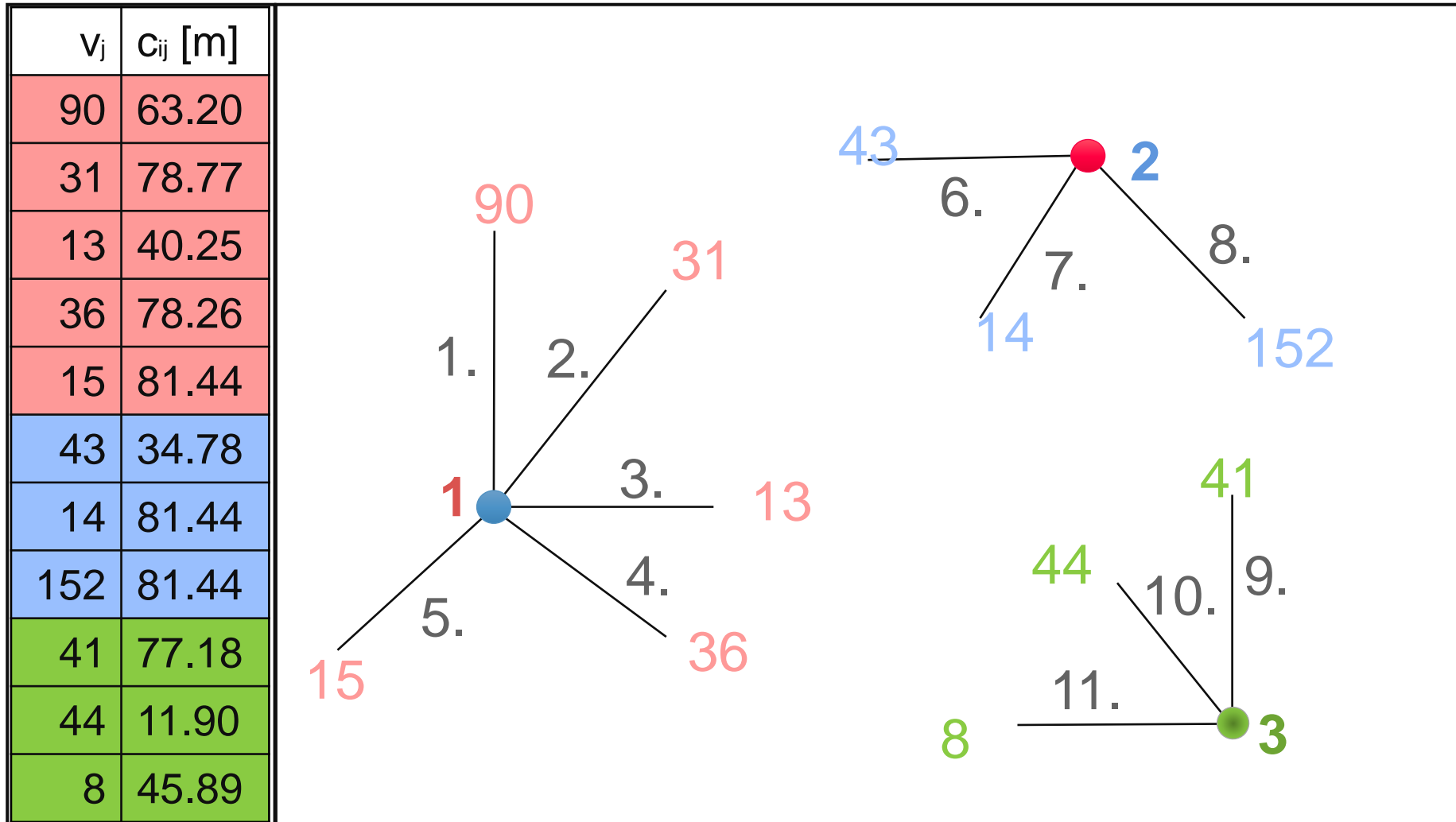
# Dijkstra algorithm

- Shortest path from one node to all other nodes
- Assign temporary or permanent labels during search process
- Predecessor list

# Adjacency list of nodes



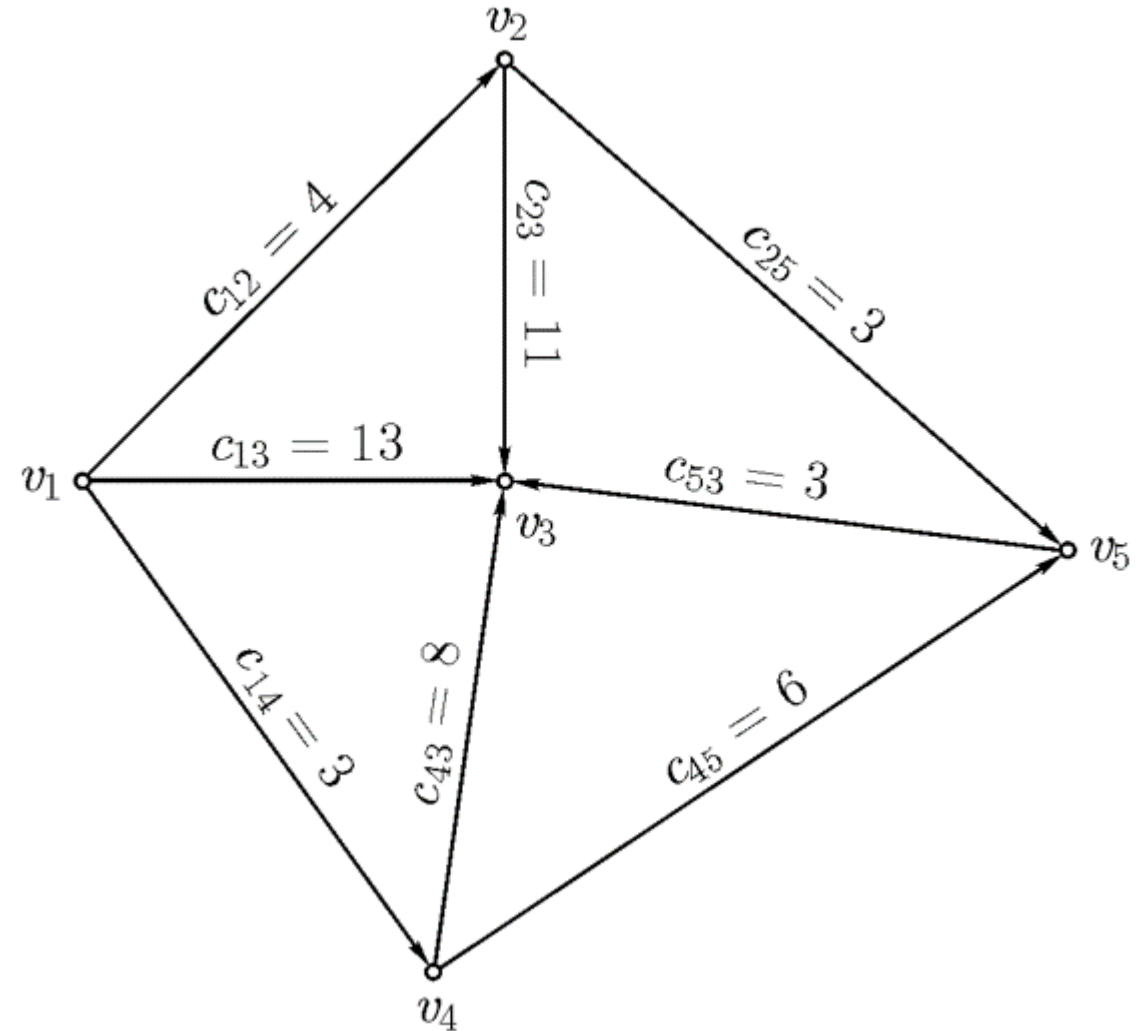
# Adjacency list of arcs



# Tutorial example

nodelist_example.txt	
1	1
2	4
3	6
4	6
5	8
6	9
7	

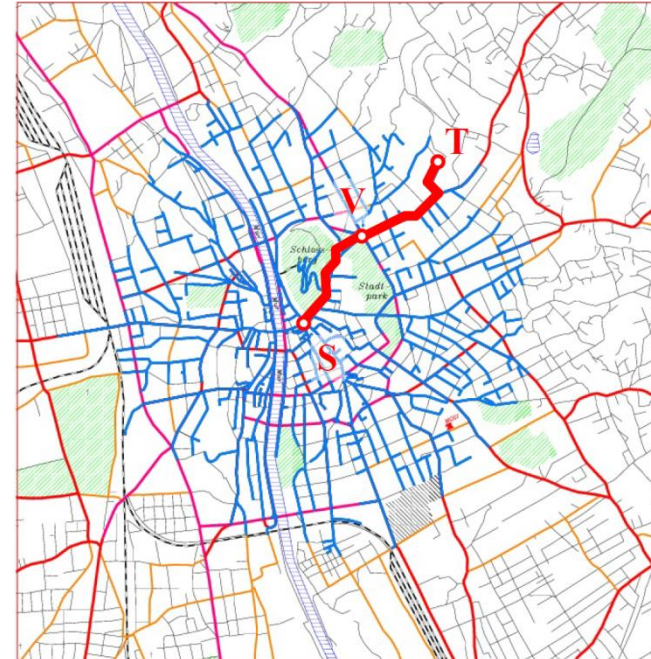
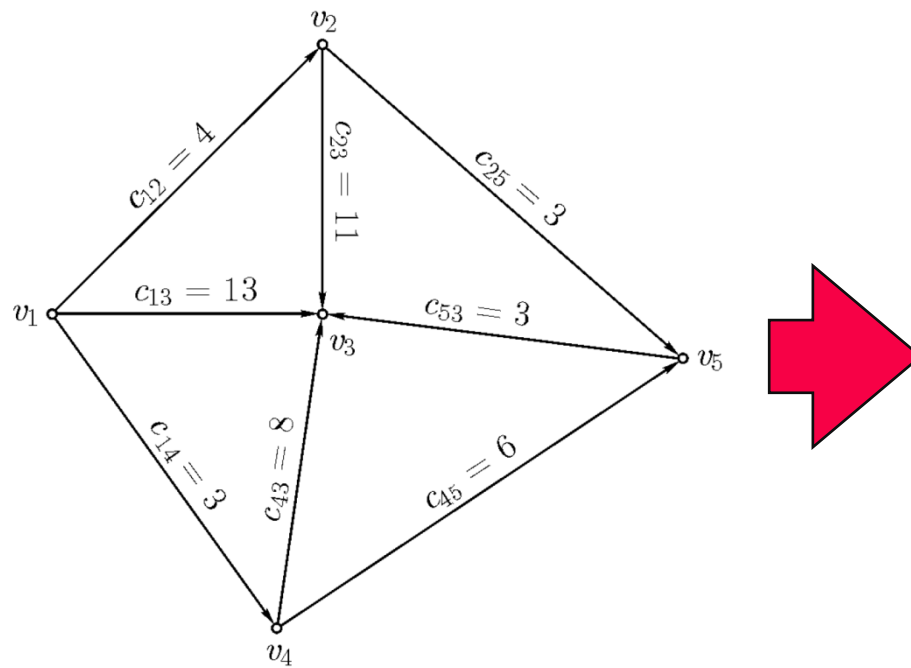
arclist_example.txt		
1	2	4
2	3	13
3	4	3
4	3	11
5	5	3
6	3	8
7	5	6
8	3	3

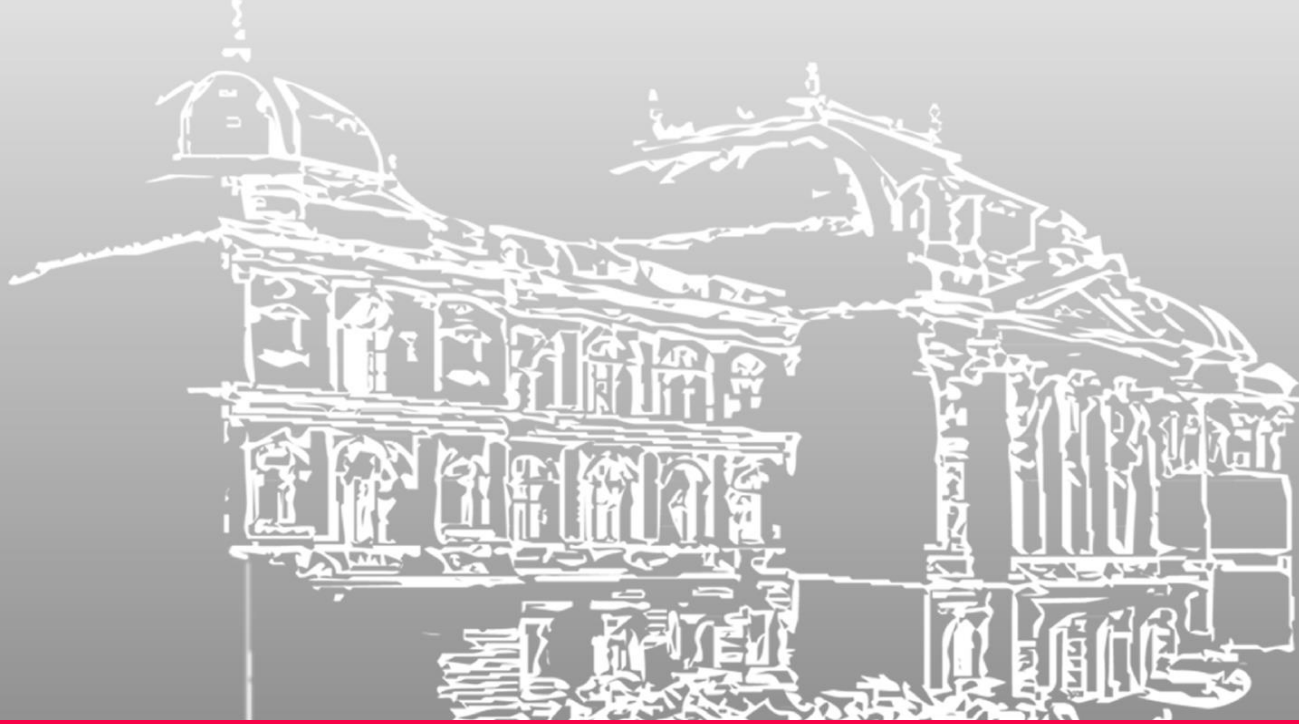




# Dijkstra algorithm

- Check with small amount of data
  - Example from lecture





# [python] Einlesen von Daten

# Einlesen mit Numpy



```
import numpy as np  
np.loadtxt()
```

- **fname**                Name des Files, z.B. “`nodelist.txt`”
- **delimiter**        String, welcher zur Trennung von Werten verwendet wird.
- **skiprows**        Anzahl an Zeilen, welche übersprungen werden sollen
- mehr auf: <https://numpy.org/doc/stable/reference/generated/numpy.loadtxt.html>

# Zugriff auf Daten: Numpy



- Zugriff auf bestimmte “Spalte”, z.B. auf die erste Spalte:
  - `data1[:, 0]`
- Zugriff auf bestimmte Zahl
  - `data1[Zeile][Spalte]`
  - z.B. Wert aus 1. Zeile und 6. Spalte: `data1[0][5]`



# Einlesen mit Pandas



```
import pandas as pd  
pd.read_csv()
```

- **fname**: Name des Files, z.B. "nodelist.txt"
- **delim\_whitespace**: Gibt an, ob Leerzeichen (z. B. ' ' oder '\t') als Trennzeichen verwendet werden sollen (Wert **True** oder **False**).
- **names=["spalte1", "spalte2"]**: Spalten bekommen Bezeichnungen.
- mehr auf: [pandas.read\\_csv — pandas 1.5.1 documentation \(pydata.org\)](https://pandas.pydata.org/pandas-docs/stable/10min.html)

# Zugriff auf Daten: Pandas

- Zugriff auf ganze Spalte
  - `data1["phi"]`
- Zugriff auf einzelnen Wert:
  - `data1["phi"][5]`

Vorteil von Pandas: Spalten haben Namen = Zugriff auf Bezeichnungen

- Index soll mit 1 starten (und nicht mit 0)
  - `data1.index = data1.index+1`

## Beispiel: Einlesen [Numpy]

```
odelist =  
np.loadtxt('odelist_example.txt',  
skiprows=0, dtype='int')
```

```
print(odlist[4])  
= 8
```

```
print(len(odlist))  
= 6
```

odelist - NumPy object array

	0
0	1
1	4
2	6
3	6
4	8
5	9

# Listen

```
templist=[]
templist.append(2)
templist.append(4)
templist.append(5)
```

```
print(templist)
= [2, 4, 5]
```

```
templist =[2,5,7,8]
templist.remove(7)
print(templist)
= [2, 5, 8]
```

```
del(templist[2])
print(templist)
= [2, 5]
```



# Ergebnisse und Visualisierung

Route aus Predecessor-Liste ermitteln

Geeignete Tools zur Visualisierung finden

- $\varphi/\lambda$ -Achsverhältnis beachten
- Beschriftungen
- Angemessene Darstellung



# Visualisierung

- QGIS (o.ä.)
  - *Getrennte Textdatei als Layer hinzufügen*
  - *„Punkte zu Weg“*
- Python
  - Bibliothek wie z.B. Cartopy verwenden
  - Bild einlesen und Ecken der Bilder georeferenzieren



# Visualisierung mit Cartopy

<https://makersportal.com/blog/2020/4/24/geographic-visualizations-in-python-with-cartopy>



Blog Shop Contact About Consulting Search

SEARCH

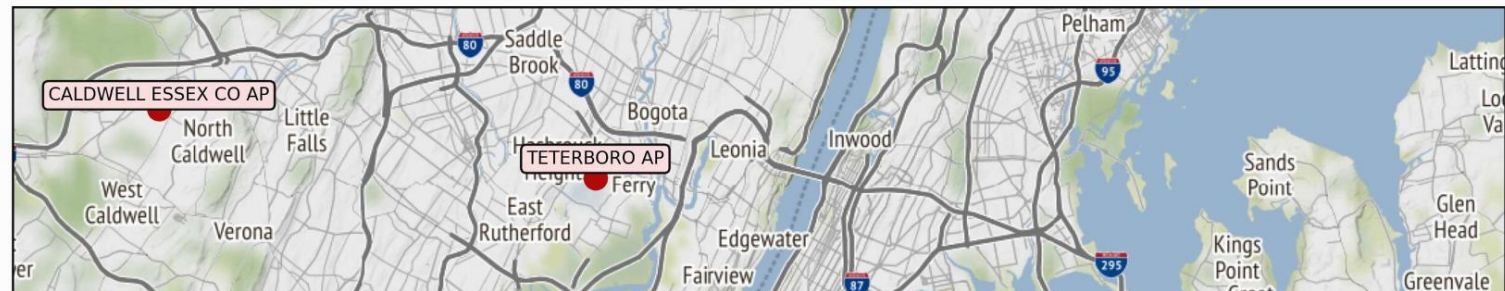


MAIN PORTAL RASPBERRY PI ARDUINO ENGINEERING PYTHON

## Geographic Visualizations in Python with Cartopy

April 26, 2020 · Joshua Hrisko

f 0 t 0 in 0



- **Abgabe bis 15. Dezember, 8:00 Uhr** im TeachCenter
  - **Video** (.mp4), max. 5 Min!
  - **ZIP-Ordner**
    - Source-Code („lab01\_ws2023\_24\_**SURNAME**.py“\*)
    - ReadMe-File („**README.txt**“) mit allen Informationen, die zum Starten des Programms benötigt werden
    - ggf. zusätzlich benötigte Dateien
- Anschließend: Peer Review bis 20. Dezember
  - Jeweils Bewertung 3 anderer Präsentationen

\*) Dateiendung je nach verwendeter Programmier- oder Skriptsprache