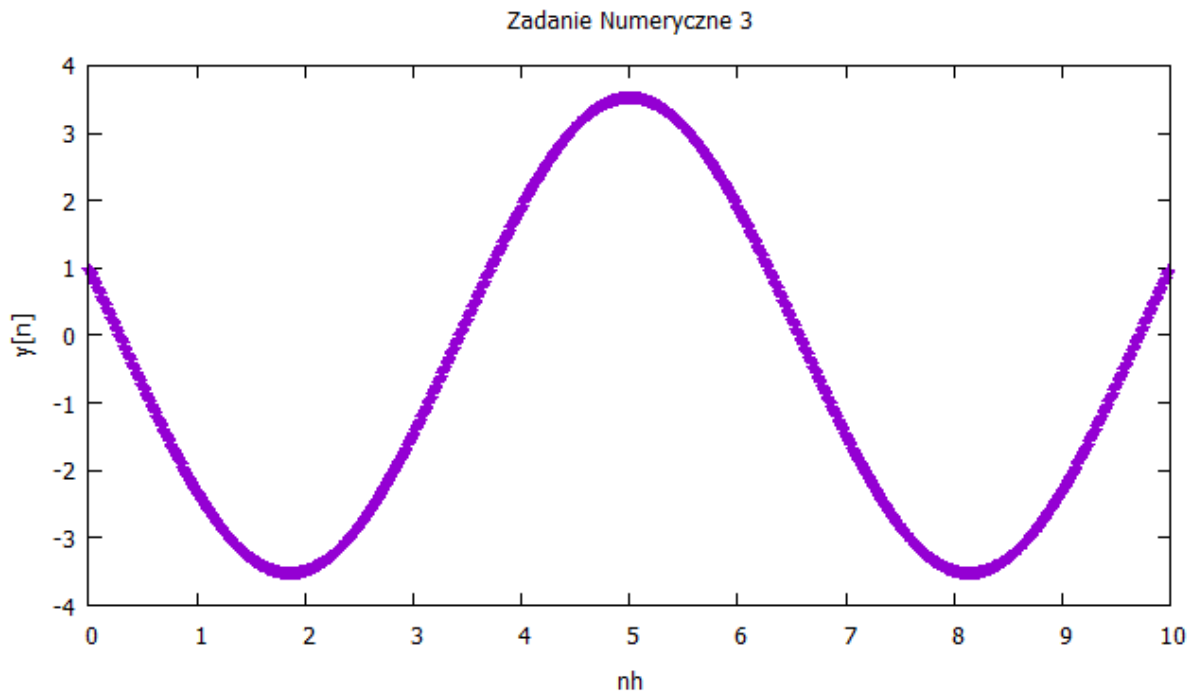


Zadanie Numeryczne 3

Zadanie polegało na rozwiązaniu układu z macierzą trójdziagonalną z dodatkową wartością w dolnym rogu. Do rozwiązania tego zadania wykorzystałem wzór Shermana–Morrisona. Algorytm polega na rozwiązaniu dwóch równań $Ay = b$ i $Az = u$ z tą samą macierzą trójdziagonalną A bez elementu w rogu macierzy. A następnie obliczenie $x = y - \frac{v*y}{1+v*z}$. Równania potrafimy te szybko rozwiązać za pomocą algorytmu Thomasa.

Wyniki przedstawione graficznie (nh, y_n)



Używając wzoru Shermana–Morrisona definiujemy macierz trójdziagonalną oraz korekcję w postaci dwóch wektorów u, v odpowiedzialnych za elementy w rogach macierzy.

$$u = \begin{bmatrix} \gamma \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \alpha \end{bmatrix} \quad v = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \beta/\gamma \end{bmatrix}$$

Macierz A jest trójdziagonalną macierzą, $\gamma = -b_0$, α i β to wartości w rogach macierzy odpowiednio w dolnym i górnym. Algorytm polega na podwójnym wykorzystaniu algorytmu Thomasa o złożoności $O(n)$, aby rozwiązać równania. Dzięki zastosowaniu tablic zamiast wektorów udało się uniknąć czasochłonnych operacji `push_back`. Do potęgowania nie używam funkcji „`pow`” tylko wielokrotnego mnożenia. Do wypisania wyników nie używam „`cout`” tylko „`printf`”. Dzięki tym zabiegom udało się uzyskać lepszą złożoność obliczeniową.

```

#include <iostream>
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#include <fstream>

using namespace std;
const double h = 0.01;
const int N = 1000;
const double alfa = 1;
const double beta = 0;

int main()
{
    double diagonalA[N];
    double diagonalB[N];
    double diagonalC[N];
    double r[N];
    double d[N];
    double d1[N];
    double c[N];
    double x[N];
    double x1[N];

    //tablice i zmienne wykorzystane w metodzie Shermana-Morisona
    double bb[N];
    double u[N];
    double z[N];
    double f;
    double gamma;

    //wypelnienie diagonali a
    for (int i = 1; i <= N - 1; i++)
    {
        diagonalA[i] = 1.0;
    }

    diagonalA[0] = 0;

    //wypelnienie diagonali b
    diagonalB[0] = 1;

    for (int i = 1; i < N - 1; i++)
    {
        diagonalB[i] = (-2.0 + h * h);
    }

    diagonalB[N - 1] = -2;

    //wypelnienie diagonali c
    for (int i = 1; i < N - 1; i++)
    {
        diagonalC[i] = 1.0;
    }

    diagonalC[0] = 0;
    diagonalC[N - 1] = 0;

    //wypelnienie wektora F
    r[0] = 1.0;
    for (int i = 1; i < N; i++)

```

```

{
    r[i] = 0;
}

//Sherman-Morison
gamma = -diagonalaB[0];
bb[0] = diagonalaB[0] - gamma;
bb[N - 1] = diagonalaB[N - 1] - (alfa * beta) / gamma;

for (int i = 1; i < N - 1; i++)
{
    bb[i] = diagonalaB[i];
}
for (int i = 0; i < N; i++) {
}

// A * x = r
c[0] = diagonalaC[0] / bb[0];

for (int i = 1; i <= N - 1; i++)
{
    c[i] = diagonalaC[i] / (bb[i] - (diagonalaA[i] * c[i - 1]));
}

d[0] = r[0] / bb[0];

for (int i = 1; i <= N - 1; i++)
{
    d[i] = (r[i] - (diagonalaA[i] * d[i - 1])) / (bb[i] - (diagonalaA[i] *
c[i - 1]));
}

x[N - 1] = d[N - 1] / N * N;

for (int i = N - 2; i >= 0; i--)
{
    x[i] = (d[i] - (c[i] * x[i + 1])) / N * N;
}

u[0] = gamma;
u[N - 1] = alfa;

for (int i = 1; i < N - 1; i++)
{
    u[i] = 0;
}

// A * z = u
d1[0] = u[0] / bb[0];

for (int i = 1; i <= N - 1; i++)
{
    d1[i] = (u[i] - (diagonalaA[i] * d1[i - 1])) / (bb[i] - (diagonalaA[i] *
c[i - 1]));
}

z[N - 1] = d1[N - 1] / N * N;

for (int i = N - 2; i >= 0; i--)
{

```

```

        z[i] = (d1[i] - (c[i] * z[i + 1])) / N * N;
    }

    f = (x[0] + beta * z[N - 1] / gamma) / (1.0 + z[0] + beta * z[N - 1] / gamma);

    for (int i = 0; i <= N - 1; i++) {
        x1[i] = x[i] - f * z[i];
    }

    for (int i = 0; i <= N - 1; i++) {
        printf("%f \n", x1[i]);
    }
    /*
    // zapis danych do pliku aby wygenerowac wykres
    fstream plik;
    plik.open("ZN3.txt", ios::out);

    if(plik.good()==true)
    {
        for(int n=0; n<=N-1; n++)
        {
            plik <<n*h << " " << x1[n] << endl;
        }
    } else
    {
        printf ("Nie moge otworzyc pliku ZN2.txt do zapisu!\n");
        exit(1);
    }

    plik.close();
    */
    return 0;
}

```