

## Zad. 2. Wyznaczanie dokładności maszynowej i długości mantysy liczby zmiennopozycyjnej

e-mail: [andrzej.kedziorski@fizyka.umk.pl](mailto:andrzej.kedziorski@fizyka.umk.pl)

tel.: 56611-3274

pokój: 485

<http://www.fizyka.umk.pl/~tecumseh/MN16/>

## Zadanie 2

Napisz program wyznaczający dokładność maszynową (jednostkę zaokrąglenia), a także liczbę bitów mantysy dla liczby zmiennopozycyjnej w pojedynczej i podwójnej precyzji zapisanej w standardzie IEEE 754.

# Liczba zmiennopozycyjna $x = \pm m\beta^e$

- ▶  $\beta$  podstawa systemu liczenia ( $\beta = 2$ )
- ▶  $m$  - mantysa o długości  $t$  (liczba bitów w mantysie)

$$m = d_0 + \frac{d_1}{\beta} + \frac{d_2}{\beta^2} + \dots + \frac{d_{t-1}}{\beta^{t-1}},$$

gdzie  $0 \leq d_i \leq \beta - 1$ ,  $i = 0, \dots, t - 1$

- ▶  $e$  cecha,  $L \leq e \leq U$
- ▶ Normalizacja  $1 \leq m \leq \beta$

# Jednostka zaokrąglania $\epsilon_{\text{mach}}$

- ▶ Zaokrąglanie przez obcinanie  $\epsilon_{\text{mach}} = \beta^{1-t}$
- ▶ Zaokrąglanie do najbliższej  $\epsilon_{\text{mach}} = \frac{1}{2}\beta^{1-t}$
- ▶ Najmniejsza liczba  $\epsilon$  taka, że  $fl(1 + \epsilon) > 1$
- ▶ Wyznaczyć  $\epsilon_{\text{mach}}$  na podstawie ostatniej „definicji”; przy okazji możemy wyznaczyć liczbę bitów w mantysie  $t$
- ▶ Mając  $t$  możemy porównać wyznaczoną  $\epsilon_{\text{mach}}$  z powyższymi definicjami (które definicje są zgodne ze sobą?)
- ▶ Obliczenia wykonać w pojedynczej i podwójnej precyzji (czy na pewno wykonano obliczenia w pojedynczej precyzji?)
- ▶ Można też np. sprawdzić wartość  $|3(4/3 - 1) - 1|$

# Output

- ▶ Na wyjściu program wypisuje w kolumnach numer iteracji,  $\epsilon$  oraz  $(1 + \epsilon)$ , gdzie  $\epsilon$  reprezentuje kolejne przybliżenia do  $\epsilon_{\text{mach}}$
- ▶ Na końcu program wypisuje wyniki:  $t$  oraz wartości  $\epsilon_{\text{mach}}$  obliczone na różne sposoby
- ▶ Porównać wyniki ze standardem IEEE 754