

Università di Bologna - Scuola di Scienze

Esame scritto di Calcolo delle Probabilità e Statistica 20 luglio 2020

Esercizio 1

Un componente critico del motore di un aereo ha una probabilità pari all'85% di essere funzionante e deve essere sostituito prima della partenza in caso di malfunzionamento. A causa delle difficoltà di verifica, il test di controllo ha una precisione del 95% sui componenti funzionanti (questo significa che se il componente è funzionante, il test conferma che il componente è funzionante solo nel 95% dei casi, nel restante 5% secondo il test il componente è invece difettoso) e una precisione del 99% sui componenti difettosi.

- 1) Si esegue il test su un componente difettoso. Qual è la probabilità che secondo il test il componente risulti funzionante?
- 2) Qual è la probabilità che un componente sia funzionante e che, allo stesso tempo, secondo il test il componente risulti difettoso?
- 3) Si esegue il test su un componente. Qual è la probabilità che secondo il test il componente risulti funzionante?
- 4) Si esegue il test su un componente e risulta funzionante. Qual è la probabilità che il componente sia in realtà difettoso?

Introduciamo gli eventi:

D = "il componente è difettoso",

F = "il componente è funzionante" = D^c ,

 T_d = "secondo il test il componente è difettoso",

 T_f = "secondo il test il componente è funzionante" = T_d^c

Dal testo dell'esercizio sappiamo che

$$\mathbb{P}(T_f|F) = 95\%, \qquad \mathbb{P}(T_d|D) = 99\%.$$

1) Dato che $T_f = T_d^c$, otteniamo

$$\mathbb{P}(T_f|D) = 1 - \mathbb{P}(T_d|D) = 1\%.$$

Analogamente, si ha che $\mathbb{P}(T_d|F) = 5\%$. Abbiamo dunque il seguente diagramma ad albero:

$$\mathbb{P}(F) = 85\%, F \xrightarrow{\mathbb{P}(T_d|F) = 95\%} T_f$$

$$\Omega \xrightarrow{\mathbb{P}(T_d|F) = 5\%} T_d$$

$$\mathbb{P}(D) = 15\% D \xrightarrow{\mathbb{P}(T_d|D) = 1\%} T_f$$

2) Per la regola della catena, si ha che

$$\mathbb{P}(F \cap T_d) = \mathbb{P}(T_d|F)\mathbb{P}(F) \approx 4.25\%.$$

3) Per la formula delle probabilità totali, si ha che

$$\mathbb{P}(T_f) = \mathbb{P}(T_f|F) \mathbb{P}(F) + \mathbb{P}(T_f|D) \mathbb{P}(D) = 80.9\%.$$

4) Per la formula di Bayes, abbiamo che

$$\mathbb{P}(D|T_f) = \frac{\mathbb{P}(T_f|D)\,\mathbb{P}(D)}{\mathbb{P}(T_f)} \approx 0.185\%.$$

2

Esercizio 2

Sia (X,Y) un vettore aleatorio con densità discreta congiunta data dalla seguente tabella:

X	1	3	5
-1	$\frac{1}{9}$	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{18}$
0	$\frac{1}{3}$	0	0
1	$\frac{2}{9}$	0	$\frac{1}{9}$

- 1) Trovare le marginali di X e Y e stabilire se X e Y sono indipendenti.
- 2) Calcolare $\mathbb{E}[X]$, $\mathbb{E}[Y]$, $\mathbb{E}[XY]$, Cov(X, Y).
- 3) Calcolare la probabilità che $X \ge Y$?
- 4) Siano U=|XY| e $V=Y-X^2$. Determinare densità discreta congiunta e densità marginali di U e V.

1) Completando la tabella con le densità marginali, si ottiene:

X	1	3	5	p_X
-1	$\frac{1}{9}$	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{18}$	$\frac{1}{3}$
0	$\frac{1}{3}$	0	0	$\frac{1}{3}$
1	$\frac{2}{9}$	0	$\frac{1}{9}$	$\frac{1}{3}$
p_Y	$\frac{2}{3}$	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{6}$	1

Si deduce quindi che X e Y non sono indipendenti, infatti ad esempio $p_{(X,Y)}(-1,1) \neq p_X(-1)p_Y(1)$.

2) Si ha che

$$\mathbb{E}[X] = \sum_{i} x_{i} p_{X}(x_{i}) = 0,$$

$$\mathbb{E}[Y] = \sum_{j} y_{j} p_{Y}(y_{j}) = 2,$$

$$\mathbb{E}[XY] = \sum_{i,j} x_{i} y_{j} p_{(X,Y)}(x_{i}, y_{j}) = -\frac{1}{9},$$

$$\operatorname{Cov}(X, Y) = \mathbb{E}[XY] - \mathbb{E}[X] \mathbb{E}[Y] = -\frac{1}{9}.$$

3) Abbiamo che

$$\mathbb{P}(X \ge Y) = \sum_{i,j: x_i \ge y_j} p_{(X,Y)}(x_i, y_j) = p_{(X,Y)}(1,1) = \frac{2}{9}.$$

4) Si ha che

se
$$(X,Y) = (-1,1)$$
 allora $(U,V) = (1,0)$,
se $(X,Y) = (-1,3)$ allora $(U,V) = (3,2)$,
se $(X,Y) = (-1,5)$ allora $(U,V) = (5,4)$,
se $(X,Y) = (0,1)$ allora $(U,V) = (0,1)$,
se $(X,Y) = (0,3)$ allora $(U,V) = (0,3)$,
se $(X,Y) = (0,5)$ allora $(U,V) = (0,5)$,
se $(X,Y) = (1,1)$ allora $(U,V) = (1,0)$,
se $(X,Y) = (1,3)$ allora $(U,V) = (3,2)$,
se $(X,Y) = (1,5)$ allora $(U,V) = (5,4)$.

Quindi

U V	0	1	2	3	4	5	p_U
0	0	$\frac{1}{3}$	0	0	0	0	$\frac{1}{3}$
1	$\frac{1}{3}$	0	0	0	0	0	$\frac{1}{3}$
3	0	0	$\frac{1}{6}$	0	0	0	$\frac{1}{6}$
5	0	0	0	0	$\frac{1}{6}$	0	$\frac{1}{6}$
p_V	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{6}$	0	$\frac{1}{6}$	0	1

Esercizio 3

La lunghezza (in cm) di una sbarretta costruita da una stampante 3D può essere descritta tramite una variabile aleatoria X con distribuzione $\mathcal{N}(10, 0.0025)$, ovvero X è una variabile aleatoria continua con densità

$$f_X(x) = \frac{1}{0.05\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2}\frac{(x-10)^2}{0.0025}}, \quad \forall x \in \mathbb{R}.$$

- 1) Scrivere l'espressione della v.a. Z che si ottiene standardizzando X. Qual è la legge di Z?
- 2) Determinare la probabilità che una sbarretta abbia lunghezza inferiore o uguale a $10\,\mathrm{cm}$.
- 3) Una sbarretta è considerata accettabile solamente se ha una lunghezza compresa tra $10 0.05 \,\mathrm{cm} = 10 + 0.05 \,\mathrm{cm}$. Qual è la probabilità che una sbarretta venga scartata? [Si esprima il risultato nella forma $1 (\Phi(x) \Phi(-x))$, per qualche x > 0]
- 4) Determinare ℓ in modo tale che la percentuale di sbarrette che ha una lunghezza inferiore o uguale a ℓ sia pari al 10%. [Si usi che $\Phi^{-1}(0.1) \approx -1.282$, dove Φ^{-1} denota la funzione inversa di Φ]

1) Standardizzando X si ottiene la variabile aleatoria

$$Z = \frac{X - 10}{0.05}$$

che ha legge normale standard, $Z \sim \mathcal{N}(0, 1)$.

2) Abbiamo che

$$\mathbb{P}(X \leq 10) \quad \underset{\text{standardizzazione}}{=} \quad \mathbb{P}\bigg(\frac{X-10}{0.05} \leq \frac{10-10}{0.05}\bigg) \ = \ \mathbb{P}(Z \leq 0) \ = \ \Phi(0) \ = \ \frac{1}{2}.$$

3) Si noti che l'evento "la sbarretta viene scartata" è dato da

$$\{10 - 0.05 \le X \le 10 + 0.05\}^c.$$

Quindi

$$\begin{split} \mathbb{P}\big(\big\{ 10 - 0.05 \le X \le 10 + 0.05 \big\}^c \big) &= 1 - \mathbb{P}(10 - 0.05 \le X \le 10 + 0.05) \\ &= \underset{\text{standardizzazione}}{} 1 - \mathbb{P}\bigg(-\frac{0.05}{0.05} \le \frac{X - 10}{0.05} \le \frac{0.05}{0.05} \bigg) &= 1 - \mathbb{P}(-1 \le Z \le 1) \\ &= 1 - \big(\Phi(1) - \Phi(-1) \big) &= 1 - \big(\Phi(1) - \big(1 - \Phi(1) \big) \big) &= 2 \left(1 - \Phi(1) \right) \approx 31.73\%. \end{split}$$

4) Dobbiamo trovare ℓ tale che

$$\mathbb{P}(X \le \ell) = 0.1.$$

Standardizzando, possiamo riscrivere questa uguaglianza in termini di Z:

$$\mathbb{P}\left(Z \le \frac{\ell - 10}{0.05}\right) = 0.1.$$

Quest'ultima uguaglianza può essere riscritta in termini di Φ , la funzione di ripartizione di Z:

$$\Phi\left(\frac{\ell - 10}{0.05}\right) = 0.1.$$

Quindi

$$\frac{\ell - 10}{0.05} = \Phi^{-1}(0.1) \approx -1.282,$$

da cui si ottiene $\ell \approx 9.9359$.

Esercizio 4

Un sistema si può trovare in uno dei seguenti 4 stati:

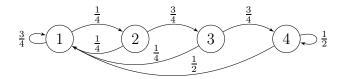
- 1) Rotto, 2) Fermo, 3) Piano, 4) Veloce.
- Se il sistema è nello stato *Rotto*, passa nello stato *Fermo* con probabilità 1/4, altrimenti resta nello stato in cui è.
- Se il sistema è nello stato *Fermo*, passa nello stato *Piano* con probabilità 3/4, altrimenti si rompe.
- Se il sistema è nello stato *Piano*, passa nello stato *Veloce* con probabilità 3/4, altrimenti si rompe.
- Se il sistema è nello stato *Veloce*, resta nello stato *Veloce* con probabilità 1/2, altrimenti si rompe.

Lo stato del sistema può essere descritto da una catena di Markov $(X_n)_{n\geq 1}$.

- 1) Determinare spazio degli stati e matrice di transizione e disegnare il corrispondente grafo orientato.
- 2) Quali sono le classi comunicanti?
- 3) Se il sistema si trova nello stato *Piano* qual è la probabilità che dopo tre istanti sia nello stato *Rotto*?
- 4) Se il sistema si trova nello stato *Piano* qual è la probabilità che dopo tre istanti, e solo dopo tre istanti, sia nello stato *Rotto*?

1)
$$S = \{1, 2, 3, 4\},\$$

$$\Pi = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & 0 & 0 \\ \frac{1}{4} & 0 & \frac{3}{4} & 0 \\ \frac{1}{4} & 0 & 0 & \frac{3}{4} \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$



- 2) C'è un'unica classe comunicante, che è dunque $\{1,2,3\}$.
- 3) Dobbiamo calcolare $\pi_{31}^{(3)}.$ A partire dal grafo orientato, abbiamo che

$$\pi^{(3)}_{31} = \underbrace{\frac{1}{4} \cdot \frac{3}{4} \cdot \frac{3}{4}}_{\text{prob. cammino } 3 \to 1 \to 1 \to 1} + \underbrace{\frac{1}{4} \cdot \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{4}}_{\text{prob. cammino } 3 \to 1 \to 2 \to 1} + \underbrace{\frac{3}{4} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}}_{\text{prob. cammino } 3 \to 4 \to 4 \to 1} + \underbrace{\frac{3}{4} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{3}{4}}_{\text{prob. cammino } 3 \to 4 \to 1 \to 1} + \underbrace{\frac{5}{8} = 62.5\%}_{\text{prob. cammino } 3 \to 4 \to 1 \to 1}$$

4) Dobbiamo escludere dal calcolo di $\pi_{31}^{(3)}$ i cammini che hanno come stato intermedio lo stato Rotto:

Probabilità =
$$\underbrace{\frac{3}{4} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}}_{\text{prob. cammino } 3 \rightarrow 4 \rightarrow 4 \rightarrow 1} = \frac{3}{16} = 18.75\%.$$