

# 20

## 2차회로의 시간응답

20.1  $R-L-C$  직렬회로의 자연응답

20.4 강제응답

20.2  $R-L-C$  직렬회로의 완전응답

연습문제

20.3  $R-L-C$  병렬회로의 시간응답

앞의 장에서 에너지축적소자가 실질적으로 1개만 있는 회로를 고찰하였는데, 이 장에서는  $L$ 과  $C$ 가 공존하는 2차회로의 시간응답을 고찰한다.

$R-L-C$  직렬회로의 자연응답, 계단응답 및 완전응답을 구한 다음 이와 쌍대적인  $R-L-C$  병렬회로의 시간응답을 구한다.

### 20.1 $R-L-C$ 직렬회로의 자연응답

먼저 그림 20.1과 같은  $R-L-C$  직렬회로의 자연응답 형식을 유도하자.

폐로전류  $i$ 와  $C$  양단의 전압  $v$ 를 그림과 같이 가정하면 KVL로부터

$$L \frac{di}{dt} + Ri + v = 0, \quad t \geq 0^+ \quad (20.1)$$

$i, v$ 의 두 변수가 포함되어 있으므로  $i = C \frac{dv}{dt}$ 를 대입하여  $v$ 에 관한 미분방정식을 만들든지 또는  $v = \frac{1}{C} \int i dt$ 를 대입한 후  $t$ 에 관해서 미분하여  $i$ 에 관한 미분방정식을 만들든지 해야 한다. 전자의 경우를 택하면(후자의 경우에도 같은 형

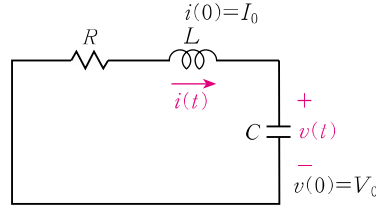


그림 20.1 R-L-C 직렬회로의 자연응답

식의 미방이 얻어진다 — 확인하라)

$$LC \frac{d^2 v}{dt^2} + RC \frac{dv}{dt} + v = 0 \quad (20.2a)$$

$$\text{또는} \quad \frac{d^2 v}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{dv}{dt} + \frac{1}{LC} v = 0 \quad (20.2b)$$

이 미방의 해를 구하기 위하여 1차미방의 경우와 마찬가지로

$$v = K e^{st} \quad (20.3)$$

라는 형식을 가정한다. 이것을 식 (20.2b)에 대입하면

$$K \left( s^2 + \frac{R}{L} s + \frac{1}{LC} \right) e^{st} = 0$$

$K=0$ 은 무의미하므로

$$s^2 + \frac{R}{L} s + \frac{1}{LC} = 0 \quad (20.4)$$

이것은  $s$ 에 관한 2차 대수방정식이며, 그 계수들은 회로정수들의 결합으로 이루어진다. 즉, 이것은 회로의 특성을 나타내며, 그런 의미에서 이 회로의 **특성방정식**이라 하고, 그 근을 **특성근**이라고 한다. 특성방정식은 원미방에서(우변을 0이라 놓고) 형식적으로  $d/dt \rightarrow s$ ,  $d^2/dt^2 \rightarrow s^2$  등으로 바꾸어 놓음으로써 쉽게 얻어진다는 것에 주목하라.

지나간 일이지만  $R$ - $C$  직렬회로의 특성방정식은 식 (19.1) 또는 (19.9)로부터  $RCs + 1 = 0$ 이고 특성근은  $s = -1/RC$ 이다. 또  $R$ - $L$  직렬회로의 특성방정식은 식 (19.22)로부터  $R + Ls = 0$ 이고 특성근은  $s = -R/L$ 이다. 즉, 1차회로에서 특성근의 절대치는 시상수의 역수와 같다.

식 (20.4)는 2개의 근을 가지며 그것들을  $s_1, s_2$ 라고 하자. 그 어느 것을 식 (20.3)의  $s$ 에 대입하여도 그  $v$ 는 미방을 만족한다. 실제 두 가지 경우를 합한 다음의  $v$ 도 미방을 만족한다.\*

$$v = K_1 e^{s_1 t} + K_2 e^{s_2 t} \quad (20.5)$$

이것이 이 회로의 자연응답의 형식이다. 여기서  $K_1, K_2$ 는 미정계수이고, 초기 조건이 만족되도록 결정한다. 이 회로의 특성근은 식 (20.4)로부터

$$\begin{aligned} s_1 &= -\frac{R}{2L} + \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} \\ s_2 &= -\frac{R}{2L} - \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} \end{aligned} \quad (20.6)$$

간단을 위하여 다음과 같이 정의되는  $\alpha, \omega_0$ 를 도입한다.

$$\alpha = \frac{R}{2L}, \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad (20.7)$$

그러면 특성방정식은 다음과 같이 표시된다.

$$s^2 + 2\alpha s + \omega_0^2 = 0 \quad (20.8a)$$

$$s_1, s_2 = -\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2} \quad (20.8b)$$

$\alpha$ 를 감쇠상수라고 한다.  $\omega_0$ 는 식 (14.10)에서 정의된 R-L-C 직렬회로의 공진각주파수이다. 단위는 모두 rad/s이다.  $\alpha$ 와  $\omega_0$ 와의 대소( $R$ 과  $2\sqrt{L/C}$ 와의 대소)에 관계되며 이에 따라 특성근이 서로 다른 실수, 같은 실수, 한 쌍의 복소수, 순허수가 되는 네 가지 경우가 있으며, 각 경우의 자연응답의 행동이 달라지므로 다음과 같이 나누어 고찰한다.

\* 식 (20.5)를 식 (20.2b)에 대입하면 좌변은

$$K_1 \left( s_1^2 + \frac{R}{L} s_1 + \frac{1}{LC} \right) e^{s_1 t} + K_2 \left( s_2^2 + \frac{R}{L} s_2 + \frac{1}{LC} \right) e^{s_2 t}$$

이것은 0이 된다. 왜냐하면  $s_1, s_2$ 가 식 (20.4)의 근이므로 윗식의 ( ) 안은 다 0이기 때문이다.

**[수치예]**  $R-L-C$  직렬회로에서  $L=1\text{H}$ ,  $C=\frac{1}{9}\text{F}$ 이다.  $R$ 의 값에 따라 특성방정식과 특성근은 다음과 같이 된다.

$$R=10\Omega : s^2+10s+9=0 ; s=-1, -9$$

$$R=6\Omega : s^2+6s+9=0 ; s=-3, -3$$

$$R=4\Omega : s^2+4s+9=0 ; s=-2+j\sqrt{5}, -2-j\sqrt{5}$$

$$R=0 : s^2+9=0 ; s=j3, -j3$$

1.  $\alpha > \omega_0$  ( $R > 2\sqrt{L/C}$ ) : 과감쇠의 경우(overdamping)

두 특성근  $s_1, s_2$ 는 음의 실수가 되며 자연응답은 다음 형식을 갖는다.

$$v_n(t) = K_1 e^{-\alpha_1 t} + K_2 e^{-\alpha_2 t} \quad (20.9)$$

$$\text{단, } \alpha_1, \alpha_2 = \alpha \mp \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2} \quad (\text{양의 실수}) \quad (20.10)$$

이것은 지수적으로 감쇠하는 두 파형의 합을 나타낸다.

### 예제 20.1

그림 20.2에서  $R=5\Omega$ ,  $L=1\text{H}$ ,  $C=\frac{1}{4}\text{F}$ 이고  $i(0)=0$ ,  $v(0)=0$ 이다.

- 자연응답을 구하라.
- $v$ 의 계단응답을 구하고 그림을 그려라.
- $i$ 의 계단응답을 구하고 그림을 그려라.

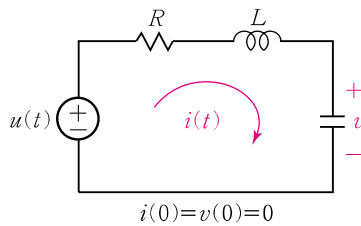


그림 20.2 예제 20.1의 그림

### 풀이

(a) 식 (20.4)로부터 특성방정식은

$$s^2+5s+4=0$$

$$\therefore s=-1 \text{ 및 } -4$$

$$\text{따라서 } v_n(t) = K_1 e^{-t} + K_2 e^{-4t}$$

(b) 완전응답은 자연응답과 강제응답의 합으로써 구해진다.  $v$ 의 강제응답( $t = \infty$ 에서의 응답)은 명백히 1이다.

$$\text{따라서 } v = 1 + K_1 e^{-t} + K_2 e^{-4t}, \quad t > 0$$

여기서  $K_1, K_2$ 는 초기조건이 만족되도록 정한다.

$$v(0) = 0 = 1 + K_1 + K_2$$

$$i(0) = 0 = C \frac{dv}{dt}(0) = \frac{1}{4}(-K_1 - 4K_2)$$

위의 두 식으로부터

$$K_1 = -\frac{4}{3}, \quad K_2 = \frac{1}{3}$$

$$\therefore v(t) = 1 - \frac{4}{3}e^{-t} + \frac{1}{3}e^{-4t}, \quad t \geq 0^+$$

$$(c) \quad i = C \frac{dv}{dt} = \frac{1}{4} \left( \frac{4}{3}e^{-t} - \frac{4}{3}e^{-4t} \right) = \frac{1}{3}(e^{-t} - e^{-4t}) \text{ A}, \quad t \geq 0^+$$

그림 20.3의 (a), (b)에는 각각  $v$  및  $i$ 의 계단응답을 그렸다.

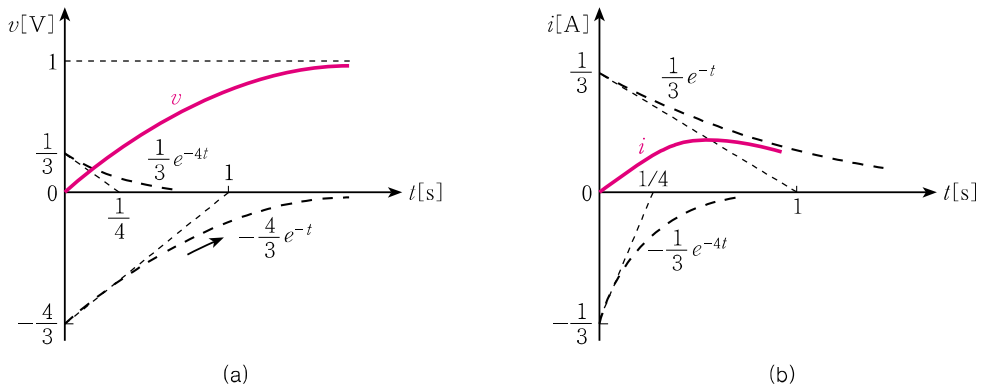


그림 20.3 R-L-C 직렬회로의 계단응답(과감쇠의 경우)

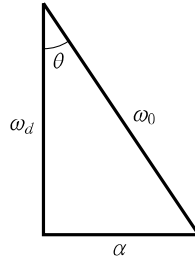
## 2. $\alpha < \omega_0$ ( $R < 2\sqrt{L/C}$ ) : 과소감쇠의 경우(underdamping)

두 특성근은 서로 공액(conjugate)인 복소수가 되며 식 (20.8b)로부터

$$s_1, s_2 = -\alpha \pm j\omega_d \quad (20.11a)$$

단,  $\omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2}$  (그림 20.4 참고) (20.11b)

식 (20.5)에  $s_1 = -\alpha + j\omega_d$ ,  $s_2 = -\alpha - j\omega_d$ 를 대입하고 오일러(Euler)의 정리  $e^{jx} = \cos x + j \sin x$ 를 이용하면, 이 경우의 자연응답은 다음과 같이 표시된다.

그림 20.4  $\alpha$ ,  $\omega_0$ ,  $\omega_d$ 의 관계

$$v_n(t) = e^{-at} [(K_1 + K_2) \cos \omega_d t + j(K_1 - K_2) \sin \omega_d t]$$

$$\therefore v_n(t) = e^{-at} (A \cos \omega_d t + B \sin \omega_d t) \quad (20.12)$$

단,  $A = K_1 + K_2, \quad B = j(K_1 - K_2)$

$v_n$ 은 실수이므로  $A, B$ 도 실수가 되어야 하며, 따라서  $K_1, K_2$ 는 서로 공액인 복소수이다( $K_2 = K_1^*$ ).

식 (20.12)에서 ( ) 안은 동일주파수의 두 사인파의 합이므로 하나의 사인파로 표시할 수 있다[식 (7.23)]. 따라서 식 (20.12)는 포락선(envelope)이 지수적으로 감쇠하는 진동파를 나타낸다.

### 예제 20.2

그림 20.2에서  $R = 2\Omega, L = 1\text{H}, C = \frac{1}{65}\text{F}$ 라 하고 예제 20.1을 반복하라.

### 풀이

(a) 식 (20.4)로부터 특성방정식은

$$s^2 + 2s + 65 = 0, \quad \therefore s = -1 \pm j8$$

따라서 자연응답은

$$v_n(t) = e^{-t} (A \cos 8t + B \sin 8t) \text{ V}$$

(b) 계단응답은 다음과 같은 형식을 가진다.

$$v = 1 + e^{-t} (A \cos 8t + B \sin 8t)$$

여기서  $A, B$ 를 초기조건이 만족되도록 결정한다.

$$v(0) = 0 = 1 + A, \quad \therefore A = -1$$

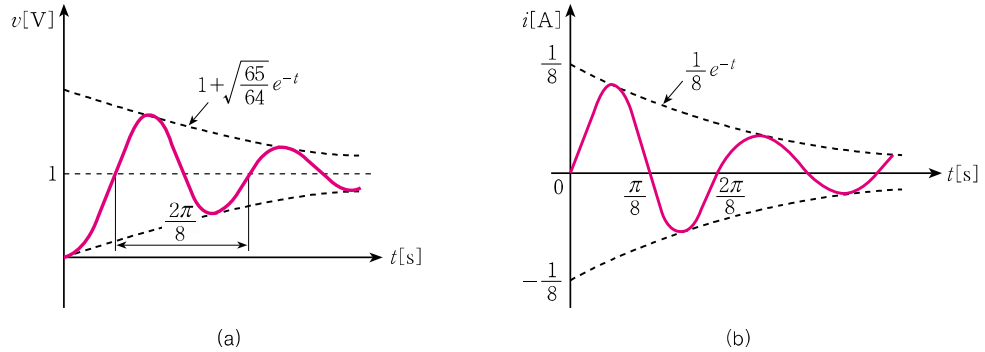


그림 20.5 R-L-C 직렬회로의 계단응답(과소감쇠의 경우)

$$i(0) = 0 = C \frac{dv}{dt}(0) = \frac{1}{65}(-A + 8B), \quad \therefore B = -1/8$$

$$\begin{aligned} \text{이상으로 } v &= 1 - e^{-t} \left( \cos 8t + \frac{1}{8} \sin 8t \right) \\ &= 1 - \sqrt{\frac{65}{64}} e^{-t} \sin(8t + \tan^{-1} 8) \text{ V [식 (7.23) 참고]} \end{aligned}$$

(c) 위의 처음 식을 이용하면

$$\begin{aligned} i &= C \frac{dv}{dt} = \frac{1}{65} \left[ e^{-t} \left( \cos 8t + \frac{1}{8} \sin 8t \right) - e^{-t} (-8 \sin 8t + \cos 8t) \right] \\ \therefore i &= \frac{1}{8} e^{-t} \sin 8t \text{ A, } t \geq 0^+ \end{aligned}$$

그림 20.5에는  $v$ ,  $i$ 의 계단응답을 그렸다.

### 3. $\alpha = \omega_0$ ( $R = 2\sqrt{L/C}$ ) : 임계감쇠의 경우(critical damping)

두 특성근은 동일한 실수가 되며  $s_1 = s_2 = -\alpha$ . 자연응답은 다음 형식을 갖는다.

$$v_n(t) = (A + Bt)e^{-\alpha t} \quad (20.13)$$

이것은 식 (20.12)에서  $\omega_d \rightarrow 0$ 의 극한으로서 얻어진다. 즉, 이 경우 식 (20.12)에서  $\cos \omega_d t \rightarrow 1$ ,  $\sin \omega_d t \rightarrow \omega_d t$ 이므로 식 (20.13)이 얻어진다. 이것이 실제로 식 (20.2b)를 만족함을 직접대입에 의하여 확인할 수 있다(연습문제 20.12).  $te^{-\alpha t}$ 는  $t=0$  및  $t=\infty$ 에서 0이 되고  $t=1/\alpha$ 에서 최대치를 갖는다[다음 예제의 그림 20.6 (b) 참고].

**예제 20.3**

그림 20.2에서  $R=4\Omega$ ,  $L=1\text{H}$ ,  $C=\frac{1}{4}\text{F}$  라 하고 예제 20.1을 반복하라.

**풀이**

(a) 특성방정식은

$$s^2 + 4s + 4 = 0, \quad (s+2)^2 = 0, \quad \therefore s = -2, -2$$

따라서  $v$ 의 자연응답은 식 (20.13)으로부터

$$v_n(t) = (A + Bt)e^{-2t}$$

(b) 계단응답은 다음 형식을 갖는다.

$$v = 1 + (A + Bt)e^{-2t}$$

미정계수  $A$ ,  $B$ 는 초기조건이 만족되도록 결정한다.

$$v(0) = 0 = 1 + A, \quad \therefore A = -1$$

$$i(0) = 0 = C \frac{dv}{dt}(0) = \frac{1}{4}(-2A + B), \quad \therefore B = -2$$

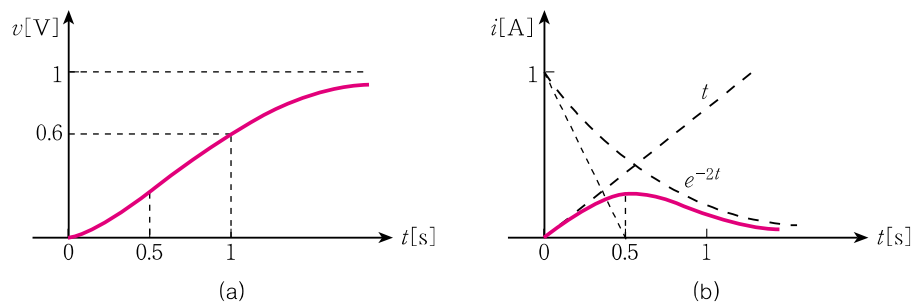
따라서  $v$ 의 계단응답은

$$v = 1 - (1 + 2t)e^{-2t} \text{ V}, \quad t \geq 0^+$$

(c)  $i$ 의 계단응답은

$$i = C \frac{dv}{dt} = \frac{1}{4}(2e^{-2t} - 2e^{-2t} + 4te^{-2t}) = te^{-2t} \text{ A}, \quad t \geq 0^+$$

그림 20.6에는  $v$ ,  $i$ 의 계단응답을 그렸다.



**그림 20.6**  $R-L-C$  직렬회로의 계단응답(임계응답의 경우)

#### 4. $\alpha = 0$ ( $R = 0$ ) : 무손실의 경우

두 특성근은 순허수이고  $s_1, s_2 = \pm j\omega_0$ .

자연응답은 다음 형식을 갖는다.



$$v_n(t) = A \cos \omega_0 t + B \sin \omega_0 t \quad (20.14)$$

이것은 감쇠가 없는 사인파를 나타낸다.

#### 예제 20.4

그림 20.2에서  $R=0\Omega$ ,  $L=1\text{ H}$ ,  $C=\frac{1}{4}\text{ F}$ 인 경우 예제 20.1을 반복하라.

#### 풀이

(a) 특성방정식은

$$s^2 + 4 = 0, \quad \therefore s = \pm j2$$

따라서 자연응답은

$$v_n = A \cos 2t + B \sin 2t$$

(b)  $v$ 의 계단응답은 다음 형식을 가진다.

$$v = 1 + A \cos 2t + B \sin 2t$$

$$v(0) = 0 = 1 + A, \quad \therefore A = -1$$

$$i(0) = 0 = C \frac{dv}{dt}(0) = \frac{1}{4} \times 2B, \quad \therefore B = 0$$

$$\therefore v = 1 - \cos 2t \text{ V}, \quad t \geq 0^+$$

(c)  $i = C \frac{dv}{dt} = 0.5 \sin 2t \text{ A}, \quad t \geq 0^+$

그림 20.7에는  $v, i$ 의 계단응답을 그렸다.

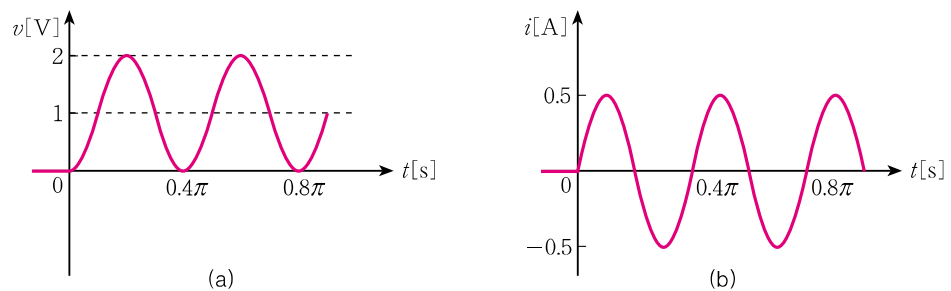


그림 20.7 R-L-C 직렬회로의 계단응답(무감쇠의 경우)

#### [비고]

1. 실제로 엄밀하게 III, IV의 경우가 일어나는 일이 없을 것이므로 실제에서는 과감쇠와 감쇠진동의 경우가 중요하다.

2. 전류응답만이 문제되는 경우에는 처음부터  $i = i_f + i_n$ 라 놓고,  $i_f = 0$  또  $i_n$ 은 커

패시터의  $v_n$ 과 동일형식을 가지므로 I~IV의 각 경우에 대하여  $i_n$ 의 미정계수를 초기조건  $i(0^+) = 0$ ,  $v(0^+) = 0$  및  $u(0^+) = Ri(0^+) + L \frac{di}{dt}(0^+) + v(0^+)$ 로부터 얻어지는  $L \frac{di}{dt}(0^+) = 1$ 을 이용하여 구하면 된다(예제 20.5 참고).

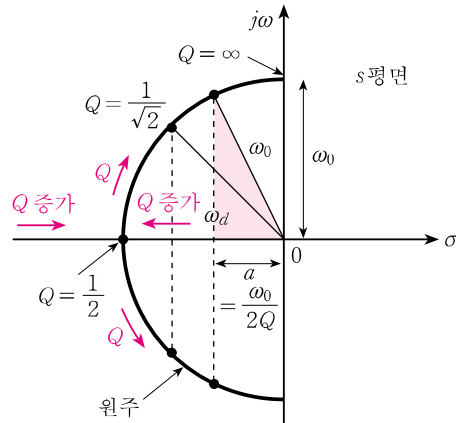


그림 20.8 2차회로에서의  $Q$ 의 값에 따른 특성근(자연주파수)의 복소주파수 평면상에서의 위치 (단,  $\omega_0 = \text{일정}$ )

### 3. $Q$ 에 의한 자연응답의 분류

$R-L-C$  직렬회로에 대한  $Q$ 의 정의식 (14.12)와 (20.7)로부터 ( $Q = Q_0$ )

$$Q = \frac{\omega_0 L}{R} = \frac{\omega_0}{2\alpha} \quad (20.15)$$

따라서  $Q < \frac{1}{2}$ 이면 과감쇠,  $Q > \frac{1}{2}$ 이면 과소감쇠(감쇠진동),  $Q = \frac{1}{2}$ 이면 임계감쇠,  $Q = \infty$ 이면 무감쇠진동을 한다.

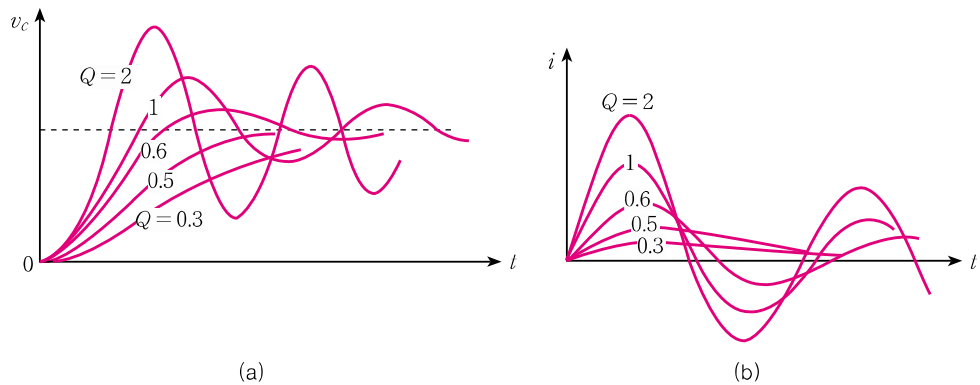


그림 20.9  $R-L-C$  직렬회로의  $Q$ 의 대소에 따른 계단응답

그림 20.8에는  $\omega_0 = 1/\sqrt{LC}$ 를 일정하게 할 때  $Q$ 의 증가에 따른 자연주파수의 복소평면상에서의 위치를 나타내었다( $Q > 1/2$ 이면 원점을 중심으로 한 반지름  $\omega_0$ 의 원주상을 이동한다). 부연하면 특성방정식 (20.4), (20.8a)는  $Q$ 를 사용하면 다음과 같이 표시된다.

$$s^2 + \frac{\omega_0}{Q}s + \omega_0^2 = 0 \quad (20.16)$$

4. 그림 20.9는  $R-L-C$  직렬회로의 계단응답이  $Q$ 의 대소에 따라서 변하는 모양을 그린 것이다( $\omega_0$ 는 일정).

#### 5. 계단응답의 평가

계단응답은 전기회로뿐만 아니라 기타의 선형물리계의 특성을 연구 또는 설계하는 데 많이 이용된다. 그 이유로는 (1) 계단구동이 수학적으로 취급하기 쉬운 뿐 아니라, (2) 실험적 연구에서 발생시키기 쉽고, (3) 급격히 변하는 파형에 응답이 잘 따라가면 다른 구동파형에 대해서도 응답이 충실하게 따라가리라고(증폭기, 신호전송계, 제어계 등에서 이런 요구는 강하다) 판단할 수 있기 때문이다. 실험적으로 그림 20.10과 같은 계단응답을 오실로스코프에서 관측하였을 때 이것을 평가하는 데 흔히 다음에 정의되는 여러 가지 양을 사용한다.

- 지연시간(delay time)  $t_d$  = 최종치의 50%까지 도달하는 시간
- 상승시간(rise time)  $t_r$  = 최종치의 10%에서 시작하여 90%까지에 이르는 시간
- 오버슈트(overshoot) = (최초의 피크치) - (최종치)
- %오버슈트 =  $\frac{\text{오버슈트}}{\text{최종치}} \times 100\%$
- 세틀링시간(settling time)  $t_s$  = 최종치와의 차가 5%(다른 값을 쓸 때도 있다) 이내 들어갈 때까지의 시간

신호를 충실히 전달하려면 이 모든 양이 되도록 작아야 한다(단, 지연이 요구되는 계에서는 필요한  $t_d$ 를 얻도록 해야 한다). 상승시간과 오버슈트는 상반관계에 있으

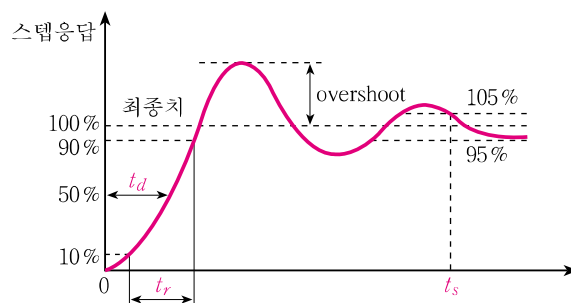


그림 20.10 계단응답에 관한 용어

며 응답속도를 빠르게 하기 위하여는, 즉 상승시간을 짧게 하기 위하여는 약간의 오버슈트를 감수할 수밖에 없다. 임계감쇠의 경우에는 오버슈트는 일어나지 않지만 상승시간이 길므로 약간 진동하도록( $Q \simeq 0.6$ ) 설계하는 것이 보통이다. 이와 반대로 공진계에서는 주파수선택성을 좋게 하기 위하여 손실을 줄여야 한다, 즉,  $Q$ 를 크게 해야 한다. 그러면 계단응답은 감쇠가 적은 진동이 된다(그림 20.9에서  $Q=2$ 의 경우).

## 20.2 $R-L-C$ 직렬회로의 완전응답(초기조건 $\neq 0$ )

앞절의 예제들에서는 초기조건이 0인 경우의 완전응답을 구하였으나, 이 절에서는 초기조건이 0이 아닌 경우의 완전응답을 구하는 수치적 예제를 들겠다. 그 절차는 계단응답의 경우와 꼭 같다.

### 예제 20.5

그림 20.11의  $R-L-C$  직렬회로에서  $R=6\Omega$ ,  $L=1\text{H}$ ,  $C=\frac{1}{25}\text{F}$ 이고,  $t=0$ 에서  $i(0)=5\text{A}$ ,  $v(0)=1\text{V}$ 이다. 다음 두 경우에 대한  $i(t)$ 의 완전응답을 구하라.

(a)  $e(t)=8u(t)\text{V}$

(b)  $e(t)=12\sin 5t \cdot u(t)\text{V}$

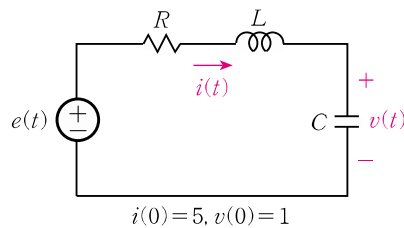


그림 20.11 예제 20.5의 회로

### 풀이

전류만을 구하면 되므로 처음부터  $i=i_f+i_n$ 라 놓고 생각하자. 특성방정식은  $s^2+6s+25=0$ 이므로  $s=-3\pm j4$ . 이것은 과소감쇠의 경우이고 따라서 자연응답은 다음과 같은 형식을 갖는다.

$$i_n = Ae^{-3t} \cos 4t + Be^{-3t} \sin 4t$$

(a) 전원에 대한 강제응답( $t=\infty$ 에서의 응답)은 0A이므로 완전응답은

$$i = i_f + i_n = 0 + Ae^{-3t} \cos 4t + Be^{-3t} \sin 4t$$

미정계수  $A, B$ 는 초기조건이 만족되도록 결정한다.

$$i(0) = 5 = A$$

$$\text{또} \quad e(0^+) = Ri(0^+) + L \frac{di}{dt}(0^+) + v(0^+) \quad (20.17)$$

$$8 = 30 + 1(-3A + 4B) + 1$$

$$\therefore B = -2$$

$$\text{이상} \quad i = e^{-3t}(5 \cos 4t - 2 \sin 4t) \text{ A}, \quad t \geq 0^+ \quad (20.18)$$

(b)  $12 \sin 5t \cdot u(t)$ 에 대한 강제응답은 정상상태 사인파응답을 구하면 되므로 페이지 방법으로써

$$i_f = \text{Im} \left[ \frac{12 \angle 5t}{6 + j5 - j5} \right] = 2 \sin 5t$$

이므로 완전응답은 다음과 같다.

$$i = i_f + i_n = 2 \sin 5t + Ae^{-3t} \cos 4t + Be^{-3t} \sin 4t$$

미정계수  $A, B$ 는 초기조건이 만족되도록 결정한다.

$$i(0) = 5 = A$$

$$\text{또 식 (20.17)로부터} \quad 0 = 30 + (10 - 3A + 4B) + 1$$

$$\therefore B = -6.5$$

$$\therefore i = 2 \sin 5t + e^{-3t}(5 \cos 4t - 6.5 \sin 4t) \text{ A}, \quad t \geq 0^+ \quad (20.19)$$

식 (20.18), (20.19)에서 ( ) 안은 하나의  $\cos$  함수로 표시할 수 있고 그 진폭(각각  $\sqrt{29}$  A 및 8.2 A)은 정상상태의 진폭(각각 0 A 및 2 A)에 비해서 매우 크다는 것을 알 수 있다. 특히 회로에 손실이 적을 때( $Q$ 가 클 때)  $t=0$ 에서의 AC 전원의 위상과 초기조건에 따라 매우 큰 과도전류가 발생할 수 있다(그것이 시간에 따라 지수적으로 감쇠하기는 하지만).

## 20.3 R-L-C 병렬회로의 시간응답

$R_1$ -L-C 병렬회로에서 공통되는 지로전압을  $v$ 라 하고 KCL을 쓰면

$$G_1 v + C \frac{dv}{dt} + i_L = i_g \quad (G_1 = 1/R_1)$$

$v = L \frac{di_L}{dt}$ 을 대입하여 정돈하면

$$\frac{d^2 i_L}{dt^2} + \frac{G_1}{C} \frac{di_L}{dt} + \frac{1}{LC} i_L = \frac{i_g}{LC}$$

따라서 특성방정식은

$$s^2 + \frac{G_1}{C}s + \frac{1}{LC} = 0 \quad (20.20)$$

이것은 직렬회로와의 쌍대성을 이용하여 식 (20.4)에서  $L \rightarrow C$ ,  $C \rightarrow L$ ,  $R \rightarrow G_1$ 으로 대치함으로써도 얻을 수 있다.

또 같은 대치에 의하여 식 (20.7)에 대응하여

$$\alpha = \frac{G_1}{2C} = \frac{1}{2R_1 C} \quad (\text{병렬회로의 감쇠상수}) \quad (20.21)$$

$$\text{그리고 } \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}, \quad Q = \frac{\omega_0}{2\alpha} (= \omega_0 CR_1), \quad \omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2} \quad (\text{감쇠진동시}) \quad (20.22)$$

의 관계식은 병렬회로의 경우에도 그대로 쓸 수 있다. 또  $\alpha > \omega_0$ 는  $R_1 < \frac{1}{2} \sqrt{\frac{L}{C}}$  또는  $Q < \frac{1}{2}$ 에 대응하며, 미흡감쇠에서 병렬저항  $R_1$ 이 클수록 진동의 감쇠가 적다.

### 예제 20.6

그림 20.12의  $R_1-L-C$  병렬회로에서  $L=1\text{H}$ ,  $C=\frac{1}{10}\text{F}$ 이고,  $v(0)=0$ ,  $i(0)=-1.5\text{A}$ 이다. 다음 두 경우에 대한  $v(t)$ 를 구하고 파형을 그려라.

(a)  $R_1=10/7\Omega$

(b)  $R_1=5\Omega$

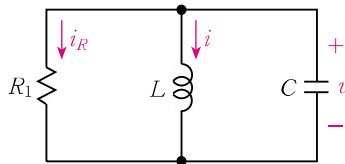


그림 20.12 예제 20.6의 회로

### 풀이

특성방정식은 식 (20.20)으로부터  $s^2 + \frac{10}{R_1}s + 10 = 0$

(a) 특성근은  $s^2 + 7s + 10 = 0$ 으로부터  $s = -2, -5$

$$\therefore v(t) = v_f + v_n = 0 + K_1 e^{-2t} + K_2 e^{-5t}$$

$$v(0) = 0 = K_1 + K_2$$

KCL로부터

$$i_R(0) + i(0) + C \frac{dv}{dt}(0) = 0, \quad i_R(0) = \frac{v(0)}{R} = 0$$

$$\therefore \frac{dv}{dt}(0) = -\frac{1}{C} i(0) = 15 = -2K_1 - 5K_2$$

위의 두 식으로부터  $K_1 = 5, K_2 = -5$

$$\therefore v(t) = 5e^{-2t} - 5e^{-5t} \text{ V}, \quad t \geq 0^+$$

파형은 그림 20.13 (a)와 같다.

(b) 특성근은  $s^2 + 2s + 10 = 0$ 으로부터  $s = -1 \pm j3$

$$\therefore v(t) = v_f + v_n = 0 + e^{-t}(A \cos 3t + B \sin 3t)$$

$$v(0) = 0, \quad \frac{dv}{dt}(0) = 15 \text{의 조건으로부터 } A = 0, B = 5$$

$$\therefore v(t) = 5e^{-t} \sin 3t \text{ V}, \quad t \geq 0^+$$

파형은 그림 20.13 (b)와 같다.

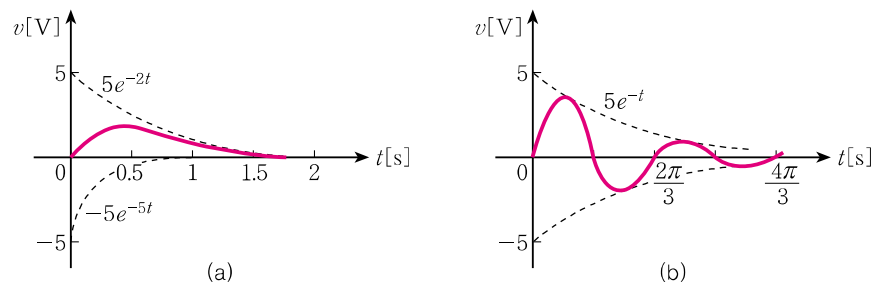


그림 20.13 그림 20.12의 회로의 응답

### 예제 20.7

그림 20.14 (a)의 회로에서  $R_1 \gg \frac{1}{2} \sqrt{\frac{L}{C}}$ , 즉  $\alpha \ll \omega_0$ 이다. 펄스폭  $T_p$  = 진동주기  $T_d$  일 때  $v_o(t)$ 의 파형을 그려라.

### 풀이

$i_s = u(t) - u(t - T_p)$ 이므로 우선 계단응답을 구하는 것이 문제이다. 이 병렬회로는 그림 20.2의 직렬회로와 쌍대적이므로 입력계단전류에 대한  $v_o$ 의 응답은 그림 20.5 (b)의  $i$ 의 파형과 같이 감쇠진동하는 사인파이다. 다만,  $\alpha \ll \omega_0$  ( $Q \gg 1$ )이므로 감쇠가 매우 적으며 그림 20.14 (b)의  $v_{o1}$ 과 같이 된다.

$u(t - T_p)$ 에 대한 응답은  $v_{o1}$ 을  $T_p$  (=  $T_d$ )만큼 우측으로 옮긴 그림 (c)와 같으므로 양자의 차는 1사이클 후부터 거의 완전히 상쇄되어 결국 그림 (d)와 같은 한 사이클의 출력파형을 얻는다.

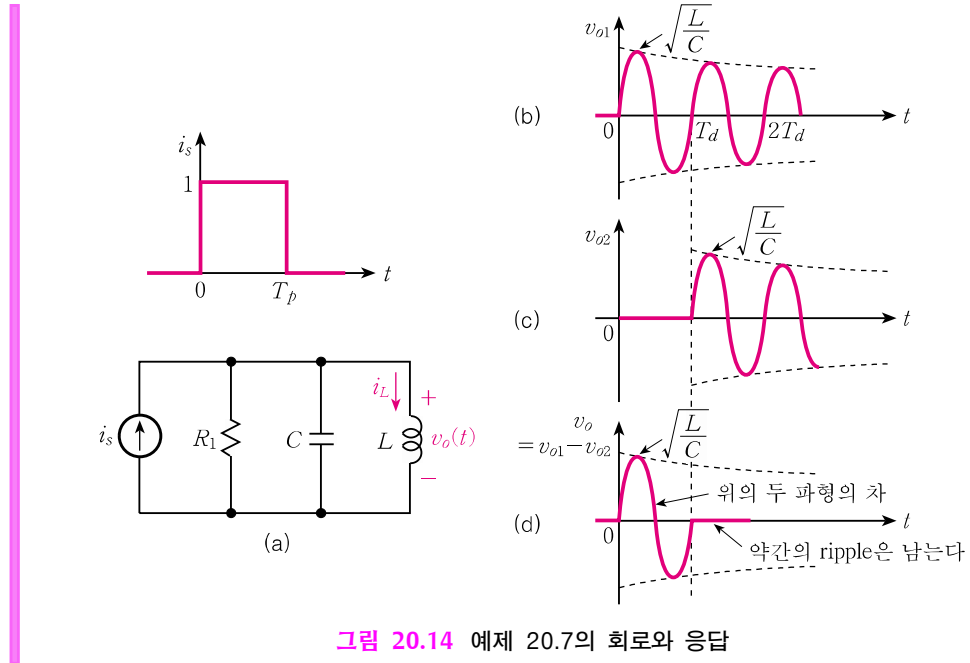


그림 20.14 예제 20.7의 회로와 응답

쌍 대 회로	계 단 응 답	비 고
<p>(a) </p> <p>(b) </p> <p>(c) </p> <p>(d) </p>	<p>(a) </p> <p>(b) </p> <p>(c) </p> <p>(d) </p>	<p>(a), (b)에서  <math>R</math>-<math>L</math> 회로의 <math>\tau = \frac{L}{R}</math>  <math>R</math>-<math>C</math> 회로의 <math>\tau = RC</math></p> <p>(d)는 과소감쇠의 경우  <math>\alpha = \frac{R}{2L}</math> (직렬회로)  <math>\alpha = \frac{1}{2R_1C}</math> (병렬회로)          병렬회로의 포락선          표시식은 옆 그림에서  <math>\sqrt{\frac{C}{L}} \rightarrow \sqrt{\frac{L}{C}}</math>로 바뀌어짐</p>

그림 20.15 간단한 회로의 계단응답



그림 20.15에는 1차 및 2차회로에 대한 계단응답을 총괄하였다. 계단응답의 그림에서 ( ) 안은 제 1 란의 우측회로에 대한 것이다. 따라서 예컨대  $R_1-L-C$ 의 병렬회로에 대한  $v$ 의 계단응답은 과소감쇠의 경우  $\sqrt{\frac{L}{C}} \frac{\omega_0}{\omega_d} e^{-\alpha t} \sin \omega_d t$ 이다 ( $\alpha \ll \omega_0$ 이면  $\alpha t \ll 1$ 에서 포락선  $\simeq \sqrt{\frac{L}{C}}$ ).

## 20.4 강제응답

강제응답은 전원이 DC나 사인파인 경우는 쉽게 구해진다. 일반적으로 전원함수가  $f(t)$ 인 경우 강제응답은  $f(t)$  및 모든 가능한 그 도함수들의 선형결합(linear combination)으로 표시된다. 표 20.1에는 대표적인 전원함수에 대한 강제응답의 형식을 주었다.

표 20.1

전 원 함 수	강 제 응 답 의 형 식
$e^{at}$	$K_1 e^{at}$
$t^m$	$K_m t^m + K_{m-1} t^{m-1} + \dots + K_1 t + K_0$
$t e^{at}$	$K_2 t e^{at} + K_1 e^{at}$
$\cos \omega t, \sin \omega t$	$K_1 \cos \omega t + K_2 \sin \omega t$ (페이지를 이용하는 것이 더 간단함)
$e^{at} \cos \omega t, e^{at} \sin \omega t$	$K_1 e^{at} \cos \omega t + K_2 e^{at} \sin \omega t$

### 예제 20.8

$R=2\Omega$  과  $L=1\text{H}$ 의 직렬회로에 다음과 같은 전압전원이 인가될 때 각 경우에 대하여 흐르는 전류의 강제응답을 구하라.

- (a)  $5e^{-t}\text{V}$   
 (b)  $20\sin\left(2t+\frac{\pi}{6}\right)\text{V}$   
 (c)  $5e^{-t}\sin\left(2t+\frac{\pi}{6}\right)\text{V}$

### 풀이

(a) 미분방정식은

$$2i + \frac{di}{dt} = 5e^{-t}$$

이 강제응답은  $i = Ke^{-t}$ 와 같은 형식을 가지므로 이것을 대입하면

$$(2K - K)e^{-t} = 5e^{-t}, \quad \therefore K = 5$$

$$\therefore \text{강제응답 } i_f = 5e^{-t} \text{ A}$$

$$(b) \quad 2i + \frac{di}{dt} = 20 \sin\left(2t + \frac{\pi}{6}\right)$$

이 강제응답은  $i = K_1 \sin\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) + K_2 \cos\left(2t + \frac{\pi}{6}\right)$  와 같은 형식을 가지므로 이것을 대입하면

$$\begin{aligned} \text{좌변} &= 2K_1 \sin\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) + 2K_2 \cos\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) + 2K_1 \cos\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) - 2K_2 \sin\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) \\ &= 2(K_1 - K_2) \sin\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) + 2(K_1 + K_2) \cos\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) \end{aligned}$$

원미분방정식의 우변과 비교하면

$$2(K_1 - K_2) = 20, \quad 2(K_1 + K_2) = 0 \quad \therefore K_1 = -K_2 = 5$$

$$\therefore \text{강제응답 } i_f = 5 \left[ \sin\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) - \cos\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) \right]$$

$$\text{식 (7.23)을 참고로 } [ \quad ] = \sqrt{2} \sin\left(2t + \frac{\pi}{6} - \frac{\pi}{4}\right)$$

$$\therefore i_f = 5\sqrt{2} \sin\left(2t - \frac{\pi}{12}\right) \text{ A}$$

페이저방법을 이용해도 같은 결과를 얻을 수 있다.

$$(\omega = 2 \text{ 이므로 } \mathbf{I}_f = \frac{20 \angle \pi/6}{2 + j2} = 5\sqrt{2} \angle \pi/6 - \pi/4 = 5\sqrt{2} \angle -\pi/12)$$

(c) 강제응답을  $i = K_1 e^{-t} \sin\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) + K_2 e^{-t} \cos\left(2t + \frac{\pi}{6}\right)$  라 놓고 위의 (b)와 같은 과정을 거치면 (연습문제 20.13)  $K_1 = 1, K_2 = -2$

$$\begin{aligned} \therefore \text{강제응답 } i_f &= e^{-t} \left[ \sin\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) - 2 \cos\left(2t + \frac{\pi}{6}\right) \right] \\ &= \sqrt{5} e^{-t} \sin\left(2t + \frac{\pi}{6} - \tan^{-1} 2\right) \text{ A} \quad [\text{식 (7.23) 참고}] \end{aligned}$$

연/습/문/제

- 20.1 그림 p 20.1의 회로에서  $R=6\Omega$ .  $e(t)=u(t)$ 일 때  $t>0$ 에서의  $v(t)$ 를 구하라. 단,  $i(0)=0$ ,  $v(0)=0$ 이다.

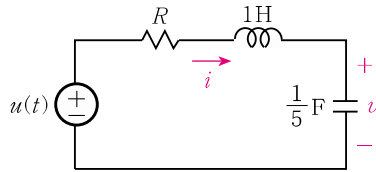


그림 p 20.1

- 20.2 문제 20.1에서  $R=2\Omega$ 으로 하고 반복하라.
- 20.3 문제 20.1에서  $i(0)=2A$ ,  $v(0)=3V$ 로 하고 반복하라.
- 20.4 문제 20.1에서  $R=2\Omega$ ,  $i(0)=2A$ ,  $v(0)=6V$ 로 하고 반복하라.
- 20.5 문제 20.1에서 전압원을  $4\sin t \cdot u(t)$ 로 하고 반복하라.  
[힌트 : 예제 20.1 (b) 참고]
- 20.6 그림 p 20.6의 회로에서  $R=\frac{5}{6}\Omega$ ,  $i(t)=u(t)$ 일 때  $v(t)$ 를 구하라. 단,  $i_L(0)=0$ ,  $v(0)=0$ 이다.

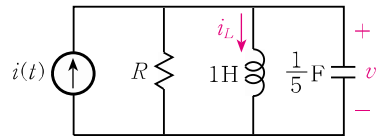


그림 p 20.6

- 20.7 그림 p 20.6의 회로에서  $R=\frac{5}{4}\Omega$ ,  $i(t)=u(t)V$ ,  $v(0)=0$ ,  $i_L(0)=2A$ 일 때  $v(t)$ 를 구하라.
- 20.8 문제 20.7에서  $i(t)=4\sin t \cdot u(t)$ 로 하고  $v(t)$ 를 구하라.

- 20.9 그림 p 20.9의 회로에서 스위치가 닫히고 오래 경과된 후  $t=0$ 에서 스위치를 열 때  $t \geq 0^+$ 에서의  $v(t)$ 를 구하라. 단,  $v(0)=0$ 이다.

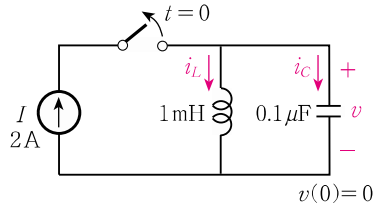


그림 p 20.9

- 20.10 그림 p 20.10의 회로에서  $v(t)$ 를 구하라. 단,  $i_L(0)=0$ ,  $v(0)=0$ 이다.

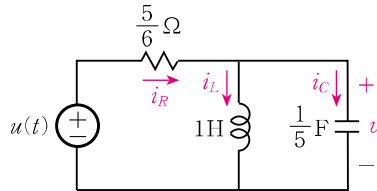


그림 p 20.10

- 20.11  $R-L-C$  직렬회로에서 임계감쇠의 경우( $R=2\sqrt{L/C}$ ) 식 (20.13)이 특성방정식 (20.2)를 만족함을 직접대입에 의하여 보여라.

- 20.12 예제 20.8의 (c)의 풀이에서  $K_1=1$ ,  $K_2=-2$ 임을 유도하라.

- 20.13 다음 방정식으로 기술되는 2차회로가 있다.

$$\frac{d^2v(t)}{dt^2} + 2\frac{dv(t)}{dt} + 2v(t) = 5u(t)$$

이 회로의 완전응답의 형식을 써라.