

现代信号处理

Lecture 11

唐晓颖

电子与电气工程系
南方科技大学

November 4, 2025

例5：判断是否是因果系统

$$H(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} + \frac{1}{1 - 2z^{-1}}, |z| > 2$$



1: 极点为0.5和2, $|z| > 2$

$$2: H(z) = \frac{2 - \frac{5}{2}z^{-1}}{(1 - \frac{1}{2}z^{-1})(1 - 2z^{-1})} = \frac{2z^2 - \frac{5}{2}z}{z^2 - \frac{5}{2}z + 1}$$



具有因果性

2. 稳定性:

定义：绝对可和

$$\sum_{n=0}^{\infty} |h(n)| < \infty \quad \longleftrightarrow \quad h(n) \in l_1$$

$$H(z) = \sum_{n=0}^{\infty} h[n]z^{-n}$$

ROC包括单位圆， $|z| = 1$ 时，
系统稳定

对于有理因果系统：

$$|p_k| < 1, k = 1, \dots, N$$



所有极点都
必需在单位
圆内！

3. 幅频特性：

$$H(z) = \frac{\sum_{r=0}^M b_r z^{-r}}{1 + \sum_{k=1}^N a_k z^{-k}}$$

$$= g z^{N-M} \frac{\prod_{r=1}^M (z - z_r)}{\prod_{k=1}^N (z - p_k)}$$

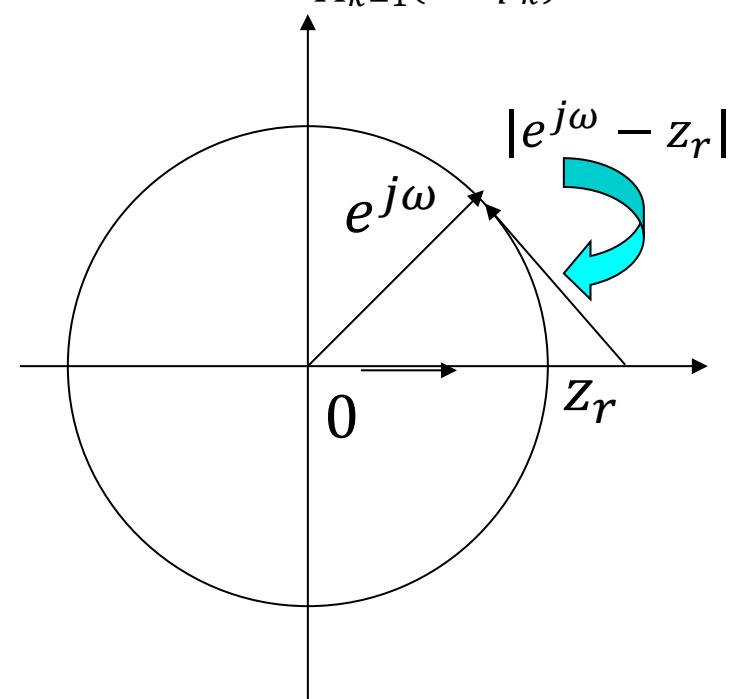


$$H(e^{j\omega}) = g e^{j(N-M)\omega} \frac{\prod_{r=1}^M (e^{j\omega} - z_r)}{\prod_{k=1}^N (e^{j\omega} - p_k)}$$

$$|H(e^{j\omega})| = g \frac{\prod_{r=1}^M |e^{j\omega} - z_r|}{\prod_{k=1}^N |e^{j\omega} - p_k|}$$

$$y(n) + \sum_{k=1}^N a_k y(n-k) = \sum_{r=0}^M b_r x(n-r)$$

$$\begin{aligned} & \frac{\sum_{r=0}^M b_r z^{-r}}{1 + \sum_{k=1}^N a_k z^{-k}} \\ &= \frac{B \prod_{r=1}^M (z^{-1} - z_r)}{A \prod_{k=1}^N (z^{-1} - p_k)} \\ &= \frac{B z^N}{A z^M} \frac{z^M \prod_{r=1}^M (z^{-1} - z_r)}{z^N \prod_{k=1}^N (z^{-1} - p_k)} \\ &= g z^{N-M} \frac{\prod_{r=1}^M (z - z_r)}{\prod_{k=1}^N (z - p_k)} \end{aligned}$$



$$|H(e^{j\omega})| = g \frac{\prod_{r=1}^M |e^{j\omega} - z_r|}{\prod_{k=1}^N |e^{j\omega} - p_k|}$$

观察：

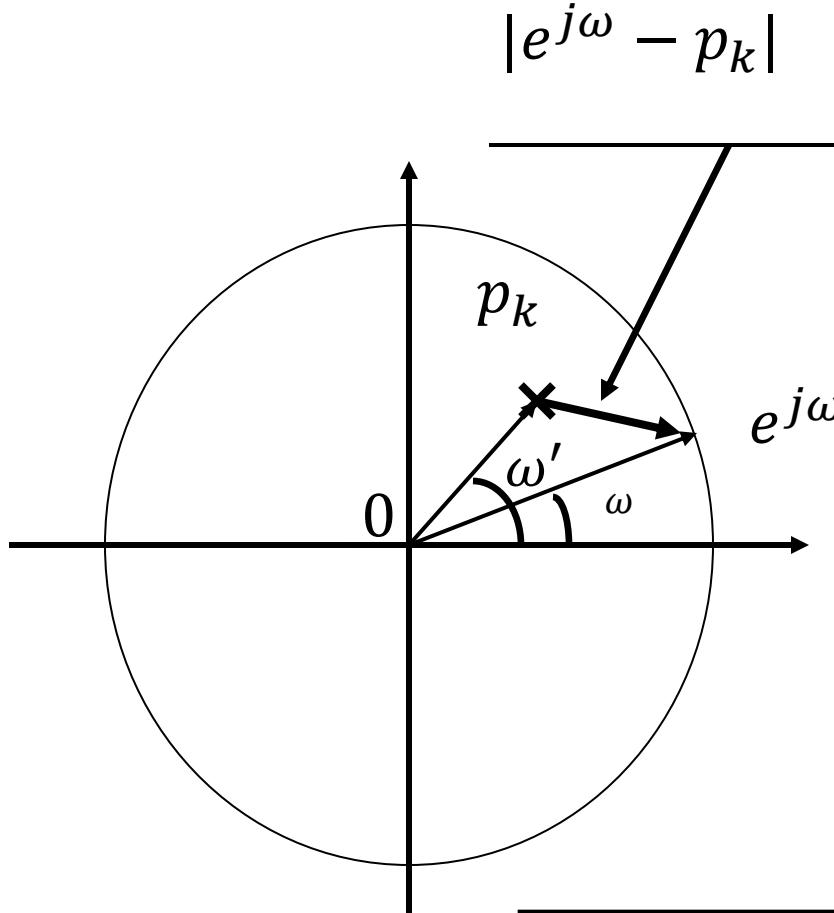
1. 当 $\omega = \omega'$ 时，

$|e^{j\omega} - p_k|$ 最小；

2. 极点 p_k 越接近于单位圆，

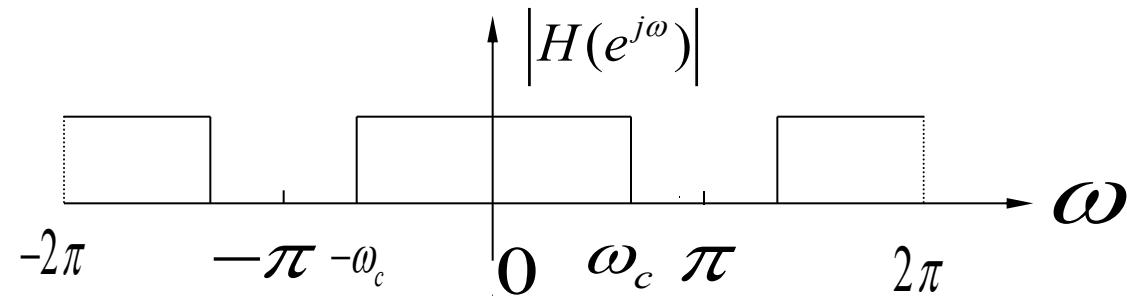
$|e^{j\omega} - p_k|$ 越小；

3. 注意，向量 $|e^{j\omega} - p_k|$ 在分母上。

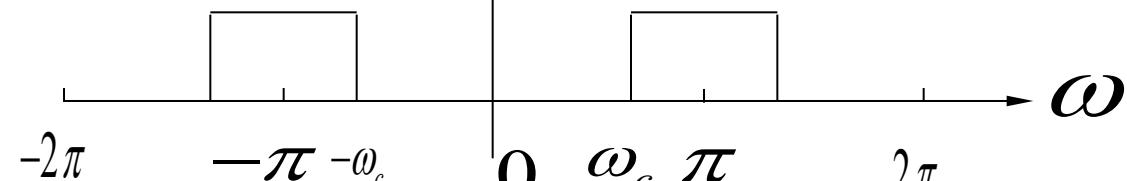


如何影响幅频？

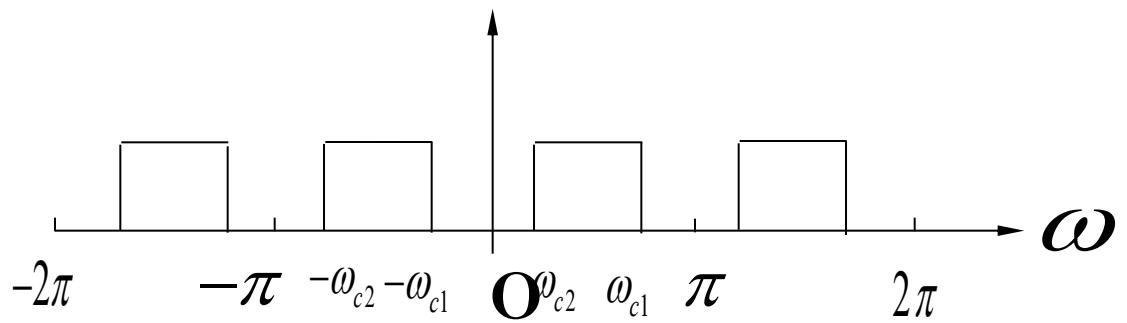
低通濾波器



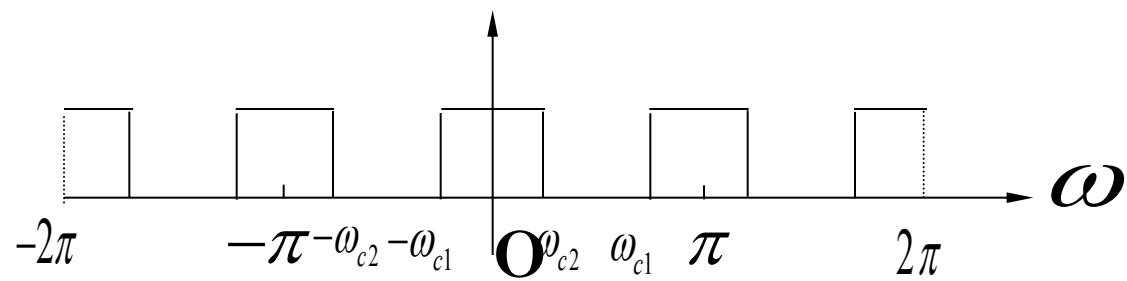
高通濾波器



帶通濾波器



帶阻濾波器



4. 相频:

$$H(e^{j\omega}) = g e^{j(N-M)\omega} \frac{\prod_{r=1}^M (e^{j\omega} - z_r)}{\prod_{k=1}^N (e^{j\omega} - p_k)}$$

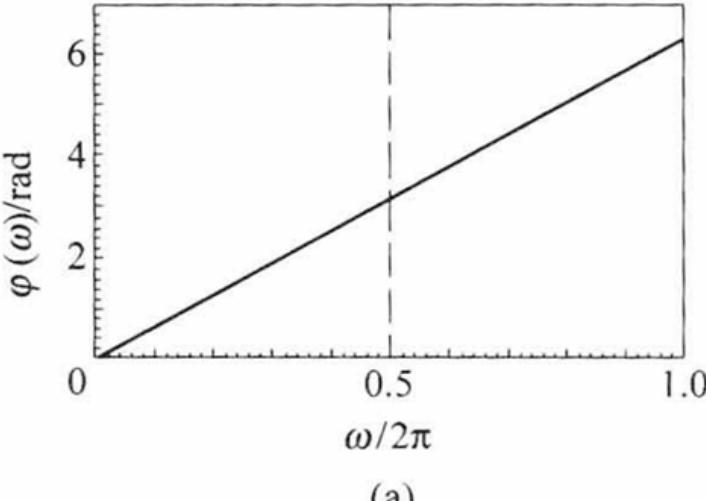
$$\arg[H(e^{j\omega})] = \arg[e^{j(N-M)\omega}] + \sum_{r=1}^M \arg[e^{j\omega} - z_r] - \sum_{k=1}^N \arg[e^{j\omega} - p_k]$$

$$\arg[H(e^{j\omega})] = \arctan \frac{H_I(e^{j\omega})}{H_R(e^{j\omega})}$$

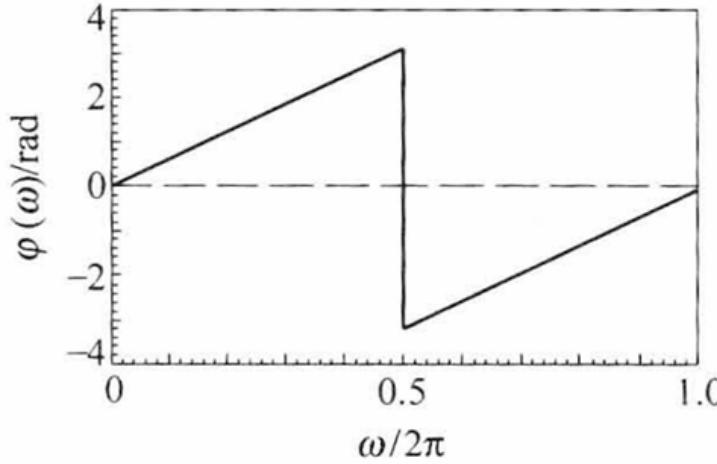
例: $H(z) = z$

$$|H(e^{j\omega})| = 1 \quad \forall \omega$$

$$\varphi(\omega) = \omega \quad \omega = 0 \rightarrow 2\pi$$



(a)



(b)

图 2.5.4 $H(z)=z$ 的相频响应

(a) 解卷绕后的相频响应; (b) 用 ATAN2(H_1 , H_R)求出的相频响应

解卷绕

相位的卷绕 (wrapping)

在计算机上计算相频特性时,要用到反正切函数 $\text{ATAN2}(H_1, H_R)$, H_1, H_R 分别是 $H(e^{j\omega})$ 的虚部和实部。ATAN2 规定,在一、二象限的角度为 $0 \sim \pi$,而在三、四象限的角度为 $0 \sim -\pi$ 。由此,若一个角度从 0 变到 2π ,但实际得到的结果是 $0 \sim \pi$,再由 $-\pi \sim 0$,在 $\omega=\pi$ 处出现了跳变,跳变的幅度为 2π ,这种现象称为相位的卷绕(wrapping)。

4. 极--零点对系统幅频的影响:

$$|H(e^{j\omega})| = g \frac{\prod_{r=1}^M |e^{j\omega} - z_r|}{\prod_{k=1}^N |e^{j\omega} - p_k|}$$

➤若在某一个 ω 处, 在单位圆上有一零点,

则

$$|H(e^{j\omega})| = 0$$

➤若在某一个 ω 处, 在接近单位圆有一极点,

则

$$|H(e^{j\omega})| \rightarrow \infty$$

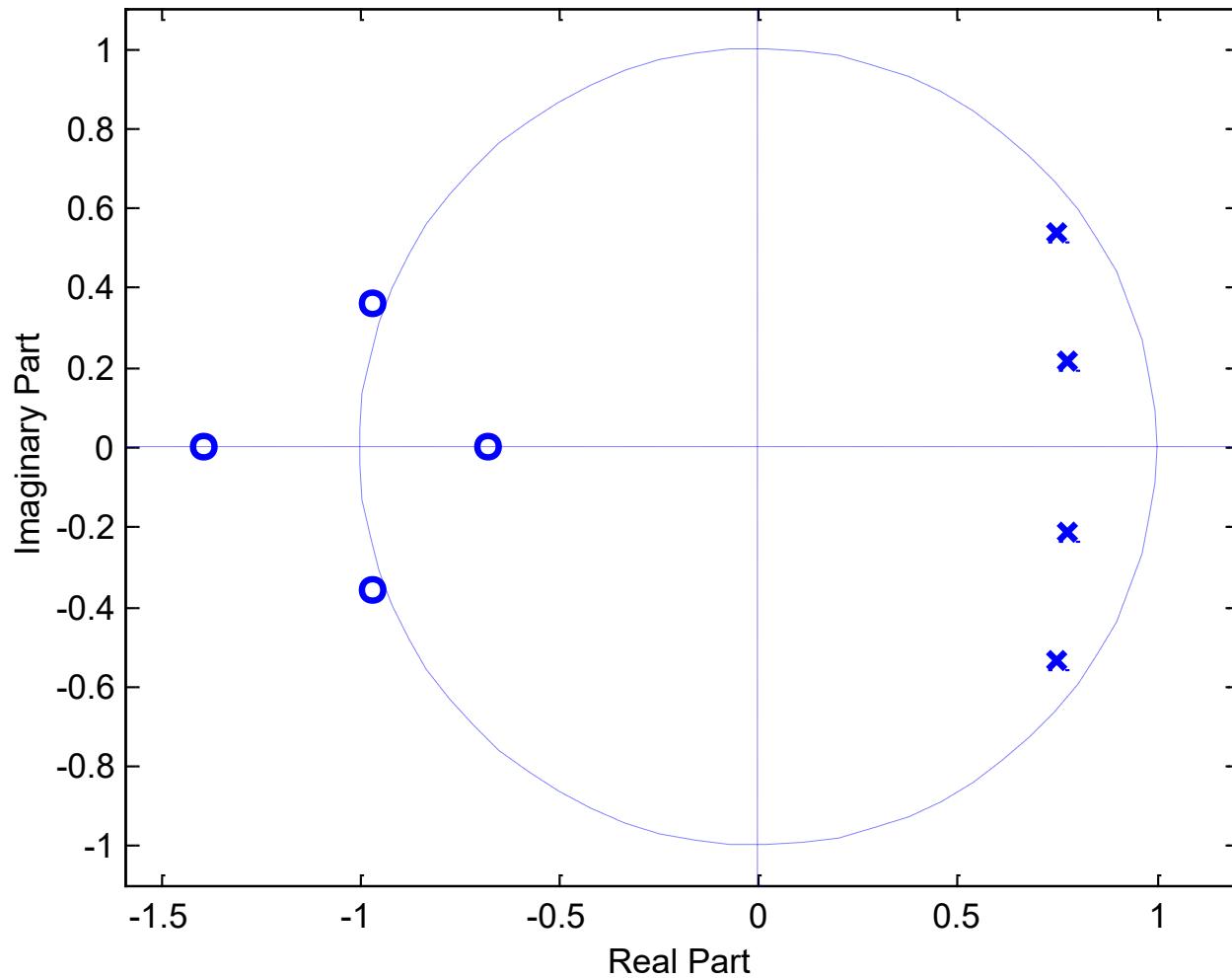
➤低通滤波器在 $z = 1$ 处一定没有零点, 在其附近应有一个极点;

- 同理，高通滤波器在 $z = -1$ 处一定没有零点，在其附近应有一个极点；
- 带通、带阻滤波器的极 - 零位置有何特点？
- 在 $z = 0$ 处的极、零点不影响幅频，只影响相频。

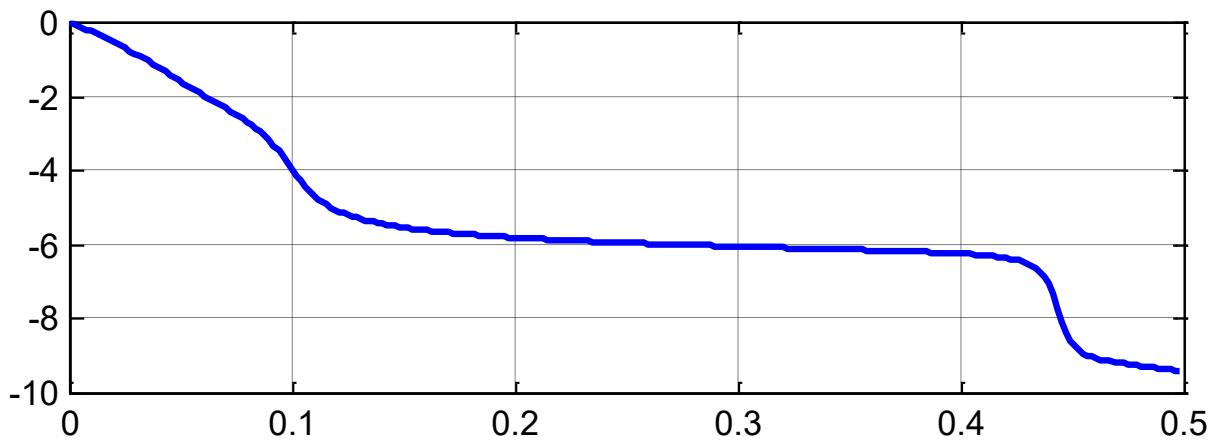
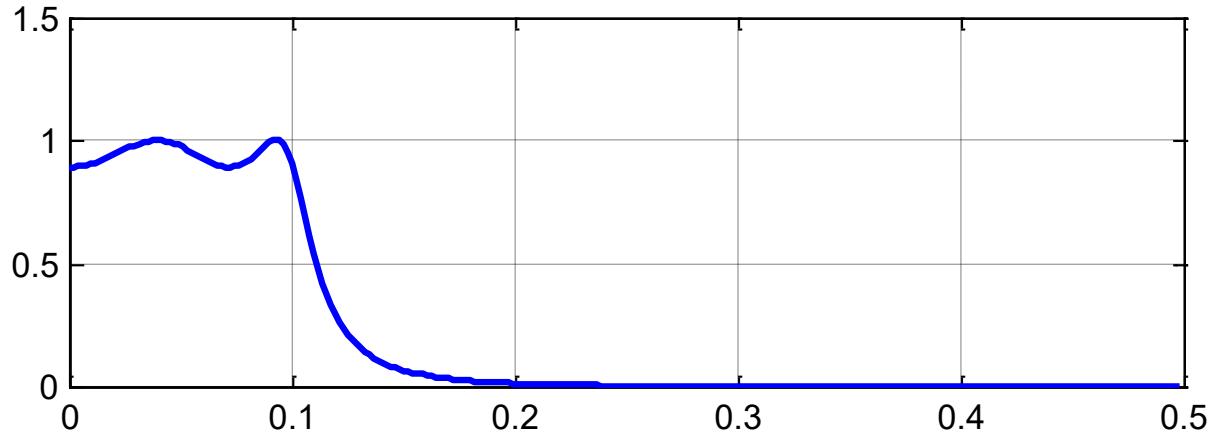
$$\arg[H(e^{j\omega})] = \arg[e^{j(N-M)\omega}] + \sum_{r=1}^M \arg[e^{j\omega} - z_r] - \sum_{k=1}^N \arg[e^{j\omega} - p_k]$$

$$|H(e^{j\omega})| = g \frac{\prod_{r=1}^M |e^{j\omega} - z_r|}{\prod_{k=1}^N |e^{j\omega} - p_k|}$$

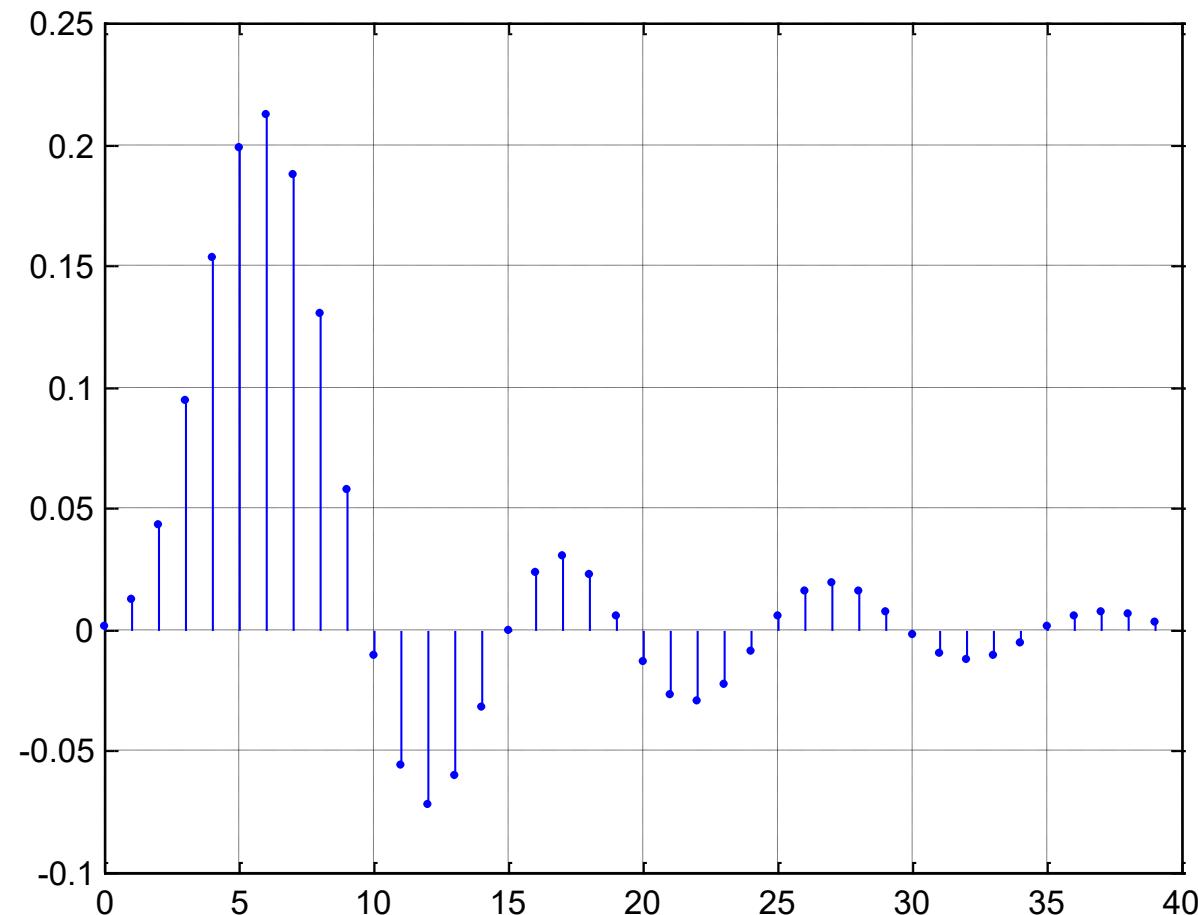
带通滤波器在 $z=1$ 和 $z=-1$ 有零点，在通带附近没有零点，有极点；带阻在 $z=1$ 和 $z=-1$ 没有零点，附近可能有极点，在阻带处有零点。



极 - 零图



频率响应



单位抽样响应