用伸长法测定金属丝的杨氏模量

2013599 田佳业 2023.3.14

实验目的

- 1.用伸长法测定金属丝的杨氏模量。
- 2.了解望远镜尺组的结构及使用方法。
- 3.掌握用光杠杆放大原理测量微小长度变化量的方法。
- 4.学习用对立影响法消除系统误差的思想方法。
- 5.学习用环差法处理数据。

仪器用具

由于实验室空间有限,本次实验使用的是可以通过二次放大减小观察距离的B款杨氏模量测定仪。

其他用具包括杨氏模量测定仪、螺旋测微器、游标卡尺、钢卷尺等。

原理

测量原理--放大法

若长为 L、截面积为 S 的均匀金属丝, 在其长度方向上施加作用文使其伸长 ΔL , 根据胡克定律: 在弹性限度范围内, 正应力 F/S (单位面积矢的垂直作用力) 与线应变 $\Delta L/L$ (金属丝相对伸长) 成正比, 即

$$\frac{F}{S} = E \frac{\Delta L}{L}$$

上式中比例系数 E 即为该金属丝的杨氏模量。改写为

$$E=rac{FL}{S\Delta L_L}$$

F、S 及 L 比较容易测量,由于金属的杨氏模量一般较大,因此, ΔL 是一个微小的长度变化,很难用普通测黄信度的仪器将它测准。

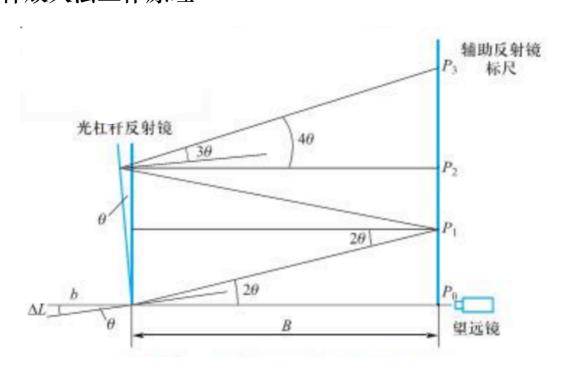
放大法是一种应用分广泛的测量技术。如螺旋测微器是通过机械放大而提高测量精度的;光杠杆属于光放大技术,且其被广泛地应用到许多高灵敏度仪器中,如光电反射式检

若微小变化量用 ΔL 表示, 放大后的测量值为 N, 则

$$A=rac{N}{\Delta L}$$

为放大器的放大倍数,原则上 A 越大,越有利于测量,但往往会引起信号失真。

光杠杆放大法工作原理



$$egin{aligned} \Delta h &= |P_3 - P_0| = |P_3 - P_2| + |P_2 - P_1| + |P_1 - P_0| \ &= B an 4 heta + B an 2 heta + B an 2 heta \end{aligned}$$

由于 θ 很小,即可做近似 $\tan\theta=\theta=\frac{\Delta L}{b}$,所以 $\Delta h=8B\theta=8B\frac{\Delta L}{b}$, $\Delta L=\frac{b\Delta h}{8B}$ 代入可得

$$E=rac{32BLmg}{\pi D^2b\Delta h}$$

数据处理

原始数据

金属丝直径d

螺旋测微器 分度值:0.01mm 零点读数 d_0 =-0.002mm

n	1	2	3	4	5	6	avg
d_i	0.796	0.808	0.800	0.795	0.798	0.805	0.800

伸长量记录(cm)

次数	拉力示值	N+	N-	平均
1	0.3	2.72	2.71	2.715
2	0.4	3.18	3.20	3.19
3	0.5	3.68	3.75	3.715
4	0.6	4.25	4.21	4.23
5	0.7	4.69	4.62	4.655
6	0.8	5.12	5.15	5.135
7	0.9	5.57	5.70	5.635
8	1.0	6.08	6.12	6.1
9	1.1	6.45	6.40	6.425
10	1.2	6.95	6.95	6.95

环差值

N1=P6-P1	N2	N3	N4	N ₅	N
2.42	2.445	2.385	2.195	2.295	2.348

金属丝长度

L=38.20-0.55cm=37.65cm

平面镜到标尺距离

D=70.98-1.00=69.98cm

光杠杆常量

b=6.60-2.00=4.60cm

等效砝码质量

m=5*10*0.1kg=5kg

$$ar{E}=rac{32DLmg}{\pi d^2bN}$$
= $1.90 imes10^{11}Pa$

$$egin{aligned} \mu_{NA} &= t_{(0.683,4)} S_{ar{N}} = 1.14 \, \sqrt{rac{\sum_{i=1}^{5} \left(N_i - N
ight)^2}{5(5-1)}} \ \mu_{NB} &= rac{0.05 ext{ cm}}{\sqrt{3}} \ \mu_{N} &= \sqrt{\mu_{NA}^2 + \mu_{NB}^2} \ \end{pmatrix} \ \mu_{dA} &= t_{(0.683,5)} S_{ar{d}} = \sqrt{rac{\sum_{i=1}^{6} \left(d_i - ar{d}
ight)^2}{6(6-1)}} \ \mu_{dB} &= rac{0.004 ext{ cm}}{\sqrt{3}} \ \mu_{d} &= \sqrt{\mu_{dA}^2 + \mu_{dB}^2} \ \mu_{L} &= \mu_{D} = \mu_{b} = 0.05 ext{ cm} \end{aligned}$$

$$\mu_E = ar{E} \, \sqrt{\left(rac{\mu_L}{L}
ight)^2 + \left(rac{\mu_D}{D}
ight)^2 + \left(rac{2\mu_d}{d}
ight)^2 + \left(rac{\mu_N}{N}
ight)^2 + \left(rac{\mu_b}{b}
ight)^2}$$

计算过程

```
import math
\# t(0.683,2) = 1.32, t(0.683,3) = 1.20,etc.
ConfidenceProbability = [1.32, 1.20, 1.14, 1.11, 1.09, 1.08, 1.07,
1.06, 1.03, 1]
def get_uncertainty_a(data):
    Calculate the uncertainty of the data.
    n = len(data)
   t = 0
    if n == 0:
        raise ValueError("测量次数不能为零!")
    elif n < 3:
        print("测量次数不能少于三次!")
    elif n < 10:
        t = ConfidenceProbability[n - 3]
    elif n < 20:
        t = ConfidenceProbability[7]
    elif n == 20:
       t = ConfidenceProbability[8]
    else:
        t = ConfidenceProbability[9]
    x_sum = 0
    for i in range(n):
        x_{sum} += data[i]
    x_aver = x_sum / n
    x_SquDif = 0
    for i in range(n):
        x_SquDif += (data[i] - x_aver) ** 2
    s_x = math.sqrt(x_SquDif / (n - 1))
```

```
s_x_bar = s_x / math.sqrt(n)
    ua = t * s_x_bar
    return ua
if __name__ == "__main__":
    # 金属丝伸长长度,单位cm
   N_list = [2.42, 2.445, 2.385, 2.195, 2.295]
    N_list = [i * 1e-2 for i in N_list]
    u_NA = get_uncertainty_a(N_list)
    u_NB = 5e-4 / math.sqrt(3)
    u_N = \text{math.sqrt}(u_NA ** 2 + u_NB ** 2)
    print("u_N = {}".format(u_N))
   # 金属丝直径,单位mm
    d_list = [0.796, 0.808, 0.800, 0.795, 0.798, 0.805]
    d_list = [i * 1e-3 for i in d_list]
    u_dA = get_uncertainty_a(d_list)
    u_dB = 4e-5 / math.sqrt(3)
    u_d = math.sqrt(u_dA ** 2 + u_dB ** 2)
    u_L = 5e-4
    U_D = 5e-4
    u_b = 5e-4
    D = 0.6998
   L = 0.3765
    m = 5
    q = 9.8
    d_sum = 0
    for i in range(len(d_list)):
        d_sum += d_list[i]
    d = d_sum/ len(d_list)
    b = 0.0460
    N_sum = 0
    for i in range(len(N_list)):
        N_sum += N_list[i]
    N = N_sum/ len(N_list)
    E = 32 * D * L * m * g / (math.pi * d * d * b * N)
    print("E = {}".format(E))
```

问题讨论

考查题

1.实验中公式成立的条件

力的方向在长度方向上;平面镜的偏转角很小;光杠杆三足尖在同一水平面内;平面镜及标尺竖直

保证的办法: 使金属丝竖直放置, 望远镜与光杠杆距离适当加大

2.尺读望远镜的部件及其调节步骤

尺读望远镜的主要构成部件:内调焦望远镜、灯尺、三脚架立柱、反光镜

快速找到标尺成像的步骤:

调节望远镜的目镜与物镜焦距

使望远镜镜头与光杠杆平面镜等高

将望远镜向后移动1m左右

从目镜端以准星仔细瞄准目标(标尺)

调节内调焦手轮,调整视距

- **3.**使用杨氏模量测定仪时要注意什么?其中哪些是为了保护仪器的,哪些是为了提高测量精度的?
 - 保持光学镜面清洁,不得用手触摸,镜面有灰尘时,应以软毛刷轻拭,且用毕 应盖好物镜罩。
 - 调节望远镜时,动作要轻,且尽量不靠微动手轮瞄准目标,伸长仪及望远镜尺组应避免撞击和剧烈振动:
 - 应保护光杠杆刀刃、足尖及平面镜,严禁磕碰和跌落: 其固定螺丝不得旋得过紧,以防平面镜变形:
 - 测像移过程中不得碰动仪器的任何部位,且加减砝码时动作要轻,防止砝码托 摆动,以提高测量精度。
- 4.哪些量要多次测量,哪些单次测量,为什么

测量误差较大的使用多次测量,即金属丝直径和伸长量。容易测量,且对实验结果影响小的量单次测量即可,如平面镜到标尺距离。

5.调节好仪器后的第一个读数,如果是在直尺的最上端或最下端附近,对实验的进行有否影响?如何改进?

有影响。读数可能会偏差较大。如果在最上端附近可以一开始多加几个砝码。反之 同理。

思考题

1.哪两个量的测量误差较大?在测量和数据处理中采取了什措施?

金属丝直径和伸长量。直径采用多次不同位置方向测量求平均值。伸长量采用光放大法测量,使用对立影响法减小系统误差,处理数据用了环差法。

2.根据光杠杆放大原理: $\triangle h = 2B \triangle L/b$,能否以增大B减小b的方法来提高放大倍率? 这样做有无好处? 有无限度? 应怎样考虑之?

可以。但实验空间有限,且要保证能够看清标尺,B不可能无限增加,b由于仪器制作工艺减小的程度也有限。可以像B类测量仪一样采用多次放大。