实验报告

实现求平面上最近点对的 $\Theta(nlogn)$ 的算法,并分析比较在不同输入规模下 $\Theta(nlogn)$ 和 $\Theta(n^2)$ 算法的实际运行时间

实验环境

CPU: Intel Core i5-7200U

内存: 8GB

操作系统: Windows 10 64位教育版

编程语言: C++

编译环境: MSVC 2017 32-bit

算法分析

Brute-force

通过遍历平面上所有点来暴力求解,其时间复杂度 $T(n) = \Theta(n^2)$

Divide-and-conquer

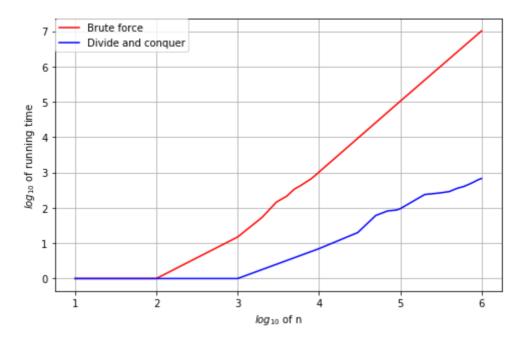
采用分治和递归思想,其时间复杂度 $T(n) = \Theta(nlgn)$

结果分析

取 $n=10^i$,分别使用2种算法进行实验,每组实验均进行5次取运行时间的平均值,并记录其运行时间和计算结果,运行时间如下表(单位为ms):

n	Brute-force	Divide-and-conquer
10	1	1
100	1	1
1000	15	1
10000	1029	7
100000	104675	95
1000000	10230243	681

不难看出, $\Theta(nlgn)$ 算法在运行速度上明显优于 $\Theta(n^2)$ 算法。为了更加明确不同输入规模下两种算法的差异,进一步的实验加密了n的间隔,所得运行时间如下图:



分析上图可得,当 $n<10^2$ 时,由于数据规模较小,两种算法用时均很少,但当 $n>10^3$ 时, $\Theta(nlogn)$ 算法运行速度 迅速超过 $\Theta(n^2)$ 算法,且两者差距越来越大,到 $n=10^6$ 时已经达到了约 10^4 倍。在空间占用上, $\Theta(nlogn)$ 算法由于 递归层数和临时数组会占用一定的空间,但在本实验环境下并不是影响性能的主要因素。

因此,两种算法中 $\Theta(nlogn)$ 算法在运行时间上有很大优势,特别是在较大数据规模和对时间有较高要求时,应该优先选择 $\Theta(nlogn)$ 算法。