计算方法B

Little Wolf

2024年10月8日

线性方程组的直接解法 1

题目. 1. 求下三角矩阵的逆矩阵的详细算法

解答.下三角矩阵L可逆,因为行列式是对角元乘积,因此所有对角元均不为零 考虑LX = I,已知下三角矩阵的逆矩阵一定是下三角矩阵 逐列进行计算:

对(j,j), 有 $l_{jj}x_{jj}=1 \iff x_{jj}=\frac{1}{l_{jj}}$ 读(i,j), 是L的第i行的非零元是(1:i), X的第j列的非零元是(j:n), 不妨取i>j, 那么有:

$$\sum_{k=j}^{i} l_{ik} x_{kj} = 0 \iff x_{ij} = -\frac{\sum_{k=j}^{i-1} l_{ik} x_{kj}}{l_{ii}}$$

我们已知 x_{jj} , 取i=j+1, 得到 $x_{j+1,j}=-\frac{l_{ij}x_{jj}}{l_{ii}}$ 下面取i=j+2, 得到 $x_{j+2,j}=-\frac{\sum_{k=j}^{j+1}l_{ik}x_{kj}}{l_{ii}}$, 依此下去, 得到X矩阵在第j列的(j,n)的元素, 注意X矩 阵的X(1:j-1,j)都是0.

因此, 完整的算法如下:

Algorithm 1 下三角矩阵求逆

Input: 满秩的下三角矩阵 L

Output: 逆矩阵 L^{-1} 初始化 L^{-1} , 全零矩阵

for $j = 1 : n \ do$

$$x_{jj} = \frac{1}{l_{jj}}$$

 $x_{jj} = \frac{1}{l_{jj}}$ for i = j + 1 : n do $x_{i,j} = -\frac{\sum_{k=j}^{i-1} l_{ik} x_{kj}}{l_{ii}}$

end for

end for

Return L^{-1}

题目. 4. 确定一个 3×3 的高斯变换L, 使得

$$L \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 7 \\ 8 \end{bmatrix}$$

解答. 第二行加上了第一行成二, 第三行加上了第一行成二, 因此

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I - l_1 e_1^T, \quad l_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

题目. 5. 如果 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 有三角分解, 并且都是非奇异的, 那么A = LU分解得到的L和U是唯一的.

解答. 不妨假设分解是不唯一的,有非奇异单位下三角矩阵 L_1, L_2 ,非奇异上三角矩阵 U_1, U_2 使得 $L_1U_1 = L_2U_2 \iff L_2^{-1}L_1 = U_2U_1^{-1}$, $L_2^{-1}L_1$ 是单位下三角, $U_2U_1^{-1}$ 是上三角 因此 $L_2^{-1}L_1 = U_2U_1^{-1} = I \iff L_1 = L_2, U_1 = U_2$

题目. 8.设 $A = [a_{ij}] \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 是严格对角占优矩阵, 即

$$|a_{kk}| > \sum_{j=1, j \neq k}^{n} |a_{kj}|, \quad k = 1, \dots, n$$

又假设经过一步Gauss消去之后, A有如下形状:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_1^T \\ 0 & A_2 \end{bmatrix}$$

证明: 矩阵 A_2 仍然是严格对角占优矩阵. 由此推断, 对于严格对角占优矩阵来说, 用Gauss消去 法和列主元Gauss消去法可以得到同样的结果.

解答. 设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \alpha^T \\ \beta & A_{22} \end{pmatrix}$$

那么做一步Gauss消元就是左乘 $L = I - l_1 e_1^T$

$$(I - l_1 e_1^T) A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -l_1 & I_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & \alpha^T \\ \beta & A_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \alpha^T \\ \beta - a_{11} l_1 & A_{22} - l_1 \alpha^T \end{pmatrix}$$

通过 $\beta - a_{11}l_1 = 0$, 得到 $\beta = a_{11}l_1$, 因此

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \alpha^T \\ \beta - a_{11}l_1 & A_{22} - l_1\alpha^T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \alpha^T \\ 0 & A_{22} - \frac{1}{a_{11}}\beta\alpha^T \end{pmatrix} := A^{(1)}$$

因此 $A^{(1)}(i,j) = a'_{ij} = a_{ij} - \frac{a_{i1}a_{1j}}{a_{11}}, \ \forall 1 \leq i,j \leq n.$ 因此对于矩阵 A_2 ,考虑 $2 \leq k \leq n$,有

$$\sum_{j=2,j\neq k}^{n} |a'_{kj}| = \sum_{j=2,j\neq k}^{n} |a_{kj} - \frac{a_{k1}a_{1j}}{a_{11}}| \le \sum_{j=2,j\neq k}^{n} |a_{kj}| + |\frac{a_{k1}}{a_{11}}| \sum_{j=2,j\neq k}^{n} |a_{1j}|$$

$$< |a_{kk}| - a_{k1} + |\frac{a_{k1}}{a_{11}}| (|a_{11}| - |a_{1k}|)$$

$$= |a_{kk}| - |\frac{a_{k1}a_{1k}}{a_{11}}| \le |a_{kk} - \frac{a_{k1}a_{1k}}{a_{11}}| = |a'_{kk}|$$

因此 A_2 是严格对角占优的.

因此,在高斯消去法的第k-1步后,因为右下角的矩阵是严格对角占优的,所以 $A^{(k-1)}$ 第k列的k之后绝对值最大元素就是 $|a_{kk}^{(k-1)}|$,因此列主元得到的结果是不交换,即与正常Gauss消去法得到一样的结果.

题目. 10. A是正定矩阵, 对A执行一步Gauss消去得到:

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_1^T \\ 0 & A_2 \end{pmatrix}$$

证明: A2是正定矩阵.

解答. A是正定矩阵, 但是A不一定是对称矩阵

但由于 $x^TAx = x^TA^Tx = 0$ (since 这是一个标量),所以 $x^T(\frac{A-A^T}{2})x = 0$,因此 $x^T(\frac{A+A^T}{2})x = 0$ 反过来, $x^T(\frac{A+A^T}{2})x = 0$,那么 $x^T(\frac{A+A^T}{2})x = 0$,有 $x^T(\frac{A+A^T}{2})x = x^TAx = 0$ 因此我们不妨假设正定矩阵A是对称的.

对于正定矩阵A, 经过一步Gauss消元之后得到:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \alpha^T \\ \alpha & A_{22} \end{pmatrix} \Rightarrow LA = \begin{pmatrix} a_{11} & \alpha^T \\ 0 & A_{22} - \frac{1}{a_{11}} \alpha \alpha^T \end{pmatrix}$$

要证明A2正定, 即:

$$x^T (A_{22} - \frac{1}{a_{11}} \alpha \alpha^T) x = 0, \quad \forall x \in \mathbb{R}^{n-1}$$

根据条件: (注意, 这里可以取 $\sqrt{a_{11}}$ 是因为A是正定矩阵, 所有对角元都是正的)

取 $y = -\frac{x^T \alpha}{a_{11}}$, 得到:

$$(\sqrt{a_{11}}y + \frac{x^T\alpha}{\sqrt{a_{11}}})^2 + x^T(A_{22} - \frac{1}{a_{11}}\alpha\alpha^T)x$$
$$= x^T(A_{22} - \frac{1}{a_{11}}\alpha\alpha^T)x \ge 0$$

且取0当且仅当x=0,得证.

题目. 14. 假定已知 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 的三角分解A = LU, 设计算法来计算 A^{-1} .

解答. 形式上: $A^{-1} = U^{-1}L^{-1}$

方法一: 根据第1题的算法, 我们有了下三角矩阵求逆的算法, 那么可以得到 L^{-1} , 以及 $(U^T)^{-1}=(U^{-1})^T$

自然就得到了 $A^{-1} = ((U^T)^{-1})^T L^{-1}$.

这样的计算复杂度是 $O(n^3) + O(n^3) + O(n^3) = O(n^3)$, 注意加法的最后一个是矩阵乘法

方法二: 因为 $AA^{-1} = I$, 那么 A^{-1} 的第j列是 $Ax_j = e_j$ 的解, 即 $LUx_j = e_j$ 的解, 那么先解 $Ly = e_j$, 再解 $Ux_j = y$ 就可以解出 x_j .

这样的计算复杂度是 $n \cdot O(n^2) = O(n^3)$,因为前代法和回代法的复杂度都是 $O(n^2)$

绷: 题目是求 $A^{-1}(i:j)$, 那么直接用方法二即可:

 $Ax_i = e_i$ 的解向量的地i个元素, $O(n^2)$

题目. 19. 若 $A = LL^T$ 是A的Cholesky分解, 试证: L的i阶顺序主子阵 L_i 正好是A的i阶顺序主子阵 A_i 的Cholesky因子.

解答. 根据Cholesky分解,有:

$$A = LL^{T} = \begin{pmatrix} L_{i} & 0 \\ L_{21} & L_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} L_{i}^{T} & L_{21}^{T} \\ 0 & L_{22}^{T} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} L_{i}L_{i}^{T} & L_{i}L_{21}^{T} \\ L_{21}L_{i}^{T} & L_{22}L_{22}^{T} \end{pmatrix}$$

因此自然有: $A_i = L_i L_i^T$