Тема



Autonomous noncommercial organization of higher education "Innopolis University"

## НАУЧНЫЙ ДОКЛАД ОБ ОСНОВНЫХ РЕЗУЛЬТАТАХ НАУЧНО-КВАЛИФИКАЦИОННОЙ РАБОТЫ (ДИССЕРТАЦИИ)

## RESEARCH REPORT

## ПО НАПРАВЛЕНИЮ ПОДГОТОВКИ 09.06.01 ИНФОРМАТИКА И ВЫЧИСЛИТЕЛЬНАЯ ТЕХНИКА GRADUATE THESIS FIELD OF STUDY 09.06.01 COMPUTER SCIENCE

## НАПРАВЛЕННОСТЬ (ПРОФИЛЬ) «Теоретические основы информатики» AREA OF SPECIALIZATION / ACADEMIC PROGRAM TITLE: « Theoretical Computer Science»

i cina	табраютка метода тактильного очувствления для мобильного шагающего робота  Tactile perception method development for a mobile walking robot		
Topic			
Работу выполнил / Thesis is executed by		Буличев Олег Викторович	подпись / signature
Hayчный руководитель / Thesis supervisor		<b>Малолетов Александр Васильевич</b>	подпись / signature