Всем привет! Сегодня вы впервые попробуете написать свою собственную нейронную сеть и попробовать ее обучить. Мы будем работать с картинками, но пока что не совсем тем способом, которым лучше всего это делать, но должно получиться неплохо.

Будем работать с датасетом Kuzushiji-MNIST (KMNIST). Это рукописные буквы, изображения имеют размер (28, 28, 1) и разделены на 10 классов, по ссылке можно прочитать подробнее.

```
import numpy as np
import torch
import matplotlib.pyplot as plt
from IPython.display import clear_output
```

Загрузка данных

Сейчас мы будем использовать встроенные данные, но в реальности приходится писать свой класс для датасета (Dataset), у которого реализовывать несколько обязательных методов (напр, getitem), но это обсудим уже потом.

```
In []: import torchvision
from torchvision.datasets import KMNIST

# Πρεβραщαετ καρτυμκυ β τεμ3ορы
transform = torchvision.transforms.Compose(
        [torchvision.transforms.ToTensor()])

# Загрузим данные (в переменных лежат объекты типа `Dataset`)
# В аргумент `transform` мы передаем необходимые трансформации (ToTensor)
trainset = KMNIST(root="./KMNIST", train=True, download=True, transform=transform)
testset = KMNIST(root="./KMNIST", train=False, download=True, transform=transform)
clear_output()
```

Определим даталоадеры, они нужны, чтобы реализовывать стохастический градиентный спуск (то есть мы не хотим считывать в оперативную память все картинки сразу, а делать это батчами).

```
In []: from torch.utils.data import DataLoader

# Можно оставить таким
batch_size = 256

trainloader = DataLoader(trainset, batch_size=batch_size, shuffle=True, num_workers=2)
testloader = DataLoader(testset, batch_size=batch_size, shuffle=False, num_workers=2)
```

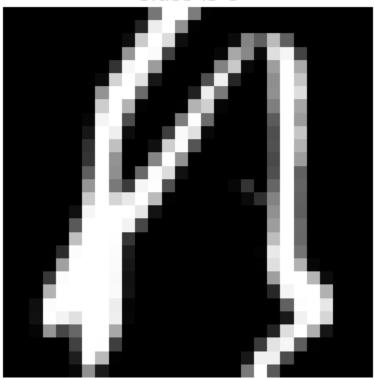
Подумайте, как может влиять на скорость обучения параметр batch_size, почему вы так считаете?

Ответ: в целом, чем больше batch_size тем быстрее происходит обучение модели, так как за один раз она сможет просмотреть больше данных, но при достижении порога по оперативной памяти, увеличение этого параметра не будет приводить к ускорению обучения, а лишь ухудшит качетсво модели из-за переобучения

Посмотрим на какую-нибудь картинку:

```
In [ ]: plt.imshow(trainset[0][0].view(28, 28).numpy(), cmap="gray")
   plt.axis("off")
   plt.title(f"Class is {trainset[0][1]}", fontsize=16);
```

Class is 8



Задание 1. Смотрим на картинки

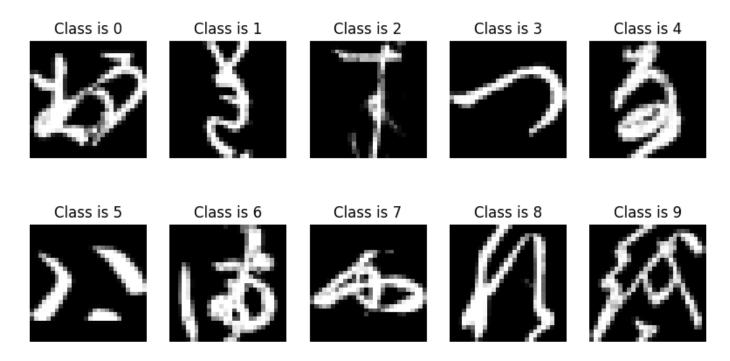
2 балла

Нарисуйте на одном графике изображения всех 10 классов:

```
In []: fig, axs = plt.subplots(2, 5, figsize=(10, 5))
fig.suptitle('MNIST Dataset')

for i in range(10):
    k = 0
    while trainset[k][1] != i:
        k+=1
    axs[i//5][i%5].imshow(trainset[k][0].view(28, 28).numpy(), cmap="gray")
    axs[i//5][i%5].axis("off")
    axs[i//5][i%5].set_title(f"Class is {trainset[k][1]}", fontsize=12)
```

MNIST Dataset



Задание 2. Строим свой первый МLР

4 балла

MLP (multilayer perceptron) или нейронная сеть из полносвязных (линейных) слоев, это мы уже знаем.

Опишите структуру сети: 3 полносвязных слоя + функции активации на ваш выбор. **Подумайте** про активацию после последнего слоя!

Сеть на выходе 1 слоя должна иметь 256 признаков, на выходе из 2 128 признаков, на выходе из последнего столько, сколько у вас классов.

https://pytorch.org/docs/stable/nn.html?highlight=activation#non-linear-activations-weighted-sum-nonlinearity

```
import torch.nn as nn
In [ ]:
         import torch.nn.functional as F
         class FCNet(nn.Module):
             def __init__(self):
                  super().__init__() # это надо помнить!
                  self.fc1 = nn.Linear(in_features=28*28, out_features=256)
                  self.fc2 = nn.Linear(in_features=256, out_features=128)
                  self.fc3 = nn.Linear(in_features=128, out_features=10)
             \mathsf{def}\ \mathsf{forward}(\mathsf{self},\ \mathsf{x})\colon # Forward вызывается внутри метода \_\_\mathsf{call}\_\_ родительского кла
                  ## x -> тензор размерности (BATCH_SIZE, N_CHANNELS, WIDTH, HEIGHT)
                  x = x.view(-1, 28*28)
                  ## надо подумать над тем, что у нас полносвязные слои принимают векторы
                  x = self.fc1(x)
                  x = F.relu(x)
                  x = self.fc2(x)
                  x = F.relu(x)
                  logits = self.fc3(x)
```

```
# This is formatted as code
```

Сколько обучаемых параметров у вашей модели (весов и смещений)?

Ответ: Первый слой: (2828256+256) = 200960 весов+смещений, второй - 256128 + 128 = 32896, *третий - 128*10 + 10 = 1674. Таким образом - 203530 обучаемых параметра

```
In [ ]:
```

Задание 3. Напишите код для обучения модели

5 баллов

Можно (и нужно) подглядывать в код семинара по пайторчу. Вам нужно создать модель, определить функцию потерь и оптимизатор (начнем с SGD). Дальше нужно обучать модель, при помощи тренировочного Dataloader'a и считать лосс на тренировочном и тестовом Dataloader'ax.

Напишем функцию для рассчета accuracy:

Основной цикл обучения

Этот код можно (и зачастую нужно) выносить в отдельную функцию, но пока что можете это не делать, все по желанию)

```
In []: # Создадим объект модели
fc_net = FCNet()
# Определим функцию потерь
loss_function = nn.CrossEntropyLoss()
# Создадим оптимизатор для нашей сети
lr = 0.001 # скорость обучения
optimizer = torch.optim.Adam(fc_net.parameters(), lr=3e-4)
```

Напишите цикл обучения. Для начала хватит 10 эпох. Какое значение ассuracy на тестовой выборке удалось получить?

```
In [ ]: | %%time
```

```
n_{epochs} = 10
        loss_history = []
        for epoch in range(n_epochs):
            epoch_loss = 0
            for images, labels in trainloader: # Получаем батч тренировочных картинок
                optimizer.zero_grad() # чтобы не было как в лог регрессии, когда мы не обнуляли
                outputs = fc_net(images) # делаем предсказания
                loss = loss_function(outputs, labels) # считаем лосс
                 loss.backward() # считаем градиенты
                optimizer.step() # делаем шаг градиентного спуска
                epoch_loss += loss.item()
            loss_history.append(epoch_loss/len(trainloader))
            print(f"Epoch={epoch+1} loss={loss_history[epoch]:.4f}")
        Epoch=1 loss=0.6880
        Epoch=2 loss=0.3042
        Epoch=3 loss=0.2256
        Epoch=4 loss=0.1768
        Epoch=5 loss=0.1423
        Epoch=6 loss=0.1165
        Epoch=7 loss=0.0950
        Epoch=8 loss=0.0772
        Epoch=9 loss=0.0635
        Epoch=10 loss=0.0518
        CPU times: user 30.3 s, sys: 3.23 s, total: 33.5 s
        Wall time: 2min 38s
        get_accuracy(fc_net, testloader)
        0.8952
Out[ ]:
```

Задание 4. Изучение влияния нормализации

3 балла

Вы могли заметить, что мы забыли провести нормализацию наших данных, а для нейронных сетей это может быть очень критично.

Нормализуйте данные.

- Подсчитайте среднее значение и стандартное отклонение интенсивности пикселей для всех тренировочных данных
- Нормализуйте данные с использованием этих параметров (используйте трансформацию Normalize)

Оцените влияние нормировки данных.

```
trainset.transform = transform_with_norm
        testset.transform = transform_with_norm
        tensor(0.1918) tensor(0.3483)
In [ ]: fc_net = FCNet()
        loss_function = nn.CrossEntropyLoss()
        lr = 0.001
        optimizer = torch.optim.Adam(fc_net.parameters(), lr=3e-4)
        n_{epochs} = 10
In [ ]: |
        loss_history = []
        for epoch in range(n_epochs):
            epoch_loss = 0
            for images, labels in trainloader: # Получаем батч тренировочных картинок
                optimizer.zero_grad() # чтобы не было как в лог регрессии, когда мы не обнуляли
                outputs = fc_net(images) # делаем предсказания
                 loss = loss_function(outputs, labels) # считаем лосс
                 loss.backward() # считаем градиенты
                optimizer.step() # делаем шаг градиентного спуска
                epoch_loss += loss.item()
            loss_history.append(epoch_loss/len(trainloader))
            print(f"Epoch={epoch+1} loss={loss_history[epoch]:.4f}")
        Epoch=1 loss=0.6865
        Epoch=2 loss=0.3055
        Epoch=3 loss=0.2237
        Epoch=4 loss=0.1745
        Epoch=5 loss=0.1401
        Epoch=6 loss=0.1131
        Epoch=7 loss=0.0931
        Epoch=8 loss=0.0773
        Epoch=9 loss=0.0620
        Epoch=10 loss=0.0506
In [ ]: get_accuracy(fc_net, testloader)
        0.899
Out[ ]:
        Как изменилась ассuracy после нормализации?
```

Accuracy стала чуть больше

Задание 5. Изучение влияния функции активации

3 балла

Исследуйте влияние функций активации на скорость обучения и точность предсказаний модели.

Используйте три функции:

- Sigmoid
- GELU
- Tanh

```
In [ ]: class FCNet_sigm(nn.Module):
    def __init__(self):
```

```
super().__init__() # это надо помнить!
        self.fc1 = nn.Linear(in_features=28*28, out_features=256)
       self.fc2 = nn.Linear(in_features=256, out_features=128)
       self.fc3 = nn.Linear(in_features=128, out_features=10)
    def forward(self, x): # Forward вызывается внутри метода __call__ родительского кла
       ## x -> тензор размерности (BATCH_SIZE, N_CHANNELS, WIDTH, HEIGHT)
       x = x.view(-1, 28*28)
       ## надо подумать над тем, что у нас полносвязные слои принимают векторы
       x = self.fc1(x)
       x = F.sigmoid(x)
       x = self.fc2(x)
       x = F.sigmoid(x)
       logits = self.fc3(x)
        return logits
class FCNet_gelu(nn.Module):
    def __init__(self):
       super().__init__() # это надо помнить!
        self.fc1 = nn.Linear(in_features=28*28, out_features=256)
       self.fc2 = nn.Linear(in_features=256, out_features=128)
       self.fc3 = nn.Linear(in_features=128, out_features=10)
    def forward(self, x): # Forward вызывается внутри метода __call__ родительского кла
       ## x -> тензор размерности (BATCH_SIZE, N_CHANNELS, WIDTH, HEIGHT)
       x = x.view(-1, 28*28)
       ## надо подумать над тем, что у нас полносвязные слои принимают векторы
       x = self.fc1(x)
       x = F.gelu(x)
       x = self.fc2(x)
       x = F.gelu(x)
       logits = self.fc3(x)
        return logits
class FCNet_tanh(nn.Module):
   def __init__(self):
       super().__init__() # это надо помнить!
        self.fc1 = nn.Linear(in_features=28*28, out_features=256)
       self.fc2 = nn.Linear(in_features=256, out_features=128)
        self.fc3 = nn.Linear(in_features=128, out_features=10)
    def forward(self, x): # Forward вызывается внутри метода __call__ родительского кла
       ## x -> тензор размерности (BATCH_SIZE, N_CHANNELS, WIDTH, HEIGHT)
       x = x.view(-1, 28*28)
       ## надо подумать над тем, что у нас полносвязные слои принимают векторы
       x = self.fc1(x)
       x = F.tanh(x)
       x = self.fc2(x)
       x = F.tanh(x)
       logits = self.fc3(x)
        return logits
```

```
In [ ]: fc_net = FCNet_sigm()
  loss_function = nn.CrossEntropyLoss()
  lr = 0.001
```

```
optimizer = torch.optim.Adam(fc_net.parameters(), lr=3e-4)
n_{epochs} = 10
loss_history = []
for epoch in range(n_epochs):
    epoch_loss = 0
    for images, labels in trainloader: # Получаем батч тренировочных картинок
        optimizer.zero_grad() # чтобы не было как в лог регрессии, когда мы не обнуляли
       outputs = fc_net(images) # делаем предсказания
        loss = loss_function(outputs, labels) # считаем лосс
        loss.backward() # считаем градиенты
       optimizer.step() # делаем шаг градиентного спуска
       epoch_loss += loss.item()
    loss_history.append(epoch_loss/len(trainloader))
    print(f"Epoch={epoch+1} loss={loss_history[epoch]:.4f}")
print('Sigm')
print(get_accuracy(fc_net, testloader))
print('======')
fc_net = FCNet_gelu()
loss_function = nn.CrossEntropyLoss()
lr = 0.001
optimizer = torch.optim.Adam(fc_net.parameters(), lr=3e-4)
n_{epochs} = 10
loss_history = []
for epoch in range(n_epochs):
    epoch_loss = 0
    for images, labels in trainloader: # Получаем батч тренировочных картинок
       optimizer.zero_grad() # чтобы не было как в лог регрессии, когда мы не обнуляли
       outputs = fc_net(images) # делаем предсказания
        loss = loss_function(outputs, labels) # считаем лосс
        loss.backward() # считаем градиенты
       optimizer.step() # делаем шаг градиентного спуска
       epoch_loss += loss.item()
    loss_history.append(epoch_loss/len(trainloader))
    print(f"Epoch={epoch+1} loss={loss_history[epoch]:.4f}")
print('Gelu')
print(get_accuracy(fc_net, testloader))
print('=====')
fc_net = FCNet_tanh()
loss_function = nn.CrossEntropyLoss()
lr = 0.001
optimizer = torch.optim.Adam(fc_net.parameters(), lr=3e-4)
n = pochs = 10
loss_history = []
for epoch in range(n_epochs):
   epoch_loss = 0
    for images, labels in trainloader: # Получаем батч тренировочных картинок
       optimizer.zero_grad() # чтобы не было как в лог регрессии, когда мы не обнуляли
        outputs = fc_net(images) # делаем предсказания
        loss = loss_function(outputs, labels) # считаем лосс
```

```
loss.backward() # считаем градиенты
        optimizer.step() # делаем шаг градиентного спуска
        epoch_loss += loss.item()
    loss_history.append(epoch_loss/len(trainloader))
    print(f"Epoch={epoch+1} loss={loss_history[epoch]:.4f}")
print('Tanh')
print(get_accuracy(fc_net, testloader))
print('=====')
Epoch=1 loss=1.5356
Epoch=2 loss=0.7564
Epoch=3 loss=0.5496
Epoch=4 loss=0.4456
Epoch=5 loss=0.3760
Epoch=6 loss=0.3220
Epoch=7 loss=0.2790
Epoch=8 loss=0.2440
Epoch=9 loss=0.2144
Epoch=10 loss=0.1886
Sigm
0.857
=======
Epoch=1 loss=0.6649
Epoch=2 loss=0.2794
Epoch=3 loss=0.1987
Epoch=4 loss=0.1511
Epoch=5 loss=0.1185
Epoch=6 loss=0.0953
Epoch=7 loss=0.0757
Epoch=8 loss=0.0615
Epoch=9 loss=0.0497
Epoch=10 loss=0.0378
Gelu
0.902
=======
Epoch=1 loss=0.7754
Epoch=2 loss=0.3861
Epoch=3 loss=0.2613
Epoch=4 loss=0.1879
Epoch=5 loss=0.1394
Epoch=6 loss=0.1041
Epoch=7 loss=0.0788
Epoch=8 loss=0.0584
Epoch=9 loss=0.0432
Epoch=10 loss=0.0315
Tanh
0.8992
=======
```

С использованием какой функции активации удалось досчить наибольшей ассигасу?

Лучше всего себя показала функция Gelu

Задание 6. Другие оптимизаторы

4 балла

Исследуйте влияние оптимизаторов на скорость обучения и точность предсказаний модели.

Попробуйте следующие:

Epoch=10 loss=0.0399 Epoch=1 loss=0.0460 Epoch=2 loss=0.0277 Epoch=3 loss=0.0207

- Adam
- RMSprop
- Adagrad

Вам нужно снова обучить 3 модели и сравнить их перформанс (функцию активации используйте ту, которая показала себя лучше всего).

```
In [ ]: import timeit
        fc_net = FCNet_gelu()
        optimizers = {
             'Adam' :torch.optim.Adam(fc_net.parameters(), lr=3e-4),
             'RMSprop': torch.optim.RMSprop(fc_net.parameters(), lr=3e-4),
             'Adagrad': torch.optim.Adagrad(fc_net.parameters(), lr=3e-4)
         results = {optimizer: {} for optimizer in optimizers.keys()}
         loss_function = nn.CrossEntropyLoss()
        lr = 0.001
        n_{epochs} = 10
        for optimizer_name in optimizers.keys():
          optimizer = optimizers[optimizer_name]
          loss_history = []
          start = timeit.default_timer()
          for epoch in range(n_epochs):
              epoch_loss = 0
              for images, labels in trainloader: # Получаем батч тренировочных картинок
                   optimizer.zero_grad() # чтобы не было как в лог регрессии, когда мы не обнулял
                  outputs = fc_net(images) # делаем предсказания
                   loss = loss_function(outputs, labels) # считаем лосс
                   loss.backward() # считаем градиенты
                  optimizer.step() # делаем шаг градиентного спуска
                  epoch_loss += loss.item()
               loss_history.append(epoch_loss/len(trainloader))
               print(f"Epoch={epoch+1} loss={loss_history[epoch]:.4f}")
          end = timeit.default_timer()
          accur = get_accuracy(fc_net, testloader)
          results[optimizer_name] = {'time': end-start, 'accuracy': accur}
        Epoch=1 loss=0.6691
        Epoch=2 loss=0.2804
        Epoch=3 loss=0.2023
        Epoch=4 loss=0.1554
        Epoch=5 loss=0.1217
        Epoch=6 loss=0.0968
        Epoch=7 loss=0.0790
        Epoch=8 loss=0.0628
        Epoch=9 loss=0.0507
```

```
Epoch=5 loss=0.0130
        Epoch=6 loss=0.0124
        Epoch=7 loss=0.0078
        Epoch=8 loss=0.0064
        Epoch=9 loss=0.0086
        Epoch=10 loss=0.0069
        Epoch=1 loss=0.0017
        Epoch=2 loss=0.0011
        Epoch=3 loss=0.0010
        Epoch=4 loss=0.0009
        Epoch=5 loss=0.0009
        Epoch=6 loss=0.0009
        Epoch=7 loss=0.0008
        Epoch=8 loss=0.0008
        Epoch=9 loss=0.0008
        Epoch=10 loss=0.0007
In [ ]: results
        {'Adam': {'time': 164.8207710960014, 'accuracy': 0.8983},
Out[]:
         'RMSprop': {'time': 162.1102809139993, 'accuracy': 0.9016},
         'Adagrad': {'time': 164.12448333499924, 'accuracy': 0.9066}}
```

Как видим, самым быстрым оптимизатором оказался RMSprop, а самым точным Adagrad. Adam оказался худшим по обоим параметрам.

Задание 7. Реализация ReLU

4 балла

Epoch=4 loss=0.0178

Самостоятельно реализуйте функцию активации ReLU. Замените в уже обученной модели функцию активации на вашу. Убедитесь что ничего не изменилась.

```
In []: #переобучим выше модель с обычным ReLU

class CustomReLU(nn.Module):
    def __init__(self):
        super().__init__()

def forward(self, x):
    # YOUR CODE HERE
    # если элемент x < 0, то 0, если >= 0, то x
    x = (x > 0)*x
    return x

cust_relu = CustomReLU()
```

```
import types
def new_forward(self, x):

x = x.view(-1, 28*28)
x = self.fc1(x)
x = cust_relu(x)
x = self.fc2(x)
x = cust_relu(x)
logits = self.fc3(x)
return logits

fc_net.forward = types.MethodType(new_forward, fc_net)
FCNet.forward = new_forward
```

```
In [ ]: get_accuracy(fc_net, testloader)
Out[ ]: 0.9011
```

Как видим - новая функция исправно работает

Заново обучите модель и проверьте правильность реализации CustomReLU.

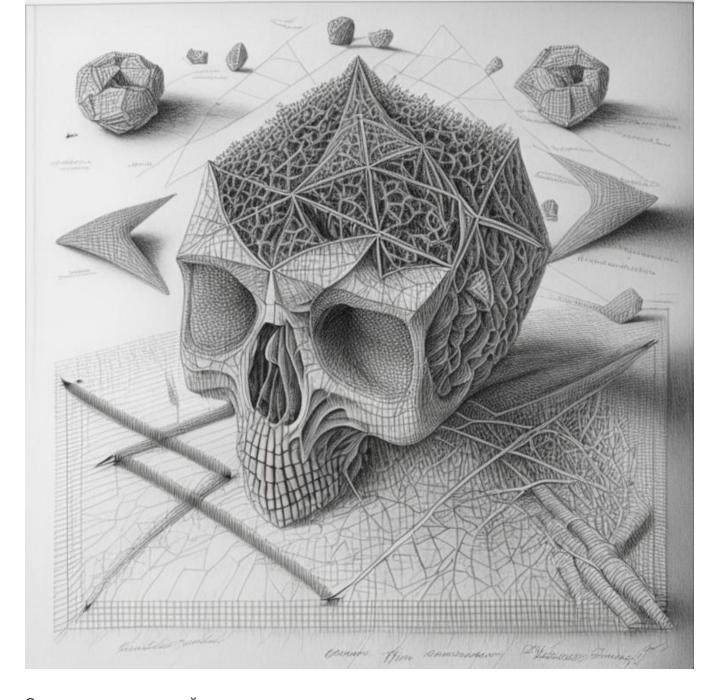
```
In [ ]:
        fc_net_new = FCNet()
        loss_function = nn.CrossEntropyLoss()
        lr = 0.001
        optimizer = torch.optim.Adam(fc_net_new.parameters(), lr=3e-4)
        n_{epochs} = 10
        loss_history = []
        for epoch in range(n_epochs):
            epoch_loss = 0
            for images, labels in trainloader: # Получаем батч тренировочных картинок
                optimizer.zero_grad() # чтобы не было как в лог регрессии, когда мы не обнуляли
                outputs = fc_net_new(images) # делаем предсказания
                loss = loss_function(outputs, labels) # считаем лосс
                loss.backward() # считаем градиенты
                optimizer.step() # делаем шаг градиентного спуска
                epoch_loss += loss.item()
            loss_history.append(epoch_loss/len(trainloader))
            print(f"Epoch={epoch+1} loss={loss_history[epoch]:.4f}")
        Epoch=1 loss=0.6861
        Epoch=2 loss=0.3076
        Epoch=3 loss=0.2278
        Epoch=4 loss=0.1769
        Epoch=5 loss=0.1420
        Epoch=6 loss=0.1170
        Epoch=7 loss=0.0951
        Epoch=8 loss=0.0785
        Epoch=9 loss=0.0640
```

Задание 8. Генерация картинок

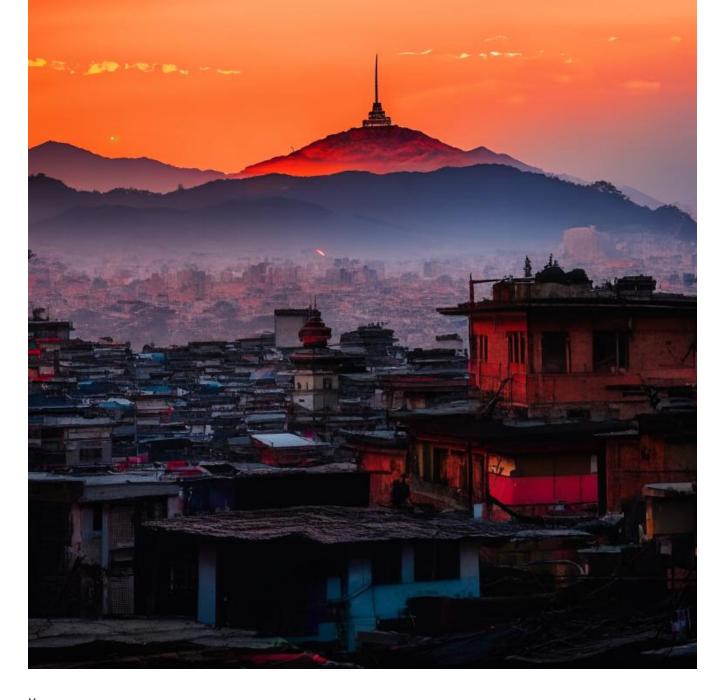
3 балла

Epoch=10 loss=0.0516

Так как вы снова работаете в командах, то придумайте 3 предложения и сгенерируйте при помощи них 3 картинки, используя телеграм бота ruDALLE. Прикрепите сюда ваши картины.



Смерть от топологической статистики



Катманду на закате



Светлячки в стиле khokhloma