

ĐẠI HỌC QUỐC GIA THÀNH PHỐ HỒ CHÍ MINH
TRƯỜNG ĐẠI HỌC BÁCH KHOA
KHOA ĐIỆN - ĐIỆN TỬ



BÁO CÁO
BÀI TẬP LỚN
MÔN HỌC ĐẠI SỐ TUYẾN TÍNH
(MT1007)

ĐỀ TÀI 14
Finding shortest paths for autonomous robots in 2D and 2,5D

GVHD: Phạm Thành An

Lớp: AN01

Nhóm số: 3

Danh sách thành viên:

STT	Họ và tên	MSSV
1	Lưu Gia Huy	2411194
2	Lê Đức Minh	2414110
3	Huỳnh Minh Khôi	2411687

TP. HỒ CHÍ MINH, 2024

Lời mở đầu

I like to acknowledge ...

Lời cảm ơn

I like to acknowledge ...

Tóm tắt

I like to acknowledge ...

Mục lục

1	Giới thiệu	1
1.1	Đặt vấn đề	1
1.2	Các hướng giải quyết liên quan	1
2	Cơ sở lý thuyết và công nghệ	2
2.1	Cơ sở lý thuyết	2
2.2	Công nghệ	2
3	Thực hành	3
3.1	A	3
3.1.1	B	3
3.1.2	C	3
4	Tổng kết	4
4.1	Nhận xét	4
4.2	Hướng phát triển	4
5	Tài liệu tham khảo	4
6	Phụ lục	5

Danh sách hình vẽ

Danh sách bảng

1 Giới thiệu

1.1 Đặt vấn đề

1.2 Các hướng giải quyết liên quan

2 Cơ sở lý thuyết và công nghệ

2.1 Cơ sở lý thuyết

2.2 Công nghệ

3 Thực hành

3.1 A

3.1.1 B

3.1.2 C

4 Tổng kết

4.1 Nhận xét

4.2 Hướng phát triển

5 Tài liệu tham khảo



6 Phụ lục