Máquinas de Turing para Teste de Primalidade

Vinicius Quaresma da Luz¹

¹Departamento de Computação – Universidade Federal de São Carlos (UFSCar) São Carlos – SP – Brazil

viniciusluz@estudante.ufscar.br

Resumo. Em um contexto no qual assuntos nos campos da Inteligência Artificial ganham mais tração do que nunca, é pertinente discutir o modelo teórico que possibilitou o nascimento da ideia formal de algoritmos: a Máquina de Turing. Este artigo busca discutir sobre este modelo teórico e fornecer uma implementação com viés didático utilizando a linguagem de programação Python, permitindo visualizar o funcionamento de uma máquina cujo propósito é determinar se um certo número é ou não um número primo.

1. Introdução

A Máquina de Turing, proposta por Alan Turing em 1936, é um modelo matemático fundamental para a ciência da computação. Sua função é formalizar o conceito de algoritmo e definir os limites teóricos da computabilidade, servindo como base para o estudo do que pode ser resolvido por um processo mecânico [Turing 1937]. Apesar de sua simplicidade conceitual, seu poder computacional é universal, sendo capaz de simular qualquer algoritmo executado por computadores modernos.

Dentre os problemas clássicos da computação, o teste de primalidade ocupa um lugar de destaque. A tarefa de determinar se um número inteiro é primo ou composto é uma questão fundamental da teoria dos números, com raízes que remontam à matemática da Grécia Antiga [Knuth 1997]. Para a ciência da computação, o problema representa um campo de provas para o desenvolvimento e a análise de algoritmos, bem como para a medição de eficiência computacional.

A relevância do teste de primalidade não é apenas teórica, possuindo aplicações práticas críticas, especialmente na área de criptografia. Sistemas de chave pública, como o RSA, baseiam sua segurança na dificuldade computacional de fatorar números grandes que são o produto de dois primos [Rivest et al. 1978]. Além disso, números primos são utilizados em algoritmos de hashing e na geração de números pseudoaleatórios, tornando o problema central para diversas áreas da computação aplicada [Cormen et al. 2009].

Este trabalho tem como objetivo explorar a resolução do teste de primalidade utilizando o modelo da Máquina de Turing. O foco não reside no desenvolvimento de um algoritmo com máxima eficiência, mas na demonstração de como um modelo computacional teórico pode ser aplicado para resolver um problema concreto. Busca-se, com isso, detalhar o processo lógico e mecânico de uma computação em seu nível mais fundamental.

Para atingir este objetivo, foi projetada e implementada uma Máquina de Turing que decide sobre a primalidade de um número. A abordagem utiliza uma representação unária para a entrada e executa um algoritmo baseado em divisões sucessivas. A

implementação, realizada na linguagem Python, permite simular o modelo teórico e validar seu funcionamento, ilustrando a capacidade do modelo de Turing de encapsular e resolver problemas complexos.

2. Materiais e Métodos

2.1. A Máquina de Turing

A Máquina de Turing constitui um modelo matemático abstrato de computação que formaliza uma máquina teórica com capacidade para simular a lógica de qualquer algoritmo computável. Proposta por Alan Turing em seu artigo seminal de 1936, "On Computable Numbers, with an Application to the Entscheidungsproblem", a máquina foi concebida com o propósito de formalizar o conceito de "computabilidade", bem como explorar os limites do que é mecanicamente decidível [Turing 1937]. Historicamente, o trabalho de Turing estabeleceu as fundações da ciência da computação teórica, ao prover uma definição rigorosa para a noção de algoritmo.

Formalmente, uma Máquina de Turing determinística é representada por uma 7-tupla $M=(Q,\Sigma,\Gamma,\delta,q_0,B,F)$, onde:

- Q é um conjunto finito de **estados** internos.
- Σ é o **alfabeto de entrada**, um conjunto finito de símbolos que não inclui o símbolo branco.
- Γ é o **alfabeto da fita**, um superconjunto finito de Σ .
- $\delta: Q \times \Gamma \to Q \times \Gamma \times \{L, R\}$ é a **função de transição**, que dita a ação da máquina a cada passo.
- $q_0 \in Q$ é o **estado inicial**, a partir do qual a computação se inicia.
- $B \in \Gamma \setminus \Sigma$ é o **símbolo branco**, que preenche a fita além da entrada.
- $F \subseteq Q$ é o conjunto de **estados de aceitação**.

O processo computacional tem início com a cadeia de entrada disposta na fita, com a máquina no estado q_0 e o cabeçote posicionado sobre o primeiro símbolo. A cada passo, a função δ é aplicada. A computação é terminada quando a máquina atinge um estado pertencente a F, resultando na aceitação da entrada, ou quando atinge uma configuração para a qual δ não está definida, resultando na rejeição.

2.2. Técnicas para Construção de Máquinas de Turing

Embora o modelo formal da Máquina de Turing seja simples, o projeto de máquinas para resolver problemas complexos pode se tornar uma tarefa árdua. Para facilitar esse processo, foram desenvolvidas diversas técnicas conceituais que, embora não aumentem o poder computacional do modelo (pela tese de Church-Turing), simplificam o projeto e a descrição dos algoritmos. Destacam-se [Souza 2025]:

• Armazenamento no Controle Finito: Esta técnica permite que o estado da máquina seja representado por uma tupla de componentes, como [q,A], onde q é um estado de controle e A é um símbolo armazenado na "memória" do controle finito. Isso é útil para que a máquina possa "lembrar" de um símbolo lido sem a necessidade de escrevê-lo repetidamente na fita.

- Fitas com Múltiplas Trilhas: A fita pode ser visualizada como se tivesse um número finito k de trilhas. Cada célula da fita contém uma tupla de k símbolos, e o cabeçote lê e escreve os k símbolos simultaneamente. Essa técnica é particularmente útil para manter diferentes informações alinhadas, como um número de entrada em uma trilha, um divisor em outra e resultados de cálculos em uma terceira, como no caso do algoritmo de teste de primalidade.
- Marcação de Símbolos: Consiste em utilizar um alfabeto de fita estendido para marcar símbolos que já foram processados. Frequentemente, isso é implementado com uma fita de duas trilhas, onde a primeira trilha contém a cadeia de entrada e a segunda é usada para marcar posições com um símbolo especial (e.g., *check*), indicando que o símbolo correspondente na primeira trilha já foi verificado.
- Sub-rotinas: Uma Máquina de Turing pode ser projetada de forma modular, onde partes do conjunto de estados são designadas para realizar tarefas específicas, funcionando como sub-rotinas. Uma sub-rotina possui um estado inicial próprio e um ou mais estados de retorno, permitindo que a máquina principal "chame" a sub-rotina para executar uma função e depois retome seu processamento.

Algumas destas técnicas são utilizadas na elaboração da máquina que é objeto deste artigo.

3. Implementação

Para a implementação da Máquina de Turing, foi utilizada a linguagem de programação Python. A estrutura adotada tenta emular o funcionamento de uma Máquina de Turing, gerenciando elementos de seu estado como a posição do controle interno, estado das fitas, dentre outros. O programa aceita uma entrada binária $w_1 \geq 2_{(10)}$ e fornece um resultado $r \in \{q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}}\}$.

O código-fonte completo da máquina de Turing em Python, discutido neste artigo, está disponível publicamente no repositório GitHub abaixo.

• Repositório GitHub: https://github.com/Lvght/turing-machine

Abaixo, buscando elucidar como o código funciona e melhor explicar o processo de testes na seção subsequente, estão alguns trechos adaptados do código.

```
class TuringMachineDefinition:
      Q: Set[State]
      Sigma: Set[str]
      Gamma: Set[str]
      delta: Delta
      q0: State
      BlankSymbol: str
      F: Set[State]
      def __init__(
10
         self,
11
          Q: Set[State],
12
          Sigma: Set[str],
13
          Gamma: Set[str],
14
          delta: Delta,
15
          q0: State,
16
          BlankSymbol: str,
```

```
18  F: Set[State],
19  ):
20     self.Q = Q
21     self.Sigma = Sigma
22     self.Gamma = Gamma
23     self.delta = delta
24     self.q0 = q0
25     self.BlankSymbol = BlankSymbol
26     self.F = F
```

Código 1. Definição da Máquina de Turing

A classe que consome essa definição é a classe TURINGMACHINE, exposta abaixo. Note que algumas omissões foram feitas para fins de brevidade.

```
class TuringMachine:
      _definition: TuringMachineDefinition
      _tape: Dict[int, TapeBlock]
      _head_position: int
     _current_state: State
5
     _verbose: bool
6
     _step_count: int
      def __init__(
10
          self,
          definition: TuringMachineDefinition,
11
          w_1: str,
          w_2: Optional[str] = None,
13
          w_3: Optional[str] = None,
14
          verbose: bool = False,
     ):
16
          self._verbose = verbose
17
          self._definition = definition
          self._current_state = self._definition.q0
          self._head_position = 0
20
          self.\_step\_count = 0
21
22
          # ...
          self._tape = {
              i: (w_1[i], w_2[i], w_3[i]) for i in range(max_len)
24
          }
25
      def run(self) -> TuringMachineExcecutionResult:
          while self._current_state not in self._definition.F:
28
              self.step()
29
          return TuringMachineExcecutionResult(
              step_count=self._step_count,
32
              final_state=self._current_state,
33
          )
35
      def step(self):
36
         self._step_count += 1
37
          # ...
         next_state, write_template, direction = self._fd_transition()
39
          current_symbols = self.current_tape_block
40
          new_symbols_to_write = tuple(
41
              current_symbols[i]
```

```
if write_template[i] == "*"
else write_template[i] for i in range(3)

}

# ...

self._current_state = next_state
self._tape[self._head_position] = new_symbols_to_write
self._head_position += direction.value

# ...
```

Código 2. Executor para a definição da Máquina de Turing

A lógica principal da simulação ocorre no método STEP e no método FIND_TRANSITION. No método STEP, o programa avalia seu estado atual e o conteúdo da fita sob o controle da Máquina de Turing. Com isso, ele avalia a função δ e determina qual será o próximo passo. A função FIND_TRANSITION é a responsável por encontrar o δ , ou lançar um MISSINGTRANSITIONERROR caso não encontre. Caso a função lance a exceção, a máquina tem o seu funcionamento interrompido.

Um ponto digno de menção é que esta implementação oferece suporte a *wildcards* nas regras de definição de δ , simplificando expressivamente a definição das regras.

```
def _find_transition(self) -> Tuple[State, TapeBlock, Direction]:
     current symbols = self.current tape block
      for (
         state,
         read_symbols,
6
     ), transition_output in self._definition.delta.items():
         if state == self._current_state:
             is_{match} = all(
                  read_symbols[i] == current_symbols[i]
10
                  or read_symbols[i] == "*"
11
                  for i in range(3)
12
              )
              if is_match:
14
                  return transition output
15
     raise MissingTransitionError(
          f"Não existe \delta({self._current_state}, {current_symbols})"
18
19
```

Código 3. Método para encontrar δ com base no estado atual da máquina

Além disso, a cada passo da máquina, caso a opção *verbose* esteja habilitada, ela exibe em sua saída padrão as informações no seguinte formato:

Código 4. Informações exibidas pelo método step

A linha CTRL mostra uma seta apontando para onde está o controle da máquina naquele instante, e isso é atualizado visualmente a cada iteração da máquina.

3.1. Algoritmo utilizado

```
1 ALGORITMO TestePrimalidade
2 INICIO
     FITA 1 <- ENTRADA
     # Dividir
     FITA_2 < - (2)_{10}
      # Loop principal, responsável por aumentar o divisor
      # Fica em execução até aceitar, rejeitar ou até a máquina parar.
10
     ENQUANTO VERDADEIRO FAÇA
          SE FITA_1 = FITA_2 ENTÃO
11
             ACEITA
12
             FIMALGORITMO
13
        SENÃO
              FITA 3 <- FITA 1
15
16
              # Loop de subtração
17
              ENQUANTO FITA_3 >= FITA_2 FAÇA
                 FITA 3 <- FITA 3 - FITA 2
19
              FIMENOUANTO
20
21
              SE FITA_3 = (0)_10 ENTÃO
                  REJEITA
23
                  FIMALGORITMO
24
              SENÃO
25
                 FITA_2 <- FITA_2 + (1)_10
              FIMSE
27
         FIMSE
28
    FIMENQUANTO
30 FIMALGORITMO
```

Código 5. Pseudocódigo utilizado para guiar o projeto e implementação da Máquina de Turing

3.2. Definição da Máquina de Turing

Utilizando as demais classes definidas para a execução deste projeto, foram criadas as definições e regras necessárias para expressar o algoritmo desejado utilizando a máquina de Turing.

Para criar esta máquina, foi adotada a estratégia de quebrá-la em sub-rotinas. A notação utilizada foi a de que o nome da sub-rotina é seguido por 2 *underlines* e então pelo nome do estado. Isto é utilizado pela visualização completa posteriormente para facilitar a compreensão de qual sub-rotina está em execução a cada passo.

Abaixo está sua definição. Por conta de sua extensão, a definição de δ é exibida em uma figura separada logo abaixo.

```
"q_start",
          "q_accept",
          "q_reject",
         # Sub-rotina: INIT_DIVISOR
          "init__q0",
          "init__q_write0",
          "init__q_write1",
10
          "init__q_fill_zeros",
11
          "init__q_rewind",
          # Sub-rotina: COMPARE EQUALITY (N == D)
13
          "compare_eq__q_seek_end",
14
         "compare_eq__q_compare",
15
         "compare_eq__q_notequal_rewind",
          # Sub-rotina: COPY_TAPE_1_TO_3
17
          "copy__q_copy",
18
19
          "copy__q_rewind",
         # Sub-rotina: COMPARE_GREATER_EQUAL (T3 >= T2)
          "compare_ge__q_seek_end",
21
         "compare_ge__q_compare_len",
         "compare_ge__q_rewind_msb",
23
          "compare_ge__q_compare_msb",
25
          "compare_ge__q_rewind_false",
          "compare_ge__q_rewind_true",
26
          # Sub-rotina: SUBTRACT
27
          "subtract__q0",
         "subtract__q1",
29
         "subtract__q2",
30
         "subtract__q_rewind",
          # Sub-rotina: CHECK_REMAINDER_IS_ZERO
32
          "check_remainder__q_check",
33
          "check_remainder__q_rewind",
34
         # Sub-rotina: CLEANUP_TAPE_3
35
          "cleanup__q_0",
36
          "cleanup__q_rewind",
37
          # Sub-rotina: INCREMENT_DIVISOR
          "increment__q_seek_end",
40
          "increment__q_add_carry",
          "increment__q_rewind",
41
42
      },
      Sigma={"0", "1"},
43
      Gamma={"0", "1", "B"},
      BlankSymbol="B",
45
      q0="q_start",
46
      F={"q_accept", "q_reject"},
47
      delta=# Incluído na figura abaixo.
48
49 )
```

Código 6. Definição da Máquina de Turing para teste de primalidade

```
10 # SUB-ROTINA 1: INIT_DIVISOR (FITA_2 <- 2)
12 ("init__q0", ("0", "*", "*")): (
      "init__q0",
     ("*", "O", "*"),
     Direction.RIGHT,
15
16 ),
17 ("init__q0", ("1", "*", "*")): (
      "init__q0",
      ("*", "O", "*"),
19
     Direction.RIGHT,
20
21 ),
22 ("init__q0", ("B", "B", "B")): (
      "init__q_write0",
23
      ("B", "B", "B"),
24
25
     Direction.LEFT,
26 ),
27 ("init__q_write0", ("*", "*", "*")): (
      "init__q_write1",
      ("*", "O", "*"),
30
     Direction.LEFT,
31 ),
32 ("init__q_write1", ("*", "*", "*")): (
      "init__q_fill_zeros",
      ("*", "1", "*"),
34
35
     Direction.LEFT,
36 ),
37 ("init__q_fill_zeros", ("0", "*", "*")): (
      "init__q_fill_zeros",
38
      ("*", "0", "*"),
39
     Direction.LEFT,
40
41 ),
42 ("init__q_fill_zeros", ("1", "*", "*")): (
      "init__q_fill_zeros",
43
      ("*", "0", "*"),
44
45
     Direction.LEFT,
46 ),
47 ("init__q_fill_zeros", ("B", "B", "B")): (
      "init__q_rewind",
      ("B", "B", "B"),
     Direction.RIGHT,
50
51 ),
52 ("init__q_rewind", ("0", "*", "*")): (
      "init__q_rewind",
53
      ("*", "*", "*"),
54
     Direction.LEFT,
55
56 ),
57 ("init__q_rewind", ("1", "*", "*")): (
      "init__q_rewind",
58
      ("*", "*", "*"),
59
     Direction.LEFT,
61 ),
62 ("init__q_rewind", ("B", "B", "B")): (
     "compare_eq__q_seek_end",
      ("B", "B", "B"),
```

```
Direction.RIGHT,
66 ),
68 # SUB-ROTINA 2: COMPARE_EQUALITY (SE FITA_1 == FITA_2)
70 ("compare_eq__q_seek_end", ("0", "*", "*")): (
      "compare_eq__q_seek_end",
71
      ("0", "*", "*"),
72
      Direction.RIGHT,
73
74 ),
75 ("compare_eq__q_seek_end", ("1", "*", "*")): (
      "compare_eq__q_seek_end",
76
      ("1", "*", "*"),
77
      Direction.RIGHT,
78
79 ),
80 ("compare_eq__q_seek_end", ("B", "B", "B")): (
      "compare_eq__q_compare",
      ("B", "B", "B"),
82
      Direction.LEFT,
83
84 ),
85 ("compare_eq__q_compare", ("0", "0", "*")): (
      "compare_eq__q_compare",
86
      ("0", "0", "*"),
87
      Direction.LEFT,
88
89 ),
90 ("compare_eq__q_compare", ("1", "1", "*")): (
      "compare_eq__q_compare",
91
      ("1", "1", "*"),
92
      Direction.LEFT,
93
94 ),
95 ("compare_eq__q_compare", ("B", "B", "B")): (
      "q_accept",
      ("B", "B", "B"),
      Direction.RIGHT,
98
99 ),
("compare_eq__q_compare", ("0", "1", "*")): (
      "compare_eq__q_notequal_rewind",
101
      ("*", "*", "*"),
102
      Direction.LEFT,
103
105 ("compare eq q compare", ("1", "0", "*")): (
      "compare_eq__q_notequal_rewind",
106
      ("*", "*", "*"),
107
      Direction.LEFT,
108
109 ),
110 ("compare_eq__q_notequal_rewind", ("0", "*", "*")): (
      "compare_eq__q_notequal_rewind",
112
      ("*", "*", "*"),
113
      Direction.LEFT,
114 ),
iis ("compare_eq__q_notequal_rewind", ("1", "*", "*")): (
      "compare_eq__q_notequal_rewind",
116
      ("*", "*", "*"),
117
      Direction.LEFT,
118
119 ),
120 ("compare_eq__q_notequal_rewind", ("B", "B", "B")): (
```

```
"copy__q_copy",
("B", "B", "B"),
121
      Direction.RIGHT,
123
124 ),
126 # SUB-ROTINA 3: COPY_TAPE_1_TO_3 (FITA_3 <- FITA_1)
128 ("copy_q_copy", ("0", "*", "*")): (
      "copy__q_copy",
      ("*", "*", "O"),
130
      Direction.RIGHT,
131
132 ),
133 ("copy_q_copy", ("1", "*", "*")): (
      "copy__q_copy",
("*", "*", "1"),
134
135
136
      Direction.RIGHT,
137 ),
138 ("copy_q_copy", ("B", "B", "B")): (
      "copy__q_rewind",
139
      ("B", "B", "B"),
140
      Direction.LEFT,
142 ),
143 ("copy__q_rewind", ("0", "*", "*")): (
      "copy__q_rewind",
144
      ("*", "*", "*"),
145
      Direction.LEFT,
146
147 ),
148 ("copy__q_rewind", ("1", "*", "*")): (
      "copy__q_rewind", ("*", "*"),
149
150
      Direction.LEFT,
151
152 ),
153 ("copy_q_rewind", ("B", "B", "B")): (
      "compare_ge__q_seek_end",
154
      ("B", "B", "B"),
155
156
      Direction.RIGHT,
157 ),
159 # SUB-ROTINA 4: COMPARE_GREATER_EQUAL (SE FITA_3 >= FITA_2)
161 ("compare_ge__q_seek_end", ("0", "*", "*")): (
      "compare_ge__q_seek_end",
162
      ("0", "*", "*"),
163
      Direction.RIGHT,
164
165 ),
166 ("compare_ge__q_seek_end", ("1", "*", "*")): (
      "compare_ge__q_seek_end",
168
      ("1", "*", "*"),
      Direction.RIGHT,
169
170 ),
171 ("compare_ge__q_seek_end", ("B", "B", "B")): (
      "compare_qe__q_compare_len",
      ("B", "B", "B"),
173
      Direction.LEFT,
174
175 ),
176 ("compare_ge__q_compare_len", ("*", "0", "0")): (
```

```
"compare_ge__q_compare_len",
177
       ("*", "0", "0"),
178
       Direction.LEFT,
179
180 ),
   ("compare_ge__q_compare_len", ("*", "1", "1")): (
182
       "compare_ge__q_compare_len",
       ("*", "1", "1"),
183
       Direction.LEFT,
184
185 ),
   ("compare_ge__q_compare_len", ("*", "0", "1")): (
186
       "compare_ge__q_compare_len",
187
       ("*", "0", "1"),
188
       Direction.LEFT,
189
190 ),
   ("compare_ge__q_compare_len", ("*", "1", "0")): (
191
192
       "compare_ge__q_compare_len",
       ("*", "1", "0"),
193
       Direction.LEFT,
194
195 ),
   ("compare_ge__q_compare_len", ("*", "B", "0")): (
       "compare_ge__q_rewind_true",
       ("*", "B", "0"),
198
       Direction.LEFT,
199
200 ),
   ("compare_ge__q_compare_len", ("*", "B", "1")): (
202
       "compare_ge__q_rewind_true",
       ("*", "B", "1"),
203
       Direction.LEFT,
204
205 ),
   ("compare_ge__q_compare_len", ("*", "0", "B")): (
206
       "compare_ge__q_rewind_false",
207
       ("*", "0", "B"),
208
       Direction.LEFT,
209
210 ),
   ("compare_ge__q_compare_len", ("*", "1", "B")): (
211
       "compare_ge__q_rewind_false",
       ("*", "1", "B"),
213
       Direction.LEFT,
214
215 ),
   ("compare_ge__q_compare_len", ("B", "B", "B")): (
       "compare ge g rewind msb",
217
       ("B", "B", "B"),
218
       Direction.RIGHT,
219
220 ),
   ("compare_ge__q_rewind_msb", ("0", "*", "*")): (
221
       "compare_ge__q_rewind_msb",
222
       ("O", "*", "*"),
223
224
       Direction.LEFT,
225 ),
   ("compare_ge__q_rewind_msb", ("1", "*", "*")): (
       "compare_ge__q_rewind_msb",
       ("1", "*", "*"),
228
       Direction.LEFT,
229
230 ),
231 ("compare_ge__q_rewind_msb", ("B", "B", "B")): (
       "compare_qe__q_compare_msb",
```

```
("B", "B", "B"),
233
       Direction.RIGHT,
234
235 ),
  ("compare_ge__q_compare_msb", ("*", "0", "0")): (
236
       "compare_ge__q_compare_msb",
237
238
       ("*", "0", "0"),
       Direction.RIGHT,
239
240 ),
  ("compare_ge__q_compare_msb", ("*", "1", "1")): (
       "compare ge g compare msb",
       ("*", "1", "1"),
243
       Direction.RIGHT,
244
245 ),
   ("compare_ge__q_compare_msb", ("*", "0", "1")): (
246
       "compare_ge__q_rewind_true",
247
       ("*", "0", "1"),
248
       Direction.LEFT,
249
250 ),
  ("compare_ge__q_compare_msb", ("*", "1", "0")): (
251
       "compare_ge__q_rewind_false",
252
       ("*", "1", "0"),
253
       Direction.LEFT,
254
255 ),
  ("compare_ge__q_compare_msb", ("B", "B", "B")): (
       "compare_ge__q_rewind_true",
       ("B", "B", "B"),
258
       Direction.LEFT,
259
260 ),
   ("compare_ge__q_rewind_true", ("0", "*", "*")): (
261
       "compare_ge__q_rewind_true",
262
       ("*", "*", "*"),
263
264
       Direction.LEFT,
265 ),
  ("compare_ge__q_rewind_true", ("1", "*", "*")): (
266
       "compare_ge__q_rewind_true",
267
       ("*", "*", "*"),
269
       Direction.LEFT,
270 ),
   ("compare_ge__q_rewind_true", ("B", "B", "B")): (
       "subtract__q0",
       ("B", "B", "B"),
273
       Direction.RIGHT,
274
275 ),
   ("compare_ge__q_rewind_false", ("0", "*", "*")): (
       "compare_ge__q_rewind_false",
277
       ("*", "*", "*"),
278
279
       Direction.LEFT,
280 ),
   ("compare_ge__q_rewind_false", ("1", "*", "*")): (
281
       "compare_ge__q_rewind_false",
282
       ("*", "*", "*"),
283
       Direction.LEFT,
284
285 ),
  ("compare_ge__q_rewind_false", ("B", "B", "B")): (
       "check_remainder__q_check",
       ("B", "B", "B"),
288
```

```
Direction.RIGHT,
292 # SUB-ROTINA 5: SUBTRACT (FITA_3 <- FITA_3 - FITA_2)
294 ("subtract__q0", ("0", "*", "*")): (
      "subtract__q0",
295
      ("*", "*", "*"),
296
      Direction.RIGHT,
298 ),
299 ("subtract__q0", ("1", "*", "*")): (
      "subtract__q0",
300
      ("*", "*", "*"),
301
      Direction.RIGHT,
302
303 ),
304 ("subtract__q0", ("B", "B", "B")): (
      "subtract__q1",
      ("B", "B", "B"),
306
      Direction.LEFT,
307
308 ),
309 ("subtract__q1", ("*", "0", "0")): (
      "subtract__q1",
310
      ("*", "*", "0"),
311
      Direction.LEFT,
312
313 ),
314 ("subtract__q1", ("*", "0", "1")): (
      "subtract__q1",
315
      ("*", "*", "1"),
316
      Direction.LEFT,
317
318 ),
319 ("subtract__q1", ("*", "1", "1")): (
      "subtract__q1",
      ("*", "*", "0"),
321
      Direction.LEFT,
322
323 ),
324 ("subtract__q1", ("*", "1", "0")): (
325
     "subtract__q2",
      ("*", "*", "1"),
326
      Direction.LEFT,
327
328 ),
329 ("subtract q2", ("*", "0", "1")): (
      "subtract__q1",
330
      ("*", "*", "O"),
331
      Direction.LEFT,
332
333 ),
334 ("subtract__q2", ("*", "0", "0")): (
      "subtract__q2",
336
      ("*", "*", "1"),
337
      Direction.LEFT,
338 ),
339 ("subtract__q2", ("*", "1", "1")): (
    "subtract__q2",
("*", "*", "1"),
341
      Direction.LEFT,
342
343 ),
344 ("subtract__q2", ("*", "1", "0")): (
```

```
"subtract__q2",
345
       ("*", "*", "O"),
346
      Direction.LEFT,
347
348 ),
  ("subtract__q1", ("B", "B", "B")): (
349
      "subtract__q_rewind",
      ("B", "B", "B"),
351
      Direction.RIGHT,
352
353 ),
  ("subtract__q2", ("B", "B", "B")): (
354
      "subtract__q_rewind",
355
       ("B", "B", "B"),
356
      Direction.RIGHT,
357
358 ),
  ("subtract__q_rewind", ("0", "*", "*")): (
359
360
      "subtract__q_rewind",
      ("*", "*", "*"),
      Direction.LEFT,
362
363 ),
  ("subtract__q_rewind", ("1", "*", "*")): (
      "subtract__q_rewind",
      ("*", "*", "*"),
366
      Direction.LEFT.
367
368 ),
  ("subtract__q_rewind", ("B", "B", "B")): (
370
      "compare_ge__q_seek_end",
       ("B", "B", "B"),
371
      Direction.RIGHT,
372
373 ),
375 # SUB-ROTINA 6: CHECK_REMAINDER_IS_ZERO (SE FITA_3 == 0)
("check_remainder__q_check", ("*", "*", "0")): (
      "check_remainder__q_check",
378
      ("*", "*", "*"),
379
      Direction.RIGHT,
380
381 ),
382 ("check_remainder__q_check", ("*", "*", "1")): (
      "check_remainder__q_rewind",
383
       ("*", "*", "*"),
384
      Direction.LEFT,
385
386 ),
  ("check_remainder__q_check", ("B", "B", "B")): (
      "q_reject",
       ("B", "B", "B"),
389
      Direction.RIGHT,
390
391 ),
  ("check_remainder__q_rewind", ("0", "*", "*")): (
      "check_remainder__q_rewind",
393
       ("*", "*", "*"),
394
      Direction.LEFT,
395
396 ),
  ("check_remainder__q_rewind", ("1", "*", "*")): (
397
      "check_remainder__q_rewind",
398
       ("*", "*", "*"),
399
400
      Direction.LEFT,
```

```
401 ),
402 ("check_remainder__q_rewind", ("B", "B", "B")): (
      "cleanup__q_0",
      ("B", "B", "B"),
404
     Direction.RIGHT,
406 ),
408 # SUB-ROTINA 7: CLEANUP_TAPE_3 (Limpa Fita 3)
410 ("cleanup_q_0", ("*", "*", "0")): (
      "cleanup__q_0",
411
      ("*", "*", "B"),
412
     Direction.RIGHT,
413
414 ),
415 ("cleanup_q_0", ("*", "*", "1")): (
416
      "cleanup__q_0",
      ("*", "*", "B"),
     Direction.RIGHT,
418
419 ),
420 ("cleanup_q_0", ("B", "B", "B")): (
      "cleanup__q_rewind",
      ("B", "B", "B"),
422
     Direction.LEFT,
423
424 ),
425 ("cleanup_q_rewind", ("0", "*", "*")): (
426
      "cleanup__q_rewind",
      ("*", "*", "*"),
427
     Direction.LEFT,
428
429 ),
430 ("cleanup__q_rewind", ("1", "*", "*")): (
      "cleanup__q_rewind",
431
      ("*", "*", "*"),
432
     Direction.LEFT,
433
434 ) ,
435 ("cleanup__q_rewind", ("B", "B", "B")): (
      "increment__q_seek_end",
      ("B", "B", "B"),
437
     Direction.RIGHT,
438
439 ),
441 # SUB-ROTINA 8: INCREMENT DIVISOR (FITA 2 <- FITA 2 + 1)
443 ("increment__q_seek_end", ("0", "*", "*")): (
      "increment__q_seek_end",
      ("*", "*", "*"),
445
     Direction.RIGHT,
446
447 ),
  ("increment__q_seek_end", ("1", "*", "*")): (
      "increment__q_seek_end",
      ("*", "*", "*"),
450
     Direction.RIGHT,
451
452 ),
453 ("increment__q_seek_end", ("B", "B", "B")): (
      "increment__q_add_carry",
454
      ("B", "B", "B"),
455
456
     Direction.LEFT,
```

```
457 ),
458 ("increment__q_add_carry", ("*", "0", "*")): (
      "increment__q_rewind",
459
      ("*", "1", "*"),
460
      Direction.LEFT,
462 ),
463 ("increment__q_add_carry", ("*", "1", "*")): (
       "increment__q_add_carry",
       ("*", "O", "*"),
      Direction.LEFT,
466
467 ),
468 ("increment__q_add_carry", ("*", "B", "*")): (
       "increment__q_rewind",
       ("*", "1", "*"),
470
      Direction.LEFT,
471
472 ),
473 ("increment__q_rewind", ("0", "*", "*")): (
       "increment__q_rewind",
474
      ("*", "*", "*"),
475
      Direction.LEFT,
476
477 ) .
478 ("increment__q_rewind", ("1", "*", "*")): (
       "increment__q_rewind",
479
       ("*", "*", "*"),
480
      Direction.LEFT,
482 ),
483 ("increment__q_rewind", ("B", "B", "B")): (
      "compare_eq__q_seek_end",
       ("B", "B", "B"),
      Direction.RIGHT,
486
487
```

Código 7. Definição da função δ da Máquina de Turing para teste de primalidade

Nestas próximas subseções, as sub-rotinas são explicadas em maior detalhe. Junto a cada uma delas, é disponibilizada a definição da função δ para aquela sub-rotina em questão. Note que a máquina objeto deste relatório é composta pelo funcionamento em conjunto de todas estas sub-rotinas.

3.2.1. Sub-rotina de inicialização

A sub-rotina de inicialização copia o valor 2_{10} para a fita 2. Isso é o ponto de partida para que possamos, nos próximos passos, ir incrementando o divisor. Além disso, essa e as demais sub-rotinas possuem sempre uma **etapa de rebobinação**, para que o controle seja devolvido para a próxima sub-rotina sempre estando na posição de índice zero. Por isso observamos o estado q_{rewind} , que volta a fita até a extremidade esquerda e então passa o fluxo de controle para a sub-rotina seguinte.

$$\begin{split} \delta(\text{init}_\text{q0}, (0, *, *)) &= (\text{init}_\text{q0}, (*, 0, *), R) \\ \delta(\text{init}_\text{q0}, (1, *, *)) &= (\text{init}_\text{q0}, (*, 0, *), R) \\ \delta(\text{init}_\text{q0}, (B, B, B)) &= (\text{init}_\text{q}_\text{write0}, (B, B, B), L) \end{split}$$

```
\delta(\mathsf{init\_q\_write0}, (*, *, *)) = (\mathsf{init\_q\_write1}, (*, 0, *), L) \delta(\mathsf{init\_q\_write1}, (*, *, *)) = (\mathsf{init\_q\_fill\_zeros}, (*, 1, *), L) \delta(\mathsf{init\_q\_fill\_zeros}, (0, *, *)) = (\mathsf{init\_q\_fill\_zeros}, (*, 0, *), L) \delta(\mathsf{init\_q\_fill\_zeros}, (1, *, *)) = (\mathsf{init\_q\_fill\_zeros}, (*, 0, *), L) \delta(\mathsf{init\_q\_fill\_zeros}, (B, B, B)) = (\mathsf{init\_q\_rewind}, (B, B, B), R) \delta(\mathsf{init\_q\_rewind}, (0, *, *)) = (\mathsf{init\_q\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{init\_q\_rewind}, (1, *, *)) = (\mathsf{init\_q\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{init\_q\_rewind}, (B, B, B)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_seek\_end}, (B, B, B), R)
```

3.2.2. Sub-rotina de comparação de igualdade

A próxima sub-rotina fica responsável por comparar a fita 1 com a fita 2. Se o divisor (fita 2) for igual ao número de entrada (fita 1), significa que o número não foi divisível por nenhum valor menor que ele, caracterizando-o como primo. Nesse caso, a máquina entra no estado de aceitação. Caso contrário, o fluxo segue para a próxima sub-rotina.

```
\delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_seek\_end}, (0, *, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_seek\_end}, (0, *, *), R) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_seek\_end}, (1, *, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_seek\_end}, (1, *, *), R) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_seek\_end}, (B, B, B)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_compare}, (B, B, B), L) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_compare}, (0, 0, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_compare}, (0, 0, *), L) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_compare}, (1, 1, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_compare}, (1, 1, *), L) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_compare}, (B, B, B)) = (\mathsf{q\_accept}, (B, B, B), R) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_compare}, (0, 1, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_compare}, (1, 0, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (0, *, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (1, *, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (1, *, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (1, *, *)) = (\mathsf{compare\_eq\_q\_notequal\_rewind}, (*, *, *), L)
```

3.2.3. Sub-rotina de cópia

A sub-rotina de cópia é responsável por transcrever o conteúdo da Fita 1 para a Fita 3. Este passo é crucial para preservar o valor original do dividendo (o número de entrada), permitindo que as operações de subtração sejam realizadas em uma cópia, sem alterar o valor que será testado nas iterações seguintes.

```
\begin{split} \delta(\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_copy},(0,*,*)) &= (\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_copy},(*,*,0),R) \\ \delta(\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_copy},(1,*,*)) &= (\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_copy},(*,*,1),R) \\ \delta(\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_copy},(B,B,B)) &= (\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_rewind},(B,B,B),L) \\ \delta(\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_rewind},(0,*,*)) &= (\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_rewind},(*,*,*),L) \\ \delta(\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_rewind},(1,*,*)) &= (\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_rewind},(*,*,*),L) \\ \delta(\mathsf{copy}\_-\mathsf{q\_rewind},(B,B,B)) &= (\mathsf{compare\_ge}\_-\mathsf{q\_seek\_end},(B,B,B),R) \end{split}
```

3.2.4. Sub-rotina de comparação "maior ou igual que"

Esta sub-rotina implementa a comparação $T_3 \geq T_2$. Ela compara os bits do mais significativo para o menos significativo. O resultado desta comparação determina se o loop de subtrações sucessivas deve continuar. Se $T_3 < T_2$, a divisão pelo divisor atual termina.

```
\delta(\text{compare\_ge\_q\_seek\_end}, (0, *, *)) = (\text{compare\_ge\_q\_seek\_end}, (0, *, *), R)
      \delta(\text{compare\_ge\_q\_seek\_end}, (1, *, *)) = (\text{compare\_ge\_q\_seek\_end}, (1, *, *), R)
 \delta(\text{compare\_ge\_q\_seek\_end}, (B, B, B)) = (\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (B, B, B), L)
 \delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 0, 0)) = (\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 0, 0), L)
 \delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 1, 1)) = (\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 1, 1), L)
 \delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 0, 1)) = (\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 0, 1), L)
 \delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 1, 0)) = (\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 1, 0), L)
 \delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, B, 0)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_true}, (*, B, 0), L)
 \delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, B, 1)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_true}, (*, B, 1), L)
\delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 0, B)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_false}, (*, 0, B), L)
\delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (*, 1, B)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_false}, (*, 1, B), L)
\delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_len}, (B, B, B)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_msb}, (B, B, B), R)
  \delta(\text{compare\_ge\_q\_rewind\_msb}, (0, *, *)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_msb}, (0, *, *), L)
  \delta(\text{compare\_ge\_q\_rewind\_msb}, (1, *, *)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_msb}, (1, *, *), L)
\delta(\text{compare\_ge\_q\_rewind\_msb}, (B, B, B)) = (\text{compare\_ge\_q\_compare\_msb}, (B, B, B), R)
\delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_msb}, (*, 0, 0)) = (\text{compare\_ge\_q\_compare\_msb}, (*, 0, 0), R)
```

```
\delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_msb}, (*, 1, 1)) = (\text{compare\_ge\_q\_compare\_msb}, (*, 1, 1), R) \delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_msb}, (*, 0, 1)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_true}, (*, 0, 1), L) \delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_msb}, (*, 1, 0)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_false}, (*, 1, 0), L) \delta(\text{compare\_ge\_q\_compare\_msb}, (B, B, B)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_true}, (B, B, B), L) \delta(\text{compare\_ge\_q\_rewind\_true}, (0, *, *)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_true}, (*, *, *), L) \delta(\text{compare\_ge\_q\_rewind\_true}, (1, *, *)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_true}, (*, *, *), L) \delta(\text{compare\_ge\_q\_rewind\_true}, (B, B, B)) = (\text{subtract\_q0}, (B, B, B), R) \delta(\text{compare\_ge\_q\_rewind\_false}, (0, *, *)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_false}, (*, *, *), L) \delta(\text{compare\_ge\_q\_rewind\_false}, (1, *, *)) = (\text{compare\_ge\_q\_rewind\_false}, (*, *, *), L) \delta(\text{compare\_ge\_q\_rewind\_false}, (B, B, B)) = (\text{check\_remainder\_q\_check}, (B, B, B), R)
```

3.2.5. Sub-rotina de subtração

A sub-rotina de subtração realiza a operação $T_3 \leftarrow T_3 - T_2$ utilizando o método de complemento de dois. Este é o núcleo do laço de divisão, sendo executada repetidamente enquanto o valor na Fita 3 for maior ou igual ao da Fita 2.

```
\delta(\text{subtract}_{-q}0, (0, *, *)) = (\text{subtract}_{-q}0, (*, *, *), R)
                 \delta(\text{subtract}_{-q}0, (1, *, *)) = (\text{subtract}_{-q}0, (*, *, *), R)
              \delta(\text{subtract}_{-q}0, (B, B, B)) = (\text{subtract}_{-q}1, (B, B, B), L)
                 \delta(\text{subtract}_{-q}1, (*, 0, 0)) = (\text{subtract}_{-q}1, (*, *, 0), L)
                 \delta(\text{subtract}_{-q}1, (*, 0, 1)) = (\text{subtract}_{-q}1, (*, *, 1), L)
                 \delta(\text{subtract}\_\text{q1}, (*, 1, 1)) = (\text{subtract}\_\text{q1}, (*, *, 0), L)
                 \delta(\text{subtract}_{-q}1, (*, 1, 0)) = (\text{subtract}_{-q}2, (*, *, 1), L)
                 \delta(\text{subtract}_{-q}2, (*, 0, 1)) = (\text{subtract}_{-q}1, (*, *, 0), L)
                 \delta(\text{subtract}_{-q}2, (*, 0, 0)) = (\text{subtract}_{-q}2, (*, *, 1), L)
                 \delta(\text{subtract}_{-q}2, (*, 1, 1)) = (\text{subtract}_{-q}2, (*, *, 1), L)
                 \delta(\text{subtract}_{-q}2, (*, 1, 0)) = (\text{subtract}_{-q}2, (*, *, 0), L)
         \delta(\text{subtract}\_\text{q1}, (B, B, B)) = (\text{subtract}\_\text{q\_rewind}, (B, B, B), R)
         \delta(\text{subtract}\_\text{q2}, (B, B, B)) = (\text{subtract}\_\text{q\_rewind}, (B, B, B), R)
       \delta(\text{subtract\_q\_rewind}, (0, *, *)) = (\text{subtract\_q\_rewind}, (*, *, *), L)
       \delta(\text{subtract\_q\_rewind}, (1, *, *)) = (\text{subtract\_q\_rewind}, (*, *, *), L)
\delta(\text{subtract\_q\_rewind}, (B, B, B)) = (\text{compare\_ge\_q\_seek\_end}, (B, B, B), R)
```

3.2.6. Sub-rotina de verificação do resto

Após a conclusão do loop de subtrações, esta sub-rotina verifica se o valor restante na Fita 3 é zero. Para isso, ela percorre a fita e, se encontrar apenas símbolos '0', conclui que a divisão foi exata. Neste caso, o número de entrada não é primo, e a máquina transita para o estado de rejeição.

```
\delta(\mathsf{check\_remainder\_q\_check}, (*, *, *)) = (\mathsf{check\_remainder\_q\_check}, (*, *, *), R) \delta(\mathsf{check\_remainder\_q\_check}, (*, *, 1)) = (\mathsf{check\_remainder\_q\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{check\_remainder\_q\_check}, (B, B, B)) = (\mathsf{q\_reject}, (B, B, B), R) \delta(\mathsf{check\_remainder\_q\_rewind}, (0, *, *)) = (\mathsf{check\_remainder\_q\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{check\_remainder\_q\_rewind}, (1, *, *)) = (\mathsf{check\_remainder\_q\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{check\_remainder\_q\_rewind}, (B, B, B)) = (\mathsf{cleanup\_q\_0}, (B, B, B), R)
```

3.2.7. Sub-rotina de limpeza

A sub-rotina de limpeza é executada quando a divisão não é exata. Sua única função é apagar o conteúdo da Fita 3, preenchendo-a com o símbolo branco. Isso prepara a fita para a próxima iteração do loop principal, onde ela receberá uma nova cópia do número de entrada.

```
\delta(\mathsf{cleanup\_q\_0}, (*, *, 0)) = (\mathsf{cleanup\_q\_0}, (*, *, B), R) \delta(\mathsf{cleanup\_q\_0}, (*, *, 1)) = (\mathsf{cleanup\_q\_0}, (*, *, B), R) \delta(\mathsf{cleanup\_q\_0}, (B, B, B)) = (\mathsf{cleanup\_q\_rewind}, (B, B, B), L) \delta(\mathsf{cleanup\_q\_rewind}, (0, *, *)) = (\mathsf{cleanup\_q\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{cleanup\_q\_rewind}, (1, *, *)) = (\mathsf{cleanup\_q\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\mathsf{cleanup\_q\_rewind}, (B, B, B)) = (\mathsf{increment\_q\_seek\_end}, (B, B, B), R)
```

3.2.8. Sub-rotina de incremento

Por fim, a sub-rotina de incremento adiciona 1 ao valor do divisor na Fita 2. Após o incremento, o controle retorna para a sub-rotina de comparação de igualdade, reiniciando o ciclo de verificação com o próximo divisor.

```
\delta(\mathsf{increment\_q\_seek\_end}, (0, *, *)) = (\mathsf{increment\_q\_seek\_end}, (*, *, *), R) \delta(\mathsf{increment\_q\_seek\_end}, (1, *, *)) = (\mathsf{increment\_q\_seek\_end}, (*, *, *), R) \delta(\mathsf{increment\_q\_seek\_end}, (B, B, B)) = (\mathsf{increment\_q\_add\_carry}, (B, B, B), L)
```

```
\delta(\text{increment\_q\_add\_carry}, (*, 0, *)) = (\text{increment\_q\_rewind}, (*, 1, *), L) \delta(\text{increment\_q\_add\_carry}, (*, 1, *)) = (\text{increment\_q\_add\_carry}, (*, 0, *), L) \delta(\text{increment\_q\_add\_carry}, (*, B, *)) = (\text{increment\_q\_rewind}, (*, 1, *), L) \delta(\text{increment\_q\_rewind}, (0, *, *)) = (\text{increment\_q\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\text{increment\_q\_rewind}, (1, *, *)) = (\text{increment\_q\_rewind}, (*, *, *), L) \delta(\text{increment\_q\_rewind}, (B, B, B)) = (\text{compare\_eq\_q\_seek\_end}, (B, B, B), R)
```

4. Testes

A máquina foi submetida a um conjunto de valores primos conhecidos e a um conjunto de números que sabe-se não terem esta propriedade. A cada execução, foi mensurado o tempo de execução e a quantidade de passos tomada pela máquina. Além disso, os resultados foram comparados com a função IS_PRIME_FN, que é uma função simples para determinar se um valor é ou não primo.

Nos testes, disponíveis por completo no repositório da implementação [da Luz 2025], a Máquina de Turing ofereceu uma performance muito pior. Todavia, em nenhum dos cenários de teste, sua saída diferiu da função IS_PRIME_FN. Isso mostra que o comportamento da Máquina de Turing está alinhado com as expectativas, ao menos detre os valores que foram testados.

A fim de exemplificação, abaixo está o final do resultado da execução para o valor 7_{10} .

```
1 A máquina encerrou sua execução.
2 Estado final: q_accept
3 Conteúdo da fita 1: 111
4 Conteúdo da fita 2: 111
5 Conteúdo da fita 3: (vazio)
6 Posição da cabeça: 0
7 Contagem de passos: 456
8 == | Resultado da Máquina de Turing |==
9 Resultado: q_accept, Passos: 456
10 Tempo gasto: 0.011638 segundos
12 Para fins de comparação, a função is_prime_fn também será executada.
14 ==| Resultado da função is_prime_fn |==
15 Resultado da função: True, Passos: 2
16 Tempo gasto na função: 0.000010 segundos
18 == | Comparação de Desempenho | ==
19 A máquina de Turing levou 0.011638 segundos, enquanto a função levou
     0.000010 segundos.
20 A máquina de Turing foi 116280.00% mais lenta que a função.
21 A máquina de Turing executou 456 passos, enquanto a função executou 2
     passos.
22 == | Fim da execução |==
```

Código 8. Resultado para a entrada 7

Como outro exemplo, aqui está o resultado para 281_{10} .

```
1 A máquina encerrou sua execução.
2 Estado final: q_accept
3 Conteúdo da fita 1: 100011001
4 Conteúdo da fita 2: 100011001
5 Conteúdo da fita 3: (vazio)
6 Posição da cabeça: 0
7 Contagem de passos: 98850
8 == | Resultado da Máquina de Turing |==
9 Resultado: q_accept, Passos: 98850
10 Tempo gasto: 0.985857 segundos
12 Para fins de comparação, a função is_prime_fn também será executada.
14 == | Resultado da função is_prime_fn |==
15 Resultado da função: True, Passos: 16
16 Tempo gasto na função: 0.000009 segundos
18 == | Comparação de Desempenho | ==
19 A máquina de Turing levou 0.985857 segundos, enquanto a função levou
     0.000009 segundos.
20 A máquina de Turing foi 10953866.67% mais lenta que a função.
21 A máquina de Turing executou 98850 passos, enquanto a função executou
     16 passos.
22 == | Fim da execução |==
```

Código 9. Resultado para a entrada 281

5. Conclusão

Este artigo mostrou o processo de implementação de uma Máquina de Turing em Python para avaliar se um determinado valor é ou não primo. Os testes conduzidos ao final mostraram o correto comportamento da máquina, e mecanismos visuais foram implantadados para tornar seu resultado mais didático e fácil de compreender.

Em termos de performance, o comportamento da Máquina de Turing foi muito inferior ao da função simples, que já possuia as primitivas necessárias para testar a primalidade de maneira simples. Todavia, isso não descarta de maneira alguma a importância deste modelo teórico, que segue sendo extremamente relevante para a computação mesmo depois de quase um século de sua concepção.

References

- Cormen, T. H., Leiserson, C. E., Rivest, R. L., and Stein, C. (2009). *Introduction to Algorithms*. The MIT Press.
- da Luz, V. Q. (2025). Implementação de uma máquina de turing em python. Repositório de código. Disponível em: https://github.com/Lvght/turing-machine.
- Knuth, D. E. (1997). *The Art of Computer Programming, Volume 2: Seminumerical Algorithms*. Addison-Wesley Professional.
- Rivest, R. L., Shamir, A., and Adleman, L. (1978). A method for obtaining digital signatures and public-key cryptosystems. *Communications of the ACM*, 21(2):120–126.
- Souza, W. L. d. (2025). Aula 16: Máquinas de turing (mt) 9.1 definição formal de mt. Material de aula, Disciplina de Teoria da Computação.

Turing, A. M. (1937). On computable numbers, with an application to the entscheidungsproblem. *Proceedings of the London Mathematical Society*, s2-42(1):230–265.