

Universidade Federal do Rio Grande do Norte Centro de Tecnologia Departamento de Engenharia da Computação e Automação DCA0304 – Métodos Computacionais em Engenharia

Comparação entre Julia e outras linguagens de programação na eficiência de execução do método de Newton-Raphson para solução de sistema de equações não-lineares

André Rodrigues Bezerra Madruga Bruno Matias de Sousa José Ricardo Bezerra de Araújo Levy Gabriel da Silva Galvão



Universidade Federal do Rio Grande do Norte Centro de Tecnologia Departamento de Engenharia da Computação e Automação DCA0304 – Métodos Computacionais em Engenharia

Comparação entre Julia e outras linguagens de programação na eficiência de execução do método de Newton-Raphson para solução de sistema de equações não-lineares

Relatório técnico referente à execução prática dos métodos numéricos para a solução de sistemas de equações não-lineares realizado na disciplina de Métodos Computacionais em Engenharia, como requisito parcial para avaliação da terceira unidade da discplina antes mencionada.

Orientador: Prof^o. Dr^o. Paulo Sergio da Motta Pires

Sumário

1	Intr	odução	2
2	Desc	envolvimento	3
	2.1	Newton-Raphson para sistema de equações não-lineares	3
	2.2	SENL propostos	3
	2.3	Fluxograma do pseudocódigo	4
3	Resultados		5
	3.1	Raízes	5
	3.2	Eficiência na execução	5
4	Conclusões		6
5	Apê	Apêndice	
	5.1	Fortran	8
	5.2	Julia	12
	5.3	Pvthon	15

Resumo

Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit. Quisque et gravida mauris. Phasellus at ipsum in nisl iaculis consequat. Fusce vulputate nisl ipsum, quis egestas justo accumsan et. Morbi consequat tellus a eros eleifend congue. Aenean laoreet mattis nunc, at iaculis orci imperdiet in. Donec a diam in sem auctor fringilla. Aenean euismod odio vel arcu pretium, in vehicula urna ultricies.

Palavras-chaves: métodos. computacionais. engenharia.

1 Introdução

Muitos problemas da ciência da computação e de outras ciências podem serem abstraídos por meio de fórmulas e equações provenientes de uma linguagem matemática. Algumas dessas equações podem ser solucionadas de forma analítica utilizando a conceituação da literatura da área. Porém muitos outros problemas não possuem solução fechada por um método analítico, assim sendo necessário recorrer aos métodos iterativos, na maioria dos casos.

Ao longo dos anos os métodos iterativos solucionam problemas em diversas áreas, tais como: economia, engenharia, física, biologia, etc. Sua aplicação se baseia na aproximações para a solução do problema que melhoram em precisão de acordo com que aumentam o número de iterações. A extensa literatura na área de métodos iterativos só fortalece a importância de estudar a área.

A natureza repetitiva dos métodos iterativos sugere a sua execuação em recursos computacionais. Assim, a atividade "manufaturada" de realizar os cálculos é transferida para um computador, capaz de executá-las mais rapidamente.

Dessa forma, surgiu com o tempo uma tendência cada vez maior – de acordo com que a tecnologia se desenvolvia – de aliar a solução de problemas matemáticos aos métodos computacionais. Principalmente aqueles cuja solução analítica é difícil ou impossível. Um exemplo são os problemas de sistemas de equações não lineares que serão abordados no presente trabalho.

Para a obtenção das soluções desejadas foram utilizadas as linguagens de programação para realizar a comunicação entra a linguagem humana e matemática e a linguagem binária de máquina. Existem diversas linguagens com os mais diversos propósitos. Umas aplicadas ao gerenciamento de bancos de dados e outras com recursos dedicados aos métodos numéricos.

Com a pluralidade de escolhas, basta ao profissional escolher aquela linguagem que mais se adequa às suas necessidades. O mais procurado nos dias atuais na solução de problemas por métodos numéricos é a linguagem que seja mais rápida, que utilize menos recurso computacional e ofereça a resposta mais precisa.

Uma linguagem tida como forte candidata à preferida no cálculo numérico é a Julia. Uma linguagem bastante recente, cujo desenvolvimento começou em 2009 e teve a primeira versão de código aberto lançada em 2012.

2 Desenvolvimento

Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit. Quisque et gravida mauris. Phasellus at ipsum in nisl iaculis consequat. Fusce vulputate nisl ipsum, quis egestas justo accumsan et. Morbi consequat tellus a eros eleifend congue. Aenean laoreet mattis nunc, at iaculis orci imperdiet in. Donec a diam in sem auctor fringilla. Aenean euismod odio vel arcu pretium, in vehicula urna ultricies.

Vivamus ut pharetra diam. Aliquam metus sem, tristique ac dignissim eu, pretium id velit. Donec id tincidunt odio. Fusce vehicula ac est quis convallis. Nullam sollicitudin euismod dolor, eget blandit turpis hendrerit at. In bibendum suscipit odio, at consequat erat laoreet id. Donec in tellus at nulla gravida egestas. Suspendisse non elementum leo. Nam viverra sapien sed velit tempor scelerisque. Nunc accumsan odio eget mi vehicula, vel interdum libero gravida. Pellentesque vitae molestie diam, quis vestibulum libero. Aenean finibus sapien diam, ac sagittis magna placerat nec. Ut maximus eros felis, vel egestas diam convallis sit amet. Integer interdum elementum turpis, sit amet luctus nisi scelerisque at. Donec eleifend arcu dictum metus ullamcorper tempor. Aenean placerat, arcu id suscipit vehicula, velit ipsum viverra lorem, et pretium velit tellus quis libero.

2.1 Newton-Raphson para sistema de equações não-lineares

Nunc accumsan odio eget mi vehicula, vel interdum libero gravida. Pellentesque vitae molestie diam, quis vestibulum libero. Aenean finibus sapien diam, ac sagittis magna placerat nec. Ut maximus eros felis, vel egestas diam convallis sit amet. Integer interdum elementum turpis, sit amet luctus nisi scelerisque at. Donec eleifend arcu dictum metus ullamcorper tempor. Aenean placerat, arcu id suscipit vehicula, velit ipsum viverra lorem, et pretium velit tellus quis libero.

2.2 SENL propostos

Nunc accumsan odio eget mi vehicula, vel interdum libero gravida. Pellentesque vitae molestie diam, quis vestibulum libero. Aenean finibus sapien diam, ac sagittis magna placerat nec. Ut maximus eros felis, vel egestas diam convallis sit amet. Integer interdum elementum turpis, sit amet luctus nisi scelerisque at. Donec eleifend arcu dictum metus ullamcorper tempor. Aenean placerat, arcu id suscipit vehicula, velit ipsum viverra lorem, et pretium velit tellus quis libero.

2.3 Fluxograma do pseudocódigo

Nunc accumsan odio eget mi vehicula, vel interdum libero gravida. Pellentesque vitae molestie diam, quis vestibulum libero. Aenean finibus sapien diam, ac sagittis magna placerat nec. Ut maximus eros felis, vel egestas diam convallis sit amet. Integer interdum elementum turpis, sit amet luctus nisi scelerisque at. Donec eleifend arcu dictum metus ullamcorper tempor. Aenean placerat, arcu id suscipit vehicula, velit ipsum viverra lorem, et pretium velit tellus quis libero.

3 Resultados

Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit. Quisque et gravida mauris. Phasellus at ipsum in nisl iaculis consequat. Fusce vulputate nisl ipsum, quis egestas justo accumsan et. Morbi consequat tellus a eros eleifend congue. Aenean laoreet mattis nunc, at iaculis orci imperdiet in. Donec a diam in sem auctor fringilla. Aenean euismod odio vel arcu pretium, in vehicula urna ultricies.

Vivamus ut pharetra diam. Aliquam metus sem, tristique ac dignissim eu, pretium id velit. Donec id tincidunt odio. Fusce vehicula ac est quis convallis. Nullam sollicitudin euismod dolor, eget blandit turpis hendrerit at. In bibendum suscipit odio, at consequat erat laoreet id. Donec in tellus at nulla gravida egestas. Suspendisse non elementum leo. Nam viverra sapien sed velit tempor scelerisque. Nunc accumsan odio eget mi vehicula, vel interdum libero gravida. Pellentesque vitae molestie diam, quis vestibulum libero. Aenean finibus sapien diam, ac sagittis magna placerat nec. Ut maximus eros felis, vel egestas diam convallis sit amet. Integer interdum elementum turpis, sit amet luctus nisi scelerisque at. Donec eleifend arcu dictum metus ullamcorper tempor. Aenean placerat, arcu id suscipit vehicula, velit ipsum viverra lorem, et pretium velit tellus quis libero.

3.1 Raízes

Nunc accumsan odio eget mi vehicula, vel interdum libero gravida. Pellentesque vitae molestie diam, quis vestibulum libero. Aenean finibus sapien diam, ac sagittis magna placerat nec. Ut maximus eros felis, vel egestas diam convallis sit amet. Integer interdum elementum turpis, sit amet luctus nisi scelerisque at. Donec eleifend arcu dictum metus ullamcorper tempor. Aenean placerat, arcu id suscipit vehicula, velit ipsum viverra lorem, et pretium velit tellus quis libero.

3.2 Eficiência na execução

Nunc accumsan odio eget mi vehicula, vel interdum libero gravida. Pellentesque vitae molestie diam, quis vestibulum libero. Aenean finibus sapien diam, ac sagittis magna placerat nec. Ut maximus eros felis, vel egestas diam convallis sit amet. Integer interdum elementum turpis, sit amet luctus nisi scelerisque at. Donec eleifend arcu dictum metus ullamcorper tempor. Aenean placerat, arcu id suscipit vehicula, velit ipsum viverra lorem, et pretium velit tellus quis libero.

4 Conclusões

Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit. Quisque et gravida mauris. Phasellus at ipsum in nisl iaculis consequat. Fusce vulputate nisl ipsum, quis egestas justo accumsan et. Morbi consequat tellus a eros eleifend congue. Aenean laoreet mattis nunc, at iaculis orci imperdiet in. Donec a diam in sem auctor fringilla. Aenean euismod odio vel arcu pretium, in vehicula urna ultricies.

Vivamus ut pharetra diam. Aliquam metus sem, tristique ac dignissim eu, pretium id velit. Donec id tincidunt odio. Fusce vehicula ac est quis convallis. Nullam sollicitudin euismod dolor, eget blandit turpis hendrerit at. In bibendum suscipit odio, at consequat erat laoreet id. Donec in tellus at nulla gravida egestas. Suspendisse non elementum leo. Nam viverra sapien sed velit tempor scelerisque. Nunc accumsan odio eget mi vehicula, vel interdum libero gravida. Pellentesque vitae molestie diam, quis vestibulum libero. Aenean finibus sapien diam, ac sagittis magna placerat nec. Ut maximus eros felis, vel egestas diam convallis sit amet. Integer interdum elementum turpis, sit amet luctus nisi scelerisque at. Donec eleifend arcu dictum metus ullamcorper tempor. Aenean placerat, arcu id suscipit vehicula, velit ipsum viverra lorem, et pretium velit tellus quis libero.

Referências

Nenhuma citação no texto.

- A. B. de Normas Técnicas. NBR 10719: Apresentação de relatórios técnico-científicos. 1989. Nenhuma citação no texto.
- M. d. A. Marconi and E. M. Lakatos. Fundamentos de metodologia científica. 5. ed.-São Paulo: Atlas, 2003. Nenhuma citação no texto.

5 Apêndice

5.1 Fortran

```
program main
       implicit none
       double precision :: x0(3), x(size(x0)), tol=1e-12
3
       x0(1) = 0.5
       x0(2) = 0.5
       x0(3) = 0.5
       x = newton_raph(x0, tol, .true., 100)
9
       write(*,*) x(1), x(2), x(3)
10
  contains
       function f(p) result(res)
16
           IMPLICIT NONE
           double precision :: p(:), res(size(p))
18
           res(1) = p(2) + p(3) - exp(-p(1))
           res(2) = p(1) + p(3) - exp(-p(3))
21
           res(3) = p(1) + p(2) - exp(-p(3))
       end function f
       function jac(x) result(jc)
           IMPLICIT NONE
           double precision :: dx=1e-12, x(:), jc(size(x), size(x)),
               xn(size(x)), dy(size(x)), dif(size(x))
           integer :: n, i, k
29
           n = size(x)
           do k = 1, n
               xn = x
               xn(k) = xn(k)+dx
33
               dy = f(xn) - f(x)
34
               dif = dy/dx
35
               do i = 1, n
```

```
jc(i, k) = dif(i)
37
                 end do
38
            end do
39
       end function jac
40
41
       function LU(M, b) result(x)
42
            IMPLICIT NONE
43
            double precision :: b(:), M(:, :), x(size(b)), y(size(b))
44
                , U(size(b), size(b)), L(size(b), size(b)), c
            integer :: n, i, j, k
45
46
            n = size(b)
47
48
            do i = 1,n
49
                 do j = 1, n
50
                     L(i, j) = 0
51
                     U(i, j) = 0
52
                 end do
53
            end do
54
            do i = 1, n
55
                x(i) = 0
56
                y(i) = 0
57
                L(i, i) = 1
58
            end do
59
60
            U = M
61
62
            do i = 1, (n-1)
63
                 do k = (i+1), n
64
                     c = U(i, k) / U(i, i)
65
                     L(k, i) = c
66
                     do j = 1, n
67
                          U(k, j) = U(k, j) - c*U(i, j)
68
                     end do
69
                 end do
70
                 do k = (i+1), n
71
                     U(k, i) = 0
72
                 end do
73
            end do
74
75
            do i = 1, n
76
```

```
y(i) = b(i) / L(i, i)
77
                 do k = 1, (i-1)
78
                      y(i) = y(i) - y(k)*L(i, k)
79
                 end do
80
             end do
81
82
            x = y
83
             do i = n, 1, -1
85
                 do k = (i+1), n
86
                      x(i) = x(i) - x(k)*U(i, k)
87
                 end do
88
                 x(i) = x(i)/U(i, i)
89
             end do
90
        end function LU
91
92
        function newton_raph(x0, tol, iter, n_tot) result(x)
93
             IMPLICIT NONE
94
             double precision :: x0(:), x(size(x0)), tol, e, func(size
95
                (x0)), S(size(x0)), jc(size(x0), size(x0))
             integer :: n_tot, n0, n=0, i
96
             logical :: iter
97
98
            n0 = size(x0)
99
100
             do i = 1, n0
101
                 x(i) = x0(i)
102
             end do
103
             e = maxval(abs(f(x)))
104
105
             do while ((e>tol).and.(n<=n_tot))</pre>
106
                 n = n+1
107
                 func = f(x)
108
                 e = maxval(abs(func))
109
                 jc = jac(x)
110
                 if (size(func)==1) then
111
                      x = x - (func(1)/jc(1, 1))
112
                 else
113
                      S = LU(jc, -func)
114
                      x = x + S
115
                 end if
116
```

```
end do
117
118
            if (iter .eqv. .true.) then
119
                write(*,*) "Total de iteracoes: ", n
120
            end if
121
            if (n>=n_tot) then
122
                write(*,*) "Processo parou, numero de iteracoes
123
                   limite atingido", n
            end if
124
125
        end function newton_raph
126
127
   end program main
128
129
130
   }
131
```

5.2 Julia

```
function LU(matriz, vetor_b)
       n = length(vetor_b)
2
       x = zeros(n)
3
       L = zeros(n, n)
4
       for i = 1:n
5
            L[i, i] = 1
6
       end
7
       U=zeros(n,n)
8
       U = matriz
9
10
11
       for i = 1:n-1
12
            for k = i+1:n
13
                 c = U[k, i] / U[i, i]
14
                 L[k, i] = c
15
                 for j = 1:n
16
                     U[k, j] = U[k, j] - c*U[i, j]
17
                 \verb"end"
18
            end
19
            for k = i+1:n
20
                 U[k, i] = 0
21
            end
22
       end
23
       y = zeros(n)
24
       for i = 1:n
25
            y[i] = vetor_b[i] / L[i, i]
26
27
            for k = 1:i-1
28
                 y[i] = y[i] - y[k]*L[i, k]
29
            end
30
       end
31
       n = length(y)
32
       x = copy(y)
33
       for i = (n:-1:1)
34
            for k = 1+i:n
35
                 x[i] = x[i] - x[k]*U[i, k]
36
37
            x[i] = x[i]/U[i, i]
38
       end
39
40
```

```
return x
41
   end
42
43
   function f(p)
44
       # sistema de equacoes
45
       # eq1: x + y ^ 2 = 4
46
       \# eq2: e^x + xy = 3
47
       a = p[2] + p[3] - exp(-p[1])
48
       b = p[1] + p[3] - exp(-p[3])
49
       c = p[1] + p[2] - exp(-p[3])
50
       return [a c b]
51
   end
52
53
   function jac(x, dx=1e-10)
54
       n = length(x)
55
       J = zeros(n, n)
56
       for j = 1:n
57
            xn = copy(x)
58
            xn[j] = xn[j] + dx
59
            dy = f(xn) - f(x)
60
            dif = dy/dx
61
            for i = 1:n
62
                 J[i, j] = dif[i]
63
            end
64
       end
65
       return J
66
   end
67
68
   function newton_raph(x0, tol, iter, n_tot)
69
       tol = abs.(tol)
70
       n_{tot} = abs.(n_{tot})
71
       x = convert(Array{Float64}, x0)
72
       e = maximum(abs.(f(x)))
73
       n = 0
74
       while (e>tol)&(n<=n_tot)</pre>
75
            n += 1
76
            F = f(x)
77
            e = maximum(abs.(F))
78
            J = jac(x)
79
            if length(F) == 1
80
                 x = x - F / J
81
```

```
else
82
                 S = LU(J, -F)
83
                 x = x + S
84
            end
85
        end
86
        if iter==true
87
            print("Total de Iteracoes: ", string(n))
88
        end
89
        if n>=n_tot
90
            print("Processo parou, numero de iteracoes limite
91
                atingido")
        else
92
            return x
93
        end
94
   end
95
96
97
        x0 = [0.5, 1, 5]
98
        x = newton_raph(x0, 1e-12, true, 100)
99
        print("\nSolucao= ",x, "\n")
100
101
102
    }
103
```

5.3 Python

```
import numpy as np
  import time
  from numpy import sin, exp
  from math import pi
5
   def f(p):
6
       , , ,
7
       Sistema de equacoes
8
9
            eq1: 1/2*sin(x*y)-(y/(4*pi))-(x/2),
10
            eq2: (1-1/(4*pi))*((exp(2*x))-exp(1))-((exp(1)*y)/pi)-2*
11
               exp(1)*x)
12
            eq3: y+z-exp(-x)
13
           eq4: x+y-exp(-z)
14
            eq5: x+z-exp(-z)
15
       , , ,
16
17
       x, y = p
18
19
       return np.array((1/2*sin(x*y)-(y/(4*pi))-(x/2),
20
                          (1 - 1 / (4 * pi)) * ((exp(2 * x)) - exp(1))
21
                              -((exp(1) * y) / pi) - 2 * exp(1) * x))
22
   def jac(f, x, dx=1e-10):
23
       x = np.array(x)
24
       n = len(x)
25
       J = np.zeros((n, n))
26
       for j in range(n):
27
           xn = np.copy(x)
28
           xn[j] = xn[j] + dx
29
           dy = np.array(f(xn)) - np.array(f(x))
30
           dif = dy / dx
31
           for i in range(n):
32
                J[i, j] = dif[i]
33
       return J
34
35
   def LU(matriz, vetor_b):
36
       n = len(matriz)
37
38
```

```
L = [[0 for i in range(n)] for i in range(n)]
39
       for i in range(0, n):
40
            L[i][i] = 1
41
42
       U = [[0 for i in range(0, n)] for i in range(n)]
43
       for i in range(0, n):
44
            for j in range(0, n):
45
                 U[i][j] = matriz[i][j]
46
       n = len(U)
47
48
49
       for i in range(0, n-1):
50
            for k in range(i + 1, n):
51
                 c = U[k][i] / U[i][i]
52
                L[k][i] = c
53
                 for j in range(0, n):
54
                     U[k][j] -= c * U[i][j]
55
56
            for k in range(i + 1, n):
57
                 U[k][i] = 0
58
       n = len(L)
59
60
       y = [0 \text{ for i in } range(n)]
61
       for i in range(0, n, 1):
62
            y[i] = vetor_b[i] / L[i][i]
63
            for k in range(0, i, 1):
64
                 y[i] -= y[k] * L[i][k]
65
66
       n = len(U)
67
68
       x = [y[i] \text{ for } i \text{ in } range(0, n)]
69
       for i in range(n-1, -1, -1):
70
            for k in range(i+1, n):
71
                 x[i] -= x[k] * U[i][k]
72
            x[i] /= U[i][i]
73
       return x
74
75
76
   def newton_raph(func, x0, tol, iter):
77
       0.00
78
                 Parametros:
79
```

```
80
                              //E uma funcao que deve conter todas as
81
                    equacoes do sistema.
                x0:
                              //Uma lista ou array com chute inicial
82
                    para cada variavel.
                              //Determina a tolerancia minima dos
                 tol:
83
                    valores da matriz F como criterio de parada.
                                  Este valor deve ser proximo de zero,
84
                                      logo e aceitavel tol = 1e-12.
                 iter:
                             //Representa um numero de iteracoes maximo
85
                     como criterio de parada.
        0.00
86
        tol = abs(tol)
87
        iter = abs(iter)
88
       x = (np.array(x0)).astype(np.float)
89
        e = max(abs(np.array(func(x))))
90
       n = 0
91
        if iter == 0:
92
            print('\nTotal de Iteracoes: ' + str(n))
93
            return x
94
        else:
95
96
            while (e > tol and n <= iter):</pre>
97
                n += 1
98
                F = np.array(func(x))
99
                e = max(abs(F))
100
                J = jac(func, x)
101
                if len(F) == 1:
102
                     x = x - F / J
103
                else:
104
                     S = LU(J, -F)
105
                     x = x + S
106
107
            print('\nTotal de Iteracoes: ' + str(n))
108
            if n >= iter:
109
                 print("PROCESSO PAROU, numero de iteracoes limite
110
                    atingido!")
                return x
111
            else:
112
                return x
113
114
```

```
115
   if __name__ == "__main__":
116
117
        x0 = [0.5, 0.5]
118
        iter = 100
119
        tol = 1e-12
120
121
       x = newton_raph(f, x0, tol, iter)
122
123
       print('Solucao: {} ' .format(x))
124
125
        fim_sis = time.process_time()
126
       print('Tempo gasto: {}'.format(fim_sis))
127
128
    }
129
```