

SUBARU打ち合わせ資料(プレス関連) March, 2021

令和2年3月研究打ち合わせ

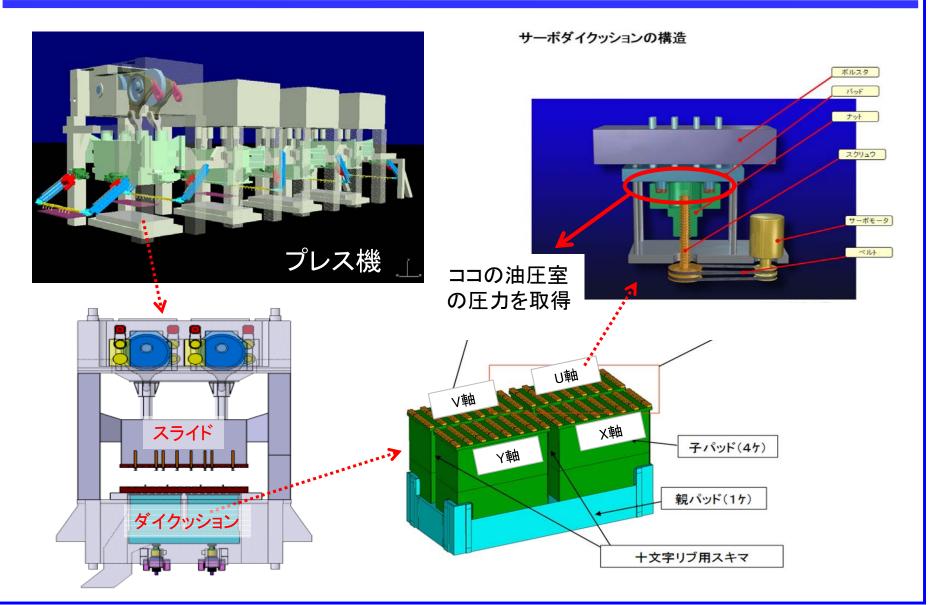
群馬大学 大学院 理工学府 橋本 誠司



プレスデータの解析

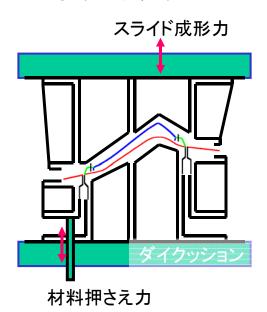
~ 4軸データのプロットと解析~

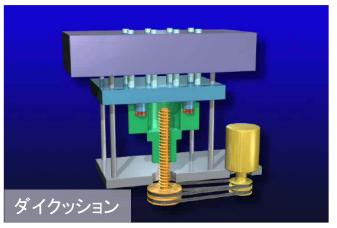






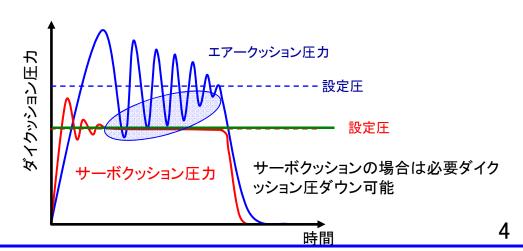
■サーボダイクッション





ダイクッションとは;

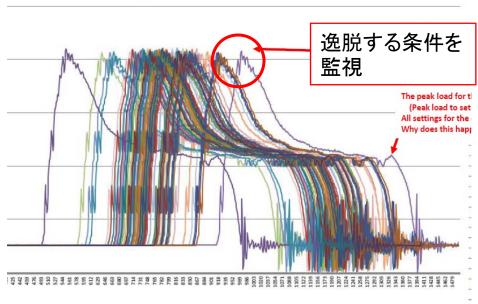
- →スライド成形力に対して抵抗を発生させる ことにより材料押さえ力を発生する機構
- 従来のダイクッション
 - →空圧や油圧により抵抗発生
- サーボダイクッション
 - →ボールネジ+サーボモーターにより抵抗発生



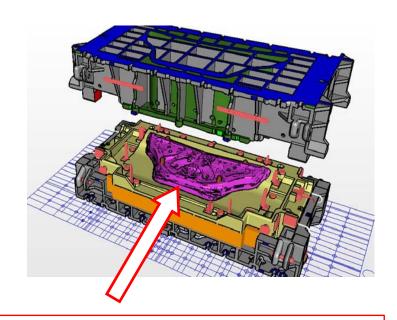


■良品条件の管理

成形加重などのデータを取得し、特徴点などの抽出により逸脱条件を監視する





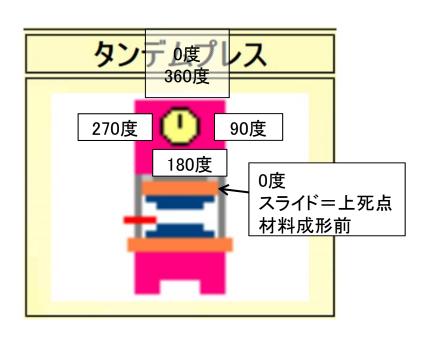


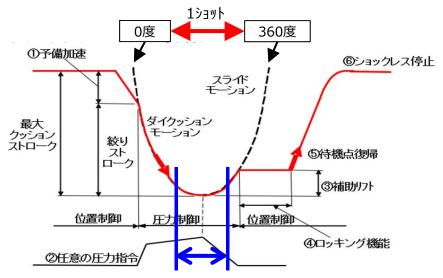
- ・ 成形時の条件変化によりワレが発生
- 成形時に発生する荷重を監視



■各種条件等

- 軸数:4軸(X, Y, U, V)
- データ数:25個/ショット/軸
- ・ 1ヶ月当たりのショット数は約15万ショット(全部品合計)
- 1回の生産で500~1,000ショット





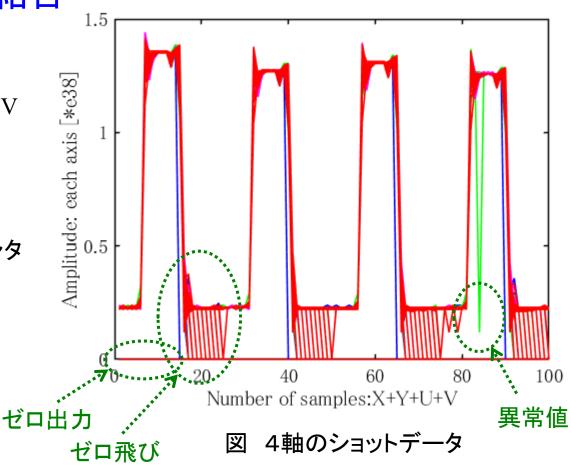
スライド130度~210度の間のダイクッション圧力 データを1ショット25個取得している



■圧カデータ: 4軸結合

プロット条件

- 4軸のデータをX⇒Y⇒U⇒V の順に接続
- プロットの線色;
 1~500ショット⇒青
 501~1000ショット⇒緑
 1001~1500ショット⇒マゼンタ
 1501ショット以降⇒赤
- データへの前処理: [数値]×1e38



- 異常値(ゼロ出力, ゼロ飛び, 異常値)の混入が確認できる
- 4軸で振幅の差が(目視でも)確認できる



■圧カデータ:各軸個別

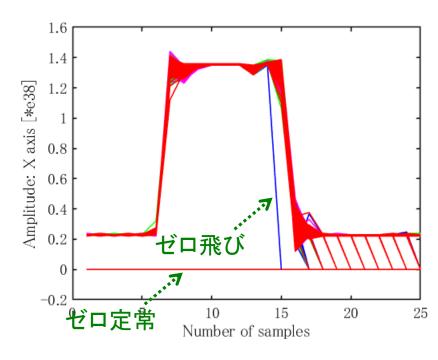


図 X軸のショットデータ

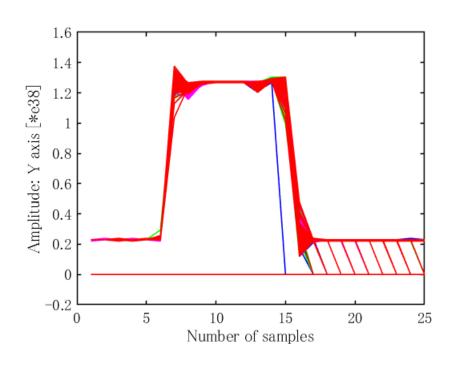
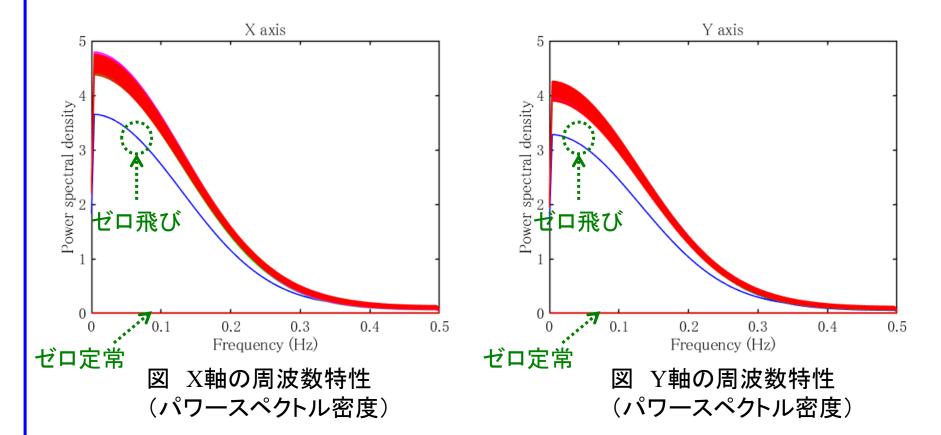


図 Y軸のショットデータ

• 異常値(ゼロ出力,ゼロ飛び)の混入が確認できる



■圧カデータ:各軸個別



• 異常値(ゼロ出力, ゼロ飛び)以外の波形は分類が困難か!?



■圧カデータ:各軸個別

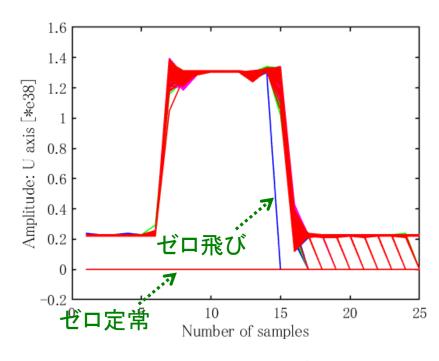


図 U軸のショットデータ

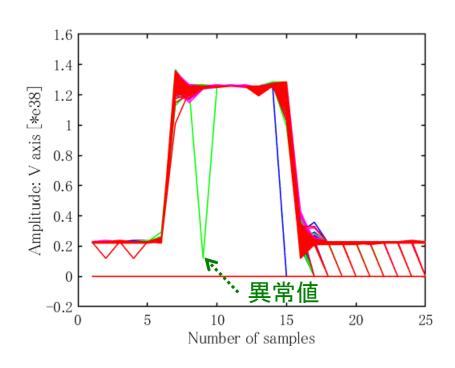
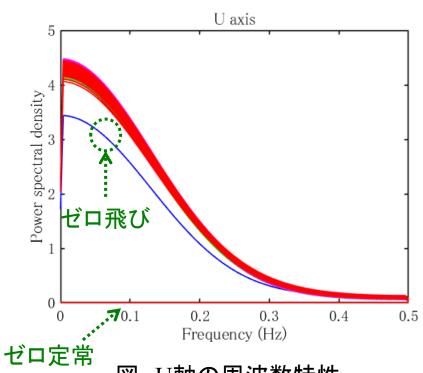


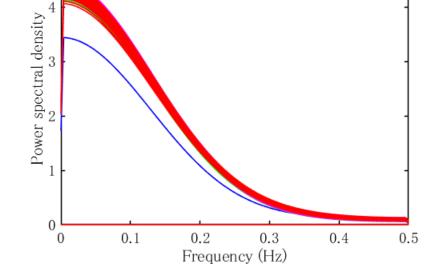
図 V軸のショットデータ

• 異常値(ゼロ出力,ゼロ飛び,異常値)の混入が確認できる



■圧カデータ:各軸個別





V axis

図 U軸の周波数特性 (パワースペクトル密度)

図 V軸の周波数特性 (パワースペクトル密度)

• 異常値(ゼロ出力, ゼロ飛び)以外の波形は分類が困難か!?



ニューラルネットワークによる 分類・診断法

~ 4軸データのCNNによる分類 ~



■現状の課題

- サンプリング時間が不十分(時間分解能が低い)
- 振幅の分解能が低い(量子化分解能が低い)

振動波形の解析,時間分解能が低い場合にも有効な手法

畳み込みニューラルネットワーク(CNN)

に基づく画像診断法



■診断画像

<u>条件</u>

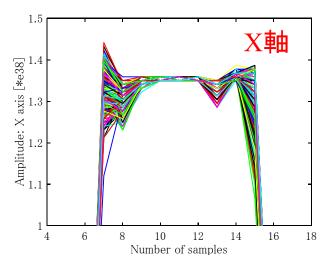
- •軸:4軸
- •転移学習 (DenseNet201)
- •学習率可変
- •画像拡張有
- •データ数:各100枚

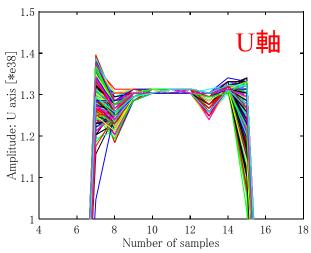
(学習:検証

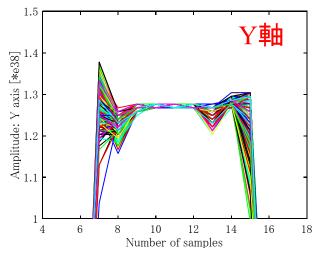
=80%:20%)



4軸をCNNで 正しく分類で きるか検証







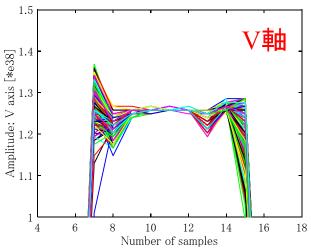


図 各軸のショット波形(重ねて表示)



■転移学習

【学習】

第1世代

- → 精度31.3 % 第7世代以降
 - → 精度81.3 %

【検証】

→ 精度98.8 %

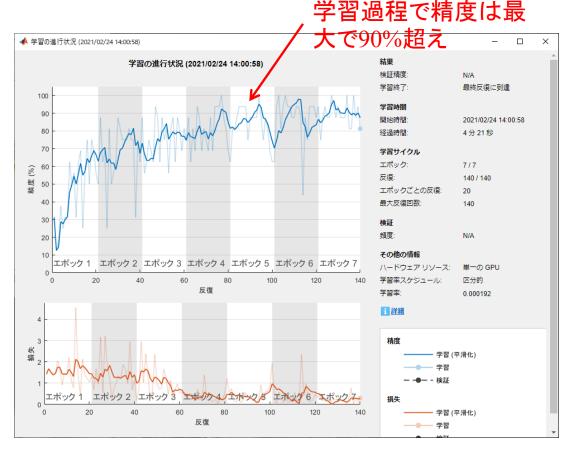


図 学習および検証結果例

検証データ: 各軸20枚 →80画像中1枚が誤判定

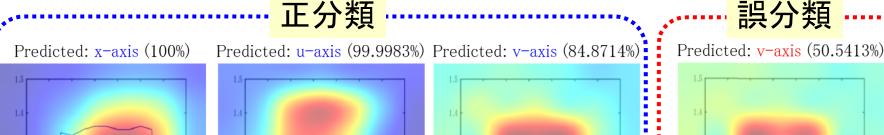


軸情報の分類は可能!



■Grad-CAMによる判定理由の解析

画像のどこに着目して学習しているか確認



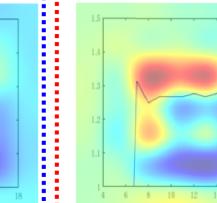


図 Grad-CAMによる解析結果(正解)

図 Grad-CAMによる 解析結果(不正解)

- 正解のスコアはかなり高く、誤分類のスコアは中間ぐらい
- 両端のエッジより中間での振幅(線が無い部分)を評価
- 軸やグリッド数値の情報には着目していない



ニューラルネットワークによる 分類・診断法

~ ゼロ飛びデータの分類 ~



■診断画像

<u>条件</u>

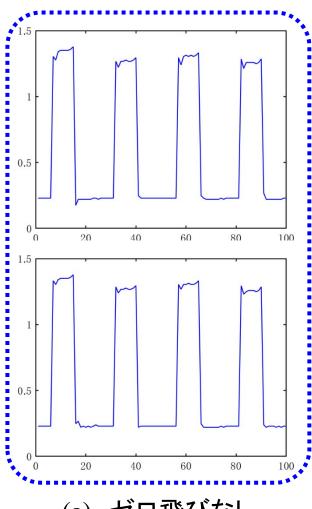
- •軸:4軸
- •転移学習 (DenseNet201)
- •学習率可変
- •画像拡張有
- •データ数:各400枚 (飛無319, 飛有81)

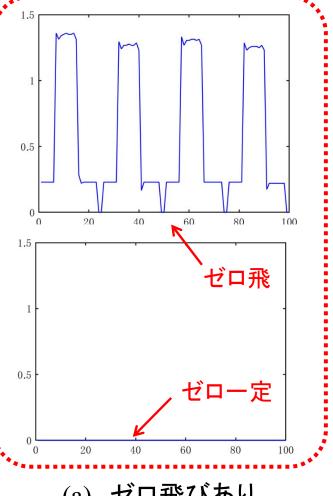
(学習:検証

=70%:30%)



ゼロ飛びをCNN で正しく分類で きるか検証





(a) ゼロ飛びなし

ゼロ飛びあり

診断画像例



■転移学習

【学習】

第1世代

- → 精度31.3 % 第7世代以降
 - → 精度100%

【検証】

→ 精度99.2 %

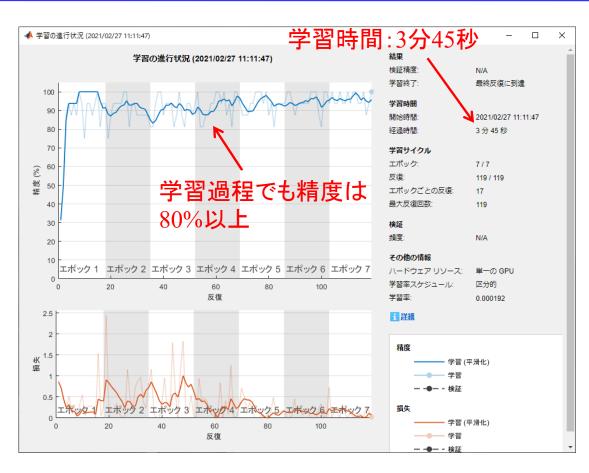


図 学習および検証結果例

検証データ: 正常96, 異常24 →120画像中1枚が誤判定



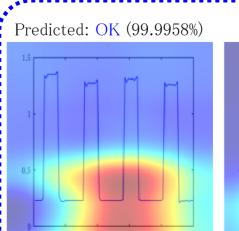
ゼロ飛びの分類は可能!

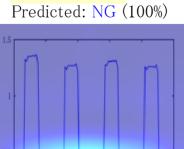


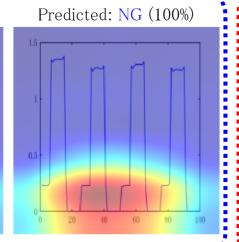
■Grad-CAMによる判定理由の解析

正分類

画像のどこに着目して学習しているか確認

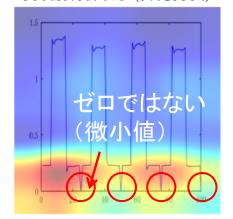






誤分類

Predicted: NG (97.4656%)



- 図 Grad-CAMによる解析結果(正解)
- 図 Grad-CAMによる解析結果(不正解)
- ゼロ近傍に正しく着目して判断している
- 誤判定画像:ゼロ飛びなしのデータにも,きわめてゼロに近い データがある(ゼロ飛びとみなしてよいのでは!?)

まとめ



1. プレスデータの解析:

- 時間応答波形から、異常値を確認
- 周波数解析では異常値のみ分類可能!?

2. ニューラルネットワークによる分類・診断(4軸);

- 軸情報の分類は可能
- 精度:98.8%

3. ニューラルネットワークによる分類・診断(異常値);

- 異常値の分類は可能
- 精度:99.2%

研究目的と内容



■研究題目:

- 生産設備の故障予知
- 目視検査の自働化, IoT関連(画像処理, 機械学習, 深層 学習)

■研究目的及び内容

- プレス機から得られる情報(熱,振動,音)を元に故障の兆候 を掴み,設備故障による停止を回避する技術を確率
- ・ 本工場Lライン(サーボブプレス)をモデルラインとして予防保全 → 予知 保全の技術を確立
- ・ 部品の検査, 部品組付け作業の確認など, 人が目視で確認している検査を, 画像処理やAIを活用して自働化する技術の開発

研究体制



■メンバー

- 橋本誠司(教授, 研究総括):制御工学, 制御応用, AI, 再エネ利用
- 川口貴弘(助教):制御工学,システム同定,機械学習,AI
- 学生A ⇒ 設備の故障予知
- 学生B ⇒ 目視検査の自動化

表 4半期スケジュール

Û	4~6月	7~9月	10~12月	1~3月
設備の故障 予知	情報の選択 (*レベルO)	情報の収集 (レベル1)	♪ 兆候の検出 C (レベル2)	予知·自動化 (レベル3~4)
目視検査の 自動化				

※レベル→次ページ参照

AIと画像診断



■画像診断の自動化レベル

- AIを活用した画像診 断における自動化レ ベル
- さまざまな既存のAI 技術と組み合わせ たシステムの応用も 試行

レベル3:人間と同程度の画像診断

レベル2:複数個所の複雑な画像診断

レベル1:1か所の単純な画像診断

レベル0:画像の前処理(画像の加工)

(参考)

https://www.jsn.or.jp/journal/document/59 7/1064-1070.pdf