连续时间的马可夫链

本文基于Flow Matching Guide and Code ¹ ,主要是读这篇文章时候的笔记。

连续时间的马可夫链(Continuous Time Markov Chains, CTMC)是Flow的替代,也是一种生成式模型,用来生成离散的数据。它是离散型Flow Matching(Discrete Flow Matching,DFM)² 的基础。

离散状态空间和随机变量

这一节就是讲一些notations。

以类比的方法可以表示离散状态空间:

- 连续状态空间: \mathbb{R}^d , d是空间维度
- 离散状态空间: $\mathcal{S}=\mathcal{T}^d$,d是空间维度,其中 $\mathcal{T}=[K]=\{1,2,\cdots,K\}$, \mathcal{T} 也就是 vocabulary。

从 \mathcal{S} 中采样的样本记为 $x=(x^1,x^2,\cdots,x^d)\in\mathcal{S}$,其中 x^i 就是一个token。

用X表示状态空间 $\mathcal S$ 中的随机变量,其pmf(probability mass function,概率质量函数,离散分布叫概率质量函数,连续分布叫概率密度函数)为 $p_X:\mathcal S\to\mathbb R_{\geq 0}$,实际上pmf是一个从状态空间 $\mathcal S$ 到正实数集的映射。pmf满足求和为1的约束条件: $\sum_{x\in\mathcal S}p_X(x)=1$ 。

对于事件 $A \in \mathcal{S}$, 其发生概率可以如下计算:

$$\mathbb{P}(X \in A) = \sum_{x \in A} p_X(x) \tag{1}$$

还需要一个delta分布 (好像也叫Dirac分布) 的pmf表示,如下:

$$\delta(x,z) = \begin{cases} +\infty & x = z \\ 0 & \text{else.} \end{cases}$$
 (4)

这个分布表示只有x取特定值z的时候才有概率,没有概率取其他值。但是该分布的pmf在x的定义域积分也是1。

有时候也会在token层级上定义delta分布,例如 $\delta(x^i,y^i)$ $x^i,y^i\in\mathcal{T}$ 。

关于Dirac分布的更多信息可以参考: https://spaces.ac.cn/archives/1870

CTMC生成式模型

CTMC是连续时间的马可夫链,马可夫链是离散状态的马可夫过程。所以CTMC是连续时间离散状态的马可夫过程,可以表示为 $(X_t)_{0 \le t \le 1}$ 。因为CTMC是随机过程嘛,所以它是一族随机变量。它的马可夫假设可以表示为如下的形式:

$$\mathbb{P}(X_{t+s} = z \mid X_s = x, X_u = y, 0 \le u \le s) = \mathbb{P}(X_{t+s} = z \mid X_s = x) \tag{5}$$

类比离散时间的马可夫链,这个公式说的就是只要知道 X_s 的值后,在s时刻之前的值(例如式子中的 X_u),对s时候之后的值没有影响(式中 X_{t+s})。即"遗忘过去"。关于CTMC更多的介绍可以参加: httml#markovc-ctime。

类比扩散模型和Flow Matching,也可以定义CTMC的转移核(probability transition kernel)为 $p_{t+h|t}$,其形式如下:

$$p_{t+h|t} := \mathbb{P}(X_{t+h} = y \mid X_t = x) = \delta(y, x) + hu_t(y, x) + o(h), \quad \mathbb{P}(X_0 = x) = p(x) \quad (6)$$

 $p_{t+h|t}$ 的图示如下:

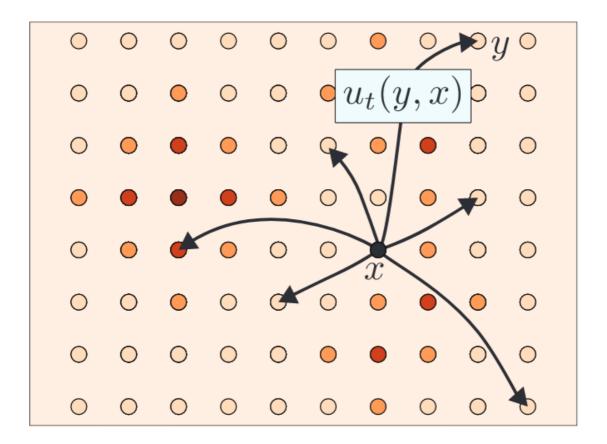


Figure 13 The CTMC model is defined by prescribing rates (velocities) of probability between states.

CTMC模型的状态转移过程图示

公式6中,p表示随机过程 $(X_t)_{0 \leq t \leq 1}$ 在t=0时候的分布(取t=0随机过程退化成随机变量)。o(h)是高阶无穷小量

$$\lim_{h \to 0} \frac{o(h)}{h} = 0 \tag{7}$$

其中, $u_t(y,x)$ 叫做速率(rates或者velocities),它可以类比Flow Matching里面讲的向量场,在CTMC里面表示的是表示状态之间概率转换的速率,按我的理解,就是下面的这个形式:

$$u_t(y, x) = \lim_{h \to 0} \frac{\mathbb{P}(X_{t+h} = y \mid X_t = x)}{h}$$
 (8)

它是时间t的函数。从公式8和公式6的角度理解, $\delta(y,x)$ 就是发生状态转移前(即t时刻)的初始状态。具体讲,由于我们以 $X_t=x$ 为条件,所以初始状态就是确定的,用概率形式表示就是 $\delta(\cdot,x)$,也就是说初始状态时(即t时刻),在x处有概率,而其他状态空间中的点概率都是0。

公式6中, $u_t(y,x)$ 需要满足一定的条件,称为速率条件(rate conditions):

$$u_t(y,x) \ge 0 \text{ for all } y \ne x, \text{ and } \sum_y u_t(y,x) = 0$$
 (9)

这样就是说, $u_t(x,x)<0$,且 $u_t(x,x)=-\sum_{y\neq x}u_t(y,x)$ 。速度条件的存在是为了保证公式6算出的转移核 $p_{t+h|t}(\cdot\mid x)\geq0$ 且 $\sum p_{t+h|t}(\cdot\mid x)=1$ 。

类比Flow Matching,我们也可以说:**如果存在p_{t+h|t}满足公式**6**,** $p_{t+h|t}$ **的边缘分布为** p_t **,则称u_t生成了** p_t 。

用公式6, 我们也可以用Euler法 (类比扩散模型和Flow Matching里面ODE的解法)来采样,如下:

$$\mathbb{P}(X_{t+h} = y \mid X_t) = \delta(y, X_t) + hu_t(y, X_t) \tag{10}$$

但是该式引入了一个偏差,就是o(h)。因为这是一个高阶小量,所以只要h足够小,那么o(h)就会趋于 0,这就是希望Euler法采样准确的条件,但是这样采样步骤就会很多。一种缓解这个问题的方法是用如下的Euler法:

$$\mathbb{P}(X_{t+h} = y \mid X_t) = \begin{cases} \exp\left[hu_t(X_t, X_t)\right] & y = X_t \\ \frac{u_t(y, X_t)}{|u_t(X_t, X_t)|} (1 - \exp\left[hu_t(X_t, X_t)\right]) & y \neq X_t \end{cases}$$
(11)

概率路径和Kolmogorov方程

类比连续情况下的一致性方程(Continuity Equation),CTMC模型的边缘概率 p_t 满足Kolmogorov方程:

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}p_t(y) = \sum_x u_t(y, x)p_t(x) \tag{12}$$

下面这个定理描述了上式这种线性ODE系统唯一解的存在性:

定理(线性ODE的解的存在性和唯一性):如果 $u_t(y,x)$ 在C([0,1))中(即在时间t上连续),那么存在唯一的解 $p_t(x)$ 满足Kolmogorov方程12,其中, $t\in[0,1)$,初始状态 $p_0(x)=p(x)$ 。

对CTMC而言,在 $t \in [0,1)$ 区间,不需要额外的条件,就能够确定解一定存在。关于该定理的更多详细信息可以参考Coddington et al. (1956) 3 中的定理5.1和5.2。

方程12可以化为:

$$\sum_{x} u_{t}(y,x)p_{t}(x) = \underbrace{\sum_{x \neq y} u_{t}(y,x)p_{t}(x)}_{\text{输入通量}} - \underbrace{\sum_{x \neq y} u_{t}(x,y)p_{t}(y)}_{\text{输出通量}}$$

$$= -\sum_{x \neq y} [j_{t}(x,y) - j_{t}(y,x)]$$
(13)

其中, $j_t(y,x) := u_t(y,x)p_t(x)$,称为概率通量(probability flux)。上式很好理解,就是把从x输入到y的通量分成了从x输入到y的部分和从y输出到x的部分。

将输出通量超出来的部分定义为散度,即

$$div(u_t p_t)(y) = \sum_{x \neq y} [j_t(x, y) - j_t(y, x)]$$
(14)

那么Kolmogorov方程就可以表示为:

$$\dot{p}_t(y) + \operatorname{div}(u_t p_t)(y) = 0 \tag{15}$$

这和连续型Flow Matching的一致性方程统一起来了。

以下还有一个结果,是在CTMC 框架中构建概率路径和速度的主要工具:

定理 (离散质量守恒,Discrete Mass Conservation) : $u_t(y,x)$ 在C([0,1))中, $p_t(x)$ 在 $C^1([0,1))$ 中(我的理解是一阶导数在时间t上连续),则如下两个结论是等价的:

- 在 $t \in [0,1)$ 时, p_t, u_t 满足Kolmogorov方程12, u_t 满足速率条件9。
- 在 $t \in [0,1)$ 时, u_t 生成(用前文的术语)了 p_t 。

该定理的证明在 ¹ 的appendix A.1.。

保概率速率(Probability preserving velocities)

如果 $u_t(y,x)$ 生成了概率路径 $p_t(x)$,我们构造一个新的速率:

$$\tilde{u}_t(y,x) = u_t(y,x) + v_t(y,x) \tag{16}$$

只要 $v_t(y,x)$ 满足速率条件且

$$\sum_{x} v_t(y, x) p_t(x) = 0 \tag{17}$$

那么 $\tilde{u}_t(y,x)$ 还能Kolmogorov方程:

$$\sum_{x} \tilde{u}_{t}(y, x) p_{t}(x) = \sum_{x} u_{t}(y, x) p_{t}(x) = \dot{p}_{t}(y)$$
(18)

那么 $\tilde{u}_t(y,x)$ 还能生成 $p_t(x)$ 。这个结论在离散型Flow Matching里面非常重要。

^{1.} Lipman Y, Havasi M, Holderrieth P, et al. Flow Matching Guide and Code[J]. arXiv preprint arXiv:2412.06264, 2024. 🔁 🔁

^{2.} Gat I, Remez T, Shaul N, et al. Discrete flow matching[J]. arXiv preprint arXiv:2407.15595, 2024. 🔁

^{3.} Coddington E A, Levinson N, Teichmann T. Theory of ordinary differential equations[J]. 1956.