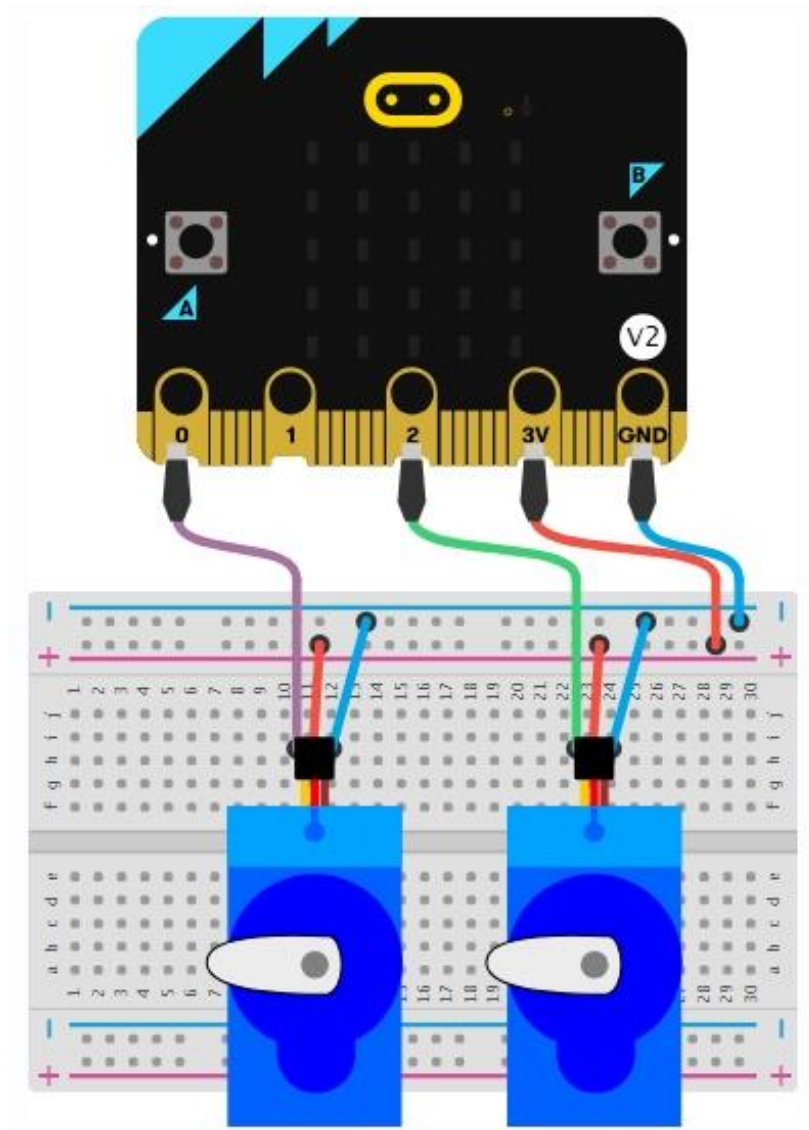


Le Robot Voiture



Les composants du robot

- 1 Micro:bit 1
- Breakout Zalati iobit
- 2 Led Blanches
- 2 Led Rouges
- 4 Résistance 100 Ohm
- 1 module KY-22 + Télécommande
- 1 Switch
- 1 Connecteur pile 9V
- Cable + Pile



Pour connecter la télécommande :

au démarrage

connect IR receiver at pin **P16 ▼** and decode **NEC ▼**

on IR datagram received

série écrire ligne **IR datagram**

```
0x00FFA25D -- 1
0x00FF629D -- 2
0x00FFE21D -- 3
0x00FF22DD -- 4
0x00FF02FD -- 5
0x00FFC23D -- 6
0x00FFE01F -- 7
0x00FFA857 -- 8
0x00FF906F -- 9
0x00FF6897 -- *
0x00FF9867 -- 0
0x00FFB04F -- #
0x00FF18E7 -- gauche
0x00FF10EF -- haut
0x00FF4AB5 -- droite
0x00FF5AA5 -- bas
0x00FF38C7 -- ok
```

Le code du robot :

