

21 dezembro 2019

Duração: 2 horas

Nome: \_\_\_\_\_

Número: \_\_\_\_\_

## Grupo I

Responda às questões deste grupo nos espaços indicados, **sem** apresentar os seus cálculos.

1. A forma em escada reduzida da matriz

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 & 12 \end{pmatrix} \quad \text{é} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

- a)  $\mathcal{C}(A)$  é um subespaço de  $\mathbb{R}^3$  de dimensão 2.  
Uma base de  $\mathcal{C}(A)$  é:  $((1, 5, 9), (2, 6, 10))$ .
- b)  $\mathcal{N}(A)$  é um subespaço de  $\mathbb{R}^4$  de dimensão 2.
- c)  $(1, -1, 1, 0) \in \mathcal{N}(A)$ ? Não.
- d) Uma base de  $\mathcal{L}(A)$  é:  $((1, 0, -1, -2), (0, 1, 2, 3))$ .
- e) Um vetor de  $\mathbb{R}^4$  não pertencente a  $\mathcal{L}(A)$  é:  $(0, 0, 1, 0)$ .

2. Para cada  $k \in \mathbb{R}$ , considere a aplicação linear  $T_k : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  associada à matriz  $\begin{pmatrix} 2k & 1 & 1 & 0 \\ 0 & k-1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & k & 0 \end{pmatrix}$ .

- a)  $T_2(1, 2, 3, 1) = (9, 6, 6)$ .
- b) Um vetor não nulo  $x$  tal que  $x \in \text{Im } T_1$  é:  $x = (2, 0, 0)$ .
- c)  $\dim(\text{Im } T_0) = 2$  e  $\dim(\text{Nuc } T_2) = 1$ .
- d) Os valores de  $k$  para os quais a aplicação  $T_k$  é sobrejetiva são:  $k \neq 0$ .
- e) Os valores de  $k$  para os quais a aplicação  $T_k$  não é injetiva são:  $k \in \mathbb{R}$ .

3. Considere uma matriz  $A$  de ordem 3 cujos valores próprios são  $-1, 1, 3$ .

- a)  $\det A = -3$ .
- b) O sistema  $(A + 2I_3)x = 0$  é possível e determinado.
- c) Os valores próprios da matriz  $(2A + 4I_3)^T$  são:  $2, 6, 10$ .
- d) A matriz  $B = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$  é semelhante à matriz  $A$ .
- e)  $A^2$  é diagonalizável?

Sim, porque, se  $\lambda$  é um valor próprio de  $A$  com um vetor próprio associado  $x$ , então  $\lambda^2$  é um valor próprio de  $A^2$  com vetor próprio associado  $x$ ; logo, os vetores próprios de  $A$  são também vetores próprios de  $A^2$ ; como  $A$  tem três valores próprios distintos, existem três vetores próprios de  $A$  linearmente independentes; logo  $A^2$  também admite três vetores próprios linearmente independentes, sendo, por isso, diagonalizável.

EM ALTERNATIVA:

Como  $A$  tem três valores próprios distintos, então  $A$  é diagonalizável isto é, existe uma matriz invertível  $P$  tal que  $P^{-1}AP = D$ , com  $D$  uma matriz diagonal. Mas,

$$\begin{aligned} P^{-1}AP = D &\Rightarrow A = PDP^{-1} \Rightarrow A^2 = (PDP^{-1})(PDP^{-1}) = PD(P^{-1}P)DP^{-1} = PD^2P^{-1} \\ &\Rightarrow P^{-1}A^2P = D^2 \end{aligned}$$

Sendo  $D$  uma matriz diagonal, também  $D^2$  é uma matriz diagonal, pelo que a igualdade  $P^{-1}A^2P = D^2$  mostra que  $A^2$  é uma matriz diagonalizável.

## Grupo II

Responda às questões deste grupo numa folha de teste, apresentando os seus cálculos.

1. Considere o subespaço vetorial de  $\mathbb{R}^4$

$$U = \{(x, y, z, w) \in \mathbb{R}^4 : 3x + 3y - 4w = 0 \text{ e } z = 0\}.$$

- a) Determine uma base e indique qual a dimensão de  $U$ .

$$\begin{aligned} U &= \{(x, y, z, w) \in \mathbb{R}^4 : x = -y + \frac{4}{3}w \text{ e } z = 0\} = \{(-y + \frac{4}{3}w, y, 0, w) : y, w \in \mathbb{R}\} \\ &= \langle (-1, 1, 0, 0), (4, 0, 0, 3) \rangle \end{aligned}$$

Como os vetores  $\mathbf{a} = (-1, 1, 0, 0)$  e  $\mathbf{b} = (4, 0, 0, 3)$  geram  $U$  e são linearmente independentes (imediato), então  $(\mathbf{a}, \mathbf{b})$  é uma base de  $U$  e consequentemente  $U$  tem dimensão 2.

- b) Verifique que o vetor  $(5, 3, 0, 6)$  pertence a  $U$  e escreva as suas coordenadas na base encontrada na alínea anterior.

:: Verificar que  $(5, 3, 0, 6) \in U$ :

1º Processo: Verificar que  $\mathbf{c} = (5, 3, 0, 6)$  satisfaz as condições  $x = -y + \frac{4}{3}w$  e  $z = 0$  (imediato)

2º Processo: Verificar que  $\mathbf{c} = 3\mathbf{a} + 2\mathbf{b}$  (imediato), pelo que  $\mathbf{c} \in \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = U$

3º Processo: Verificar que  $\text{car} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} = \text{car} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 0 & 3 \\ 5 & 3 & 0 & 6 \end{pmatrix}$  (imediato)

:: Coordenadas de  $(5, 3, 0, 6)$  na base  $(\mathbf{a}, \mathbf{b})$ :

Como  $\mathbf{c} = 3\mathbf{a} + 2\mathbf{b}$ , as coordenadas de  $\mathbf{c} = (5, 3, 0, 6)$  na base  $(\mathbf{a}, \mathbf{b})$  são  $(3, 2)$ .

- c) Diga, justificando, se os vetores  $u = (2, -2, 0, 0)$ ,  $v = (4, 0, 0, 3)$  e  $w = (6, -2, 0, 3)$  são vetores geradores de  $U$ .

1º processo: Como  $w = u + v$ ,  $u = -\mathbf{a}$ ,  $v = \mathbf{b}$ , então (ver resultados na página 14 e 16 dos slides)  
 $\langle u, v, w \rangle = \langle u, v, u + v \rangle = \langle u, v \rangle = \langle -\mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = U$

2º processo: Calcular  $\langle u, v, w \rangle$ , verificando que o sistema  $(x, y, z, w) = \alpha u + \beta v + \gamma w$  é possível apenas quando  $3x + 3y - 4w = 0$  e  $z = 0$  e, por isso,  $\langle u, v, w \rangle = U$ .

- d) Indique, caso exista, uma base de  $\mathbb{R}^4$  que inclua os vetores  $u$ ,  $v$  e  $w$ .

Não existe tal base, porque os vetores  $u$ ,  $v$  e  $w$  são linearmente dependentes, uma vez que  $w = u + v$ .

2. Considere a matriz

$$A = \begin{pmatrix} 1 & a & a \\ -1 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

a) Mostre que o polinómio característico de  $A$  não depende de  $a$ .

$$p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & a & a \\ -1 & 1-\lambda & -1 \\ 1 & 0 & 2-\lambda \end{vmatrix}.$$

Usando o Teorema de Laplace (última linha), obtém-se

$$p_A(\lambda) = \begin{vmatrix} a & a \\ 1-\lambda & -1 \end{vmatrix} + (2-\lambda) \begin{vmatrix} 1-\lambda & a \\ -1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = \dots = (1-\lambda)^2(2-\lambda), \text{ pelo que o polinómio característico de } A \text{ é independente de } a.$$

b) Verifique que  $(0, -1, 1)$  é um vetor próprio de  $A$ .

Basta verificar que  $A \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$  para concluir que  $(0, -1, 1)$  é um vetor próprio de  $A$  associado ao valor próprio 2.

c) Verifique que existe um valor de  $a$  para o qual a matriz  $A$  é diagonalizável e indique, para este valor, uma matriz que a diagonaliza.

De acordo com a alínea a), a matriz  $A$  tem dois valores próprios distintos: 1 (duplo) e 2 (simples). Conclui-se então que a multiplicidade geométrica do vp 2 é 1 e, atendendo à alínea b), podemos dizer que o subespaço próprio associado a este vp é  $V_2 = \langle (0, -1, 1) \rangle$ .

A matriz será diagonalizável se a multiplicidade geométrica do vp 1 for 2, ou seja, se  $\dim V_1 = 2$ . Como  $\dim V_1 = 3 - \text{car}(A - I)$ , pretende saber-se para que valores de  $a$ , a matriz  $A - I$  tem característica 1. Como

$$A - I = \begin{pmatrix} 0 & a & a \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & a & a \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

conclui-se que  $\text{car}(A - I) = 1$  sse  $a = 0$ . Neste caso, obtém-se

$$V_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = -z\} = \langle (1, 0, -1), (0, 1, 0) \rangle.$$

Como existem três vetores próprios linearmente independentes, a saber,  $u = (0, -1, 1)$ ,  $v = (1, 0, -1)$  e  $w = (0, 1, 0)$ , uma matriz  $P$  que diagonaliza  $A$  é a matriz cujas colunas são  $u, v, w$ . Assim, escolhendo,

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix},$$

obtém-se a seguinte matriz diagonal semelhante a  $A$ :

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

3. Seja  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  uma dada matriz e seja  $f_A : \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$  a aplicação definida por  $f_A(X) = XA - AX$ , para qualquer  $X \in \mathbb{R}^{n \times n}$ .

a) Mostre que  $f_A$  é uma aplicação linear.

$f_A$  é uma aplicação linear sse

1.  $\forall X, Y \in \mathbb{R}^{n \times n}, f_A(X + Y) = f_A(X) + f_A(Y)$ ;
2.  $\forall X \in \mathbb{R}^{n \times n}, \forall \alpha \in \mathbb{R}, f_A(\alpha X) = \alpha f_A(X)$ .

Como

$$f_A(X+Y) = (X+Y)A - A(X+Y) = XA + YA - AX - AY = (XA - AX) + (YA - AY) = f_A(X) + f_A(Y),$$

a primeira condição é satisfeita. Além disso, como

$$f_A(\alpha X) = (\alpha X)A - A(\alpha X) = \alpha(XA) - \alpha(AX) = \alpha f_A(X),$$

a segunda condição também é satisfeita e está provado que  $f_A$  é uma aplicação linear.

b) Sendo  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ , determine  $\text{Nuc } f_A$  e indique uma sua base.

$$\text{Nuc } f_A = \{X \in \mathbb{R}^{2 \times 2} : f_A(X) = \mathbf{0}_{\mathbb{R}^{2 \times 2}}\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2} : \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2} : \begin{pmatrix} a - a - 2c & 2a + 3b - b - 2d \\ c - 3c & 2c + 3d - 3d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2} : c = 0 \text{ e } a = d - b \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} d - b & b \\ 0 & d \end{pmatrix} : b, d \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \left\langle \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\rangle$$

Facilmente se verifica que  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  e  $\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  são vetores linearmente independentes, pelo que uma

base de  $\text{Nuc } f_A$  é  $\left( \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right)$ .