

# 贵诚滨

微信/电话: 18300788792 邮箱: Lyoaser@gmail.com 政治面貌: 共青团员 推免意向: 专业型硕士

## > 教育背景

上海师范大学

电子信息工程 (中美合作)

2021.09 - 2025.06

- 本科成绩: **GPA: 3.60 / 4.00** 专业排名: **4 / 84 (前 5%)**
- 核心课程: 自动控制原理 (94) 信号与系统 (93) 电子线路 CAD (92)  
C 语言程序设计 (95) 高频电子线路 (93) 模拟电子技术 (91)
- 英语成绩: CET-4: 459 CET-6: 499
- 专业技能: 熟悉 C/python 等编程语言, 熟悉 FPGA、ARM 及单片机等嵌入式开发, 熟练使用 Multisim、proteus 等电路仿真软件, 熟练使用 MATLAB、SPSS 等数据分析软件, 熟练运用 Word、PPT、EXCEL 等办公软件。有强大的信息搜集和自学能力。



## > 项目经历

- 《运动目标控制与自动追踪系统》 科研项目 第一负责人  
项目简介: 系统分为两套, 模拟运动目标控制和自动追踪。单片机操控搭载激光模块的云台移动, 在模拟运动目标控制下进行轨道检测和巡线。另一搭载激光的云台实现目标自动追踪和报警。主要组成部分包括 OpenMV 模块、云台模块和控制模块。OpenMV 摄像头模块实时采集图像, 并传输给单片机。在巡线模式下, 通过单片机和 OpenMV 交互数据, 利用 PID 算法检测目标位置并控制云台巡线。另一搭载追踪激光的云台通过单片机实现目标追踪, 当目标与追踪激光距离达到一定范围时, 云台停止移动并报警。  
承担工作: OpenMV 模块的图像处理算法, 包括颜色、形状和边缘检测, 确保系统准确识别特定运动目标。优化算法, 降低计算量, 确保系统在有限硬件资源下快速响应。设计通信协议, 高效传输图像数据。编写单片机端的图像解析和处理代码, 实现目标跟踪和控制逻辑。协作队友共同开发基于 PID 控制算法的运动目标跟踪, 确保目标始终在摄像头视野中心。  
项目成果: 荣获 2023 年全国大学生电子设计大赛国家级二等奖
- 《基于深度学习的自适应超透镜系统》 科研项目 第一负责人  
项目简介: 研发了一种基于深度学习的自适应圆透镜系统, 以实现动态、精确地调整透镜参数, 优化图像质量。该系统能够根据成像环境的变化, 通过机器学习算法自主优化光学波前, 提高图像清晰度和稳定性。  
承担工作: 在 multisim 平台搭建多模式多强度电风扇电路进行调试; 使用立创 EDA 软件进行 PCB 制板, 并进行器件焊接和电路调试, 最终成功制作了一个电风扇模拟输出器件。  
项目成果: 申报全国“互联网+”大学生创新创业大赛, 获得校赛三等奖

## > 荣誉奖项

- 全国大学生电子设计大赛国家级二等奖
- 全国大学生数学建模大赛上海市三等奖
- 全国“互联网+”大学生创新创业大赛比赛获得校赛三等奖
- 上海师范大学专业奖学金二等奖 (连续两年, 5%)
- 疫情志愿活动被授予“最美防疫志愿者” (5%)

## > 自我评价

- 专业能力: 具有扎实的电子信息专业基础, 并能够以赛促学、学以致用, 理论与实践相结合; 具备卓越的学习能力, 以细致、严谨的态度对待工作, 责任心强; 具备卓越的团队合作意识, 通过大学工作经历, 培养了出色的沟通与组织能力。想象力与独创性思维极强, 乐于表现且对新事物的接受能力极强。
- 生活态度: 乐观积极, 能够尽职尽责地独立完成工作, 也能改善团队精神状态, 协助团队完成目标。待人友善, 具有良好的文化素质与心理素质。在未来的研究和学习中, 一定会充满激情地抓住挑战和发展机会。