|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 贵诚滨   |  |  | | --- | --- | | **教育背景** | | |  | | | **上海师范大学 电子信息工程 (中美合作) 2021.09 - 2025.06**   * **本科成绩：GPA**：3.71 / 4.00 **专业排名：3** **/ 84（前5%）** * **核心课程：** 自动控制原理（94） 信号与系统（93） 电子线路CAD（92）   C语言程序设计（95） 高频电子线路（93） 模拟电子技术（91）   * **英语成绩：**CET-4：459 **CET-6： 499** * **专业技能：**熟悉C/python等编程语言，熟悉FPGA、ARM及单片机等嵌入式开发，熟练使用Multisim、proteus等电路仿真软件，熟练使用MATLAB、SPSS等数据分析软件，熟练运用Word、PPT、EXCEL等办公软件。有强大的信息搜集和自学能力。 |  | | C:/Users/23142/Pictures/证件照/蓝色的图片1.jpg蓝色的图片1 |   **微信/电话**：18300788792 **邮箱**：Lyoaser@gmail.com **政治面貌**：共青团员 **推免意向**：专业型硕士 |

|  |
| --- |
| **项目经历** |
|  |
| * **《运动目标控制与自动追踪系统》 科研项目 第一负责人**   **项目简介：**系统分为两套，模拟运动目标控制和自动追踪。单片机操控搭载激光模块的云台移动，在模拟运动目标控制下进行轨道检测和巡线。另一搭载激光的云台实现目标自动追踪和报警。主要组成部分包括OpenMV模块、云台模块和控制模块。OpenMV摄像头模块实时采集图像，并传输给单片机。在巡线模式下，通过单片机和OpenMV交互数据，利用PID算法检测目标位置并控制云台巡线。另一搭载追踪激光的云台通过单片机实现目标追踪，当目标与追踪激光距离达到一定范围时，云台停止移动并报警。  **承担工作：**OpenMV模块的图像处理算法，包括颜色、形状和边缘检测，确保系统准确识别特定运动目标。优化算法，降低计算量，确保系统在有限硬件资源下快速响应。设计通信协议，高效传输图像数据。编写单片机端的图像解析和处理代码，实现目标跟踪和控制逻辑。协作队友共同开发基于PID控制算法的运动目标跟踪，确保目标始终在摄像头视野中心。  **项目成果：**荣获2023年全国大学生电子设计大赛**国家级二等奖**   * **《基于深度学习的自适应超透镜系统》 科研项目 第一负责人**   **项目简介：**研发了一种基于深度学习的自适应圆透镜系统，以实现动态、精确地调整透镜参数，优化图像质量。该系统能够根据成像环境的变化，通过机器学习算法自主优化光学波前，提高图像清晰度和稳定性。  **承担工作：**在multisim平台搭建多模式多强度电风扇电路进行调试；使用立创EDA软件进行PCB制板，并进行器件焊接和电路调试，最终成功制作了一个电风扇模拟输出器件。  **项目成果：**申报全国“互联网+”大学生创新创业大赛，获得**校赛三等奖** |

|  |
| --- |
| **荣誉奖项** |
|  |
| * 全国大学生电子设计大赛**国家级二等奖** * 全国大学生数学建模大赛**上海市三等奖** * 全国“互联网+”大学生创新创业大赛比赛**获得校赛三等奖** * 上海师范大学专业奖学金二等奖（**连续两年，5%**） * 疫情志愿活动被授予“最美防疫志愿者”**（5%）** |

|  |
| --- |
| **自我评价** |
|  |
| * **专业能力**：具有扎实的电子信息专业基础，并能够以赛促学、学以致用，理论实践相结合；具备卓越的学习能力，以细致、严谨的态度对待工作，责任心强；具备卓越的团队合作意识，通过大学工作经历，培养了出色的沟通与组织能力。想象力与独创性思维极强，乐于表现且对新事物的接受能力极强。 * **生活态度**：乐观积极，能够尽职尽善地独立完成工作，也能改善团队精神状态，协助团队完成目标。待人友善，具有良好的文化素质与心理素质。在未来的研究和学习中，一定会充满激情地抓住挑战和发展机会。 |

****