МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №5 по дисциплине «Организация ЭВМ и систем» Тема: Написание собственного прерывания.

Студент гр. 0382	Кривенцова Л.С.
Преподаватель	Ефремов М.А.

Санкт-Петербург 2021

Цель работы.

Изучить понятие прерывания и написать своё собственное; реализовать программу, решающую с его помощью поставленную задачу.

Задание.

Вариант 9.

2b.

2 - 60h - прерывание пользователя - должно генерироваться в программе;

В - Выдача звукового сигнала с заданной высотой звука.

Основные теоретические положения.

Прерывание - это процесс вызова процедур для выполнения некоторой задачи, обычно связанной с обслуживанием некоторых устройств (обработка сигнала таймера, нажатия клавиши и т.д.).

Когда возникает прерывание, процессор прекращает выполнение текущей программы (если ее приоритет ниже) и запоминает в стеке вместе с регистром флагов адрес возврата(CS:IP) - места, с которого будет продолжена прерванная программа. Затем в CS:IP загружается адрес программы обработки прерывания и ей передается управление.

Адреса 256 программ обработки прерываний, так называемые векторы прерывания, имеют длину по 4 байта (в первых двух хранится значение IP, во вторых - CS) и хранятся в младших 1024 байтах памяти.

Программа обработки прерывания должна заканчиваться инструкцией IRET (возврат из прерывания), по которой из стека восстанавливается адрес возврата и регистр флагов.

Программа обработки прерывания - это отдельная процедура, имеющая структуру:

SUBR_INT PROC FAR

PUSH AX ; сохранение изменяемых регистров

<действия по обработке прерывания>

POP AX; восстановление регистров MOV AL, 20H OUT 20H,AL IRET

SUBR_INT ENDP

Две последние строки перед IRET необходимы для разрешения обработки прерываний с более низкими уровнями, чем только что обработанное.

Замечание: в лабораторной работе действиями по обработке прерывания может быть вывод на экран некоторого текста, вставка задержки в вывод сообщений, включение звукового сигнала и т.п.

Программа, использующая новые программы обработки прерываний, при своем завершении должна восстанавливать оригинальные векторы прерываний. Функция 35 прерывания 21Н возвращает текущее значение вектора прерывания, помещая значение сегмента в ES, а смещение в ВХ. В этом случае программа должна содержать следующие инструкции:

```
; -- в сегменте данных
```

KEEP_CS DW 0; для хранения сегмента KEEP_IP DW 0; и смещения прерывания

; -- в начале программы

MOV АН, 35Н ; функция получения вектора

MOV AL, 1СН ; номер вектора

INT 21H

MOV KEEP IP, BX; запоминание смещения

MOV KEEP_CS, ES; и сегмента

Для задания адреса собственного прерывания с заданным номером в таблицу векторов прерываний используется функция 25H прерывания 21H, которая устанавливает вектор прерывания на указанный адрес нового обработчика.

PUSH DS

MOV DX, OFFSET ROUT; смещение для процедуры в DX

MOV AX, SEG ROUT ; сегмент процедуры

MOV DS, AX ; помещаем в DS

MOV AH, 25H ; функция установки вектора

MOV AL, 60H ; номер вектора INT 21H ; меняем прерывание

POP DS

В конце программы восстанавливается старый вектор прерывания

CLI

PUSH DS

MOV DX, KEEP IP

MOV AX, KEEP_CS

MOV DS, AX

MOV AH, 25H

MOV AL, 1CH

INT 21H

; восстанавливаем вектор

POP DS

STI

Логические операции с битами - OR, XOR, AND, NOT. Эти команды работают с приемником и источником, исключение команда 'NOT'. Каждый бит в приемнике сравнивается с тем же самым битом в источнике, и в зависимости от команды, 0 или 1 помещается в бит приемника:

команда	AND	OR	XOR	NOT										
Бит источника	0	0	1	1	0	0	1	1	0	0	1	1	0	1
Бит приемника	0	1	0	1	0	1	0	1	0	1	0	1	X	X
Бит результата	0	1	0	1	0	1	1	1	0	1	1	0	1	0

AND (логическое И) устанавливает бит результата в 1, если оба бита, бит источника и бит приемника установлены в 1.

OR (логическое ИЛИ) устанавливает бит результата в 1, если один из битов, бит источника или бит приемника установлен в 1.

XOR (НЕ ИЛИ) устанавливает бит результата в 1, если бит источника отличается от бита приемника.

NOT инвертирует бит источника.

Команда ОUТ в Ассемблере выполняет вывод данных в порт. Синтаксис: ОUТ ПРИЁМНИК, ИСТОЧНИК

Инструкция ОUТ выводит данные из регистра AL или AX (ИСТОЧНИК) в порт ввода-вывода. Номер порта должен быть указан в ПРИЁМНИКЕ.

ПРИЁМНИК может быть указан как непосредственное значение (константа), если номер порта укладывается в байт (не более 255). Если номер порта более 255, то он должен быть предварительно помещён в регистр DX, и тогда этот регистр должен быть указан в качестве ПРИЁМНИКА.

С помощью команды OUT выполняется вывод на все стандартные устройства ввода-вывода, такие как клавиатура, последовательные и параллельные порты, жёсткий диск и другие накопители.

Также можно использовать эту команду для прямой записи в видеопамять. Кроме того, через порты выполняется управление почти всем железом: таймером, динамиком и т.п.

Как вывести данные в порт

Вывод данных в порт в Ассемблере - это довольно распространённое действие. Через порты выполняется обмен данными с внешними и внутренними устройствами компьютера. В качестве примера рассмотрим программу, которая включает динамик компьютера (спикер) на некоторое время.

Пример программы:

```
;Эта программа воспроизводит звук ;через динамик компьютера ;61h - адрес порта динамика ;42h - адрес порта таймера .modeltiny .code ORG 100h
```

start:

```
IN AL, 61h ;Получить состояние динамика PUSH AX ;и сохранить его OR AL, 00000011b ;Установить два младших бита OUT 61h, AL ;Включить динамик MOV AL, 10 ;Высота звука (частота) OUT 42h, AL ;Включить таймер, который ;будет выдавать импульсы на ;динамик с заданной частотой MOV CX, Delay ;Установить длительность звука
```

;Цикл, который определяет продолжительность звучания ;Поскольку одного цикла для задержки будет недостаточно

```
;(пробежит очень быстро и динамик просто не успеет включиться) ;используется вложенный цикл Zvuk:

PUSH CX

MOV CX, Delay

Cicle:

LOOP Cicle

POP CX

LOOP Zvuk

POP AX

;Получить исходное состояние

AND AL, 11111100b ;Сбросить два младших бита

OUT 61h, AL

;Выключить динамик
```

RET

Delay DW 3000 ;Длительность звука

END start

Выполнение работы.

Написана процедура MY_SUBR_INT - программа обработки прерывания. Нынешнее состояние регистров сохраняется в стек, и восстанавливаются в конце процедуры.

В метке считывания (input) сначала реализуем вывод звука: для управления таймером подключенного к динамику подаём значение на порт 43h (в двух командах, т.к. канал таймера двухбитовый). Значение высоты звука хранится в регистре BX. Устанавливается значение порта вывода (61h) для передачи сигнала динамику. После цикла, отвечающего за продолжительность звучания сигнала (forloop), в 61h записывается первоначальное значение и динамик отключается.

Затем с клавиатуры считывается символ. С помощью *CMP* он сравнивается с ключами команд («H» и «L»), и в зависимости от результата совершает прыжок к соответствующей метке (« $higher_sound$ » или « low_sound »). Если был передан иной ключ, совершается прыжок к метке («exit») и прерывание окончено. В метках значение BX проверяется на крайние значения, и если лимит не нарушен, изменяет значение регистра на 1000.

Главная процедура обращается к функции 21h - 35h, таким образом мы получаем текущий вектор прерывания 60h. Потом значения регистров сохраняются в переменные (BX - в $KEEP_IP$, ES - в $KEEP_CS$). В BX устанавливается первоначальное значение высоты звучания сигнала. С помощью 21h по смещению 60h записывается пользовательское прерывание - MY_SUBR_INT .

Вызывается прерывание, а после выхода из него восстанавливается прежнее прерывание и происходит выход из программы.

Исходный код см. в приложении А.

Файл листинга см. в приложении Б.

Вывод.

Изучены основы прерываний в Ассемблере, написано собственное, которое реализуется в программе и помогает выполнить поставленное задание.

ПРИЛОЖЕНИЕ А ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

Файл lb5.asm

```
ASSUME CS:CODE, DS:DATA, SS:STACK
STACK SEGMENT STACK
     DW 512 DUP(?)
STACK ENDS
DATA SEGMENT
     KEEP_CS DW 0
    KEEP_IP DW 0
DATA ENDS
CODE SEGMENT
     MY_SUBR_INT PROC FAR
        push AX
          push CX
     input:
          mov AL, 10110110b
          out 43h, AL
          mov AX, BX
          out 42h, AL
          mov AL, AH
          out 42h, AL
           in AL, 61h
          mov AH, AL
          or AL, 3
          out 61h, AL
           sub CX, CX
          forloop: loop forloop
          mov AL, AH
          out 61h, AL
        mov AL, 20h
        out 20h, AL
          mov AH, 0h
           int 16h
```

cmp AL, 'H'

```
je higher_sound
     cmp AL, 'L'
     je low_sound
     jmp exit
     low_sound:
           cmp BX, 10000
           jge input
           add BX, 1000
           jmp input
     higher_sound:
           cmp BX, 1000
           jle input
           sub BX, 1000
           jmp input
     exit:
           pop AX
           pop CX
           iret
MY_SUBR_INT ENDP
MAIN PROC FAR
     mov AX, 3560h
     int 21h
     mov KEEP_IP, BX
     mov KEEP_CS, ES
     mov BX, 5000
     push DS
     mov dx, offset MY_SUBR_INT
     mov AX, seg MY_SUBR_INT
     mov DS, AX
     mov AX, 2560h
     int 21h
     pop DS
     int 60h
           cli
           push DS
           mov DX, KEEP_IP
           mov AX, KEEP_CS
```

mov DS, AX

mov AH, 25h

mov AL, 60h

int 21h

pop DS

sti

mov AH, 4ch

int 21h

MAIN ENDP

CODE ENDS

END MAIN

ПРИЛОЖЕНИЕ Б ЛИСТИНГОВЫЙ ФАЙЛ ПРОГРАММ

☐Microsoft (R) Macro Assembler Version 5.10

Файл lb5.lst

000A 8A C4

000C E6 42

000E E4 61

0010 8A E0

0012 OC 03

0014 E6 61

02:18:2 Page 1-1 ASSUME CS:CODE, DS:DATA, SS:STACK 0000 STACK SEGMENT STACK 0000 0200[DW 512 DUP(?) 3333] 0400 STACK ENDS 0000 DATA SEGMENT 0000 0000 KEEP_CS DW 0 0002 0000 KEEP_IP DW 0 0004 DATA ENDS 0000 CODE SEGMENT 0000 MY_SUBR_INT PROC FAR 0000 50 push AX 0001 push CX 51 0002 input: 0002 B0 B6 mov AL, 10110110b 0004 E6 43 out 43h, AL 0006 8B C3 mov AX, BX 0008 E6 42 out 42h, AL

mov AL, AH

out 42h, AL

in AL, 61h

mov AH, AL

out 61h, AL

or AL, 3

11

12/13/21

```
0016 2B C9
                                           sub CX, CX
      0018 E2 FE
                                           forloop: loop forloop
                                           mov AL, AH
      001A 8A C4
      001C E6 61
                                           out 61h, AL
                                        mov AL, 20h
      001E B0 20
      0020 E6 20
                                        out 20h, AL
      0022 B4 00
                                           mov AH, 0h
      0024 CD 16
                                           int 16h
      0026 3C 48
                                           cmp AL, 'H'
      0028 74 13
                                           je higher_sound
      002A 3C 4C
                                           cmp AL, 'L'
      002C 74 03
                                           je low_sound
      002E
           EB 19 90
                                           jmp exit
      0031
                                      low_sound:
      0031 81 FB 2710
                                                 cmp BX, 10000
      0035 7D CB
                                                 jge input
      0037
           81 C3 03E8
                                                 add BX, 1000
      003B
           EB C5
                                                 jmp input
                                      higher_sound:
      003D
      003D 81 FB 03E8
                                                 cmp BX, 1000
      0041 7E BF
                                                 jle input
      0043 81 EB 03E8
                                                 sub BX, 1000
      0047 EB B9
                                                 jmp input
      0049
                                      exit:
     □Microsoft (R) Macro Assembler Version 5.10
                                                                  12/13/21
02:18:2
                                                                   Page
1 - 2
      0049 58
                                           pop AX
      004A 59
                                           pop CX
      004B CF
                                           iret
      004C
                                MY_SUBR_INT ENDP
      004C
                                MAIN PROC FAR
                                           mov AX, 3560h
      004C B8 3560
      004F CD 21
                                           int 21h
      0051 89 1E 0002 R
                                           mov KEEP_IP, BX
```

0055	0G 06 0000 P		VEED OG EG				
0055	8C 06 0000 R		KEEP_CS, ES				
0059	BB 1388	mov	BX, 5000				
005C	1E	push DS					
005D	BA 0000 R	mov dx, o	ffset MY_SUBR_INT				
0060	B8 R	mov AX, s	eg MY_SUBR_INT				
0063	8E D8	mov	DS, AX				
0065	B8 2560	mov	AX, 2560h				
0068	CD 21	int	21h				
006A	1F	pop DS					
006B	CD 60	int	60h				
006D	FA	cli					
006E	1E	push	n DS				
006F	8B 16 0002 R		mov DX, KEEP_IP				
0073	A1 0000 R	mov	AX, KEEP_CS				
0076	8E D8		mov DS, AX				
0078	B4 25		mov AH, 25h				
007A	во 60		mov AL, 60h				
007C	CD 21		int 21h				
007E	1F	pop	DS				
007F	FB	sti					
0800	B4 4C		mov AH, 4ch				
0082	CD 21		int 21h				
0084		MAIN ENDP					
0084	C	ODE ENDS					
	E	ND MAIN					
□Micro	soft (R) Macro As	ssembler Version 5.1	10 12/13/21				
02:18:2							
Symbols-1							
Segments and Groups:							
	Nam e	a T.enath	Align Combine Class				
	1V & III 6	денуен.	TITTYII COMDITIC CLASS				
CODE .		0084	PARA NONE				

0004 PARA NONE

0400 PARA STACK

Symbols:

		N a m e	Type Value	Attr
	EXIT		. L NEAR	0049 CODE
	FORLOOP		. L NEAR	0018 CODE
	HIGHER_SOUND .		. L NEAR	003D CODE
	INPUT		. L NEAR	0002 CODE
				0000 DATA 0002 DATA
	LOW_SOUND		. L NEAR	0031 CODE
	MAIN		. F PROC	004C CODE Length =
0038 004C	MY_SUBR_INT .		. F PROC	0000 CODE Length =
0010				
	@CPU		. TEXT 0101	h
	@FILENAME		. TEXT 1b5	
	@VERSION		. TEXT 510	

86 Source Lines

86 Total Lines

17 Symbols

48034 + 461273 Bytes symbol space free

0 Warning Errors

O Severe Errors