

# 7. Характеристики на типови динамични звена и САУ

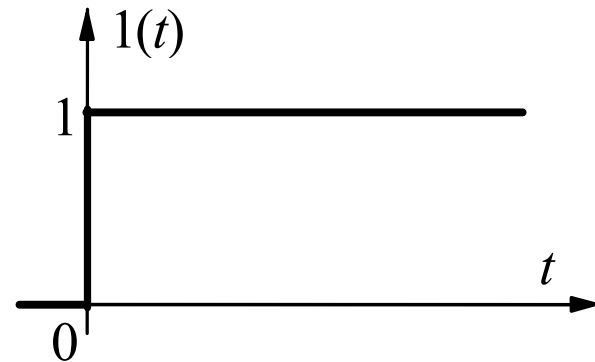
## 1. Времеви характеристики

Промяната на изходния сигнал на едно звено или система при подаване на типов входен сигнал се нарича **характеристика** на САУ.

### 1.1. Типови входни въздействия

(а) *Единична стъпална функция*

$$1(t) = \begin{cases} 0, & \text{при } t < 0 \\ 1, & \text{при } t \geq 0 \end{cases}$$

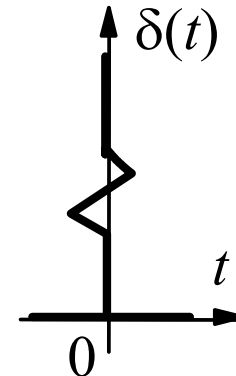


(б) *“Делта функция”*

(единична импулсна функция)

$$\delta(t) = \begin{cases} 0, & \text{при } t \neq 0 \\ \infty, & \text{при } t = 0 \end{cases}$$

$$\int_{-\varepsilon}^{\varepsilon} \delta(t) dt = 1, \quad \text{при } \varepsilon > 0$$



## 1.2. Преходна функция (характеристика).

Реакцията на системата при входен сигнал - единично стъпално въздействие и при нулеви начални условия се нарича **преходна функция**  $h(t)$ .

Изчислява се чрез:

- (а) решаване на диференциалното уравнение на системата при  $u = 1(t)$  и нулеви начални условия;
- (б) обратното преобразование на Лаплас:

$$Y(p) = W(p)U(p); \quad U(p) = \frac{1}{p} \quad (1(t) \doteq \frac{1}{p})$$

$$h(t) = L^{-1} \left\{ W(p) \frac{1}{p} \right\}$$

### 1.3. Тегловна функция (характеристика).

Реакцията на системата при входен сигнал “делта функция” и при нулеви начални условия се нарича **тегловна функция** (импулсна преходна функция)  $w(t)$ .

Изчислява се чрез обратното преобразование на Лаплас:

$$Y(p) = W(p)U(p); \quad U(p) = 1 \quad (\delta(t) \doteq 1)$$
$$w(t) = L^{-1}\{W(p)\}$$

Връзка между  $h(t)$  и  $w(t)$ :

$$h(t) = \int_0^t w(\tau) d\tau; \quad w(t) = \frac{dh(t)}{dt}$$

Връзка между  $y(t)$  и  $u(t)$  – чрез интеграла на Дюамел:

$$y(t) = \int_0^t w(t-\tau)u(\tau) d\tau$$

## 7. Характеристики на типови динамични звена и САУ

**2. Честотни характеристики** – Реакцията на изхода на системата при типово входно въздействие – синусоидален сигнал:

$$u(t) = u_M \sin \omega t$$

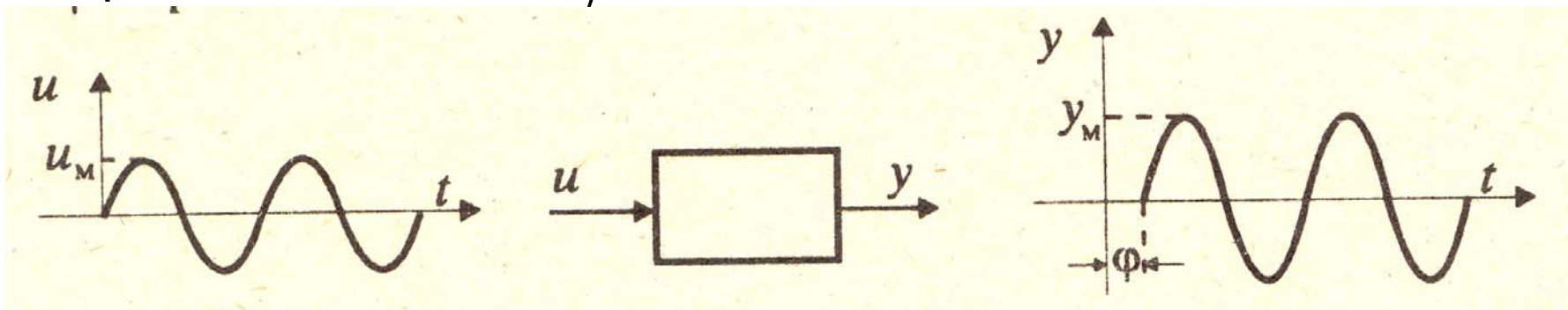
За линейни системи, описвани с уравнение

$$a_0 \frac{d^n y}{dt^n} + a_1 \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \dots + a_n y = b_0 \frac{d^m u}{dt^m} + b_1 \frac{d^{m-1} u}{dt^{m-1}} + \dots + b_m u$$

Изходният сигнал е:

$$y(t) = y_M \sin(\omega t + \varphi)$$

т.е., със същата честота  $\omega$ , но с друга амплитуда  $y_M$  и с фазово изместване  $\varphi$ .



## 2.1. Амплитудно-честотна, фазово-честотна и амплитудно-фазово-честотна характеристики

**Амплитудно-честотна характеристика** (АЧХ,  $A(\omega)$ ) - отношението на амплитудата на изходния сигнал към амплитудата на входния:

$$A(\omega) = \frac{y_M}{x_M}$$

**Фазово-честотна характеристика** (ФЧХ,  $\varphi(\omega)$ ) – фазовото изместване на изходния сигнал по отношение на входния.

Комплексна форма на запис на входния и изходния сигнал:

$$u = u_M e^{j\omega t}; \quad y = y_M e^{j(\omega t + \varphi)}$$

Отношението на тези два сигнала се нарича **амплитудно-фазово-честотна характеристика** (АФЧХ):

$$W(j\omega) = \frac{y_M e^{j(\omega t + \varphi)}}{u_M e^{j\omega t}} = \frac{y_M}{u_M} e^{j\varphi} = A(\omega) e^{j\varphi(\omega)}$$

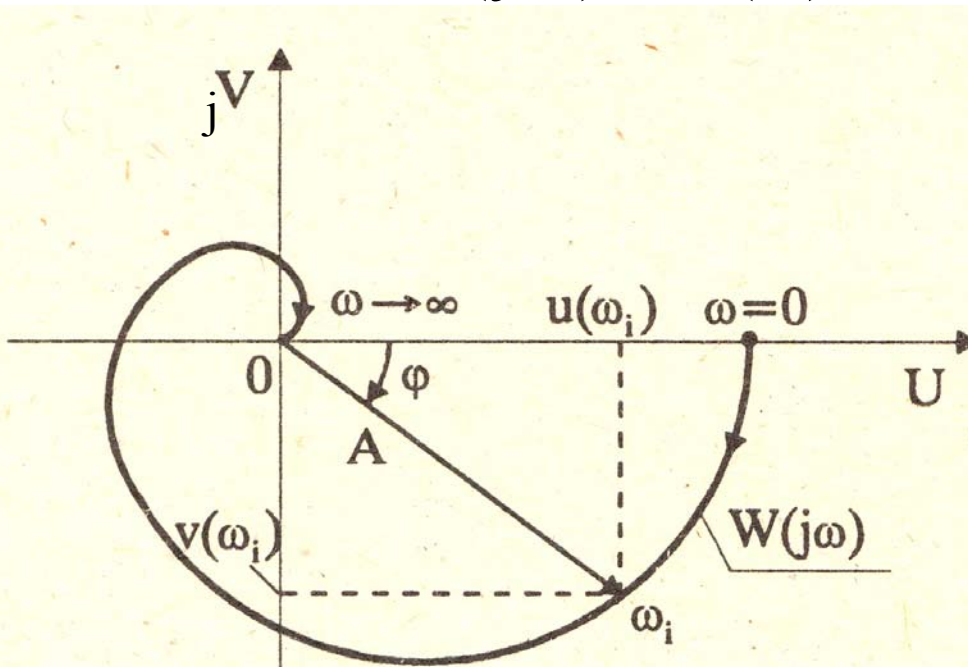
## 7. Характеристики на типови динамични звена и САУ

Получаване на АФЧХ от предавателната функция на системата: чрез формална замяна на  $p$  с  $j\omega$ .

$$W(j\omega) = \frac{b_0(j\omega)^m + b_1(j\omega)^{m-1} + \dots + b_m}{a_0(j\omega)^n + a_1(j\omega)^{n-1} + \dots + a_n}$$

### 2.2. Реална и имагинерна честотна характеристики

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)} = U(\omega) + jV(\omega)$$



$U(\omega)$  - реална честотна  
характеристики (РЧХ)

$V(\omega)$  - имагинерна честотна  
характеристики (ИЧХ)

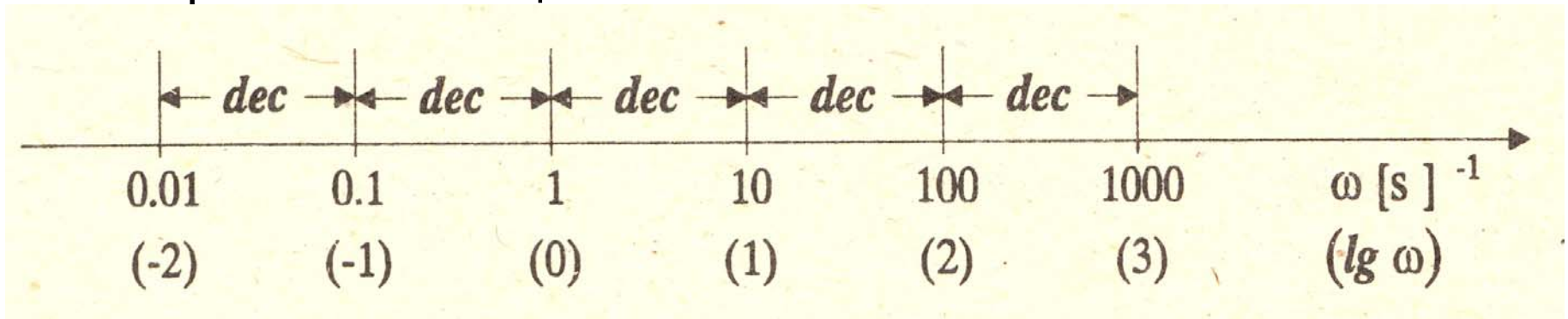
$$U(\omega) = A(\omega) \cos \varphi(\omega)$$

$$V(\omega) = A(\omega) \sin \varphi(\omega)$$

## 7. Характеристики на типови динамични звена и САУ

$$A(\omega) = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)} ; \quad \varphi(\omega) = \arctg \frac{V(\omega)}{U(\omega)} .$$

**2.3. Логаритмични честотни характеристики** – строят се в логаритмичен мащаб по оста  $\omega$ .



**Логаритмична амплитудно честотна характеристика (ЛАЧХ):**

$$L(\omega) = 20 \lg A(\omega), \quad \text{dB}$$

**Логаритмична фазово честотна характеристика (ЛФЧХ):**

$\varphi(\omega)$ , построена в логаритмичен мащаб по оста  $\omega$

## 7. Характеристики на типови динамични звена и САУ

Мерната единица “Бел” – [B], наречена в чест на откривателя на телефона Bell, е въведена първоначално като десетичен логаритъм от отношението на мощностите  $M$  на двата сигнала  $y$  и  $u$ :

$$\lg \frac{M_y}{M_u}.$$

“Децибел” е  $\frac{1}{10}$  от неговата стойност, т.е. мерната единица на

$$10 \lg \frac{M_y}{M_u} \text{ е [dB] .}$$

За голяма част от приложенията мощността е пропорционална на квадрата на амплитудата, т.е.

$$\frac{M_y}{M_u} = A^2.$$

Оттук се получава, че  $L = 10 \lg A^2 = 20 \lg A$  се измерва в децибели.



## 8. Типови динамични звена. Апериодично и пропорционално звено

### 1. Апериодично звено

$$\text{ДУ: } T \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = ku(t),$$

$k$  - предавателен коефициент,  
 $T [s]$  - времеконстанта.

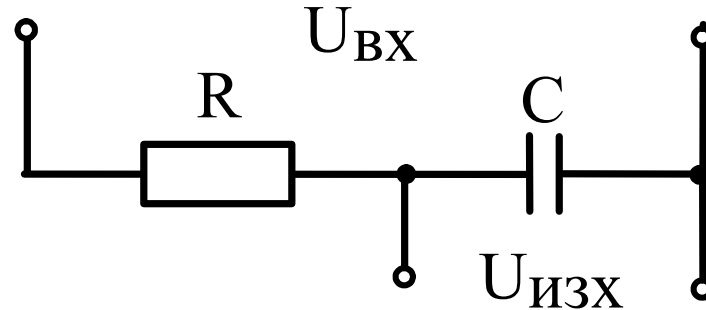
$$\text{ПФ: } TpY(p) + Y(p) = kU(p)$$

$$(Tp + 1)Y(p) = kU(p)$$

$$W(p) = \frac{Y(p)}{U(p)} = \frac{k}{Tp + 1}$$

## 8. Аперидично и пропорционално звено

Пример:



$$W(p) = \frac{U_{ИЗХ}(p)}{U_{ВХ}(p)} = \frac{\frac{1}{pC}}{R + \frac{1}{pC}} = \frac{1}{RCp + 1} = \frac{1}{Tp + 1}$$

ПХ: Получава се от (1) ДУ при  $u(t) = 1(t)$  и нулеви начални условия или чрез (2) обратното преобразование на Лаплас:

$$h(t) = L^{-1} \left\{ W(p) \frac{1}{p} \right\}$$

### 8. Аперидично и пропорционално звено

$$\begin{aligned}\frac{W(p)}{p} &= \frac{k}{(Tp+1)p} = \frac{k}{T(p+\frac{1}{T})p} = \frac{\frac{k}{T}}{(p+\frac{1}{T})p} = \frac{A}{p} + \frac{B}{p+\frac{1}{T}} = \\ &= \frac{Ap + A\frac{1}{T} + Bp}{p(p+\frac{1}{T})} = \frac{p(A+B) + A\frac{1}{T}}{p(p+\frac{1}{T})}\end{aligned}$$

$$p: \quad A+B=0 \quad \rightarrow B=-A$$

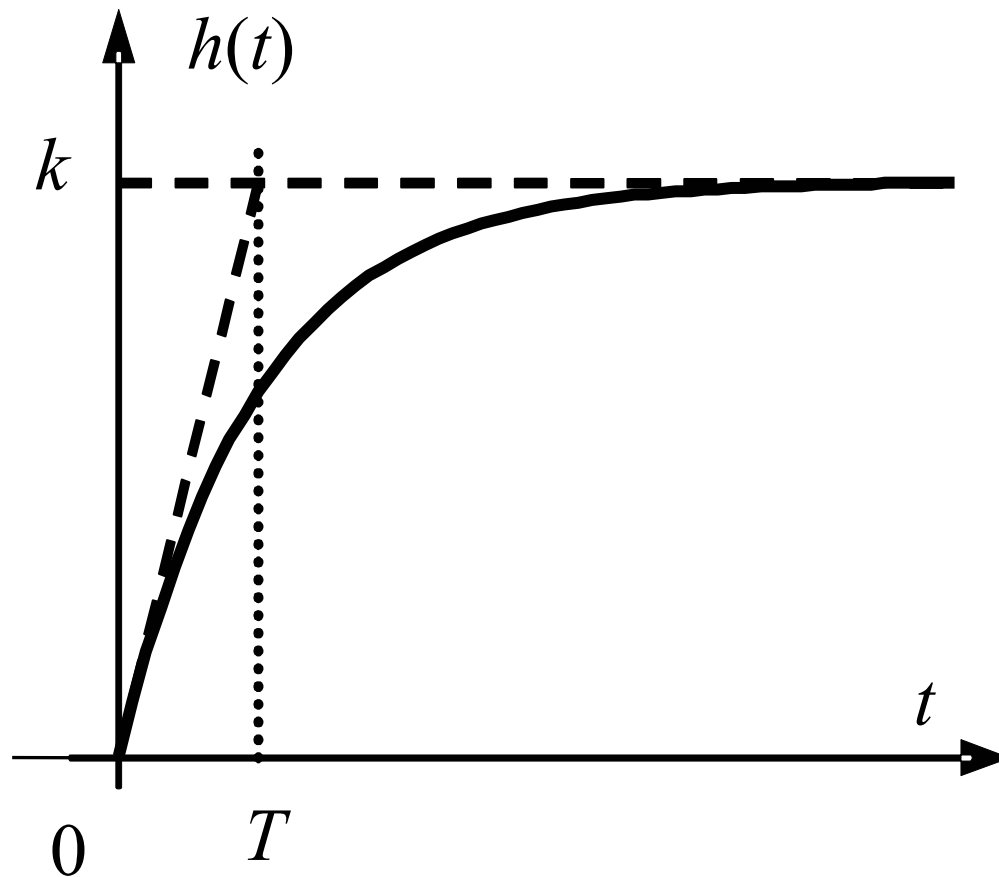
$$\text{const:} \quad A\frac{1}{T} = \frac{k}{T} \quad \rightarrow A=k \quad B=-k$$

$$h(t) = L^{-1}\left\{\frac{W(p)}{p}\right\} = L^{-1}\left\{\frac{k}{p} - \frac{k}{p+\frac{1}{T}}\right\} = L^{-1}\left\{\frac{k}{p}\right\} - L^{-1}\left\{\frac{k}{p+\frac{1}{T}}\right\} =$$

$$= k1(t) - ke^{-\frac{1}{T}t} = k(1 - e^{-\frac{1}{T}t})$$

8. Аперіодично і пропорціонально звено

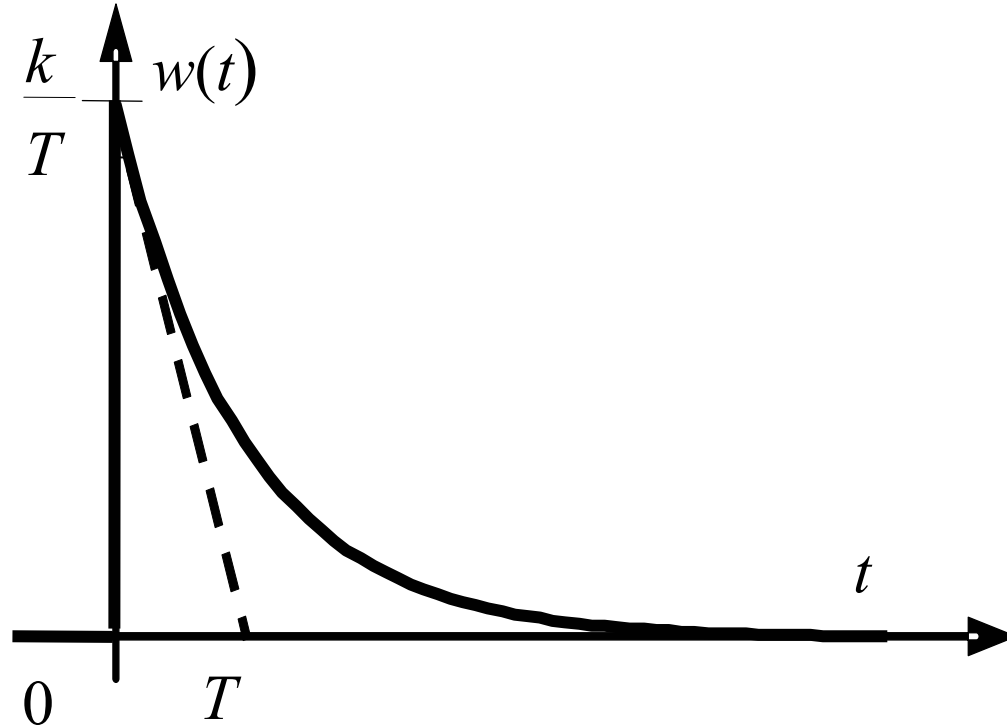
ПХ:  $h(t) = k(1 - e^{-\frac{1}{T}t})$



## 8. Аперіодично і пропорціонально звено

ТХ:  $u(t) = \delta(t)$

$$w(t) = \frac{dh(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \left\{ k(1 - e^{-\frac{1}{T}t}) \right\} = \frac{k}{T} e^{-\frac{1}{T}t}$$



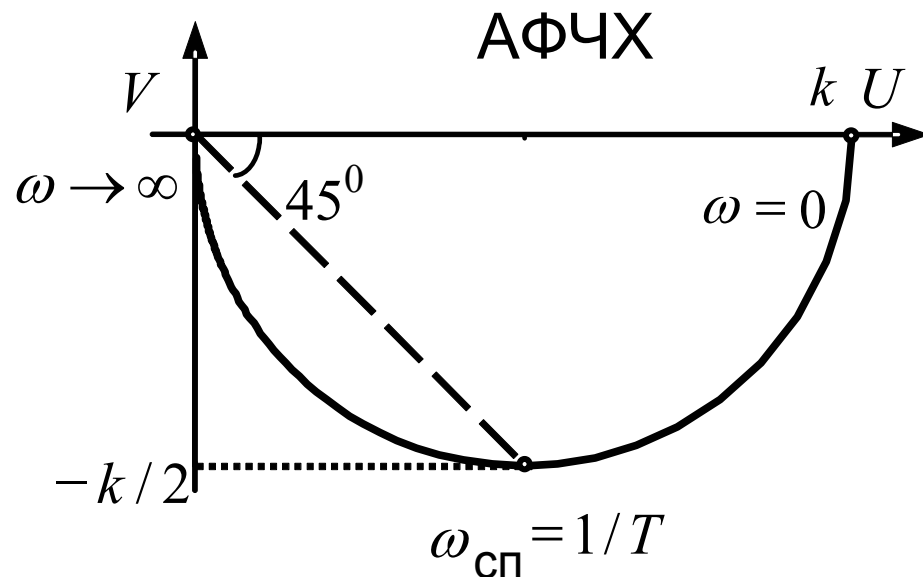
## 8. Аперидично и пропорционално звено

ЧПФ: 
$$W(j\omega) = \frac{k}{1+j\omega T} \cdot \frac{1-j\omega T}{1-j\omega T} = \frac{k}{1+\omega^2 T^2} - j \frac{k\omega T}{1+\omega^2 T^2}$$

РЧФ: 
$$U(\omega) = \operatorname{Re} W(j\omega) = \frac{k}{1+\omega^2 T^2}$$

ИЧФ: 
$$V(\omega) = \operatorname{Im} W(j\omega) = -\frac{k\omega T}{1+\omega^2 T^2}$$

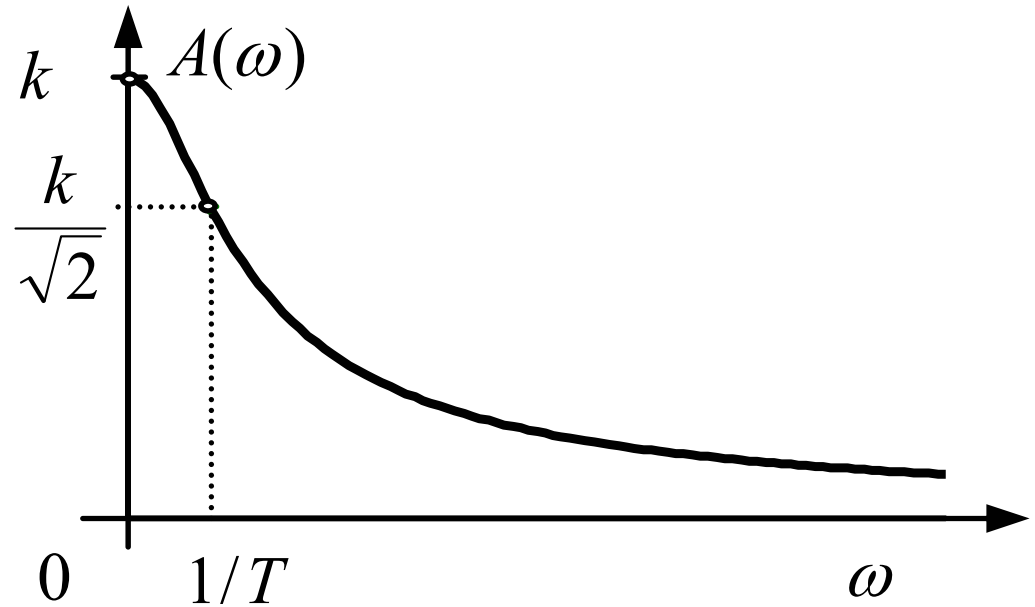
$\omega$	0	$1/T$	$\infty$
$U$	$k$	$k/2$	0
$V$	0	$-k/2$	0



## 8. Аперидично и пропорционално звено

АЧХ: 
$$A(\omega) = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)} = \sqrt{\frac{k^2}{(1 + \omega^2 T^2)^2} + \frac{(-k\omega T)^2}{(1 + \omega^2 T^2)^2}} =$$
$$= \frac{k}{1 + \omega^2 T^2} \sqrt{1 + \omega^2 T^2} = \frac{k}{\sqrt{1 + \omega^2 T^2}}$$

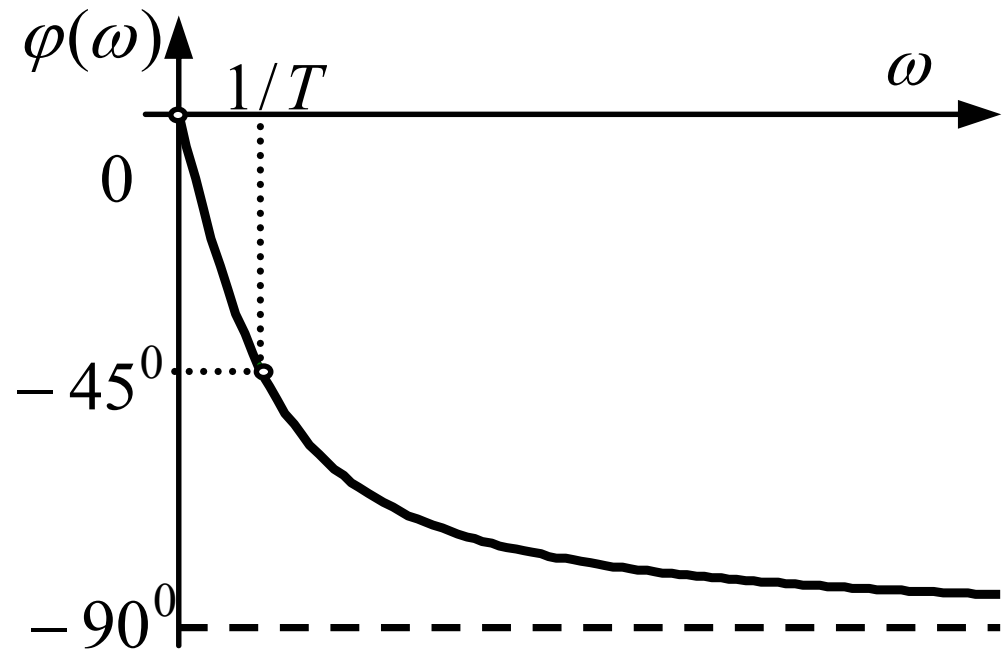
$\omega$	0	1/T	$\infty$
A	k	$k/\sqrt{2}$	0



## 8. Аперидично и пропорционално звено

ФЧХ:  $\varphi(\omega) = \operatorname{arctg} \frac{V(\omega)}{U(\omega)} = \operatorname{arctg} \frac{1 + \omega^2 T^2}{\frac{-k\omega T}{k}} = -\operatorname{arctg} \omega T$

$\omega$	0	1/T	$\infty$
$\varphi$	0	$-\pi/4$	$-\pi/2$





## 8. Аперидично и пропорционално звено

$$\text{ЛАЧХ: } L(\omega) = 20 \lg A(\omega) = 20 \lg \frac{k}{\sqrt{1 + \omega^2 T^2}} = 20 \lg k - 20 \lg \sqrt{1 + \omega^2 T^2}$$

$$\text{НЧ: } \omega \ll \frac{1}{T}; \omega T \ll 1, \text{ пренебрегва се } \omega^2 T^2 :$$

$$L_{\text{НЧ}}(\omega) = 20 \lg k$$

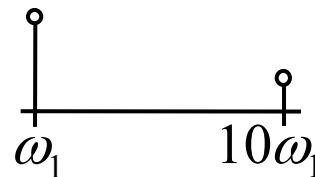
$$\text{ВЧ: } \omega \gg \frac{1}{T}; \omega T \gg 1, \text{ пренебрегва се } 1:$$

$$L_{\text{ВЧ}}(\omega) = 20 \lg k - 20 \lg \omega T = 20 \lg \frac{k}{T} - 20 \lg \omega$$

$$\frac{\Delta L_{\text{ВЧ}}}{\Delta \omega} = ? \quad \text{Нека } \Delta \omega = 1 \text{ dec}$$

$$L_{\text{ВЧ}}(\omega_1) = 20 \lg \frac{k}{T} - 20 \lg \omega_1$$

$$L_{\text{ВЧ}}(10\omega_1) = 20 \lg \frac{k}{T} - 20 \lg 10\omega_1$$

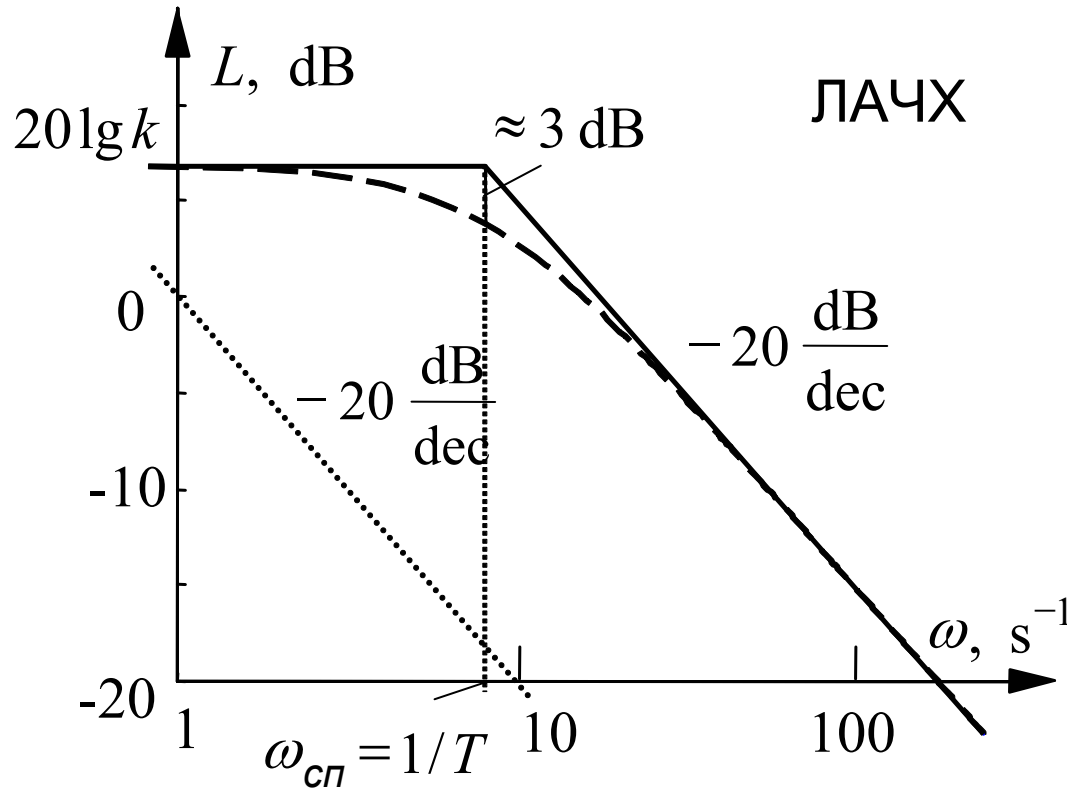


$$\Delta L_{\text{ВЧ}} = L_{\text{ВЧ}}(10\omega_1) - L_{\text{ВЧ}}(\omega_1) =$$

$$= 20 \lg \frac{k}{T} - 20 \lg 10\omega_1 - 20 \lg \frac{k}{T} + 20 \lg \omega_1 = -20 \lg 10 = -20 \text{ dB}$$

## 8. Аперидично и пропорционално звено

$$\frac{\Delta L_{BЧ}}{\Delta \omega} = -20 \frac{\text{dB}}{\text{dec}}; \quad \omega_{\text{сн}} = 1/T, \quad L_{BЧ}(1/T) = 20 \lg k.$$



$$\begin{aligned} \Delta L_{\text{max}} &= \Delta L(\omega_{\text{сн}}) = L_a(\omega_{\text{сн}}) - L(\omega_{\text{сн}}) = 20 \lg k - 20 \lg \frac{k}{\sqrt{1 + \omega_{\text{сн}}^2 T^2}} = \\ &= 20 \lg k - 20 \lg k + 20 \lg \sqrt{1 + (1/T)^2 T^2} = 20 \lg \sqrt{2} \approx 3 \end{aligned}$$

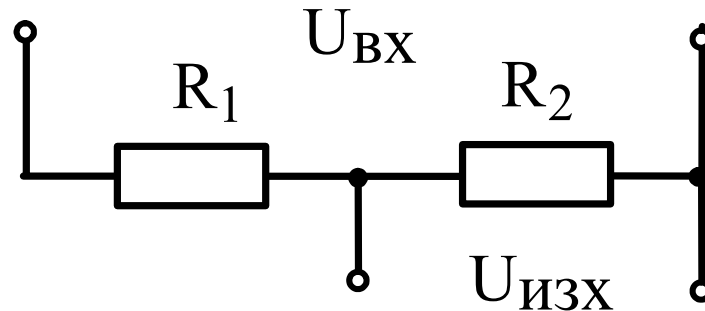
## 2. Пропорционално звено

ДУ:  $y(t) = ku(t)$ ,  $k$  - предавателен коефициент.

ПФ:  $Y(p) = kU(p)$

$$W(p) = \frac{Y(p)}{U(p)} = k$$

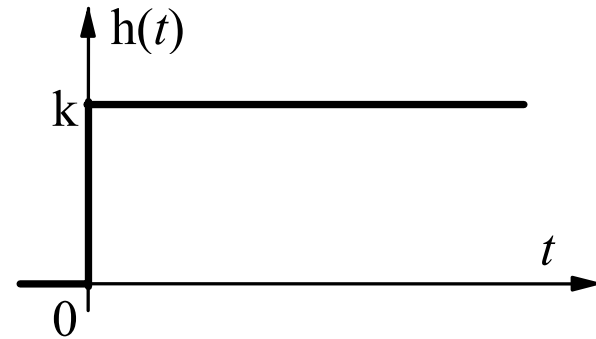
Пример:



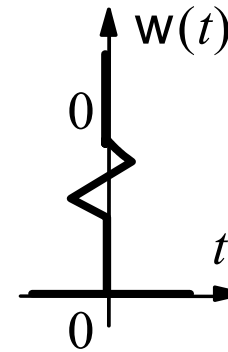
$$W(p) = \frac{U_{ИЗХ}(p)}{U_{ВХ}(p)} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} = k$$

## 8. Аперіодично і пропорціонально звено

ПХ:  $u(t) = 1(t)$   
 $h(t) = k1(t)$



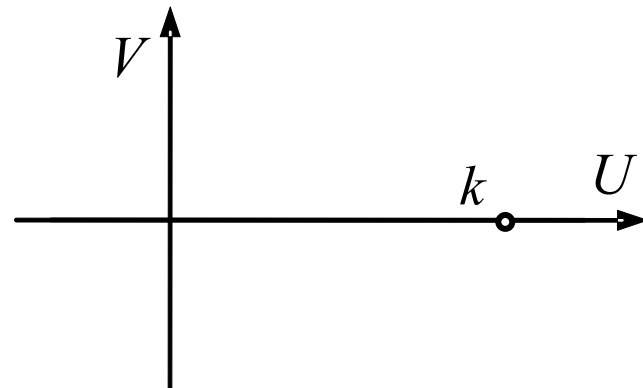
ТХ:  $u(t) = \delta(t)$   
 $w(t) = \frac{dh(t)}{dt} = k\delta(t)$



ЧПФ:  
(АФЧХ)  $W(j\omega) = k$

РЧФ:  $U(\omega) = k$

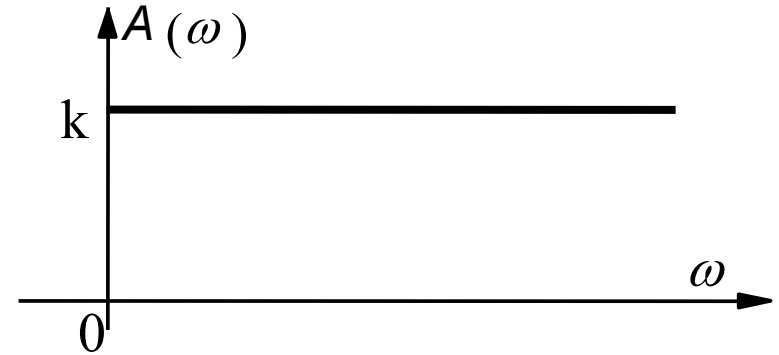
ИЧФ:  $V(\omega) = 0$



## 8. Аперіодично і пропорціонально звено

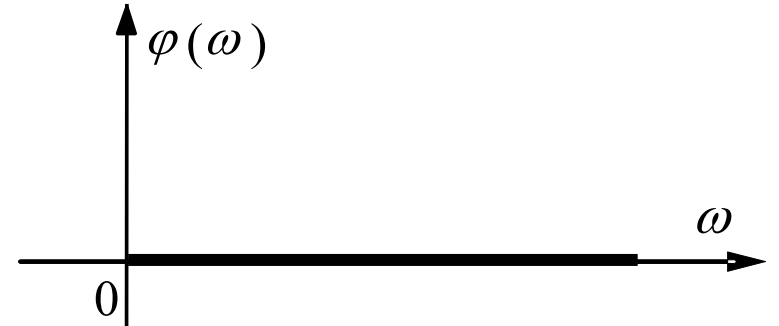
АЧХ:

$$A(\omega) = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)} = k$$



ФЧХ:

$$\varphi(\omega) = \operatorname{arctg} \frac{V(\omega)}{U(\omega)} = \operatorname{arctg} \frac{0}{k} = 0$$



ЛАЧХ:

$$L(\omega) = 20 \lg A(\omega) = 20 \lg k$$

