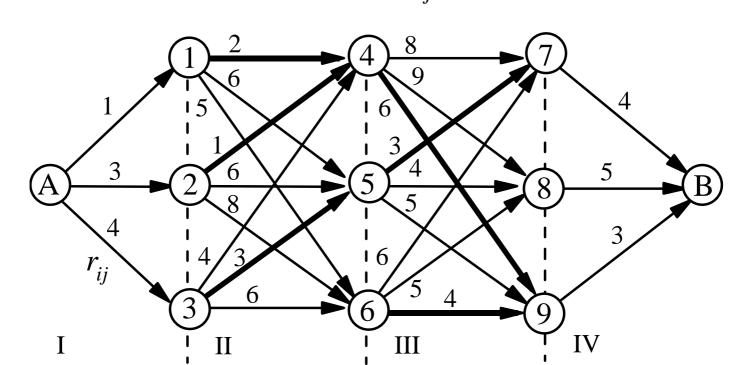
# 16. Приложение на динамичното програмиране при решаване на комбинаторни задачи. Пример.

# 1. Теоретични сведения.

- Динамичното програмиране се прилага за решаване на комбинаторни задачи за определяне на оптимални пътища по определен критерий (разстояние, време, разходи) и намиране на оптимална комбинация при последователност от множество възможни решения.
- Чрез комбинаторната задача най-добре се илюстрира прилагането на принципа на оптималността.
- Тези задачи могат да се разглеждат като многостадийни процеси на вземане на решения, т.е. избор на управление на всеки стадий от определен краен брой възможни решения.

Пример: задачата за най-краткия път между точка А и В. На всяко разклонение (стадий) трябва да се вземе решение (управление) по кой път да се тръгне, така че да се премине от точка А до точка В като се минимизира цената на прехода (време, път, разход). Разходите за преминаване от точка в точка (от разклонение до разклонение) са зададени предварително като  $r_{ij}$ .

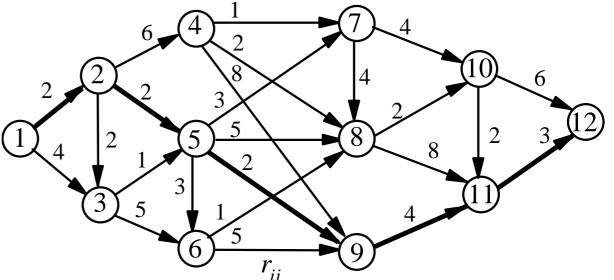


- Класическият начин за решаване на задачата е преглеждане на всички възможни пътища от А до В. Всяко преминаване от стадий в стадий се оценява във време или километри, или изразходвани средства в зависимост от избрания критерий r<sub>ij</sub>. Оптималният път ще бъде найикономичен в смисъла на избрания критерий.
- Колкото повече стадии има задачата, толкова почувствително намалява броят на изследваните варианти по метода на динамичното програмиране по отношение на класическото пресмятане на вариантите, т.е. ускорява се решението на задачата. Това е основното предимство на динамичното програмиране.

## 2. Пример.

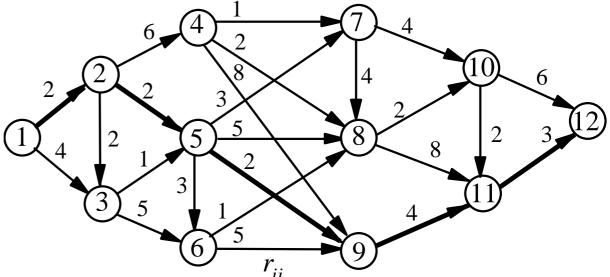
Да се определи последователността на преминаване от началния стадий 1 до крайния 12, така че разходите  $R_{1,12}$  да бъдат минимални.

Нека с  $r_{ij}$  е означена цената на прехода от точка i към точка j. Възможните управления на всеки стадий са възможните решения за избор на път. Задача може да се реши като се започне от първия стадий и се изследват всички възможни пътища до последния стадий. Комбинацията от преходи с минимална сума  $\sum_{ij} r_{ij}$  ще бъде оптималният път за преминаване от 1 към 12.



Броят на последователните варианти обаче е голям и не са изключени грешки, т.е. пропускане на някой вариант. Тази задача се решава много успешно по метода на динамичното програмиране с приложение на принципа на оптималността.

Нека минималните разходи от i-тия стадий до края са  $R_i$ . Решението започва от последния стадий (тъй като след него разходите са нула:  $R_{12}=0$ ), при което се получават следните стойности за  $R_i$ , i=1,2,...11, където оптималните пътища са подчертани:



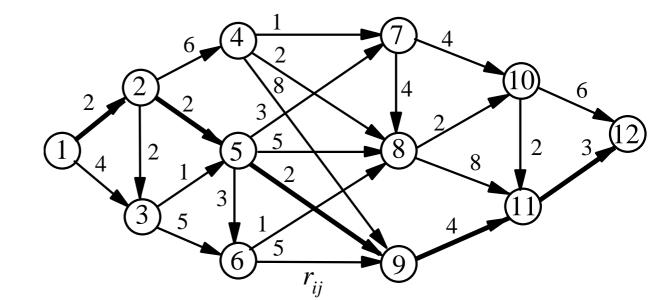
$$R_{11} = \min(r_{11,12} + R_{12}) = 3 + 0 = 3$$
,

$$R_{10} = \min \left\{ \frac{r_{10,11} + R_{11}}{r_{10,12} + R_{12}} \right\} = \min \left\{ \frac{2+3}{6+0} \right\} = 5.$$

В стадий 10 оптималното решение е през стадий 11.

$$R_9 = \min(r_{9,11} + R_{11}) = 4 + 3 = 7$$
,

$$R_8 = \min \left\{ \frac{r_{8,10} + R_{10}}{r_{8,11} + R_{11}} \right\} = \min \left\{ \frac{2+5}{8+3} \right\} = 7$$
,

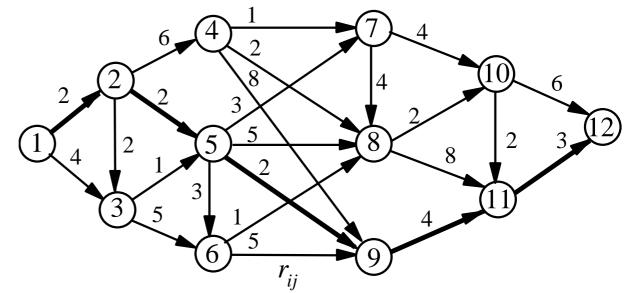


$$R_7 = \min \begin{Bmatrix} r_{7,8} + R_8 \\ r_{7,10} + R_{10} \end{Bmatrix} = \min \begin{Bmatrix} 4 + 7 \\ \underline{4 + 5} \end{Bmatrix} = 9,$$

$$R_{6} = \min \left\{ \frac{r_{6,8} + R_{8}}{r_{6,9} + R_{9}} \right\} = \min \left\{ \frac{1+7}{5+7} \right\} = 8,$$

$$\left\{ r_{5,6} + R_{6} \right\} \qquad (3+8)$$

$$R_{5} = \min \begin{cases} r_{5,6} + R_{6} \\ r_{5,7} + R_{7} \\ r_{5,8} + R_{8} \\ r_{5,9} + R_{9} \end{cases} = \min \begin{cases} 3+8 \\ 3+9 \\ 5+7 \\ \underline{2+7} \end{cases} = 9,$$

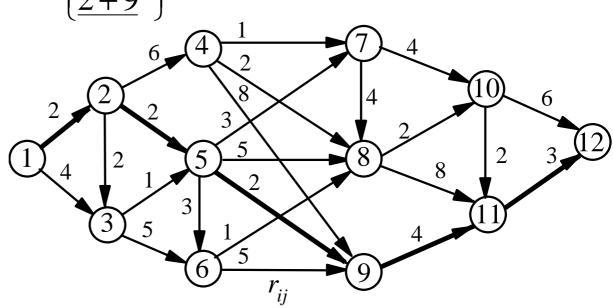


$$R_{4} = \min \left\{ \frac{r_{4,7} + R_{7}}{r_{4,8} + R_{8}} \right\} = \min \left\{ \frac{1+9}{2+7} \right\} = 9,$$

$$R_{3} = \min \left\{ \frac{r_{3,5} + R_{5}}{r_{3,6} + R_{6}} \right\} = \min \left\{ \frac{1+9}{5+8} \right\} = 10,$$

$$\left\{ \frac{r_{3,5} + R_5}{r_{3,6} + R_6} \right\} = \min \left\{ \frac{1+9}{5+8} \right\} = 10,$$

$$R_{2} = \min \begin{Bmatrix} r_{2,3} + R_{3} \\ r_{2,4} + R_{4} \\ r_{2,5} + R_{5} \end{Bmatrix} = \min \begin{Bmatrix} 2+10 \\ 6+9 \\ \underline{2+9} \end{Bmatrix} = 11,$$



$$R_1 = \min \left\{ \frac{r_{1,2} + R_2}{r_{1,3} + R_3} \right\} = \min \left\{ \frac{2+11}{4+10} \right\} = 13.$$

Определена е минималната цена (разходите за прехода) от първия до 13-ия стадий -  $R_1 = 13$ . На втория етап от решението на задачата се намира оптималният път от началото към края. При попадане на определен стадий от решението на задачата на първия етап, вече се знае кой е оптималният път оттук до края. От първия стадий оптималният път е към 2 (подчертаният път). От стадий 2 има три решения, но минималните разходи са през 5. От стадий 5 минималните разходи до края са през 9.

