راهنمای حل تمرین سری ۳

سوال ۱

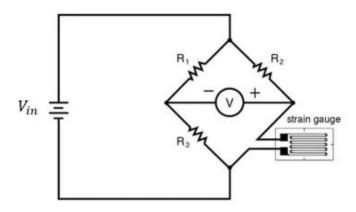
در این سوال میدانیم که
$$GF=rac{\left(rac{\Delta R}{R_0}
ight)}{\epsilon}$$
 و میدانیم که مقدار آن برابر و میباشد

if
$$F = 100N \to \epsilon = \frac{\Delta L}{L_0} = \frac{50.025 - 50}{50} = \frac{0.025}{50} = 5 \times 10^{-4}$$

$$\rightarrow F = 25N : \epsilon = \frac{\Delta L}{L_0} = \frac{5 \times 10^{-4}}{4} = 1.25 \times 10^{-4}$$

$$\Delta R = R_0 \times \epsilon \times GF = 350 \times 1.25 \times 10^{-4} \times 2 = 8.75 \times 10^{-2}$$

الف) در این قسمت ما مدار یک چهارم پل استفاده خواهیم کرد.

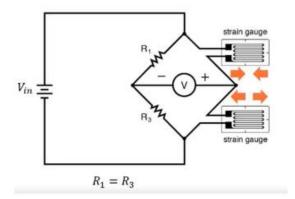


در این قسمت باید مقدار ولتاژ خروجی رو باید به دست بیاریم.

$$V_{-} = \frac{V_{in}}{2} = 5, V_{+} = \frac{R_{sg} + \Delta R}{R_{sg} + \Delta R + R_{2}} V_{in} \rightarrow R_{sg} = 250, R_{2} = 500, \Delta R = 0.0875\Omega$$

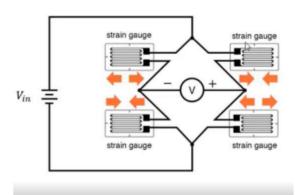
$$V_{+} = \frac{350 + 0.0875}{850 + 0.0875} V_{in} = 0.411825 V_{in} = 4.667 v \rightarrow V_{+} = 4.11825$$

$$V_{out2} = V_{+} - V_{-} = -0.881747 v$$



$$\begin{split} V_{-} &= \frac{V_{in}}{2} = 5, V_{+} = \frac{R_{sg} + \Delta R}{R_{sg} + \Delta R + R_{sg} - \Delta R} V_{in} = \frac{R_{sg} + \Delta R}{2R_{sg}} V_{in} \\ \Delta R &= 0.0875\Omega \rightarrow V_{-} = 5, V_{+} = \frac{350 + 0.0875}{700} 10 = 5.00125v \\ V_{out2} &= V_{+} - V_{-} = 5.00125 - 5 = 0.00125v = V_{out2} \end{split}$$

ج) مدار تمام پل باشد.



حال در این بخش از مدار تمام پل استفاده خواهیم کرد و خروجی را نمایش خواهیم داد.

$$V_{-} = \frac{R_{sg} - \Delta R}{R_{sg} - \Delta R + R_{sg} + \Delta R} V_{in}, V_{+} = \frac{R_{sg} + \Delta R}{R_{sg} + \Delta R + R_{sg} - \Delta R} V_{in} \rightarrow V_{-} = \frac{R_{sg} - \Delta R}{2R_{sg}} V_{in}, V_{+} = \frac{R_{sg} + \Delta R}{2R_{sg}} V_{in}, V_{out} = V_{+} - V_{-}$$

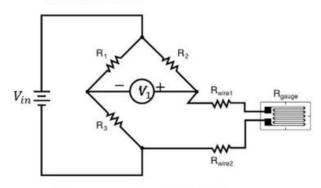
$$if~\Delta R=0.0875\Omega \rightarrow V_{\rm out2}=V_+-V_-=\left(\frac{R_{sg}+\Delta R}{2R_{sg}}-\frac{R_{sg}-\Delta R}{2R_{sg}}\right)V_{in}=$$

$$\left(\frac{2\Delta R}{2R_{sa}}\right)V_{in} = \frac{\Delta R}{R_{sa}}V_{in} = \frac{0.0875}{350}10 = 0.0025v \rightarrow V_{out2} = 0.0025v$$

د) در این قسمت ما صرفا لازم هست به مقدار مقاومت R_{Sg} مقدار Ω اضافه کنیم تا مشاهده کنیم مقدار خروچی ولتاژ در تمامی حالتها باید به دست بیاریم.

یک چهارم پل:

Wire Resistances



$$\begin{split} V_{-} &= \frac{V_{in}}{2}, V_{+} = \frac{R_{sg} + 2R_{w} + \Delta R}{R_{sg} + 2R_{w} + R_{2} + \Delta R} V_{in}, \\ R_{2} &= 500\Omega, R_{sg} = 350\Omega, R_{w} = 1\Omega, \Delta R = 0.0875\Omega \end{split}$$

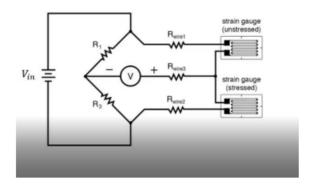
$$V_{-} = 5, V_{+} = \frac{350 + 2 + 0.0875}{500 + 350 + 2 + 0.0875} 10 = 4.13205v$$

$$V_{out} = 4.13205 - 5 = -0.86794v = V_{out}$$

با توجه به تغییری جدید که اعمال شد اندازه قدر مطلق V_{out} کمتر شده است و چون که منفی بوده به عبارت دیگری می گوییم مقدار آن مشت شده هست.

Without wire With Wire V_{out} -0.881747v -0.86794

نيم پل:



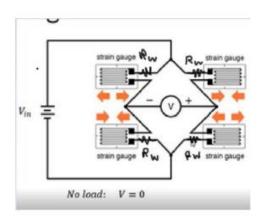
Without wire

With Wire

 V_{out} 0.00125v

0.001246v

مدار تمام پل: در این سوال فرض می کنیم که حسگرها در فاصله خیلی زیادی قرار دارند به همین منظور انگار به هر شاخه یک R_w اضافه مدار ما



$$\begin{split} V_{-} &= \frac{R_{sg} + R_{w} - \Delta R}{R_{sg} + R_{w} - \Delta R + R_{sg} + R_{w} + \Delta R} V_{in}, V_{+} = \frac{R_{sg} + \Delta R}{R_{sg} + R_{w} + \Delta R + R_{sg} + R_{w} - \Delta R} V_{in} \\ V_{-} &= \frac{R_{sg} + R_{w} - \Delta R}{2R_{sg} + 2R_{w}} V_{in}, V_{+} = \frac{R_{sg} + R_{w} + \Delta R}{2R_{sg} + 2R_{w}} V_{in}, V_{out} = V_{+} - V_{-} \end{split}$$

$$V_{out} = \frac{R_{sg} + R_w + \Delta R - R_{sg} - R_w + \Delta R}{2R_{sg} + 2R_w} V_{in} = \frac{2\Delta R V_{in}}{2(R_{sg} + R_w)} = \frac{\Delta R V_{in}}{R_{sg} + R_w}$$

$$V_{out} = \frac{0.0875}{350 + 1} = \frac{0.002492v = V_{out}}{0.0025v}$$
Without wire
$$V_{out} = \frac{0.0025v}{0.002492v} = \frac{0.002492v}{0.002492v}$$

ه) در این مدل ما قصد داریم خروجی را به دست بیاوریم:

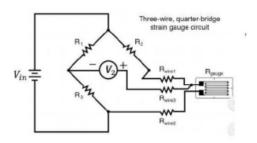


Figure 1

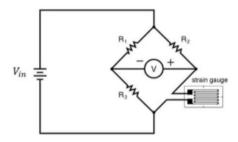
$$\begin{split} V_- &= \frac{V_{in}}{2}, V_+ = \frac{R_{sg} + R_w + \Delta R}{R_{sg} + R_w + \Delta R + R_2 + R_w} V_{in}, \\ R_{sg} &= 350\Omega, R_2 = 500\Omega, R_w = 1\Omega, \Delta R = 0.0875\Omega \\ V_+ &= \frac{350 + 1 + 0.0875}{350 + 1 + 0.0875 + 500 + 1} 10 = 4.1203v \\ V_{out} &= V_+ - V_- = 4.1203 - 5 = -0.8796v = V_{out} \end{split}$$

قسمت ه قسمت د

 V_{out} -0.86794 -0.8796

همان طور که مشاهده می کنیم مقدار خروجی در بخش ه به بخش الف نزدیک تر است و این نشان میدهد که این مدار توانسته اثر مقاوت سیم را تا حد خوبی حذف کند. و) در این بخش علاوه بر نیرو دما را هم تغییر میدهیم و این باعث تغییر در مقاومت می شود که ما به ترتیب برای حسگر ΔR_{sg}^T و برای مقاومتهای عادی ΔR_2^T استفاده می کنیم.

یک چهارم پل:

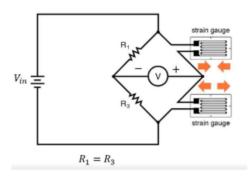


$$\begin{split} V_{-} &= \frac{V_{in}}{2}, V_{+} = \frac{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + \Delta R}{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + \Delta R + R_{2} + \Delta R_{2}^{T}} V_{in}, V_{-} = 5v \\ V_{+} &= \frac{350 + 1 + 0.0875}{350 + 1 + 0.0875 + 500 + 2} 10 = 4.11549v \rightarrow \\ V_{out} &= V_{+} - V_{-} = 4.11549 - 5 = -0.884507 = V_{out} \end{split}$$

بدون تغییر دما با تغییر دما

 V_{out} -0.884507v -0.881747v

نيم پل:



$$\begin{split} V_{-} &= \frac{V_{in}}{2}, V_{+} = \frac{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + \Delta R}{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + \Delta R - \Delta R + R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T}} V_{in}, V_{-} = 5v \\ V_{+} &= \frac{350 + 1 + 0.0875}{350 + 1 + 350 + 1} 10 = 0.5001246v \rightarrow V_{out} = V_{+} - V_{-} = V_{out} = 5.001246v - 5v = 0.00124v = V_{out} \end{split}$$

بدون تغییر دما با تغییر دما

 V_{out} 0.00124v 0.00125v

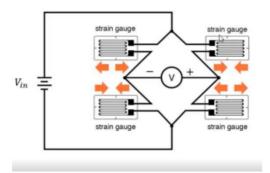


Figure 3

$$\begin{split} V_{-} &= \frac{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} - \Delta R}{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} - \Delta R} V_{in}, V_{+} = \frac{R_{sg} + R_{sg}^{T} + \Delta R}{2R_{sg} + 2\Delta R_{sg}^{T}} V_{in} \rightarrow \\ V_{-} &= \frac{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} - \Delta R}{2R_{sg} + 2R_{sg}^{T}} V_{in}, V_{+} = \frac{R_{sg} + R_{sg}^{T} + \Delta R}{2R_{sg} + 2R_{sg}^{T}} V_{in}, V_{out} = V_{+} - V_{-} \\ V_{out} &= \frac{2\Delta R V_{in}}{2\left(R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T}\right)} = \frac{\Delta R V_{in}}{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T}} = \frac{0.00875}{350 + 1} 10 = 0.0024928v \\ V_{out} &= 0.0024928v \end{split}$$

بدون تغییر دما با تغییر دما

 V_{out} 0.0024928v 0.0025v

نشان دادیم که با تغییر دما برای حالت و نیم و تمام پل مقدار خروجی کوچکتر می شود.

ز) در این سوال ما می بایست از یک چهارم پل استفاده کنیم به این معنا که بر خلاف نیم پل که یکی کشیده می شد و دیگری فشرده می شد در این حال یکی تغییر می کند و دیگری ثابت هست.

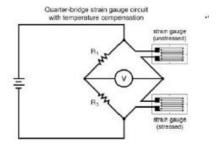


Figure 4

$$\begin{split} V_{-} &= \frac{V_{in}}{2}, V_{+} = \frac{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + \Delta R}{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + \Delta R + R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T}} V_{in} \rightarrow \\ V_{-} &= 5v, V_{+} = \frac{350 + 1 + 0.0875}{350 + 1 + 0.0875 + 350 + 1} 10 = 5.000623v \\ V_{out} &= V_{+} - V_{-} = \frac{0.000623v = V_{out}}{2000623v + V_{out}} \end{split}$$

بخش فعلى بخش الف بخش و
$$V_{out}$$
 $-0.884507v$ $= -0.881747v$ 0.000623

همان طور که پیداست به دلیل unbalanced مقدار خروجی درحالتهای قبلی خیلی منفی میشد به دلیل اینکه همین اختلاف مقاوت زیادی وجود داره بین آن دو سر هست و همین موجب شد یک تفاوت فاحش در ساختار به وجود بیاد پس در نتیجه منطقی تره به جای مقاومت عادی از یک کرنش سنج استفاده کنیم

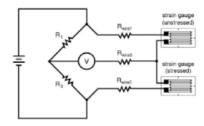


Figure 5

$$\begin{split} V_{-} &= \frac{V_{in}}{2}, V_{+} = \frac{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + \Delta R + R_{w}}{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + \Delta R + R_{w} + R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + R_{w}} V_{in} = \\ V_{+} &= \frac{R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + R_{w} + \Delta R}{2 \left(R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + R_{w} \right) + \Delta R} V_{in} \rightarrow V_{out} = V_{+} - V_{-} \rightarrow \\ V_{out} &= \frac{\frac{\Delta R}{2}}{2 \left(R_{sg} + \Delta R_{sg}^{T} + R_{w} \right) + \Delta R} V_{in} \rightarrow V_{out} = \frac{\frac{0.0875}{2}}{2 (350 + 1 + 1) + 0.00875} 10 = 0.00062144v \\ V_{out} &= 0.00062144v \\ &= 0.00062144v \end{split}$$

 V_{out}

همان طور که پیداست به دلیل unbalanced مقدار خروجی درحالتهای قبلی خیلی منفی می شد به دلیل اینکه همین اختلاف مقاومت زیادی وجود داره بین آن دو سر هست و همین موجب شد یک تفاوت فاحش در ساختار به وجود بیاد پس در نتیجه منطقی تر است به جای مقاومت عادی از یک کرنش سنج استفاده کنیم

-0.884507v = -0.881747v

0.00062144v

سوال ۳

اگر خروجی حسگر را ظرفیت خازنی آن و فاصله صفحات را L و عرض صفحات را a و ثابت دی الکتریک را k در نظر بگیریم داریم:

$$c = c1 + c2 = \frac{\varepsilon * a * (d - x)}{L} + \frac{k * \varepsilon * a * x}{L} = \frac{\varepsilon * a * (k - 1)}{L} * x + \frac{\varepsilon * a * d}{L}$$

که با توجه به رابطه بدست آمده تغییرات خروجی حسگر نسبت به جابجایی دی الکتریک خطی است.

$$R = R_0(1 + \alpha T)$$

$$\alpha = 0.004 \frac{1}{^{\circ}C}$$

$$R_{20^{\circ}C} = 106\Omega$$

$$R_{25^{\circ}C} = ?$$

$$R_{20^{\circ}C} = R_0(1 + \alpha \times 20^{\circ}C) \rightarrow R_0\left(1 + 0.004 \frac{1}{^{\circ}C} \times 20^{\circ}C\right) = 106 \rightarrow R_0(1.08) = 106$$

$$R_0 = \frac{106}{1.08} \rightarrow R_0 = 98.15 \,\Omega$$

$$R_{T \circ C} = R_0(1 + \alpha \times T) \rightarrow R_{T \circ C} = 98.15(1 + 0.004 \times T) \rightarrow$$

$$R_{25^{\circ}C} = 98.15(1 + 0.004 \times 25) \rightarrow R_{25^{\circ}C} = 98.15(1.1) \rightarrow R_{25^{\circ}C} = \textbf{107}.\,\textbf{96}\,\Omega$$

اتلاف توانی که بصورت گرما درمقاومت مصرف می شود به عنوان عامل موثر بر افزایش دما و متعاقبا افزایش مقاومت ایفای نقش می کند.

$$I = 8 mA$$

Power Loss Coefficient =
$$25 \frac{mW}{^{\circ}C}$$

 \boldsymbol{T}

$$P = 100 \,{}^{\circ}C \times 25 \, \frac{mW}{{}^{\circ}C} \rightarrow P = 2.5 \, W$$

$$R = \frac{2.5 W}{(0.008 A)^2} \rightarrow R = 39,062.5 \Omega$$

$$R_T = 98.15(1+0.004\times T) \rightarrow 98.15(1+0.004\times T) = 39,062.5 \rightarrow T = \frac{\left(\frac{39062.5}{98.15}-1\right)}{0.004} \rightarrow 10004\times T$$

$$T = \frac{396.99}{0.004} \rightarrow T = 99,246.94 \,^{\circ}C$$