# MATLAB图像处理大作业

### 无63 林仲航 2016011051

# 1、基础知识

## 1) 、略

## 2) ,

利用MATLAB提供的Image file/IO函数完成以下处理:

- (a) 以测试图像中心为圆心, 图像长宽中较小值一半为半径画一个红颜色的圆;
- (b) 将测试图像涂成国际象棋状的'黑白格'样子;

用一种看图软件浏览上述两个图,看是否达到目标。

第一题通过rectangle函数在图像上画圆,设置'Curvature'为1,即对应为圆;

```
load('hall.mat');
temp1 = hall_color;

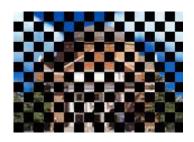
imshow(temp1);
hold on;
[h,w,d] = size(temp1);
r = min(h,w)/2; %取半径
rectangle('Position',[w/2-r,h/2-
r,2*r,2*r],'Curvature',1,'LineWidth',1,'EdgeColor','r');
%画园
saveas(gca,'temp1.png');
```

效果如图:



将图片涂成黑白棋盘形状,可以通过将图片分块,根据不同块的坐标决定是否进行涂黑操作。代码与效果如下:

```
block = 10;
                            %单个格子的长度
for i = 0:floor(h/block)
    for j = 0:floor(w/block)
        if(mod(i+j,2)==1)
            i_{end} = (i+1)*block;
            j_{end} = (j+1)*block;
            if(h<(i+1)*block)</pre>
                i_end = h;
            end
            if(w<(j+1)*block)</pre>
                j_end = w;
            end
            temp2(block*i+1:i_end,block*j+1:j_end,1) = 0;
            temp2(block*i+1:i_end,block*j+1:j_end,2) = 0;
            temp2(block*i+1:i_end,block*j+1:j_end,3) = 0;
            %对三个通道进行涂黑
        end
    end
end
imwrite(temp2,'黑白.png','PNG');%写入文件
```



# 2、图像压缩编码

图像的预处理是将每个灰度值减去128,这个步骤是否可以在变换域中进行?请选择一块进行验证

可以在变换域执行。由于对每个像素点减128,相当于减去一个直流分量,也就相当于零频点强度减128\*x (x未定)。

从数学上验证,设A为N\*N的待处理矩阵,D为DCT算子,O为全1矩阵,则减去128后得到的C为:

$$C = D(A - 128O)D^{T}$$

$$= DAD^{T} - 128DOD^{T}$$

$$= C - \frac{2}{N} * 128 \begin{bmatrix} \sqrt{\frac{1}{2}} & \sqrt{\frac{1}{2}} & \cdots & \sqrt{\frac{1}{2}} \\ \cos \frac{\pi}{2N} & \cos \frac{3\pi}{2N} & \cdots & \cos \frac{(2N-1)\pi}{2N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \cos \frac{(N-1)\pi}{2N} & \cos \frac{(N-1)3\pi}{2N} & \cdots & \cos \frac{(N-1)(2N-1)\pi}{2N} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & \cdots & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 1 & \cdots & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \sqrt{\frac{1}{2}} & \cos \frac{\pi}{2N} & \cdots & \cos \frac{(N-1)(2N-1)\pi}{2N} \\ \sqrt{\frac{1}{2}} & \cos \frac{3\pi}{2N} & \cdots & \cos \frac{(N-1)3\pi}{2N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sqrt{\frac{1}{2}} & \cos \frac{(2N-1)\pi}{2N} & \cdots & \cos \frac{(N-1)(2N-1)\pi}{2N} \end{bmatrix}$$

$$= C - 128 \begin{bmatrix} \sqrt{\frac{1}{2}} & \cos \frac{\pi}{2N} & \cdots & \cos \frac{(N-1)\pi}{2N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sqrt{\frac{1}{2}} & \cos \frac{3\pi}{2N} & \cdots & \cos \frac{(N-1)3\pi}{2N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sqrt{\frac{1}{2}} & \cos \frac{3\pi}{2N} & \cdots & \cos \frac{(N-1)3\pi}{2N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sqrt{\frac{1}{2}} & \cos \frac{3\pi}{2N} & \cdots & \cos \frac{(N-1)3\pi}{2N} \\ \end{bmatrix}$$

$$= C - 128 \begin{bmatrix} N & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

从而,即将C<sub>0.0</sub>减去128\*N即可;

代码验证如下:

```
C2 = D*A*D';
C2(1,1) = C2(1,1)-128*8; %直接在变换域做处理
p = my_equal(C2,C); %判断是否相等
all(p)
```

结果显示C与C2相等,得证。

```
命令行窗口
 C2 =
  919.7500 8.7800 -9.7500 2.1117 -4.0000 1.8469 -0.0204 -0.4074
   17.1450 5.7528 1.5922 2.1679 2.4500 0.3589 -0.9249 0.6849
   10.8488 -9.6854 -1.0089 -2.0173 -1.7125 0.8604 -0.3750 -0.3638
    1.9176 5.5195 0.7804 0.4169 1.0319 2.1320 -0.0983 0.1123
   -6.2500 -4.5243 2.3261 -1.2496 2.0000 -0.2959 0.3895 -0.0824
           1.1251 -2.4865
                          1.1016 1.1876 -1.8792 1.1803 -0.3821
   -0.2737
   -1.2465 1.2015 0.3750 -0.1294 0.4387 -2.3145 0.7589 0.4292
    0.6502 0.6545 -0.9012 -0.9573 -1.9742 0.9304 0.3205 0.2095
 C =
   919.7500 8.7800 -9.7500 2.1117 -4.0000 1.8469 -0.0204 -0.4074
   17.1450 5.7528 1.5922 2.1679 2.4500 0.3589 -0.9249 0.6849
   10.8488 -9.6854 -1.0089 -2.0173 -1.7125 0.8604 -0.3750 -0.3638
    1.9176 5.5195 0.7804 0.4169 1.0319 2.1320 -0.0983 0.1123
                  2.3261 -1.2496 2.0000 -0.2959 0.3895 -0.0824
   -6.2500 -4.5243
   -0.2737 1.1251 -2.4865 1.1016 1.1876 -1.8792 1.1803 -0.3821
   -1.2465 1.2015 0.3750 -0.1294 0.4387 -2.3145 0.7589 0.4292
    0.6502 0.6545 -0.9012 -0.9573 -1.9742 0.9304 0.3205 0.2095
```

### 2)

请编程实现二维dct,并与MATLAB自带的库函数dct2比较是否一致

由指导书中知识,只需构造DCT算子D,随后对矩阵A进行运算,变换域矩阵C=DAD<sup>T</sup>。若A不为方阵,由构造原理,先对A的每列进行DCT变换,在对变换后的矩阵的每行进行DCT变换,即

$$C = D_{M*M} A_{M*N} D_{N*N}^T;$$

故而在代码中,通过自定义的DCT\_operator函数可以方便地生成N维DCT算子,随后进行如上计算即可。

#### 代码如下:

```
function B = my_dct2(A)
%对A做dct变换
[M,N] = size(A);
D1 = DCT_operator(M);
D2 = DCT_operator(N);
B = D1*A*D2';
```

### DCT\_operator函数定义如下:

```
function D = DCT_operator(N)
%返回DCT算子D
[r,c] = size(N);
if(r~=1 && c~=1)
        error('Input must be a single number');
end
D = zeros(N);
D1 = 0:N-1;
D2 = 1:2:2*N-1;
D = D1'*D2;
D = cos(D*pi/2/N);
D(1,:) = D(1,:)/sqrt(2);
D = D*sqrt(2/N);
```

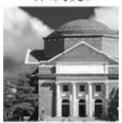
随意构造一个随机矩阵A, 计算my\_dct2与dct2的结果, 可以发现结果一致;

```
命令行窗口
 A =
     0.8909 0.2575 0.9293 0.4733
                                   0.9172
     0.9593 0.8407 0.3500 0.3517
                                   0.2858
     0.5472 0.2543 0.1966
                            0.8308 0.7572
     0.1386 0.8143 0.2511 0.5853 0.7537
     0.1493
           0.2435
                   0.6160
                            0.5497
                                    0.3804
 >> my dct2(A)
 ans =
     2.6648 -0.1733 0.2053 0.0343 -0.0223
    0.4520 0.4184
                    0.3405 0.1330 0.3769
    0.0399 -0.0221 -0.2902 0.0219 0.5494
     0.1884
          -0.4660 0.0787 -0.1860
                                   0.0355
          -0.4382 0.0880
                            0.4225 0.2869
    -0.0157
 >> dct2(A)
 ans =
     2.6648 -0.1733 0.2053 0.0343 -0.0223
     0.4520 0.4184 0.3405
                            0.1330
                                    0.3769
     0.0399 -0.0221 -0.2902 0.0219
                                   0.5494
           -0.4660
     0.1884
                    0.0787 -0.1860 0.0355
    -0.0157
          -0.4382
                    0.0880
                            0.4225
                                    0.2869
f_{x} >>
```

如果将DCT系数矩阵中右侧四列的系数全部置零,逆变换后的图像会发生什么变化?验证你的结论。如果左侧四列变为0呢?

选取hall\_gray的120列、120行作为测试图像,做DCT变换后得到系数矩阵C。将C的右4列、左4列分别置为0,随后做逆变换,显示图像结果如下:

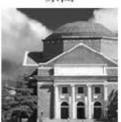
右4列变0



左四列变0



原图



可以看出,将DCT系数矩阵右4列变为0后,图像没有明显变换,但是将左4列变为0,图像明显变黑。从中可以看出人眼对于低频分量的变化较为敏感。且将左4列变为0,相当于去掉了直流分量及低频分量,整体图像变暗。当然,N越大,则右边4列变为0的影响越小。

#### 代码如下:

```
N=120;
A = double(hall_gray(1:N,1:N))-128;%预处理
B = my_dct2(A);
C = dct2(A);
C2 = C;
C2(:,N-4:N)=0;
                          %右边4列为0
D = DCT_operator(N);
                          %N阶DCT算子
A2 = D'*C2*D;
                          %DCT逆变换
                          %数据类型变换
A2 = uint8(A2);
subplot(1,3,1);
                         %绘图
imshow(A2);
title('右4列变0');
subplot(1,3,2);
C3 = C;
C3(:,1:4)=0;
                          %左4列变0
```

## 4)

若对DCT系数分别做转置、选择90度和旋转180度操作,逆变换后恢复的图像有何变化?请选择一块图验证你的结论。

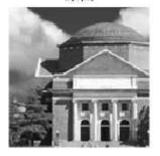
对DCT系数做转置,相当于对原图片进行转置。证明如下:

$$A' = D^T * C^T * D = D^T * (D * A^T * D^T) * D = A^T$$

对DCT矩阵旋转90度, 180度, 猜测逆变换后图像也有旋转, 但不好从数学上说明;

效果图、代码如下:

原图



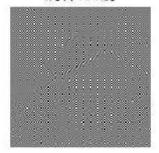
旋转90度



转置后



旋转180度



可以看出,旋转后逆变换的图像,除了旋转,相较于原图变化很大,但还是可以大致看出大礼堂的形状。

5)

如果认为差分编码是一个系统,请绘出这个系统的频率响应,说明它是一个滤波器。DC系数先进行差分编码再进行熵编码,说明DC系数的频率分量更多。

### 差分系统表达式可写为:

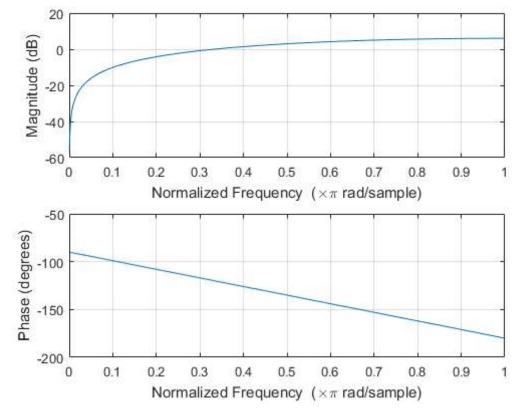
$$y(n) = \begin{cases} x(n-1) - x(n), & \text{n! } =1; \\ x(1), & \text{n=1;} \end{cases}$$

故而

$$H(z) = \frac{1}{z^{-1} - 1}$$

### 代码如下:

### 图像如下:



由此可见,差分编码系统为高通滤波器。DC系数先进行差分编码,说明高频率分量更多。

6)

DC预测误差的取值和Category值有何关系?如何利用预测误差算出其Category?

观察Category的计算表,可以得知,每个Category的值对应于区间:

$$[-2^n-1,-2^{n-1}],[2^{n-1},2^n-1]$$
 nh category,  $n>0;$ 

由此Category的计算公式为:

$$Category = egin{cases} floor(log_2|x|)+1, & x!=0; \ 0, & x=0; \end{cases}$$

7)

你知道哪些zigzag扫描的方法?请利用MATLAB的强大功能设计一种最佳方法。

要实现zig\_zag,有以下两种思路:

- 1.**打表法**,通过写出zigzag扫描得到的列向量对应的8\*8矩阵转为的列向量中的下标,即可方便地进行zigzag扫描。 然而该方法只适用于固定大小矩阵。
- 2.**扫描法**:通过程序直接模拟zigzag扫描,从而可以进行任意大小矩阵的zigzag扫描。具体方法为,定义一个方向指示变量dir,每次循环都会为列向量y添加元素。定义i,j代表矩阵元素下标,每次判断该位置元素是否为边界终止点,从而确定下一次扫描的点的下标所在。

综上,定义了zigzag()函数来进行zigzag扫描,扫描方法作为参数传入,详见zigzag.m文件;

```
%模拟zigzag扫描
   dir = 1;
                %方向变量,1代表向上扫描,0代表向下扫描
   i = 1;
   j = 1;
   num = 1;
   normal\_move = 0;
   for index = 1:r*c
       i,j
       y(index) = A(i,j);
       if(i==1 | j==1 | i==r | j==c) %到达边界
           if( dir & j==c ) %于右边界到达终点
              i = i+1;
               dir = ~dir; %改变方向
           elseif( dir & i==1 )%于上边界到达终点
               j = j+1;
               dir = ~dir;
           elseif( ~dir & i==r )%于下边界达到终点
               j = j+1;
               dir = ~dir;
           elseif( ~dir & j==1 )%于左边界达到终点
              i = i+1;
              dir = ~dir;
                  %说明是起点
           else
               if(dir==1) %正常移动
                  i=i-1; j=j+1;
               else
                  i=i+1; j=j-1;
               end
           end
       else
           if(dir==1) %正常移动
              i=i-1; j=j+1;
              i=i+1; j=j-1;
           end
       end
   end
```

### 打表方法如下:

```
if(r~=8 | c~= 8) error('A must be an 8*8 matrix,otherwise you should use method 1'); end index = [1,9,2,3,10,17,25,18,11,4,5,12,19,26,33,41,... 34,27,20,13,6,7,14,21,28,35,42,49,57,50,43,36,... 29,22,15,8,16,23,30,37,44,51,58,59,52,45,38,31,24,32,39,46,53,... 60,61,54,47,40,48,55,62,63,56,64]; x = A(:); for i = 1:64 y(i) = x(index(i)); end
```

#### 通过验证可知程序正确性:

```
命令行窗口
             2
      16
                    3
                         13
            11
                  10
             7
                   6
                        12
            14
                   15
                          1
  >> zigzag(A,1)
  ans =
      16
       2
       9
      11
       3
      13
      10
       7
       4
      14
       6
       8
      12
      15
f_{x} >>
```

## 8)

对测试图像分块、DCT和量化,将量化后的系数写成矩阵形式,其中每一列为一个块的DCT系数经过zigzag 扫描后形成的列矢量,第一行为各个块的DCT系数。

将测试图像分块,DCT,量化后结果写入矩阵中,每列为一块DCT系数结果zigzag扫描后的列矢量。代码思路大致分为如下步骤:

1. 对图像进行补全,使得行、列数正好为8的倍数;

- 2. 利用for循环进行分块,每次选取一个块作为变量block,用于后续处理;
- 3. 对block做减去128的预处理;
- 4. 对block进行DCT变换; . 对DCT系数进行zigzag扫描后, 结果写入对应的结果矩阵中。

具体代码如下(详见ex2\_8.m),结果存于ex2\_8\_result中:

```
A = double(hall_gray);
%先对测试图像进行补全
[r c] = size(A);
if(mod(r,8) \sim 0)
    A(r+1:(floor(r/8)+1)*8,:)=0;
end
if(mod(c,8) \sim = 0)
   A(:,c+1:(floor(c/8)+1)*8)=0;
end
%随后开始分块
[r c] = size(A);
result = zeros(64, r*c/64);
for i = 1:r/8
    for j = 1:c/8
        block = A(8*(i-1)+1:8*i,8*(j-1)+1:8*j);
       %分块完成
       block = block-128; %预处理
       D = dct2(block); %DCT变换
       D = round(D./QTAB); %量化
        result(:,(i-1)*c/8+j)=zigzag(D,2); %zigzag扫描
    end
end
```

## 9)

请事先本章介绍的JPEG编码(不包括写JFIF文件),输出为DC系数的码流、AC系数码流、图像高度和宽度, 将四个变量写入jpegcodes.mat中。

为了实现JPEG编码,首先定义两个函数DC\_coeff()与AC\_coeff(),分别用于求出每个块的DC码与AC码;函数代码如下:

```
function DC_code = DC_coeff(DC_vector)
%输入直流分量的向量DC_vector
%输出DC为其对应的二进制码流

D = zeros(length(DC_vector),1);
D(2:length(DC_vector)) = -diff(DC_vector);
D(1) = DC_vector(1);
%差分编码
```

```
DC_code = '';
load('JpegCoeff.mat');
for i = 1:length(D)
    DC_code = strcat(DC_code,DC_translate(D(i),DCTAB));
end
end
```

其中调用到自定义的子函数DC\_translate(),用于将预测误差通过已知的DCTAB表进行翻译。其代码如下:

```
function y = DC_translate(c,DCTAB)
%y为DC系数翻译的二进制字符串
%c为预测误差
%DCTAB即为对应的码表
   y = '';
   cor = 0;
             %cor为Category
   if(c~=0)
       cor = floor(log2(abs(c)))+1;
   s_length = DCTAB(cor+1,1);
   for i = 1:s_length
       y = strcat(y,DCTAB(cor+1,1+i)+'0');
   end
   %查表,Huffman编码
   s = dec2bin(abs(c));
   if(c<0)
       for i = 1:length(s)
           if(s(i)=='1')
               s(i)='0';
           elseif(s(i)=='0')
               s(i)='1';
           end
       end
   %预测误差的二进制码
   y = strcat(y,s);
end
```

随后用课件中的例子进行简单验证,大致没有问题。

AC\_coeff()函数同理,代码以及验证(同课件上的例子)如下:

```
function y = AC_coeff(AC_vector)
%输入AC_vector为经过量化的待处理的AC系数
%输出y为对应的二进制码流
load('JpegCoeff.mat');
run = 0;
y = '';
ZRL = '11111111001';
                    %16连0
EOB = '1010';
                      %块结束符
for i = 1:length(AC_vector)
   if(AC_vector(i)==0)
      run = run+1;
   else
       if(run < 16)
           y = strcat(y,AC_translate(run,AC_vector(i),ACTAB)); %添加该非0系数的二进制码
           run = 0;
       else
           while(run>=16)
               y = strcat(y, ZRL);
               run = run-16;
           end
           y = strcat(y,AC_translate(run,AC_vector(i),ACTAB));
       end
   end
end
y = strcat(y,EOB); %在结尾增加EOB
end
function y = AC_translate(run,c,ACTAB)
%该函数为子函数
%run为游程数
%c为非零AC系数
```

```
%ACTAB为Huffman对照表
%返回值y对应AC系数二进制码
size = 0;
if(c \sim 0)
   size = floor(log2(abs(c)))+1;
end
%确定该系数的size
amplitude = dec2bin(abs(c));
if(c<0)
   for i = 1:length(amplitude)
       if(c(i)=='0')
           c(i)='1';
       elseif(c(i)=='1')
           c(i)='0';
       end
    end
end
%确定amplitude
huffman = '';
row = run*10 + size;
1 = ACTAB(row, 3);
for i = 1:1
    huffman = strcat(huffman,ACTAB(row,3+i)+'0');
end
%确定run/size的huffman编码
y = strcat(huffman,amplitude)
%返回值
end
```

```
A =
  0 10 2 0 0 0 0
                     0
       0
                1
  3
    0
             0
          0
                  0
                      0
  0
    0
       0
          0
             0
               0
                  0
                     0
  0
    0
       0
          0
             0
                0
                  0
                     0
       0
                  0
  0
    0
          0
             0
                0
                     0
    0
  0
       0
          0
             0
                     0
          0
  0
    0
       0
             0
                0
                  0
                     0
               0 0
             0
  0
     0
          0
                      0
        0
>> AC_vector = zigzag(A,1);
>> y=AC coeff(AC)
v =
>> sum(x==y)
ans =
 44
```

随后需要对整幅图像进行jpeg编码,由于在之前的题目中已经得到了DCT系数的结果矩阵result,该矩阵的第一行即为DC系数,该矩阵每列第二道末尾为AC系数。故只需进行循环即可得到DC与AC的二进制码。于是在结构上采用上一题的程序,增加以下语句完成整幅图像的编码:

```
DC = result(1,:);
                          %第一行即为DC系数
                          %高
H = r;
                          %图像宽度
W = C;
DC_code = DC_coeff(DC); %DC码
AC_code = '';
                          %AC码
for i = 1:r*c/64
                        %逐块翻译AC码
   AC_code = strcat(AC_code, AC_coeff(result(2:end,i)));
end
%将结果写入结构体中
jpegcodes = struct('DC_code', {DC_code}, 'AC_code', AC_code, 'H', H, 'W', W);
save 'jpegcodes.mat' jpegcodes
```

结果通过一个结构体jpegcodes存入jpegcodes.mat中。

计算压缩比(输入文件长度/输出码流长度),注意转换为相同进制。

在灰度图中,一个像素占一字节,由测试图像的长宽可计算出图像文件大小为20160B。

DC码流与AC码流均为二进制码, 其长度即为其bit数。

代码如下:

```
[r,c] = size(hall_gray);pic_size = r*c;%计算原始图像字节数code_length = length(jpegcodes.DC_code)+length(jpegcodes.AC_code);%计算码流长度ratio = pic_size * 8 / code_length%字节数乘8后除于码流长度即为压缩比
```

### 结果如下:

```
命令行窗口
>> ex2_10
ratio =
6.4188
```

若考虑上写入文件中的图像长度、宽度数据,每个数据假设为int8型,则相当于码流长度再加上16bits,计算出的压缩比为6.4107。由此可见,JPEG编码方式可以节省许多内存空间。

## 11)

请实现本章介绍的JPEG解码,输入是你生成的jpegcodes.mat文件,分别用客观和主观方式评价。

对生成的压缩信息做解压,主要分为以下几个步骤:

1. **对DC、AC码进行熵解码**,虽然MATLAB自带Huffman编码,但是由于DC、AC码流中除了Huffman码外还有二进制数,故不能直接将码进行处理;若想采用逐个输入解码的话,MATLAB会报错,综上考虑,决定自己根据已有的编码表构造出Huffman二叉树,从而进行解码的工作。每个Huffman码解码后再将二进制数还原,最终将(8)问中的result矩阵还原出来。构建Huffman树的工作写于函数文件build\_huffmantree.m中,关键代码如下:

```
for i = 1:r
               %共有r个编码
   row = encode_table(i,:);
   value_number = row(1);
                                 %值的个数
   code_number = row(2+value_number); %编码长度
   index = 1;
   code = row(3+value_number:3+value_number+code_number-1); %获取code
   if(code(k)==0)
          if(tree(index).left~=0)
                                   %若存在left节点
             index = tree(index).left; %读取下一个节点index
          else
             tree(length(tree)+1) = struct('left',0,'right',0,'value',-1);
%创建新节点
```

```
index = length(tree);
             %disp(strcat('create a new node, index:',num2str(index)));
          end
      elseif(code(k)==1)
         if(tree(index).right~=0) %若存在right节点
             index = tree(index).right; %读取下一个节点index
          else
             tree(length(tree)+1) = struct('left',0,'right',0,'value',-1);
%创建新节点
             tree(index).right = length(tree); %创建新节点
             index = length(tree);
          end
      else
          error('code should not contain numbers otherwise 1,0');
      end
   end
   tree(index).value = row(2:value_number+1); %定义节点的value即为解码结果
end
```

由以上代码即可构造出一课Huffman编码树,每个叶子节点的value值对应于该Huffman码的数值。故而每次从根节点开始遍历,直达节点到达叶子节点,即可找到这段码对应的数值。

随后对整段DC码流进行解码,每次解码完后,根据Category解出后面几位二进制码代表的预测误差,随后继续循环Huffman解码。如此便可解出DC码流。

```
index = 1;
tree_index = 1; %用于指示树中节点位置
find_end = 0;
                 %用于指示是否完成一段的解码
while(index < length(DC_code))</pre>
   if(DC_code(index)==0)
       tree_index = tree(tree_index).left;
       if(tree(tree_index).value~=-1)
           find\_end = 1;
                           %该段解码完成
       end
   elseif(DC_code(index)==1)
       tree_index = tree(tree_index).right;
       if(tree(tree_index).value~=-1)
           find\_end = 1;
       end
   else
       error('DC_code error!');
   end
   index = index + 1;
   %找到结尾的处理
   if(find_end)
       category = tree(tree_index).value;
       tree_index = 1;
                                 %重回根节点
       find_end = 0;
                                  %更新
       number = 0;
                                 %number为预测误差二进制码
       if(category~=0)
           number = DC_code(index:index+category-1);
           index = index + category;
```

```
else
           index = index + 1; %更新index
       end
       pre_error = 0;
                                 %预测误差
       is\_neg = 0;
                                 %是否为负数
       if(number(1)==0 & category~=0) %说明该预测误差为负数
           number = double(~number); %按位取反
           is\_neg = 1;
       end
       for i = 1:length(number)
           number(i) = number(i)*(2^(length(number)-i));
           %各位乘对应的系数
       end
       pre_error = sum(number);
       if(is_neg)
           pre_error = -pre_error;
       end
       %得到预测误差
       y(length(y)+1) = pre\_error;
       %添加新元素
   end
end
%最后反差分编码
y(2:end) = -y(2:end);
for i = 2:length(y)
   y(i) = y(i)+y(i-1);
end
```

对于AC码同理,不再赘述。但是在AC码的还原中出现了许多bug,由此发现前面进行AC码编码函数就存在着些许bug,经过修改后整个部分终于得以成功运转。综上得到原有的result矩阵。将该result矩阵存在ex2\_11\_result.mat下,通过与第8问中的result矩阵进行对比发现,这两个矩阵相等。即解码正确。

2. 对该result矩阵的每列进行反zigzag还原,还原成8\*8矩阵。

为了简单起见,采用打表法,由于之前已经存在下标对照表,只需将赋值的顺序发过来即可,关键代码如下:

```
index = [1,9,2,3,10,17,25,18,11,4,5,12,19,26,33,41,...
34,27,20,13,6,7,14,21,28,35,42,49,57,50,43,36,...
29,22,15,8,16,23,30,37,44,51,58,59,52,45,38,31,24,32,39,46,53,...
60,61,54,47,40,48,55,62,63,56,64]; %zigzag的对应索引

y = zeros(64,1);
for i = 1:64
    y(index(i)) = s(i); %反过来对应
end
y = reshape(y,8,8); %变为矩阵
```

3. **随后对每块矩阵进行反量化**,随后进行DCT逆变换;

代码如下:

#### 4. 将各块进行拼接;

综上,将各步骤合成为单个函数picture\_recover(),从而可以方便地调用函数进行解码。解码结果以及PSNR计算结果如下:





PSNR = 34.8975,可以看出在30——40dB间,查询维基百科可知,一般的图像压缩PSNR值就在30——40dB间,可以看出压缩效果较好。

从主观上来看,这两幅图看不出明显差别,但是解压后的图像显得更加顺畅平缓(图中大礼堂门口的柱子处)由此可见,Jpeg的确是一种优秀的图像压缩方式。

## 12)

将量化步长减小为原来的一半,重做编解码。同标准量化步长的情况比较压缩比与图像质量。

此步只需将JpegCoeff.mat中的QTAB矩阵改为原来的一半后计算压缩比与PSNR即可。故在每步使用到QTAB时将QTAB减半即可。

### 更改后结果如下:





jpeg



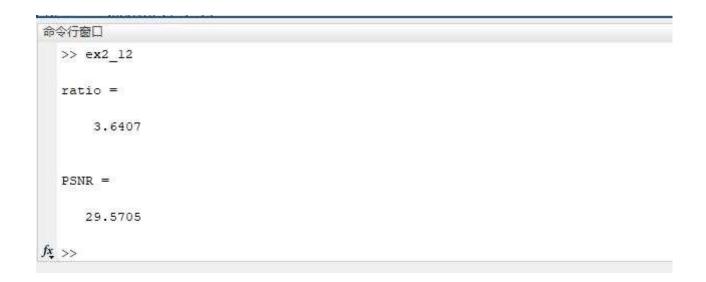
QTAB	压缩比	PSNR	主观感受
原版	6.4188	34.8975	看不出明显变化
<del>-</del> 半	4.4081	37.3897	看不出明显变化

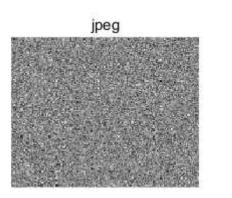
由此可见,将QTAB减半后,压缩比减小到4.4,PSNR则有所增大。但是由于本来的图像质量就较好,故而外面倾向于选择压缩比更大的量化矩阵。

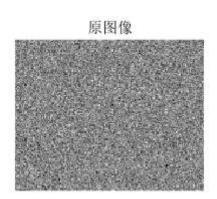
## 13)

看电视时偶尔可以看到美丽的雪花图像(见snow.mat),请对其进行编码,和测试图像压缩比与图像质量进行比较,并解释比较结果。

将图像压缩的过程组合成函数JPEG\_encoder,输出结构体jpegcodes,压缩比、PSNR以及解压图像结果如下:







可以看出,与之前的测试图像结果进行对比,压缩比减小了许多,同时,PSNR也下降了许多,说明对于这种雪花图像的压缩效果并不好。原因在于雪花图像是随机图像,与我们日常看到的图像存在不同,图像上并不连续,而jpeg是根据人眼对连续亮度的东西较为敏感而设计的,故而压缩效果很差。

# 3、信息隐藏

1)

首先,需要得到待隐藏信息。在这里为了简单起见,将字符串设置为待隐藏信息,并且转化为其对应的ascii码(二进制),从而得到一个二进制的数组,数组结尾带8个0,代表到达字符结尾。待隐藏信息存于'msg.mat'中。

```
%generate message
message = 'Tsinghua University';
bin_msg = [];
for i = 1:length(message)
    msg = binstr2array(dec2bin(abs(message(i))))'; %转为二进制数组
    msg = [zeros(1,8-length(msg)),msg]; %每个字符对应8位
    bin_msg(end+1:end+8) = msg;
end
bin_msg(end+1:end+8)=zeros(1,8);
save msg.mat bin_msg
```

要实现空域隐藏方法,只需将图像每个像素中最低位换为信息即可。由于每个像素最低位代表其是否为奇数,故只需对待接收信息的像素先减去最低位,再加上信息大小即可。相关代码如下:

```
[r,c] = size(hall_gray);
hall = double(hall_gray(:)); %将信息载体先转为列向量
l = length(bin_msg);
if(r*c < length(bin_msg)) %防止信息长度大于载体
l = r*c;
end

a = mod(hall(1:1),2);
hall(1:1) = hall(1:1)-a; %将前1位最低位全部变为0
hall(1:1) = hall(1:1)+bin_msg(1:1)'; %将信息写入最低位

hall2 = reshape(hall,r,c); %reshape成原来的图像
```

原图



信息隐藏后的图像



由上图可见,修改最低位对于图像基本没有影响。完全无法看出图片中隐藏着信息。若要对该图进行信息提取,只需将该图每个像素的最低位提取出来,随后根据之前的约定,当某一位为全0时,即找到了结尾位,由此可以得到每个字符的信息,从而还原出字符串。

```
%信息提取
code = mod(hall2(:),2);
                                    %取最低位
recover_msg = [];%字符数组
for i = 1:floor(length(code)/8)
   zifu = code(8*i-7:8*i);
                                    %取连续8位
   zifu = zifu.* (2.^{(7:-1:0)'});
                                   %乘对应的幂
   if(sum(zifu)~=0)
       recover_msg(end+1) = sum(zifu);
   else
       break;
                                    %说明到达结尾
   end
end
recover_msg = char(recover_msg)
                                    %转为字符串
```

结果如图,可见还原成功。

```
命令行窗口

>> ex3_1

recover_msg =

Tsinghua University

fx >>
```

随后对隐藏信息的图像进行IPEG编码以及解码,对解码后的图像进行提取信息操作,结果如下:

```
命令行窗口
recover_msg =
□fvò-w×fØW}.□°ÆË□k2ÂW-ç&i®@IfQ(
```

由于JPEG编码为有损编码,故提取信息为乱码。可见空域信息隐藏非常不抗JPEG编码。

## 2)

依次实现本章介绍的三种变换域信息隐藏方法与提取方法,分析嵌密方法的隐蔽性以及嵌密后图像的质量变 化和压缩比变化

#### a.

同空域方法,用信息为逐一替换掉每个量化后的DCT系数的最低位,在进行熵编码

要将每一位DCT系数都进行替换,但是要隐藏的信息可能没有那么长,在此不妨做如下规定:对于要隐藏的文本信息,最后面全部补为0,从而使得信息长度与图像DCT系数(像素个数)一致,从而对每个DCT系数都作出修改。

但是还有一个问题需要考虑,DCT系数不同于像素,其值存在负值。考虑到负数的二进制2补码表示中,最低位为1时为奇数。故而可以采用判定其是否为奇数来推断最低位。

综上所述,将以上功能封装成函数msg\_hide()与msg\_take(),详细定义参见该两个函数文件。其中该两个函数均有参数method代表采用的是第几种DCT域信息隐藏方法。同时为了方便地得到图片的全部块的DCT系数矩阵,自定义函数DCT\_result();

关键代码如下:

随后对得到的result矩阵进行熵编码,代码与之前一致,在此略去。

图像质量与压缩比评价如下:

```
命令行窗口

>> ex3_2

ans =

原压缩比为:6.418849,加密后压缩比为:6.130455,

原图像经过jpeg编码后:PSNR=31.187403,加密后的图像与原图像对比:PSNR=26.392666

message hidden in the picture is:

Tsinghua University
```

可以看出加密后压缩比变小,且相比于正常图片IPEG编码后的结果,加密后图像质量下降较多。

#### b.

同方法1,用信息位逐一替换掉每个量化后的DCT系数的最低位,在进行熵解码。注意不是每个DCT系数都嵌入了信息。

此种方法减少了对DCT系数的修改。要实现只对部分DCT系数做修改,且能提取信息,需要做一些规定。在此处我进行的规定是当读取到停止位(即8个0)时,说明信息已经提取完毕。当然也可以采取在开头写入信息的长度之类的方式。做此修改后即可实现方法2。

#### 关键代码如下:

```
result = result(:);  %result变为列向量
l = length(msg_array);
if(l > length(result))
    l = length(result);
end

result(1:l) = result(1:l) - mod(result(1:l),2);
%使每个DCT系数的最后一位都为0
result(1:l) = msg_array(1:l)+result(1:l);  %修改部分
result = reshape(result,r,c);
```

图像质量与压缩比评价如下:

```
method =

2

ans =

原压缩比为:6.418849,加密后压缩比为:6.353859,

原图像经过jpeg编码后:PSNR=31.187403,加密后的图像与原图像对比:PSNR=30.430598

message hidden in the picture is:

Tsinghua University
```

可以看出,图像质量较于第一种方法有了明显的上升。但是由于此时要隐藏的信息大小较小,如果信息量很大的话,那就需要修改更多的DCT系数甚至修改全部的DCT系数,此时与第一种方法无异。故此种算法会使得图像质量随着信息量增大而变差。在信息量较小时的确不失为一种好方法。

C.

先将待隐藏信息用1,-1的序列表示,再逐一将信息为追加在每个快zigzag顺序的最后一个非零DCT系数之后,若原本该图像块的最后一个系数就不为零,那就用信息为替换该系数。

用此方法只能实现一个块隐藏1bit信息,相对之前的方法来说可隐藏信息量大幅减少。实现上较为简单,关键代码如下:

```
1 = size(result,2);
                      %图像的块数
if(1 > length(msg_array))
    1 = length(msg_array);
end
for i = 1:1
    column = result(:,i);
    index = length(column); %最后一个非0系数的下标
   find = 0;
   while(~find)
    if(column(index)~=0)
       find=1;
    else
       index = index-1;
    end
end
%由此找到最后一个非零系数index
if(index==length(column))
    column(index) = msg_array(i);
else
    column(index+1)=msg_array(i);
end
```

#### %将信息写入

result(:,i)=column;

### 图像质量与压缩比信息如下:

```
method =

3

ans =

原压缩比为:6.418849,加密后压缩比为:6.298524,

原图像经过jpeg编码后:PSNR=31.187403,加密后的图像与原图像对比:PSNR=30.200016

message hidden in the picture is:
Tsinghua University

ft >> |

ct
```

可以看出此种方法对图像质量的影响较小,但是与第二种方法相比较并没有明显优势,甚至稍微劣势于第二种方法。且能隐藏的信息量取决于图像块的数量,与前两种方法相比,差距还是较大的。

但是我们不妨将得到的图片展示出来,从主观上判断:





方法:1



方法:2



方法:3



从图像上来看,前两种方法获得的图像的左上角都有很明显的噪声块,且第一种方法导致的图像失真较明显。而第三种方法从肉眼上看并没有明显的噪声块存在。由此可以判定,方法3的隐蔽性远远高于前两种方法。原因在于方法3只是选取高频的DCT系数进行改变,而人眼对于高频分量并不敏感,所以并不能看出明显的差别。而前两种方法对于低频DCT系数都存在修改,故而较为容易发现其隐藏了信息。综上列出如下评价表:

method	压缩比	图像质量	隐蔽性
1	变小	变差	差
2	稍微变小(信息量较少时)	稍微变差 (信息量较小时)	差
3	稍微变小	稍微变差	良好

## 3)

(选做) 请设计实现新的隐藏算法并分析其优缺点。

没想好, 暂时空着。

## 4、人脸识别

## 1)

所给资料Faces目录下包含从网图中截取的28张人脸,试以此作为样本训练人脸标准v

### a),

样本人脸大小不一,是否需要首先将图像调整为相同大小?

不需要。因为训练方法只是对图像中的所有像素点的颜色,计算其中各个颜色出现的频率,得到特征u(R),与图像 大小没有关系。

#### b),

假设L分别取3、4、5,所得的三个v之间有何关系?

当L选取3/4/5时,意味着对于每个uint8只选取其前3/4/5位作为特征。故而L越大,v中每个元素包含的信息量越大。而L越小,v中每个点对应的颜色数目就越多。例如: L为3的v中每个元素(即该颜色的概率密度)对应于L为4的v中,RGB前3位相同的颜色的概率密度之和。对于L为5同理。数学表达如下:

$$v(r_1,r_2,r_3;g_1,g_2,g_3;b_1,b_2,b_3|L=3) = \ \sum_{r_4\in 1,0,g_4\in 1,0,b_4\in 1,0} v(r_1,r_2,r_3,r_4;g_1,g_2,g_3,g_4;b_1,b_2,b_3,b_4|L=4)$$

## 2)

设计一种从任意大小的图片中检测任意多张人脸的算法并编程实现(输出图像在判定为人脸的位置加上红色的方框)。随意选取一张多人照片(比如支部活动或者足球比赛),对程序进行调试。尝试L分别取不同的值,评价检测结果有何区别。

### 设计算法各个步骤如下:

- 1. 根据训练集训练出特征标准**v**;
- 2. 输入图像并对图像做分块处理 (类似于JPEG编码);
- 3. 对于每块图像块R, 计算其特征u(R);
- 4. 计算u(R)与v的度量系数系数,与阈值比较,判定该块是否为人脸;
- 5. 将相邻的人脸块统一并进行标识(用方框围住);

以下进行该算法的程序实现与结果测试:

### (1) 训练特征标准

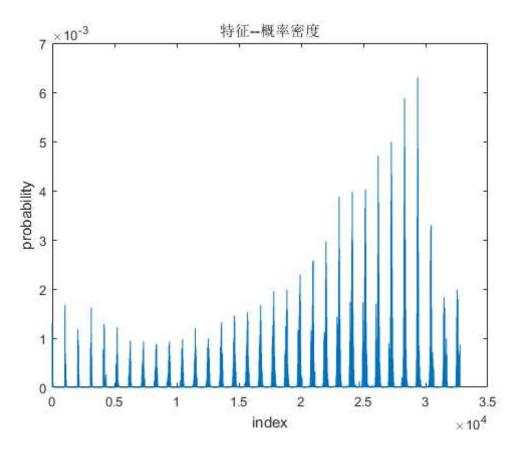
观察Faces中的训练样本,每张图片基本都是人脸,仅有少数的其它干扰,故我们可以认为训练集中的图片仅由人脸构成。故而我们定义函数feature\_extract()来对单张图片进行特征提取,编写train.m脚本实现训练,并将得到的标准特征v存入文件face\_standard.mat中。

feature\_extract()的关键代码如下:

#### train.m关键代码如下:

```
for i = 1:num
    v = v + feature_extract('Faces/',strcat(num2str(i),'.bmp'),L);
end
v = v/num;
```

得到的结果v如图 (L=5):



## (2) 输入图像并对其分块处理

不妨尝试取**block\_I**长的正方形大小的图像块进行处理(16<=block\_I<=50,依图像不同而有变化),取图像块顺序为逐行取(同JPEG编码),但有一点不同,此处若每行最后一块大小不足**block\_I\*block\_I**大小,并不进行补全,而是直接取剩下的即可。此块代码较简单,且类似于**JPEG**编码中的分块,不在此赘述。详见**face\_detect()**函数。

### (3) 计算图像块特征u

与训练特征标准中的对单张图片求特征的方法一致。不再赘述。

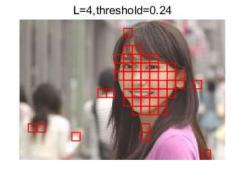
## (4) 计算度量系数,从而进行检测

```
u = feature_extract(block,L); %提取图像块特征
cor = sqrt(u).*sqrt(v); %计算系数
if cor >= threshold %大于阈值
identify(i,j) = 1; %对应图像块判定为人脸
end
```

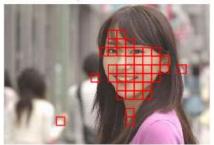
但是在此处阈值需要设定的较好,方可有较好的识别效果。为此写了一个脚本来对不同阈值的效果进行对比(即效果图全部显示),随后用手工的方法挑选最佳阈值。效果图大致如下:

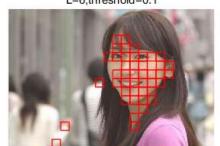
L=3,threshold=0.4

L=5,threshold=0.17



L=6,threshold=0.1





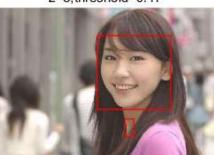
## (5) 将相邻的方块统—并进行标识

此处只需将相邻的方块进行合并,忽略单独的小方块即可。合并代码可以见文件**face\_detect.m** 修改后效果图如下(好看多了):

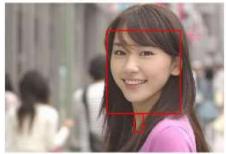
L=3,threshold=0.4



L=5,threshold=0.17



L=6,threshold=0.1



## (6) 测试

此处我们选择一张多人照片进行测试:

L=3,threshold=0.4



L=5,threshold=0.17



L=4,threshold=0.24

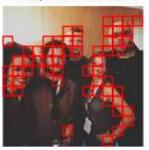


L=6,threshold=0.1



可以看出,虽然检测出人脸,但是方框的范围过大,总的来说L=6的情况似乎较好一些。此处问题的原因在于,合并各块结果并画方框时,我采用的是只要相邻就判定为同一张人脸,故而对于多人图来说,极有可能造成几张人脸最终被合成一个方框的惨剧。故而我们在测试多人图时将画方框的代码注释后再进行测试。

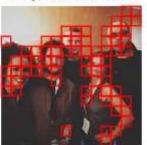
L=3,threshold=0.4



L=5,threshold=0.17



L=4,threshold=0.24



L=6,threshold=0.1



由上面结果可以看出,其实算法的确将人脸部分检测出(还包含一些皮肤部分),但是由于这些方块相邻,故而合并方框的代码并不能很好地执行。所以在接下来的演示中依旧采用不合并方框的代码。

对于不同L,只要阈值设置好,结果基本相近。但个人更喜欢L=4/5。

### 3.

对上述图像分别进行如下处理后

- (a) 顺时针旋转90度
- (b) 保持高度不变, 宽度拉伸为原来的2倍 (imresize)
- (c) 适当改变颜色 (imadjust)

再试试你的算法检测结果如何? 并分析所得结果。

### 代码如下:

```
L = 4;
threshold = 0.27;
subplot(2,2,1);
img = imread('test.jpg');
[y,num,identify] = face_detect(img,L,thresholds(L-2));
title('原图');
subplot(2,2,2);
img2 = rot90(img);
```

```
[y,num,identify] = face_detect(img2,L,thresholds(L-2));
title('旋转90度');

subplot(2,2,3);
img3 = imresize(img,[size(img,1) 2*size(img,2)],'nearest');
[y,num,identify] = face_detect(img3,L,thresholds(L-2));
title('调整图像宽度');

subplot(2,2,4);
img4 = imadjust(img,[.2 .3 0; .6 .7 1],[]);
[y,num,identify] = face_detect(img4,L,thresholds(L-2));
title('调整图像颜色');
```

### 结果如下:









可以看出,对图像旋转、更改大小后,对于检测没有什么影响。但是对于颜色做出修改后,无法检测出人脸。原因就在于算法是基于训练出的颜色的,若将颜色改变较多,则无法有效地进行识别。而颜色与旋转、改变大小等操作无关,故而结果基本一致。

## **(4)**

如果可以重新选择人脸样本训练标准,你觉得该如何选取?

个人认为可以增加人脸样本数量。并且可以针对不同人种设定不同的人脸训练集合(例如黄种人、白种人、黑人训练集分开),从而得到不同的人脸肤色标准,从而可以对一张图中不同肤色的人脸有较好的识别能力。

## (5) 人脸识别部分感想:

感觉人脸识别部分通过肤色来进行人脸识别,虽然可以识别到人脸,但是皮肤等部分也会被包括进去,故而存在一 些局限性。

同时,在检测后,对识别出的人脸进行方框标识的算法也较简单,比较适用于单人图或者多人但是人脸隔得较远的图。

总的来说,通过本章部分,对人脸识别有了个初步的认识。

# 5、文件列表

文件	说明
pic	报告中使用到的图片
Faces	人脸识别训练集
temp1.png	练习1_2结果图
黑白.png	练习1_2结果图
ex2_8_result.mat	存储DCT系数矩阵(每列为一个图像块经zigzag扫描后的一列)
jpegcodes.mat	存储经过JPEG编码信息的结构体(有4个变量域:DC_code,AC_code,H,W)
ex2_11_result.mat	经过解码后得到的DCT系数矩阵,用于与2_8中的矩阵进行对比来验证解码函数的正确性
msg.mat	用于给ex3_1提供待隐藏信息
face_standard.mat	储存L=3到6所训练出的人脸判别标准矢量
test.jpg/test2.jpg/test3.jpg	人脸识别用的测试图像
AC_coeff.m	对一列向量进行AC编码
AC_decoder.m	对AC码进行解码
anti_zigzag.m	对数组进行反zigzag还原(限8*8矩阵)
binstr2array.m	将0,1组成的字符数组转化为数组
build_huffmantree.m	由编码表建立Huffman树
DC_coeff.m	用于DC编码
DC_decoder.m	用于DC解码
DCT_operator.m	构建DCT算子
DCT_result.m	将图像转为DCT系数矩阵(量化后的)
face_detect.m	检测图像中的人脸并标注
feature_extract.m	从图像块中提取颜色特征
JPEG_decoder.m	对JPEG文件进行解码
JPEG_encoder.m	对图片进行JPEG编码
msg_generate.m	产生msg.mat
msg_hide.m	将信息隐藏进图片
msg_take.m	提取信息
my_dct2.m	实现DCT变换

文件	说明
my_equal.m	在误差范围内判断是否相等
picture_recover.m	从jpegcodes恢复图像
result_recover.m	从jpegcodes恢复DCT系数矩阵
train.m	训练人脸识别标准
zigzag.m	对图像块进行zigzag扫描
exx_x.m	对应练习题x_x
MATLAB图像处理大作 业.md	markdown版实验报告(推荐用Typora阅览)