Table of Contents

	1
Trabajo Final Inteligencia Artificial I – año 2019" %	
argar_dataset %	3
argar_foto_a_identificar %	4
grupar_con_kmeans %	
lasificar_con_knn %	
%\$	
\$ \$ \$ \$	

"Trabajo Final Inteligencia Artificial I – año 2019" %

Marcelo E Mellimaci (Leg 10764) % % Sistema de clasificación de piezas metálicas por visión artificial % Agente que permite identificar tornillos, clavos, tuercas y arandelas % Toma imágenes de las 4 categorías por separado como una base de datos % Se usan los métodos K-means y K-nn para realizar la clasificación %

```
응응응응
% Antes de correr el script se eliminan variables globales y se
% limpia la pantalla
clc, clear, close all;
% Directorio dónde se encuentran las imágenes '.jpg' de base de datos
ruta dataset= uigetdir("", 'Elija el directorio de las fotos del
dataset:');
cd(ruta dataset);
DataSet= imageDatastore(ruta_dataset, 'FileExtensions', {'.jpg'});
N= length(dir('*.jpg'));
% Se va al directorio del proyecto para leer los fuentes de las
funciones
cd('/MATLAB Drive/MMellimaci/Proyecto_IA_1/');
% Se extraen características del dataset y se almacenan en dos arrays
[dataBase, categoria] = cargar_dataset(DataSet, N);
% Se muestra el diagrama de las características de las fotos del
dataset
figure;
plot(dataBase(1,:), dataBase(2,:), '.', 'MarkerSize', 17);
xlabel('excentricidad');
ylabel('área');
title("Gráfico de dispersión del dataset");
% Carga la fotografía de la pieza a clasificar
```

```
[FileName, PathName] = uigetfile('*.jpg', 'Elija la foto de la pieza a
 clasificar:');
imagen= imread(strcat(PathName,FileName));
caracts foto = cargar foto a identificar(imagen);
% Muestra las características extratídas de la imagen a reconocer:
% el área y la excentricidad de la forma redondeada
disp('Excentricidad y Área de la imagen clasificada:');
disp(caracts foto');
% Se agrupa en 4 grupos el dataBase con las características de las
 fotos
tic;
% answer= inputdlq({'Ingrese el nro de iteraciones del método K-
means:'}, ...
      'Número de iteracs para K-means:', [1 40], {'7'});
% iteraciones = str2double(answer{1});
iteraciones= 8
agrupar_con_kmeans(dataBase, N, 4, iteraciones);
disp("Tiempo de ejecución del algoritmo K-means:");
disp(toc);
% Se identifica la categoría de la foto a clasificar a través de KNN
tic:
% En KNN el nro de vecinos 'k' NO debe ser un múltiplo de nro de
categorías
% answer= inputdlg({'Ingrese el valor K de vecinos próximos para K-
nn:'}, ...
      'K vecinos para el método K-nn:', [1 40], {'13'});
% k_vecinos_proximos = str2double(answer{1});
k vecinos proximos= 7
moda= clasificar_con_knn(dataBase, categoria, caracts_foto,
 k_vecinos_proximos);
% Se muestra el resultado de la categorización, además de un mensaje
de voz
disp('La pieza clasificada es:');
if (moda == 1)
             una ARANDELA');
    disp("Tiempo de ejecución del algoritmo K-NN:");
    disp(toc);
    f = msgbox('La pieza clasificada es: una ARANDELA','Arandela');
    % Se escucha la frase "La pieza clasificada es una arandela"
    [y, Fs] = audioread('/MATLAB Drive/MMellimaci/Proyecto_IA_1/voces/
arandela.wav');
    player=audioplayer(y,Fs);
    play(player);
elseif(moda == 2)
    disp('
             un CLAVO');
    disp("Tiempo de ejecución del algoritmo K-NN:");
    disp(toc);
    f = msgbox('La pieza clasificada es: un CLAVO', 'Clavo');
    % Se escucha la frase "La pieza clasificada es un clavo"
    [y, Fs] = audioread('/MATLAB Drive/MMellimaci/Proyecto IA 1/voces/
clavo.wav');
    player=audioplayer(y,Fs);
```

```
play(player);
elseif(moda == 3)
            un TORNILLO');
   disp('
   disp("Tiempo de ejecución del algoritmo K-NN:");
   disp(toc);
   f = msgbox('La pieza clasificada es: un TORNILLO','Tornillo');
   % Se escucha la frase "La pieza clasificada es un tornillo"
   [y, Fs] = audioread('/MATLAB Drive/MMellimaci/Proyecto IA 1/voces/
tornillo.wav');
   player=audioplayer(y,Fs);
   play(player);
elseif(moda == 4)
            una TUERCA');
   disp('
   disp("Tiempo de ejecución del algoritmo K-NN:");
   f = msgbox('La pieza clasificada es: una TUERCA','Tuerca');
   % Se escucha la frase "La pieza clasificada es una tuerca"
   [y, Fs] = audioread('/MATLAB Drive/MMellimaci/Proyecto_IA_1/voces/
tuerca.wav');
   player=audioplayer(y,Fs);
   play(player);
end
function [dataBase, categoria] = cargar_dataset(DataSet, N)
응응응응
```

cargar_dataset %

Parametros de Entrada: % DataSet - conjunto de imágenes (imageDatastore) del dataset % N - número total de fotos en la base de datos % Parametros de Salida: % dataBase - array [2xN] con características (excen, área) del dataset % categoria - vector [1xN] con la categoría (de 1 a 4) para cada foto %

```
% Se extraen características de la imagen
       cc= regionprops(BW, 'Eccentricity', 'Area');
       % Mide la excentricidad de la forma redondeada y
       % se quarda en la matriz con características
       dataBase(1,i) = cc.Eccentricity;
       % Se calcula el área de la región y se registra dicha
característica
       dataBase(2,i)= cc.Area;
       % Se clasifican las N fotos en 4 categorías diferentes
       %quedando N/4 fotografías en cada categoría
       if (i <= N/4)
           % Arandelas
           categoria(1,i)=1;
       elseif(i>N/4 && i<=2*N/4)
           % Clavos
           categoria(1,i)=2;
       elseif(i>2*N/4 \&\& i<=3*N/4)
           % Tornillos
           categoria(1,i)=3;
       else
           % Tuercas
           categoria(1,i)=4;
       end
       % Suma las posiciones para cada sección del arreglo
       i = i + 1;
   end
end
function caracts_foto = cargar_foto_a_identificar(imagen)
응응응응
```

cargar_foto_a_identificar %

Parametros de Entrada: % imagen - foto de la pieza que se va a clasificar % Parametros de Salida: % caracts_foto - array [2x1] con la excentricidad y el área de la fig %

```
lleno= imfill(greenBackdrop, 'holes');
  figure;
   imshow(lleno);
   title('Negativo sin huecos');
   % La imagen inversa se vuelve imagen binaria (monocromática)
  BW= imbinarize(lleno);
   % Se muestra en la pantalla la imagen binaria
  figure;
   imshow(BW);
   title ('Imagen Monocromática');
   % Se extraen características de la foto
  cc= regionprops(BW, 'Eccentricity', 'Area');
   % Mide la excentricidad de la forma circular y se
   % guarda en el array con las características extraídas
   caracts_foto(1,1)= cc.Eccentricity;
   % Se calcula el área de la región y se registra dicha
característica
   caracts_foto(2,1)= cc.Area;
```

Canal Verde



Negativo sin huecos



Imagen Monocromática



end

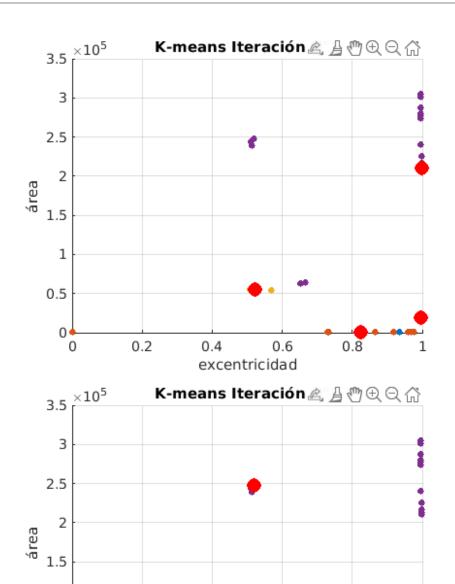
function agrupar_con_kmeans(dataBase, N, K, iteraciones)

agrupar_con_kmeans %

sus sueños

Parametros de Entrada: % dataBase - array [2xN] con características del dataset % N - número total de fotos en la base de datos % K - número de categorías ó clasificaciones % iteraciones - número de iteraciones que realizará el método K-means % Parametros de Salida: % gráficas de dispersión del dataset con los centroides obtenidos %

응응응응 X= dataBase'; % Toma K centroides aleatorios indC= randperm(N, K); for i = 1 : iteraciones ind= knnsearch(X(indC,:), X); % El centroide más cercano determina la categoría de cada punto for k = 1 : Kindk= ind == k; meank= mean(X(indk,:)); indC(k) = knnsearch(X, meank); end figure; hold all; % Se recalculan los centroides for k = 1 : Kindk= find(ind == k); % Muestra el diagrama de dispersión de las características para % cada iteración plot(X(indk,1), X(indk,2), '.', 'MarkerSize', 17); end plot(X(indC,1), X(indC,2), 'or', 'MarkerSize',10, 'MarkerFaceColor','r'); xlabel('excentricidad'); ylabel('area'); title(['K-means Iteración No' num2str(i)]); grid on; end % Deseo que la persona está leyendo esto sea feliz y se cumpla todos



1

0.5

0

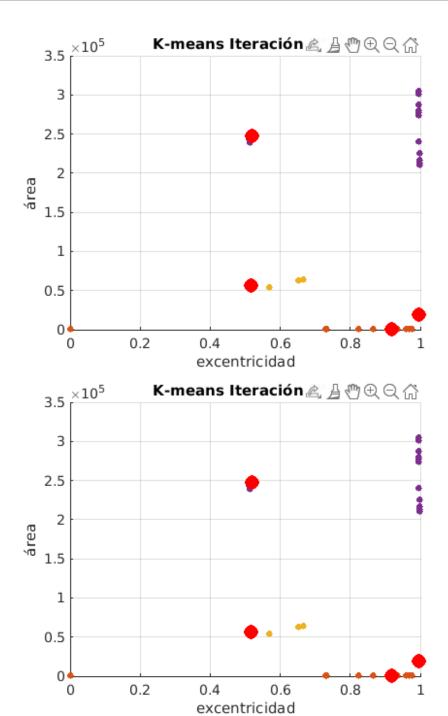
0.2

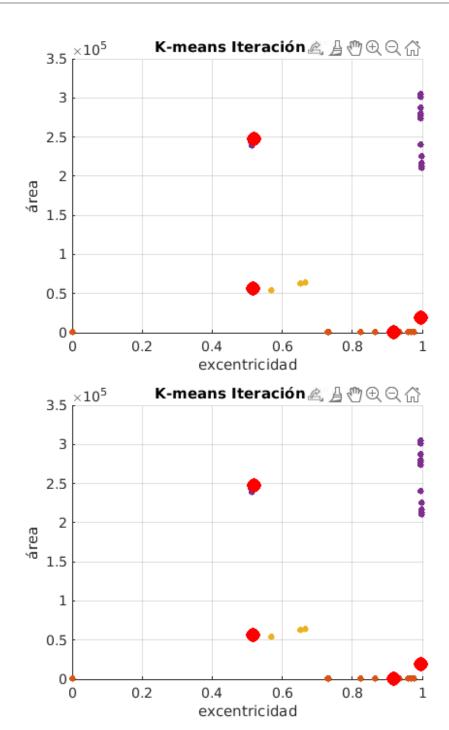
0.4

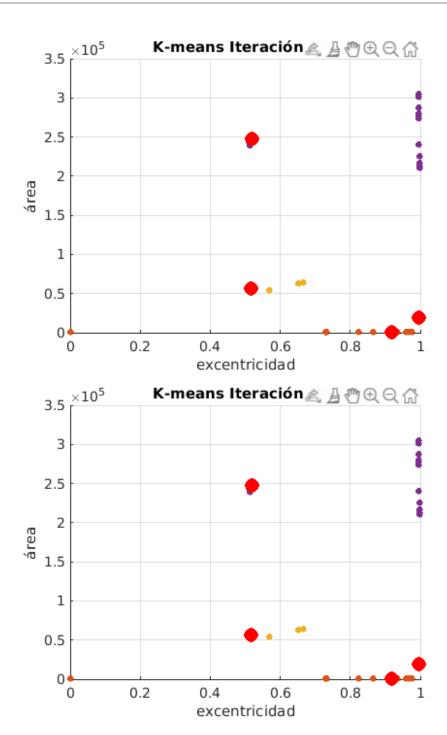
0.6

excentricidad

0.8







end

function moda = clasificar_con_knn(dataBase, categoria, caracts_foto,
 k_vecinos_proximos)

clasificar_con_knn %

Parametros de Entrada: % dataBase - array [2xN] de características (excent, área) del dataset % categoria - vector [1xN] con la categoría (de 1 a 4) de cada foto % caracts_foto - array [2x1] de características de la foto clasificada % k_vecinos_proximos - nro de vecinos cercanos para clasificar c/punto % Parametros de Salida: % moda - clase de la foto clasificada, que más se repite entre vecinos %

```
응응응응
    % Calcula la distancia euclidiana a cada uno de los puntos
    [xx,yy]=meshgrid(dataBase(1,:)-caracts_foto(1,1), dataBase(2,:)-
caracts_foto(2,1));
   distancia= sqrt(xx.*xx + yy.*yy);
    % Se ordenan las categorías con la distancia desde cada punto
    [~,ix] = sort(diag(distancia));
   categoria = categoria(ix);
    % El valor k NO debe ser un múltiplo de número de categorías
    % (k): Cantidad de puntos vecinos cercanos
   for i = 1 : k_vecinos_proximos
       for j = 1 : i
           etiqueta= categoria(1:i);
           moda= mode(etiqueta');
       end
    end
Error using audioplayer (line 139)
Timeout occurred while trying to communicate to the device.
Error in proyect_ial_mmellimaci (line 77)
   player=audioplayer(y,Fs);
end
Excentricidad y Área de la imagen clasificada:
   1.0e+04 *
    0.0001
             1.5784
iteraciones =
    8
Tiempo de ejecución del algoritmo K-means:
    7.7939
k\_vecinos\_proximos =
    7
```

La pieza clasificada es: un CLAVO Tiempo de ejecución del algoritmo K-NN: 0.1154

Published with MATLAB® R2021a