使用 OpenCV 搭配 dlib 實作人臉偵測與辨識

教授: 陳巧旻 博士 學生: 教碩一 華仁瑋

一、 研究動機

在幾年前 iphone 剛推出 face id 時,就有很多討論的聲音是關於雙胞胎或是臉部特徵相似的人,使用該項系統時,系統是否會辨識錯誤,導致手機使用上有安全的疑慮。實際上為了訓練 Face ID 的人臉辨識能力,蘋果團隊挑選來自全球上百萬張的臉部照片,使資料庫中擁有夠多跨種族、跨越膚色的人類圖像,用來提高臉部辨識準確度。Face ID 的運作方式如下:

- 使用者每次面對鏡頭,「泛光感應元件」就會開始偵測臉部,而且在黑暗中也能進行
- 2. 紅外光攝影機捕捉影像,點陣投射器在使用者臉上投射 3 萬多個紅外光點
- 3. 紅外光影像和點陣圖形會在神經網路建構出使用者臉部的數學模型,這款神經網路採用 All 仿生晶片,專門用於處理 Face ID
- 4. 運算過程中,手機會將使用者臉部的資訊傳送至處理器進行檢測,比對 是否和裝置內儲存的臉部特徵一致
- 5. 最後若兩者結果相符,使用者的身分就得到驗證,手機就能解鎖 以上這些動作,都在不到一秒的時間之內運作完成,即使有許多網友進 行了刁難的測驗,Face ID 通常還是能在三秒內辨識並且驗證。(Dr. A, 2017)

這次剛好可以藉由這門課的機會,可以試試簡易版的人臉辨識系統, 並希望能透過這次的嘗試,能更瞭解人臉辨識背後的模型與原理。

二、 研究工具

因為人練辨識系統模型的訓練較麻煩,因此這次是使用以訓練好的模型進行實作,主要使用的函式與模型分別為:

1. Open Source Computer Vision Library(OpenCV):

該庫擁有超過 2500 個優化算法,其中包括一整套經典和最先進的計算機視覺和機器學習算法。這些算法可用於檢測和識別人臉、識別物體、對視頻中的人類動作進行分類、跟踪攝像機運動、跟踪移動物體、提取物體的 3D 模型、從立體攝像機生成 3D 點雲、將圖像拼接在一起以生成高分辨率圖像。整個場景的圖像,從圖像數據庫中查找相似圖像,從使用閃光燈拍攝的圖像中消除紅眼,跟踪眼球運動,識別風景並建立標記以將其與增強現實疊加等(OpenCV)。

2. Dlib

dlib 是一套包含了機器學習、計算機視覺、圖像處理等的函式庫,使用 C++開發而成,目前廣泛使用於工業及學術界,也應用在機器人、嵌入式系統、手機、甚至於大型的運算架構中,而且最重要的是,它不但開源且完全免費,而且可跨平台使用 (Linux、Mac OS、Windows),並且除了 C++之外還提供了 Python API ,因此如果我們想要建立一套物件偵測系統,dlib 是相當適合的平台(Tseng. CH, 2016)。

3. shape_predictor_68_face_landmarks.dat

根據 Dlib 提供的 shape_predictor ()方法載入 68 個特徵點模型, 此方法為人臉表情識別的偵測器。

4. dlib_face_recognition_resnet_model_v1.dat.bz2

該模型是一個具有 29 個卷積層的 ResNet 網絡。它本質上是 He、Zhang、Ren 和 Sun 所著的《圖像識別深度殘差學習》論文中的 ResNet-34 網絡的一個版本,其中刪除了幾層,並且每層的濾波器數量減少了一半。

該網絡是在大約 300 萬張面孔的數據集上從頭開始訓練的。該數據集源自多個數據集。The face scrub dataset、VGG 數據集,然後是網上抓取的大量圖片。通過刪除標籤錯誤來清理數據集,並反複訓練人臉識別 CNN,然後使用圖聚類方法和大量手動審查來清理數據集來做到這一點。最後大約一半的圖像來自 VGG 和 The face scrub dataset。此外,數據集中的個人身份總數為 7485。確保避免與 LFW 中的身份重疊。

網絡訓練從隨機初始化的權重開始,並使用結構化度量損失,嘗試 將所有身份投影到半徑為 0.6 的非重疊球中。該損失基本上是一種成 對鉸鏈損失,它運行在小批量中的所有對上,並包括小批量級別的硬負 挖掘(Davisking)。

三、 實作結果

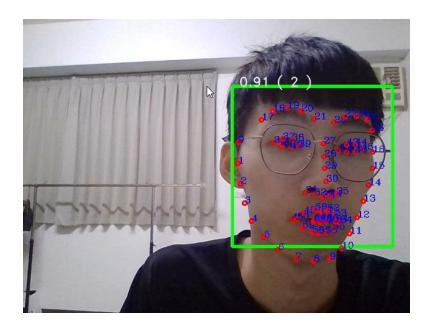
1. 人臉偵測

用 OpenCV 搭配 Dlib 這套 Machine learning 函式庫來實作人臉辨識,我們可以使用 Dlib 所提供的人臉辨識演算法來實作,數字為偵測到的分數,分數越高判斷為人臉的機率越大,而右邊括號內的數字為子偵測器的編號,也可以解釋為人臉的方向,0 就為正面,其他數字則為不同方向的編號。

• 程式碼

```
In [2]: import dlib
import cv2
import imutils
In [3]: #選擇第一隻攝影機
                           cap = cv2.VideoCapture(0)
#調整預設影像大小
                            cap.set(cv2. CAP_PROP_FRAME_WIDTH, 650)
cap.set(cv2. CAP_PROP_FRAME_HEIGHT, 500)
                             #取得預設的臉部偵測器
                           #以何爾紋的原面傾倒的
detector = dlib.get_frontal_face_detector()
#根據shape_predictor方法載入68個特徵點模型,此方法為人臉表情識別的偵測器
predictor = dlib.shape_predictor("C:\shape_predictor_68_face_landmarks.dat")
#當攝影機打開時,對每個Frame進行偵測
                            while(cap.isOpened()):
#讀出frame資訊
ret, frame = cap.read()
                                          #偵測人臉 face_rects, scores, idx = detector.run(frame, 0)
                                            #取出偵測的結果
                                          ##XLIMERALITY AT THE ACT OF THE A
                                                 y2 = d.right()
y2 = d.bottom()
text = " %2.2f ( %d )" % (scores[i], idx[i])
                                                 #繪製出信測人臉的矩形範圍
cv2.rectangle(frame, (x1, y1), (x2, y2), ( 0, 255, 0), 4, cv2. LINE_AA)
                                                 #標上人臉偵測分數與人臉方向子偵測器編號
                                                6.7, (255, 255, 255), 1, cv2. LINE_AA)
                                                   #給68特徵點辨識取得一個轉換顏色的frame
                                                 landmarks_frame = cv2.cvtColor(frame, cv2. COLOR_BGR2RGB)
                                                 #找出特徵點位置
                                                 shape = predictor(landmarks_frame, d)
                                                  #繪製68個特徵點
                                                 for i in range( 68):
    cv2.circle(frame,(shape.part(i).x,shape.part(i).y), 3,( 0, 0, 255), 2)
    cv2.putText(frame, str(i),(shape.part(i).x,shape.part(i).y),cv2. FONT_HERSHEY_COMPLEX, 0.5,( 255, 0, 0), 1)
                                          cv2.imshow( "Face Detection", frame)
                                          #如果按下ESC键,就退出
if cv2.waitKey( 10) == 27:
                             break
#釋放記憶體
                             cap.release()
                             cv2.destroyAllWindows()
```

• 成品



2. 人臉辨識

實時人臉識別,其過程與單個圖像的過程類似,但有更多功能。首先,我們通過一個簡單的 Opencv 函數,使用電腦攝影機並重複循環。接著,透過電腦攝影機識別面部,並將影像傳遞給函式detector_known_faces(frame)。它會給我們這個人的名字和一個數組,其中包含每個動作時刻的位置。最後,剪裁輸出的影像大小,並將照片或人像置於鏡頭前,使系統辨識。

• 程式碼

```
In [1]: import cv2
from simple_facerec import SimpleFacerec

# Load Camera
cap = cv2.VideoCapture(0)

#Encode faces from a folder
sfr = simpleFacerec()
sfr.load_encoding_images("C:\images")

while True:
    ret, frame = cap.read()

# Detect Faces
face_locations, face_names = sfr.detect_known_faces(frame)
for face_loc, name in zip(face_locations, face_names):
    y1, N2, Y2, X1 = face_loc[0], face_loc[1], face_loc[2], face_loc[3]

    cv2.putText(frame, name,(X1, Y1 - 10), cv2.FONT_HERSHEY_DUPLEX, 1, (0, 0, 200), 2)
    cv2.rectangle(frame, (x1, y1), (x2, y2), (0, 0, 200), 4)

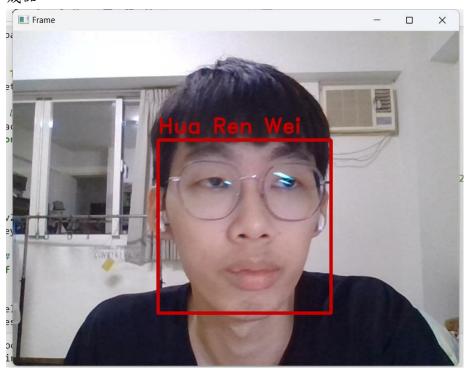
cv2.imshow('Frame', frame)
key = cv2.waitKey(1)

# 若反下 q 應則應所题
if cv2.waitKey(1) & 0xFF == ord('q'):
    break

cap.release()
cv2.destroyAllWindows()

6 encoding images found.
Encoding images found.
Encoding images loaded
```

• 成品





四、 結論與建議

透過這次的實作,讓我發現到在人臉偵測中,模型辨識臉部特徵點的重要性,如同 iphone 的 300 萬個特徵點都還有可能出錯,更何況是區區 68 個特徵點,在辨識的過程中,我發現只要臉部特徵差異不大,系統就容易辨識錯誤,因此後來有將其餘的辨識圖片調整為外國人,才成功辨識出正確的人臉與姓名。

因此如果下次有機會再做這類的實作,我會嘗試使用多一點的臉部 特徵點,或是嘗試自己訓練模型,做出不一樣的挑戰。

五、 參考文獻

Face ID 原理大解密! iPhone X 就靠它再創高峰。取自 https://www.dra-3c.com/article/iphone-knowledge/face-id-decryption

Dlib 好用的的 Machine learning 工具 (一)。取自 https://reurl.cc/v7ab4j

OpenCV。取自 https://opencv.org/about/

dlib-模型。取自 https://github.com/davisking/dlib-models

學習 Python3 Dlib19.7 進 行 人 臉 面 部 識 別 https://www.itread01.com/article/1516763865.html

基於 python 語言使用 OpenCV 搭配 dlib 實作人臉偵測與辨識 https://www.tpisoftware.com/tpu/articleDetails/950

使用 OpenCV 和 Python 進行實時人臉識別 https://pysource.com/2021/08/16/face-recognition-in-real-timewith-opency-and-python/