Języki asemblerowe

WYKŁAD 6

Dr Krzysztof Balicki

Operacje zmiennoprzecinkowe

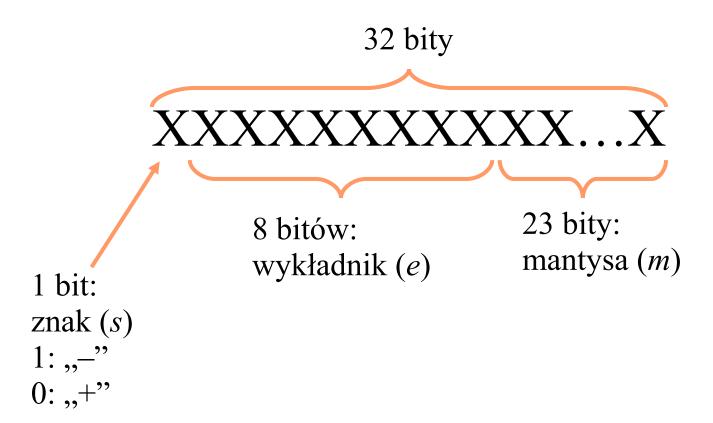
- W procesorze Pentium dla liczb zmiennoprzecinkowych obowiązuje standard IEEE 754.
- Procesor Pentium wspiera trzy formaty liczb zmiennoprzecinkowych:
 - formaty do użytku zewnętrznego:
 - liczby pojedynczej precyzji (32 bity),
 - liczby podwójnej precyzji (64 bity),
 - format do wewnętrznego użytku:
 - liczby rozszerzonej precyzji (80 bitów).

Operacje zmiennoprzecinkowe

- Dla wcześniejszych wersji procesorów rodziny 8086, do obliczeń zmiennoprzecinkowych wykorzystywane były koprocesory, np.
 - dla procesora 8086 stworzono koprocesor 8087,
 - dla procesora 80286 stworzono koprocesor 80287,
 - dla procesora 80386 stworzono koprocesor 80387.
- Począwszy od procesora 80486, koprocesor (jednostka zmiennoprzecinkowa) została zintegrowana z procesorem.

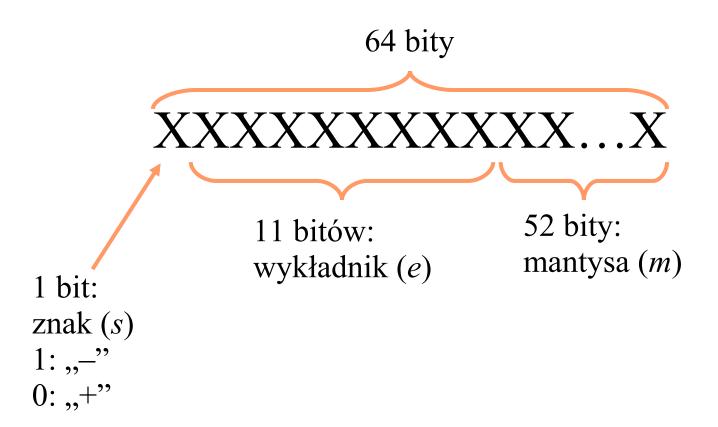
Standard IEEE 754 - liczby pojedynczej precyzji

$$A = (-1)^s \cdot m \cdot 2^{e-127}$$



Standard IEEE 754 - liczby podwójnej precyzji

$$A = (-1)^s \cdot m \cdot 2^{e-1023}$$



Liczby rozszerzonej precyzji

$$A = (-1)^s \cdot m \cdot 2^{e-16383}$$





15 bitów:

wykładnik (e)

64 bity:

mantysa (m)

1 bit: znak (s)

1: ,,-"

0: ,,+"

Jednostka zmiennoprzecinkowa (FPU)

- W jednostce zmiennoprzecinkowej występuje cztery rodzaje rejestrów:
 - rejestry danych,
 - rejestry kontrolne i statusu,
 - rejestry wskaźnikowe.

Rejestry danych

- FPU posiada osiem rejestrów danych do przechowywania operandów zmiennoprzecinkowych.
- Rejestry danych zorganizowane są w strukturze stosu (bufor kołowy). Rejestry danych dostępne są także indywidualnie poprzez nazwy ST0, ST1, ..., ST7. Rejestr ST0 jest rejestrem z wierzchołka stosu (Top-Of-Stack, TOS), itd.
- W rejestrze statusu istnieje 3-bitowy wskaźnik rejestru TOS.

Rejestry danych

- Każdy rejestr danych może przechowywać
 80 bitową liczbę rozszerzonej precyzji.
- Status i zawartość każdego rejestru danych są identyfikowane przez 2 bitowy znacznik. Znaczniki przechowywane są w rejestrze znaczników.

Rejestr kontrolny

- Rejestr kontrolny (16 bitów) jest używany do kontroli kilku operacji zmiennoprzecinkowych:
 - bity 5 0: maska sześciu wyjątków operacji zmiennoprzecinkowych: precyzja, niedomiar, nadmiar, dzielenie przez zero, zdenormalizowany operand, niepoprawna operacja

Rejestr kontrolny

- Rejestr kontrolny (16 bitów) jest używany do kontroli kilku operacji zmiennoprzecinkowych (cd.):
 - bity 9 8: kontrola precyzji (aby zachować kompatybilność z poprzednimi FPU o mniejszej precyzji):
 - 00 24 bity
 - 01 nieużywane
 - 10 53 bity
 - 11 64 bity

Rejestr kontrolny

- Rejestr kontrolny (16 bitów) jest używany do kontroli kilku operacji zmiennoprzecinkowych (cd.):
 - bity 11 10: kontrola zaokrąglenia:
 - 00 zaokrąglenie do najbliższej wartości
 - 01 zaokrąglenie w dół
 - 10 zaokrąglenie w górę
 - 11 obciecie

Rejestr statusu

- Rejestr statusu (16 bitów) przechowuje informacje o statusie FPU:
 - bity 5 0: flagi wyjątków
 - bit 6: błąd stosu
 - bit 7: status błędu
 - bity 14, 10 8: kody stanu:
 - bity 14, 10, 8 flagi C3, C2, C0
 - bit 9: nadmiar/niedomiar stosu
 - bity 13 11: wskaźnik rejestru TOS

Rejestr etykiet

- Rejestr etykiet (16 bitów) przechowuje informacje o statusie i zawartości rejestrów danych (dla każdego rejestru używane jest 2 bity, dwa najmłodsze bity dla ST0, itd.):
 - 00 poprawny
 - 01 zero
 - 10 specjalny (niepoprawny, nieskończoność, zdenormalizowany)
 - 11 pusty

- Wybrane instrukcje przesłań:
 - fld zrodlo przesyła wartość źródłową na stos
 FPU (do rejestru ST0)
 - fldz przesłanie +0.0 na stos FPU
 - fld1 przesłanie +1.0 na stos FPU
 - fldpi przesłanie π na stos FPU
 - fldl2t przesłanie log₂(10) na stos FPU
 - fldl2e przesłanie log₂(e) na stos FPU
 - **fldlg2** przesłanie $\log_{10}(2)$ na stos FPU
 - _ fldln2 przesłanie log_e(2) na stos FPU

- Wybrane instrukcje przesłań:
 - fild zrodlo przesyła całkowitą wartość źródłową na stos FPU
 - fst przezn przesyła wartość ze stosu do miejsca przeznaczenia (rejestr lub pamięć) bez jej usuwania ze stosu
 - fstp przezn przesyła wartość ze stosu do miejsca przeznaczenia (rejestr lub pamięć) z usunięciem jej ze stosu

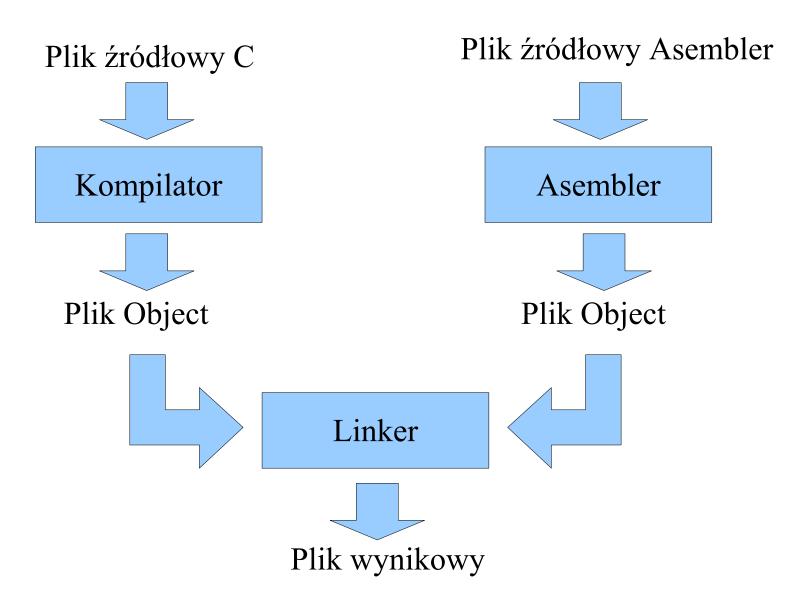
- Wybrane instrukcje arytmetyczne:
 - fadd zrodlo dodaje wartość źródłową (z pamięci) do wartości ze stosu FPU (rejestru ST0), wynik przechowywany jest w ST0
 - fadd przezn, zrodlo dodaje wartość z rejestru źródłowego do wartości z rejestru przeznaczenia (oba rejestry muszą być rejestrami FPU), wynik przechowywany jest w rejestrze przeznaczenia
 - fsub zrodlo odejmuje wartość źródłową (z pamięci) od wartości ze stosu FPU (rejestru ST0), wynik przechowywany jest w ST0

- Wybrane instrukcje arytmetyczne:
 - fsub przezn, zrodlo odejmuje wartość z rejestru źródłowego od wartości z rejestru przeznaczenia (oba rejestry muszą być rejestrami FPU), wynik przechowywany jest w rejestrze przeznaczenia
 - fmul zrodlo mnoży wartość źródłową (z pamięci) z wartością ze stosu FPU (rejestru ST0), wynik przechowywany jest w ST0
 - fmul przezn, zrodlo mnoży wartość z rejestru źródłowego z wartością z rejestru przeznaczenia (oba rejestry muszą być rejestrami FPU), wynik przechowywany jest w rejestrze przeznaczenia

- Wybrane instrukcje arytmetyczne:
 - fdiv zrodlo dzieli wartość ze stosu FPU (rejestru ST0) przez wartość źródłową (z pamięci), wynik przechowywany jest w ST0
 - fdiv przezn, zrodlo dzieli wartość z rejestru przeznaczenia z wartością z rejestru żródłowego (oba rejestry muszą być rejestrami FPU), wynik przechowywany jest w rejestrze przeznaczenia

- Wybrana instrukcja porównania:
 - fcom zrodlo porównuje wartość ze stosu FPU (rejestru ST0) z wartością źródłową (z pamięci) i ustawia flagi:
 - C3 C2 C0 = 000 jeśli ST0 > zrodlo
 - C3 C2 C0 = 100 jeśli ST0 = zrodlo
 - C3 C2 C0 = 001 jeśli ST0 < zrodlo

Interfejs dla języków wysokiego poziomu



K. Balicki "Języki asemblerowe"

- Przekazywanie parametrów (argumentów) odbywa się przez stos na dwa sposoby:
 - parametry pobierane są od prawej do lewej i umieszczane na stosie,
 - parametry pobierane są od lewej do prawej i umieszczane na stosie.
- Większość języków wysokiego poziomu używa sposobu od lewej do prawej, ale np. język C używa sposobu od prawej do lewej.

Deklaracja procedury zewnętrznej w języku
 C:

```
extern typ_zwr nazwa_proc(lista_typów_argumentów);
```

• Wartość zwracana jest przez rejestr EAX (8, 16 i 32 bitowe wartości) lub przez rejestry EDX+EAX (64 bitowe wartości).

```
• Przykład:
#include <stdio.h>
int main(void)
  int a=2,b=3,c=4;
  int s;
  extern int suma (int, int, int);
  s=suma(a,b,c);
  printf("Suma=%d\n", s);
   return 0;
```

Przykład (cd.): segment .text global suma ;procedura globalna suma: enter 0,0 mov EAX, [EBP+8]; pobranie a add EAX, [EBP+12]; dodanie b add EAX, [EBP+16]; dodanie c leave ret

 Instrukcje enter i leave służą odpowiednio do alokacji i zwalniania ramki stosu dla procedury

- Notacja AT&T
 - nazwy rejestrów poprzedzone są prefiksem %
 - instrukcje zakończone są sufiksem:
 - b bajt
 - w słowo
 - 1 podwójne słowo
 - stałe i wartości bezpośrednie poprzedzone są prefiksem \$

- Notacja AT&T
 - kolejność operandów w instrukcjach asemblerowych jest odwrócona (najpierw jest operand źródłowy, później operand przeznaczenia), np.:

mov EAX,EBX



movl %ebx,%eax

- Notacja AT&T
 - adresy niebezpośrednie umieszczane są w nawiasach okrągłych, np.:

mov EAX,[EBX]



movl (%ebx),%eax

• Instrukcja asm:

```
asm(kod
:wyjscia
:wejscia
:lista_modyfikowanych_rejestrow);
```

- Instrukcja asm:
 - kod kod asemblerowy
 - wyjscia operandy wyjściowe dla kodu asemblerowego
 - wejscia operandy wejściowe dla kodu asemblerowego
 - lista_modyfikowanych_rejestrow lista rejestrów modyfikowanych przez kod asemblerowy

- Instrukcja asm:
 - operandom wyjściowym i wejściowym przypisane są kolejno oznaczenia liczbowe 0, 1, itd. (maksymalnie może być 10 operandów)
 - w kodzie asemblerowym odwołanie do operandów poprzedzone jest prefiksem %, np.: %0, %1, itd.
 - w nawiasie okrągłym podawane jest mapowanie zmiennych kodu C na rejestry

- Instrukcja asm:
 - operand wyjściowy specyfikowany jestprzez =
 - lista modyfikowanych rejestrów może być używana przez kompilator C (informacja, że wartości rejestrów wymienionych na liście mogą być niepoprawne po wykonaniu bloku asemblerowego)

• Przykład 1:

```
asm("mov1 %1,%0"
:"=r"(a)
:"r"(b)
);
```

```
• Przykład 2:
int suma(int a, int b, int c)
  asm("mov1 %0, %%eax;"
     "addl %1, %% eax; "
     "add1 %2, %% eax; "
     : "r"(a), "r"(b), "r"(c)
     :"cc","%eax"):
    Rejestr znaczników
```

Przerwania

- Wyjątki
- Przerwania programowe
- Przerwania sprzętowe

Przerwania programowe

• Przerwania programowe są inicjalizowane przez instrukcję przerwania:

int typ_przerwania

• Typ przerwania jest liczbą całkowitą z przedziału 0 ... 255.