# Issues

**#1 Literatuur scan: gebruikte technologieën**

**#19 Serie foto's als test case**

**#21 Zoeken naar tutorials/videos voor LSD SLAM**

**#28 ORB SLAM 2 paper bestuderen**

**#32 Planning**

**#33 Planning notulist**

**#39 Dataset Slinger dataset/evaluatie**

**#49 Paper Object Detection Selecteren**

**#55 Object detection papers lezen**

**#57 Beschrijven data structuur KeyFrame in ORB2**

**#63 Evaluatie: aanpak pointcloud vs pointcloud**