Matheus (Fynnas)
Lucca(Simone)
Drayan(Princesinha)
Milena(Melisah)

Ordenação Relatório

Brasil
2007 (16 anos)

Matheus (Fynnas)
Lucca(Simone)
Drayan(Princesinha)
Milena(Melisah)

Ordenação Relatório

Relatório referente à análise de algoritmos de ordenação em Java.

Pontifícia Universidade Católica do Paraná - PUCPR Ciência da Computação

> Brasil 2007 (16 anos)

1 Introdução

Implementação de algoritmos dde ordenação. Comparando e analisando seu desempenho com vetores de inteiros com 100,500,1000 e 5000 e 10.000 elementos para a matéria de Resolução de Problemas Estruturados em Computação.

2 Implementação

2.1 Insert Sort (Chārù Sort)

Percorre a lista da esquerda para a direita, inserindo cada elemento na posição correta, de acordo com o valor.

2.2 Selection Sort (A-Selecao-Sort)

Encontra o menor elemento na lista e o coloca na primeira posição, repetindo o processo para o restante da lista.

2.3 BubbleSort (AwaSort)

Compara pares de elementos adjacentes e os troca se estiverem fora de ordem, repetindo esse processo até que a lista esteja ordenada.

2.4 Merge Sort (MergianaSort)

Divide a lista em partes menores, ordena cada parte e depois mescla as partes ordenadas para obter a lista final ordenada.

```
private static void Mergeh(int[] arary, int Mais_Pra_kah, int Meiukah, int Mais_Pra_lah, int[] Contages) { // junta os mocco
    int arara1 = Meiukah - Mais_Pra_kah + 1; // vê uma metade
    int arara2 = Mais_Pra_lah - Meiukah; // vê a outra metade
    int[] ararayDum = new int[arara1]; // cria os array de um e outro
    int[] ararayDotro = new int[arara2];
    \underline{\text{for}} (int \underline{\mathbf{i}} = 0; \underline{\mathbf{i}} < araral; \underline{\mathbf{i}}++) { // add nos bff
         ararayDum[i] = arary[Mais_Pra_kah + i];
     for (int <u>j</u> = 0; <u>j</u> < arara2; <u>j</u>++) {
         ararayDotro[j] = arary[Meiukah + 1 + j];
    int \underline{\mathsf{Comp1}} = \emptyset, \underline{\mathsf{Comp2}} = \emptyset;
    int poze atual = Mais_Pra_kah;
    while (Comp1 < araral && Comp2 < arara2) {
         Contages[1]++;
         if (ararayDum[Comp1] <= ararayDotro[Comp2]) {</pre>
              arary[poze atual] = ararayDum[Comp1];
              <u>Comp1</u>++;
         } else {
              arary[poze atual] = ararayDotro[Comp2];
              Comp2++;
         poze atual++;
```

```
while (Comp1 < arara1) {
    arary[poze atual] = ararayDum[Comp1];
    Comp1++;
    poze atual++;
}

while (Comp2 < arara2) {
    arary[poze atual] = ararayDotro[Comp2];
    Comp2++;
    poze atual++;
}
}</pre>
```

2.5 Quick Sort (QuicksilverSort)

Divide a lista em torno de um elemento pivô, colocando elementos menores à esquerda e elementos maiores à direita. Repete o processo nas sublistas.

```
private static int particionah(int[] araray, int Menoh_doPedaco, int Maich_doPedaco, int[] Contages) {
    int Pivet = araray[Maioh_doPedaco];
    int \underline{i} = (Menoh\_doPedaco - 1);
    for (int j = Menoh_doPedaco; j < Maioh_doPedaco; j++) {
        Contages[1]++; // iteracao
        if (araray[j] < Pivet) {
            <u>i</u>++;
            Contages[0]++; // troca
            int Ichiji_teki = araray[i];
            araray[i] = araray[j];
            araray[j] = Ichiji_teki;
    Contages[0]++;
    int Ichiji teki = araray[i + 1];
    araray[<u>i</u> + 1] = araray[Maioh_doPedaco];
    araray[Maioh_doPedaco] = Ichiji_teki;
    return i + 1;
```

2.6 Shell Sort (ShelldoSort)

Parecido com o Insertion Sort, mas divide a lista em subgrupos menores e aplica o Insertion Sort a cada subgrupo.



2.7 Heap Sort (RipBoSort)

Transforma a lista em uma estrutura de monte e então remove repetidamente o elemento máximo (ou mínimo) do heap, obtendo uma lista ordenada.

```
3 usages 🚨 Matheus Gabriel Pereira Nogueira
public static void hepysort(int[] araray, int n, int i, int[] Contages) {
    int raize = i;
   int filho_da_esquerda = 2 * i + 1;
   int filho_da_direita = 2 * i + 2;
   Contages[1]++;
   if (filho_da_esquerda < n && araray[filho_da_esquerda] > araray[raize]) {
        raize = filho_da_esquerda;
    if (filho_da_direita < n && araray[filho_da_direita] > araray[raize]) {
        raize = filho_da_direita;
   if (<u>raize</u> != i) {
        int temp = araray[i];
        araray[i] = araray[raize];
        araray[raize] = temp;
        Contages[0]++;
        hepysort(araray, n, raize, Contages);
```

3 Análise de desempenho

* Tempo medido em milisegundos *

ľ	+	Tamanho	Tempo Médio
	Insertion Sort	50	0,1312 1,29178
	İ	1000	3,42921
	ĺ	5000	16,28803
	<u> </u>	10000	42,32091
	Selection Sort	50	0,1155
		500	1,37958
		1000	4,67411
		5000	23,30608
	 	10000	97,27565
	Bubble Sort	50	0,1303
		500	2,25613
		1000	4,81854
		5000	40,54539
	 	10000	173,92083
	Merge Sort	50	0,1168
		500	0,3890
		1000	1,08998
		5000	2,82461
	 	10000	2,57610
	quick Sort	50	0,1694
		500	0,5046
		1000	0,3572
		5000	0,9154
Í.	 	10000	1,54325
	shell Sort	50	0,079
		500	0,4453
		1000	0,9362
		5000	2,60354
	 +	10000	3,04853
	heap Sort	50	1,89711
		500	2,06862
		1000	1,99560
		5000	3,05371
		10000	5,47580
	+	+	++



+	+	++
Função	media trocas	media interações +
Insertion Sort 50	614	l 49 l
500	•	499
1000	•	I 999 I
5000		1 4999
10000	•	9999
+	+	++
Selection Sort 50		1225
500	499	124750
1000	999	499500
5000	4999	12497500
10000	9999	49995000
t public cont	+	++
Bubble Sort 50		1225
500	•	124750
1000		499500
5000	•	12497500
10000	25049432	49995000
Merge Sort 50	 0	222
Neige 5510 500		I 3863 I
1000	•	I 8710 I
5000		55233
10000		1 120482
t	, +	+
quick Sort 50	147	255
500	2565	4775
1000	5964	10635
5000	35219	69592
10000	84465	158774
+	+	++ 203
•	•	
500	•	3506 8006
1000	•	
5000	•	55005
10000	144435	120005
heap Sort 50		1 262 I
500		1 4290
1000		9583
5000		59610
10000	•	1 129164
, +	+	+



4 Conclusão

O "Merge Sort", "Quick Sort", "Shell Sort"e "Heap Sort"mostram desempenhos muito mais eficientes em termos de média de trocas e interações, mesmo com tamanhos maiores de arrays. Isso os torna escolhas melhores para ordenação de dados grandes.

Ao analisar o tempo médio de execução, observamos que o "Insertion Sort", "Selection Sort"e "Bubble Sort"têm tempos significativamente maiores à medida que o tamanho do array aumenta. Os algoritmos mais eficientes em termos de tempo médio de execução são o "Merge Sort", o "Quick Sort"e o "Shell Sort", especialmente para conjuntos de dados maiores.

REFERÊNCIAS

[1] CANAVESE, Filipe Germano. O Testamento de Dona Balbina: um estudo de caso sobre escravidão e propriedade em Guarapuava (1851-1865). Assis, SP, 2011.. Disponível em: https://galeriaderacistas.com.br/visconde-de-guarapuava/.