Human Detection and Danger Zone Intrusion Detection System (Jetson-setup)



JetPack 4.5.1をインストールしJetsonNXの起動

- 以下リンクを参考に作成したboot-SDを使用しJetson-NXを起動します。
 - https://developer.nvidia.com/jetpack-sdk-451-archive





MQTT(mosquito)の動作確認

● JetsonのIPアドレス(xxx.xxx.xxx.xxx.)を使用し、MQTTの動作を確認

```
$ sudo apt update
$ sudo apt-get install mosquitto mosquitto-clients
$ mosquitto_sub -h xxx.xxx.xxx.xxx -t "test"
```

● Publish(新しいTerminalを開いて実行)

```
$ mosquitto_pub -h xxx.xxx.xxx.xxx -t "test" -m "hello"
```

● 以下のような表示を確認

表示例

```
usr@usr-desktop:~$ mosquitto_sub -h 172.20.10.10 -t "test" hello
```



DeepStreamSDKのインストール

● DeepStream6.0(EA)を添付ドキュメントに従ってインストールします。

```
$ ~/Downloads/
$ sudo apt install libssl1.0.0 libgstreamer1.0-0 gstreamer1.0-tools gstreamer1.0-plugins-good
gstreamer1.0-plugins-bad gstreamer1.0-plugins-ugly gstreamer1.0-libav libgstrtspserver-1.0-0
libjansson4=2.11-1
$ git clone https://github.com/edenhill/librdkafka.git
$ cd librdkafka/
$ git reset --hard 7101c2310341ab3f4675fc565f64f0967e135a6a
$ ./configure
$ make
$ sudo make install
$ sudo mkdir -p /opt/nvidia/deepstream/deepstream-6.0/lib
$ sudo cp /usr/local/lib/librdkafka* /opt/nvidia/deepstream/deepstream-6.0/lib
$ cat /etc/apt/sources.list.d/nvidia-14t-apt-source.list
$ sudo apt update
$ sudo apt install --reinstall nvidia-14t-gstreamer
$ sudo apt install --reinstall nvidia-14t-multimedia
$ sudo apt install --reinstall nvidia-14t-core
$ sudo apt-get install ./deepstream-6.0 6.0.0-1 arm64.deb
```



gst-pythonのインストール

● gst-pythonをインストールします。

```
$ sudo apt-get install python3-pip
$ export GIT_SSL_NO_VERIFY=1
$ sudo apt-get install python-gi-dev
$ export GST_LIBS="-lgstreamer-1.0 -lgobject-2.0 -lglib-2.0"
$ export GST_CFLAGS="-pthread -I/usr/include/gstreamer-1.0 -I/usr/include/glib-2.0 -
I/usr/lib/x86_64-linux-gnu/glib-2.0/include"
$ git clone https://github.com/GStreamer/gst-python.git
$ cd gst-python
$ git checkout 1a8f48a
$ ./autogen.sh PYTHON=python3
$ ./configure PYTHON=python3
$ sudo make install
```



その他ソフトウェアのインストール

● その他ソフトウェアをインストールします。

```
$ sudo apt install python3-opencv
$ sudo pip3 install Jetson.GPIO
$ pip3 install Shapely
$ sudo apt-get update
$ sudo apt-get install python3-matplotlib
$ pip3 install paho-mqtt
```

Jetson側アプリの準備

● アプリのフォルダhddzisを指定の手順でコピーします。

```
$ cd /opt/nvidia/deepstream/deepstream-6.0/sources/
$ mkdir deepstream_python_ap
$ sudo mkdir deepstream_python_apps
$ cd deepstream_python_apps/
$ mkdir apps
$ sudo mkdir apps
$ sudo cp -r ~/Downloads/fromUbicom/hddzids ./apps/
$ cd ./apps/
$ sudo chmod -R 777 ./hddzids
```

Jeston側アプリの実行

● 以下のファイルを修正します。

dist/common/is_aarch_64.py

```
def is_aarch64():
    return platform.uname()[4] == 'aarch64'

sys.path.append('/opt/nvidia/deepstream/deepstream-6.0/lib') =
```

フォルダパスを修正

dist/common/constants.py

```
MOBILE_HOST = "xxx.xxx.xxx" # Mqtt server ip address MOBILE_PORT = 1883 # Mqtt server port

JetsonのIPアドレスを指定
```

● アプリを実行

```
$ cd hddzids/dist
$ python3 main.py
```





Confidential © Macnica, Inc. 2021/10/20 9