

Chapitre I

Normes matricielles et conditionnement

Master MAIE et SMSEI
- -S1 - -

\mathbb{K} désigne \mathbb{C} ou \mathbb{R} .

1.1. Normes vectorielles et matricielles

1.1.1. Normes vectorielles

Definition

On rappelle qu'une norme $\|\cdot\|$ dans \mathbb{K}^n est une application de \mathbb{K}^n dans \mathbb{R}_+ qui à v associe $\|v\|$ avec les propriétés suivantes

1. $\|v\| = 0$ si et seulement si $v = 0$.
2. $\|\alpha v\| = |\alpha| \|v\|$.
3. $\|v + w\| \leq \|v\| + \|w\|$.

Les normes $\|\cdot\|_p$

Une famille de normes très utiles est celle des

normes $\|\cdot\|_p$ où p est un réel plus grand ou égal à 1 :

$$\|v\|_p = \left(\sum_{i=1}^n |v_i|^p \right)^{1/p}. \quad (1.1)$$

On définira aussi la norme infini $\|\cdot\|_\infty$ par

$$\|v\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |v_i| \quad (1.2)$$

Il est clair que $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_\infty$ sont des normes. Pour montrer que $\|\cdot\|_p$ est une norme pour $1 < p < \infty$, on a les lemmes suivants :

Lemma (1)

Si p est un réel tel que $1 < p < \infty$, et si x et y sont deux réels positifs, alors

$$xy \leq \frac{1}{p}x^p + \frac{1}{q}y^q \quad (1.3)$$

où q est un réel défini par $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$.

Démonstration. On a

$$x.y = \exp(\ln x + \ln y) = \exp\left(\frac{1}{p}\ln(x^p) + \frac{1}{q}\ln(y^q)\right).$$

On utilise la convexité de la fonction exponentielle pour conclure. ■

Lemma (2 -Inégalité de Hölder)

Si p est un réel tel que $1 < p < \infty$, alors pour tous vecteurs $x \in \mathbb{K}^n$, $y \in \mathbb{K}^n$,

$$|y^*x| = \left| \sum_{i=1}^n x_i y_i \right| \leq \|x\|_p \|y\|_q \quad (1.4)$$

Démonstration. Posons $\tilde{x} = \frac{1}{\|x\|_p}x$ et $\tilde{y} = \frac{1}{\|y\|_q}y$, en appliquant (1.3) on obtient

$$\left| \tilde{y}^* \tilde{x} \right| \leq \frac{1}{p} \sum_{i=1}^n \frac{1}{\|x\|_p^p} |x_i|^p + \frac{1}{q} \sum_{i=1}^n \frac{1}{\|y\|_q^q} |y_i|^q = 1. \text{ On en déduit (1.4). } \blacksquare$$

Proposition (3)

Pour $1 < p < \infty$, $\|\cdot\|_p$ est une norme.

Démonstration. La seule propriété non immédiate est l'inégalité triangulaire : Pour cela on écrit

$$\begin{aligned} \|x + y\|_p^p &= \sum_{i=1}^n |x_i + y_i| |x_i + y_i|^{p-1} \leq \\ &\sum_{i=1}^n |x_i| |x_i + y_i|^{p-1} + \sum_{i=1}^n |y_i| |x_i + y_i|^{p-1}. \end{aligned}$$

On utilise alors l'inégalité de Hölder :

$$\sum_{i=1}^n |x_i| |z_i| \leq \|x\|_p \|z\|_q, \text{ et } \sum_{i=1}^n |y_i| |z_i| \leq \|y\|_p \|z\|_q$$

où $z \in \mathbb{K}^n$ est le vecteur dont les composantes

$$z_i = |x_i + y_i|^{p-1}.$$

Mais $q = \frac{p}{p-1}$, donc $\|z\|_q = \|x + y\|_p^{p-1}$.

On en déduit que

$$\|x + y\|_p^p \leq (\|x\|_p + \|y\|_p) \|x + y\|_p^{p-1}.$$

Exercice. Montrer en trouvant des contre-exemples que si $p < 1$, $\|\cdot\|_p$ n'est pas une norme dans \mathbb{R}^2 .

La norme $\|\cdot\|_2$ est la norme euclidienne bien connue : elle est associée au produit scalaire usuel, et on a l'inégalité de Cauchy-Schwartz

$$|u^*v| \leq \|u\|_2 \|v\|_2 \quad (1.5)$$

En dimension finie toutes les normes sont équivalentes, mais les constantes d'équivalences dépendent en général de la dimension n .

Proposition (4)

Soit u un vecteur de \mathbb{K}^n : on a

pour $1 \leq q < p < +\infty$,

$$\|u\|_p \leq \|u\|_q \leq n^{\frac{1}{q} - \frac{1}{p}} \|u\|_p \quad (1.6)$$

pour $1 \leq p < +\infty$,

$$\|u\|_\infty \leq \|u\|_p \leq n^{\frac{1}{p}} \|u\|_\infty \quad (1.7)$$

Démonstration . Voir T.D.

1.1.2. Les normes matricielles

Definition (1)

L'application $\| \cdot \|$ de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{R}_+$ est une norme matricielle si et seulement si

1. $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \|A\| = 0$ si et seulement si $A = 0$ (matrice nulle).

2. $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \forall \alpha \in \mathbb{K}, \|\alpha A\| = |\alpha| \|A\|$.

3. $\forall A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \|A + B\| \leq \|A\| + \|B\|$.

et de plus

$$\forall A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \|AB\| \leq \|A\| \|B\| \quad (1.8)$$

Remark

Il existe des normes sur $\mathcal{M}_{n(\mathbb{K})}$ qui ne sont pas des normes matricielles ; la norme $\|A\| = \max_{1 \leq i,j \leq 2} |a_{i,j}|$ est une norme sur $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, mais

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \|A^2\| = 2 > \|A\|^2 = 1$$

Norme subordonnée à une norme vectorielle

Proposition (5)

A une norme $\|\cdot\|$ sur \mathbb{K}^n , on peut associer une norme matricielle sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ qu'on note encore $\|\cdot\|$ par : pour tout $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$,

$$\begin{aligned}\|A\| &= \sup_{0 \neq x \in \mathbb{K}^n} \frac{\|Ax\|}{\|x\|} = \max_{0 \neq x \in \mathbb{K}^n} \frac{\|Ax\|}{\|x\|} = \\ &= \max_{x \in \mathbb{K}^n, \|x\|=1} \|Ax\|\end{aligned}\tag{1.9}$$

On dit que la norme matricielle $\|\cdot\|$ est la norme subordonnée à $\|\cdot\|$.

Lemma (6)

Pour $1 \leq p \leq \infty$, on va noter $\|\cdot\|_p$ la norme subordonnée à la norme $\|\cdot\|_p$ sur \mathbb{K}^n . On a les identités suivantes

$$\|A\|_{\infty} = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{i,j}| \quad (1.10)$$

$$\|A\|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{i,j}| = \|A^*\|_{\infty} \quad (1.11)$$

$$\|A\|_2 = \sqrt{\rho(AA^*)} = \sqrt{\rho(A^*A)} = \|A^*\|_2 \quad (1.12)$$

où $\rho(M)$: rayon spectral de M , désigne le module maximal des valeurs propres de la matrice M .

Démonstration . On a pour tout $x \in \mathbb{K}^n$,

$$\|Ax\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \left| \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_j \right| \leq$$

$$\left(\max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{i,j}| \right) \|x\|_\infty,$$

d'où l'inégalité $\|A\|_\infty \leq \max_{1 \leq i \leq n} \left| \sum_{j=1}^n a_{i,j} \right|$. Pour montrer l'égalité, on appelle i_0 l'indice réalisant le

$$\text{maximum : } \sum_{j=1}^n |a_{i_0,j}| = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{i,j}|.$$

On choisit alors x de la manière suivante :

$x_j = \frac{\bar{a}_{i_0,j}}{|a_{i_0,j}|}$ si $a_{i_0,j} \neq 0$ et $x_j = 0$ sinon. Il est clair que

$\|x\|_\infty = 1$ et on voit que la coordonnée d'indice i_0

de Ax est $\sum_{j=1}^n |a_{i_0,j}|$.

On a donc trouver x tel que $\|x\|_\infty = 1$ et

$$\|Ax\|_\infty \geq \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{i,j}|.$$

On a prouvé (1.10).

On a pour tout $x \in \mathbb{K}^n$,

$$\|Ax\|_1 = \sum_{i=1}^n \left| \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_j \right| \leq \left(\max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{i,j}| \right) \sum_{j=1}^n |x_j|,$$

D'où l'inégalité $\|A\|_1 \leq \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{i,j}|$. Pour montrer l'égalité, on appelle j_0 l'indice réalisant le maximum : $\sum_{i=1}^n |a_{i,j_0}| = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{i,j}|$. On choisit x de la manière suivante : $x_j = \delta_{j,j_0}$. Il est clair que

$\|x\|_1 = 1$, et on voit que $\|Ax\|_1 = \sum_{i=1}^n |a_{i,j_0}|$.

On a donc trouver x tel que $\|x\|_1 = 1$ et

$\|Ax\|_1 \geq \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{i,j}|$. On a prouvé (1.11).

On a

$$\|A\|_2^2 = \sup_{0 \neq x \in \mathbb{K}^n} \frac{\|Ax\|_2^2}{\|x\|_2^2} = \sup_{0 \neq x \in \mathbb{K}^n} \frac{x^* A^* A x}{\|x\|_2^2}$$

mais $A^* A$ est hermitienne donc diagonalisable dans une base orthonormale et on a

$$\sup_{0 \neq x \in \mathbb{K}^n} \frac{x^* A^* A x}{\|x\|_2^2} = \rho(A^* A). \text{ De plus, si } \lambda \text{ est une}$$

valeur propre non nulle de $A^* A$, il existe $v_\lambda \neq 0$ tel

que $A^*A v_\lambda = \lambda v_\lambda$.

Alors $AA^*A v_\lambda = \lambda A v_\lambda$. Donc $A v_\lambda$ est un vecteur propre (car non nul) de A^*A avec la valeur propre λ . Si λ valeur propre de A^*A , c'est aussi une valeur propre de AA^* . Donc si $\rho(A^*A) \neq 0$ alors $\rho(A^*A) = \rho(AA^*)$. Ceci reste encore vrai si $\rho(A^*A) = 0$, car on a alors $A = 0$. On a donc prouvé (1.12). ■

Proposition (7)

Si U est une matrice unitaire de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, on a pour tout $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$,

$$\|A\|_2 = \|AU\|_2 = \|UA\|_2 = \|UAU^*\|_2 \quad (1.13)$$

Si A est normale,

$$\|A\|_2 = \rho(A) \quad (1.14)$$

Enfin, pour toute matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$,

$$\|A\|_2^2 = \|A^*A\|_2 \quad (1.15)$$

Démonstration. On laisse le premier point en exercice.

Si A est normale, A est semblable à une matrice D diagonale par une transformation unitaire : on a $\|A\|_2 = \|UDU^*\|_2 = \|D\|_2$ et il est facile de vérifier que $\|D\|_2 = \rho(D) = \rho(A)$.

Enfin, on a, pour toute matrice A ,

$$\|A\|_2^2 = \rho(A^*A) = \|A^*A\|_2.$$

Remark

l'inégalité (1.14) est vraie en particulier si A est réelle symétrique ou hermitienne.

Proposition

On a les inégalités suivantes :

pour $p : 1 \leq p \leq +\infty$,

$$n^{\frac{-1}{p}} \|A\|_{\infty} \leq \|A\|_p \leq n^{\frac{1}{p}} \|A\|_{\infty} \quad (1.16)$$

pour $p, q : 1 \leq p < q \leq +\infty$,

$$n^{\frac{1}{q}-\frac{1}{p}} \|A\|_q \leq \|A\|_p \leq n^{\frac{1}{p}-\frac{1}{q}} \|A\|_p \quad (1.17)$$

$$\|A\|_2 \leq \sqrt{\|A\|_1 \|A\|_{\infty}} \quad (1.18)$$

Démonstration. On laisse (1.16) et (1.17) en

exercice.

Pour prouver (1.18) on utilise (1.15) :

$$\|A\|_2^2 = \|A^*A\|_2 = \rho(A^*A) \leq \|A^*A\|_\infty \leq \|A^*\|_\infty \|A\|_\infty = \|A\|_1 \|A\|_\infty. \quad \blacksquare$$

Norme de Frobenius

On définit la norme de Frobenius d'une matrice M d'ordre n

$$\|M\|_F^2 = \sum_{1 \leq i \leq n} \sum_{1 \leq j \leq n} |m_{i,j}|^2. \quad (1.19)$$

On vérifie que

$$\|M\|_F^2 = \text{trace}(M^*M) = \text{trace}(MM^*) = \|M^*\|_F^2 \quad (1.20)$$

On en déduit que

$$\|M\|_2 \leq \|M\|_F \leq \sqrt{n} \|M\|_2 \quad (1.21)$$

Enfin, la norme de Frobenius a la propriété (1.8) :
 en effet, en appliquant linégalité de
 Cauchy-schwartz dans \mathbb{K}^n , on a

$$\|AB\|_F^2 = \sum_{1 \leq i \leq n} \sum_{1 \leq j \leq n} \left| \sum_{k=1}^n A_{i,k} B_{k,j} \right|^2 \leq$$

$$\sum_{1 \leq i \leq n} \sum_{1 \leq j \leq n} \left(\sum_{k=1}^n |A_{i,k}|^2 \sum_{l=1}^n |B_{l,j}|^2 \right) = \|A\|_F^2 \|B\|_F^2.$$

La norme de Frobenius est donc une norme matricielle non subordonnée à une norme vectorielle, car $\|I_n\|_F = \sqrt{n} \neq 1$.

1.2 Nombre de conditionnement

On s'intéresse ici à la sensibilité d'un système linéaire $Ax = b$, $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, $x, b \in \mathbb{K}^n$, à des perturbations du second membre b ou de la matrice A .

Example (1)

Résolution du système $Ax = b$ avec

$$A = \begin{bmatrix} 10 & 7 & 8 & 7 \\ 7 & 5 & 6 & 5 \\ 8 & 6 & 10 & 9 \\ 7 & 5 & 9 & 10 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 32 \\ 23 \\ 33 \\ 31 \end{bmatrix},$$

alors $x = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

Si $b_1 = \begin{bmatrix} 32.1 \\ 22.9 \\ 33.1 \\ 30.9 \end{bmatrix}$, alors

$$x_1 = \begin{bmatrix} 9.2 \\ -12.6 \\ 4.5 \\ -1.1 \end{bmatrix}$$

En faisant maintenant varier A

$$A_2 = \begin{bmatrix} 10 & 7 & 8.1 & 7.2 \\ 7.08 & 5.04 & 6 & 5 \\ 8 & 5.98 & 9.89 & 9 \\ 6.99 & 4.99 & 9 & 9.98 \end{bmatrix},$$

$$b = \begin{bmatrix} 32 \\ 23 \\ 33 \\ 31 \end{bmatrix}, \text{ alors } x_2 = \begin{bmatrix} -81 \\ 137 \\ -34 \\ 22 \end{bmatrix}$$

La matrice A a pourtant bon aspect, son déterminant vaut 1 et son inverse est tout

aussi sympathique

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 25 & -41 & 10 & -6 \\ -41 & 68 & -17 & 10 \\ 10 & -17 & 5 & -3 \\ -6 & 10 & -3 & 2 \end{bmatrix}$$
$$\text{cond}_2(A) = 2984.0927$$

Definition (2)

On considère une norme $\|\cdot\|$ sur \mathbb{K}^n et on note encore $\|\cdot\|$ la norme matricielle subordonnée dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. Pour toute matrice inversible $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on définit le nombre de conditionnement de A par rapport à la norme $\|\cdot\|$ par $\text{cond}_{\|\cdot\|}(A) = \|A\| \|A^{-1}\|$.

Propriétés. Pour toute matrice inversible

1. $\text{cond}_{\|\cdot\|}(A) \geq 1$.

$$\text{cond}_{\|\cdot\|}(A) = \text{cond}_{\|\cdot\|}(A^{-1}).$$

$\text{cond}_{\|\cdot\|}(\alpha A) = \text{cond}_{\|\cdot\|}(A)$ pour tout $\alpha \neq 0$.

2. Si A est normale ($A^*A = AA^*$), en particulier hermitienne, on a la caractérisation plus simple :

$$\text{cond}_2(A) = \frac{|\lambda|_{\max}(A)}{|\lambda|_{\min}(A)}$$

3. Si A est unitaire ($A^*A = AA^* = I$) alors $\text{cond}_2(A) = 1$.

Remark (3)

Cette propriété montre que les systèmes linéaires à matrice unitaire ou orthogonale (dans le cas réel) sont bien conditionnés.

1.2.1 Sensibilité de la solution d'un système

linéaire On veut étudier la sensibilité de la solution d'un système linéaire $Ax = b$ (A inversible) à une variation du second membre δb : on a

$A(x + \delta x) = b + \delta b$, ce qui implique que $\delta x = A^{-1}\delta b$, donc $\|\delta x\| \leq \|A^{-1}\| \|\delta b\|$. D'autre part $\|b\| \leq \|A\| \|x\|$, par suite

$\frac{\|\delta x\|}{\|x\|} \leq \|A^{-1}\| \|A\| \frac{\|\delta b\|}{\|b\|} = \text{cond}(A) \frac{\|\delta b\|}{\|b\|}$. On a le résultat.

Proposition (9)

Si $Ax = b$ et $A(x + \delta x) = b + \delta b$ on a

$$\frac{\|\delta x\|}{\|x\|} \leq \text{cond}(A) \frac{\|\delta b\|}{\|b\|}, \quad (1.22)$$

et on peut trouver x et b tel que cette inégalité soit égalité.

Démonstration. La dernière assertion est prouvée en prenant x réalisant le maximum :

$$\max_{y \in \mathbb{K}^n} \frac{\|Ay\|}{\|y\|} = \frac{\|Ax\|}{\|x\|} = \|A\| \text{ et } \|\delta b\| \text{ réalisant le}$$

$$\text{maximum : } \max_{y \in \mathbb{K}^n} \frac{\|A^{-1}y\|}{\|y\|} = \frac{\|A^{-1}\delta b\|}{\|\delta b\|} = \|A^{-1}\|.$$

L'inégalité (1.22) est optimale.

On s'interesse maintenant à la sensibilité aux perturbations de la matrice A : soit donc une perturbation δA de la matrice A et $(x + \delta x)$ la solution de $(A + \delta A)(x + \delta x) = b$.

On a $\delta x = -A^{-1}\delta A(x + \delta x)$, d'où

$$\frac{\|\delta x\|}{\|x + \delta x\|} \leq \text{cond}(A) \frac{\|\delta A\|}{\|A\|}.$$

Proposition (10)

Si $Ax = b$ et $(A + \delta A)(x + \delta x) = b$ on a

$$\frac{\|\delta x\|}{\|x + \delta x\|} \leq \text{cond}(A) \frac{\|\delta A\|}{\|A\|} \quad (1.23)$$

et on peut trouver A , x et δx tel que cette inégalité soit égalité.

Démonstration. La dernière assertion est prouvée en prenant $\delta A = I$ et y réalisant le maximum :

$$\max_{z \in \mathbb{K}^n} \frac{\|A^{-1}z\|}{\|z\|}$$
. On prend $b = (A + \delta A)y$ et x tel que $Ax = b$. On a $\delta x = y - x$. Pour ce choix de matrice et vecteurs, l'inégalité (1.23) devient égalité.

1.3 Rayon spectral d'une matrice

Dans cette section on considère des matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

Definition (3)

Soit A une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. On sait que la polynôme caractéristique de A a n racines complexes. On appelle spectre de A et on note $sp(A)$ l'ensemble formé de ses n valeurs propres (comptées avec leur multiplicité). On appelle rayon spectral de A et on note

$$\rho(A) = \max_{\lambda \in sp(A)} |\lambda|. \quad (1.24)$$

Proposition

Soit $\|\cdot\|$ une norme matricielle sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ (ayant la propriété multiplicative (1.8)), alors

$$\rho(A) \leq \|A\|. \quad (1.25).$$

De plus pour toute matrice A et pour tout réel positif ε , il existe une norme matricielle $\|\cdot\|$ subordonnée à une norme vectorielles telle que $\|A\| \leq \rho(A) + \varepsilon$.

Démonstration. Soit $\|\cdot\|$ une norme matricielle sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. On peut alors définir une norme vectorielle sur \mathbb{C}^n qu'on note $\|\cdot\|$ par $\|v\| = \|M_v\|$ où

$M_v = (v, v, \dots, v)$, il est facile de vérifier qu'il s'agit bien d'une norme vectorielle sur \mathbb{C}^n . Soit λ une valeur propre de A telle que $\lambda = \rho(A)$ et v_λ vecteur propre correspondant : on a

$$\rho(A) ||| v_\lambda ||| = ||| Av_\lambda ||| = \| (Av_\lambda, Av_\lambda, \dots, Av_\lambda) \| = \| A M_{v_\lambda} \| \leq \| A \| ||| v_\lambda |||. \text{ On a donc } \rho(A) \leq \| A \|.$$

Pour le second point . Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, alors il existe une base (f_1, f_2, \dots, f_n) de \mathbb{C}^n et une famille de complexes $(\lambda_{i,j})_{i,j=1,\dots,n, j \leq i}$ telles que

$$Af_i = \sum_{j \leq i} \lambda_{i,j} f_j. \text{ Soit } \eta \in]0, 1[, \text{ pour } i = 1, 2, \dots, n,$$

on définit $e_i = \eta^{i-1} f_i$. La famille $(e_i)_{i=1,\dots,n}$ forme une base sur \mathbb{C}^n . On définit alors une norme sur \mathbb{C}^n

par $\|x\| = \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i \bar{\alpha}_i \right)^{1/2}$, où les α_i sont les composantes de x dans la base $(e_i)_{i=1,\dots,n}$.

Notons que cette norme dépend de A et de η .

Comme $Ae_i = \sum_{1 \leq j \leq i} \eta^{i-j} \lambda_{i,j} \alpha_i e_j$, On a donc :

$$Ax = \sum_{i=1}^n \sum_{1 \leq j \leq i} \eta^{i-j} \lambda_{i,j} e_j = \sum_{j=1}^n \left(\sum_{i=j}^n \eta^{i-j} \lambda_{i,j} \alpha_i \right) e_j.$$

On en déduit que

$$\|Ax\|^2 = \sum_{j=1}^n \left(\sum_{i=j}^n \eta^{i-j} \lambda_{i,j} \alpha_i \right) \cdot \sum_{j=1}^n \left(\sum_{i=j}^n \eta^{i-j} \bar{\lambda}_{i,j} \bar{\alpha}_i \right),$$

Soit encore

$$\begin{aligned} \|Ax\|^2 &= \\ &\sum_{j=1}^n \lambda_{j,j} \bar{\lambda}_{j,j} \alpha_j \bar{\alpha}_j + \sum_{j=1}^n \sum_{k,l \geq j}^{(k,l) \neq (j,j)} \eta^{k+l-2j} \lambda_{k,j} \bar{\lambda}_{l,j} \\ &\quad \alpha_k \bar{\alpha}_l. \end{aligned}$$

Comme $\eta \in]0, 1[$, on en conclut que :

$$\|Ax\|^2 \leq \rho^2(A) \|x\|^2 + n^3 \rho^2(A) \eta \|x\|^2.$$

D'où le résultat, en prenant η tel que
 $n^3 \rho^2(A)\eta < \varepsilon^2$. ■

Proposition (12)

Pour toute norme matricielle sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et pour toute matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on a l'implication

$$\|A\| < 1 \implies (I + A) \text{ inversible.}$$

Si la norme $\|\cdot\|$ est de plus subordonnée à une norme vectorielle, alors

$$\|(I + A)^{-1}\| \leq \frac{1}{1 - \|A\|}.$$

Démonstration. Si $(I + A)$ n'est pas inversible, il existe $u \neq 0$ tel que $Au = -u$, et $\|A\| \geq \rho(A) \geq 1$. Donc si $\|A\| < 1$ alors $(I + A)$ est inversible. Si la norme $\|\cdot\|$ est une norme subordonnée, on a $\|I\| = 1$ et $(I + A)^{-1} = I - A(I + A)^{-1}$, et donc $\|(I + A)^{-1}\| \leq 1 + \|A\| \|(I + A)^{-1}\|$ ce qui donne le résultat désiré.