

Étude des moteurs
Pièce(plateforme)/proto

Pièce (support moteur) /proto

Pièce(butoir)/proto
Pièce(plateforme)

Pièce(support moteur)

Pièce(butoir)

interface graphique(ordinateur)

Création d'une base de données
Configurer l'écran tactile

Dialoguer entre client et serveur

Paramétrer l'écran tactile
Pilotage du robot sur l'axe X

Librairies PWM/I2C Raspberry

Pilotage du robot sur l'axe Y

Pilotage du robot sur l'axe Z

Pilotage du Nema 17

pilote du Nema 23

Interface graphique (tablette, téléphone)