Projet bras Robotiqu

TO DO

IN PROGRESS

Pieces(plateforme)/proto

Pieces(support moteur)

Pieces(plateforme)

Pieces(butoir)

interface graphique(ordinateur)

interface graphique(tablette, telephone)

création d'un base de donnée

dialoguer entre client et serveur

configurer l'ecran tactile

parametrer l'ecran tactile

librairies PWM/I2C rasberry

pilotage du robot sur l'axe X

pilotage du robot sur l'axe Y

pilotage du robot sur l'axe Z

pilotage du nema 17

pilote du nema 23

CHECK

DONE

étude des moteurs

Pieces(support moteur)/proto

Pieces(butoir)/proto