



به نام خدا



گزارش تمرین ۳



۹۷۲۳۰۱۵

محمد برآبادی

۱. در ابتدا تمام اپراتورهای موردنظر را پیاده سازی کردم و این نکته مهم است که برای اپراتورها دو حالت وجود دارد که مقدار `int` و `node` کدام سمت چپ عملگر و کدام سمت راست آن است.

```
////////////////////////////////////
bool operator<(int _value,BST::Node node)
{
    if(_value < node.value)
        return true;
    return false;
}

////////////////////////////////////
bool operator<(BST::Node node,int _value)
{
    if(node.value < _value)
        return true;
    return false;
}

////////////////////////////////////
bool operator>(int _value,BST::Node node)
{
    if(_value > node.value)
        return true;
    return false;
}

////////////////////////////////////
bool operator>(BST::Node node,int _value)
{
    if(node.value > _value)
        return true;
    return false;
}
```

۲. یکی از مشکلاتی که من داشتم برای پیاده سازی تابع `add_node` بود که جای `root` عوض میشود و باعث میشود هر بار به جاهای مختلف اشاره کند و `node`ها اشتباه ایجاد شوند.

```
bool BST :: add_node(int value)
{
    Node* root_1 {root};
    if(root == nullptr)
    {
        root = new Node{value, nullptr, nullptr};
    }
}
```

قبل از این جواب درست یک `node` درست میکردم و آدرس `node` را در `root` میریختم که همین باعث به وجود آمدن خطا میشد.

۳. تابع bfs را میتوان با stack ، vector یا queue نوشت که من از queue استفاده کردم و الگوریتم این تابع در اینترنت وجود دارد و به راحتی پیاده سازی کردم.

```
void BST :: bfs(std::function<void(BST::Node*& node)> func) const
{
    std::list<Node*> queue;
    queue.push_back(root);
    while(!queue.empty())
    {
        auto node = queue.front();
        queue.pop_front();
        if(node != nullptr)
        {
            func(node);
            if(node->left)
                queue.push_back(node->left);
            if(node->right)
                queue.push_back(node->right);
        }
    }
}
```

۴. برای تابع length هم که از روش بازگشتی استفاده کردم ولی برای پیاده سازی رایج این تابع نیاز به یک تابع کمکی داشتم که بتوانم یک node به صورت ورودی به آن بدهم.

```
size_t bst_length(BST::Node *node)
{
    if (node == nullptr)
        return 0;
    else
        return(bst_length(node->left) + 1 + bst_length(node->right));
}
////////////////////////////////////
size_t BST :: length()
{
    if (root->left == nullptr and root->right == nullptr)
        return 1;
    else
        return(1 + bst_length(root->left) + bst_length(root->right));
}
```

۵. تابع پرینت هم که به سادگی آدرس، مقدار، فرزند چپ و فرزند راست هر node را چاپ میکنم اما چون ورودی bst هست نیاز به یک تابع کمکی داشتم که بتوانم هر node را به آن بدهم و چاپ کنم.

```
std::ostream& operator<<(std::ostream& os, BST::Node *node)
{
    os << node;
    os << "    => value:" << node->value;
    if(node->value < 10)
        os<< " ";
    os << "    left:" << node->left;
    if(node->left == nullptr)
        os<< "    ";
    os << "    right:" << node->right<<std::endl;
    if(node->left)
        std::cout < node->left;
    if(node->right)
        std::cout < node->right;
    return os;
}

////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////
std::ostream& operator<<(std::ostream& os, BST bst)
{
    os << "*****" <<
    os << bst.get_root();
    os << "    => value:" << bst.get_root()->value;
    os << "    left:" << bst.get_root()->left;
    os << "    right:" << bst.get_root()->right<<std::endl;
    if(bst.get_root()->left)
        std::cout < bst.get_root()->left;
    if(bst.get_root()->right)
        std::cout < bst.get_root()->right;
    os << "binary search tree size: " << bst.length() << std::endl;
    os << "*****" <<
    return os;
}
```

۶. در توابع find_node, find_parent و find_successor این نکته وجود دارد که خروجی double pointer میباشد و در طول پیاده سازی باید *node استفاده کنم.

در پیاده سازی هم از while استفاده کردم و تا زمانی که به جواب نرسیدم در درخت به سمت انتها حرکت کردم.

```
BST :: Node** BST :: find_parrent(int value)
{
    Node** root_1 {&root};
    while(1)
    {
        if((*root_1)->value > value)
        {
            if((*root_1)->left)
            {
                if((*root_1)->left->value == value)
                    return root_1;
                else
                    root_1 = &(*root_1)->left;
            }
        }
        else if((*root_1)->value < value)
        {
            if((*root_1)->right)
            {
                if((*root_1)->right->value == value)
                    return root_1;
                else
                    root_1 = &(*root_1)->right;
            }
        }
        else
            return nullptr;
    }
}
```

۷. یکی از چالش‌های مهم این تمرین، تابع delete_node میباشد که از تست ۱۶ تا ۲۳ برای این تابع میباشد.

از تابع find_node استفاده کردم تا بتوانم با استفاده از مقدار، node موردنظر را پیدا کنم و ابتدا بررسی میکنم که آیا این node وجود دارد یا نه؛ در ادامه هم که چهار حالت بررسی میشود که هیچ فرزندی نداشته باشد یا یک فرزند چپ یا راست داشته باشد یا دوتا فرزند داشته باشد.

به این باید دقت شود که این node که حذف میشود باید ارتباط پدر این node با فرزند(ها) این node برقرار شود تا درخت پیوسته بماند.

```

bool BST :: delete_node(int value)
{
    BST::Node** node{find_node(value)};
    if(node != nullptr)
    {
        if((*node)->left == nullptr and (*node)->right == nullptr)
        {
            BST::Node** node_par{find_parrent(value)};
            if(&(*node_par)->left == node)
                (*node_par) = new Node{(*node_par)->value, nullptr, (*node_par)->right};
            else
                (*node_par) = new Node{(*node_par)->value, (*node_par)->left, nullptr};
        }
        else if((*node)->right == nullptr)
        {
            BST::Node** node_par{find_parrent(value)};
            if(&(*node_par)->left == node)
                (*node_par) = new Node{(*node_par)->value, (*node)->left, (*node_par)->right};
            else
                (*node_par) = new Node{(*node_par)->value, (*node_par)->left, (*node)->left};
        }
        else if((*node)->left == nullptr)
        {
            BST::Node** node_par{find_parrent(value)};
            if(&(*node_par)->left == node)
                (*node_par) = new Node{(*node_par)->value, (*node)->right, (*node_par)->right};
            else
                (*node_par) = new Node{(*node_par)->value, (*node_par)->left, (*node)->right};
        }
    }
    else
    {
        BST::Node** node_par{find_parrent(value)};
        BST::Node** node_succ{find_successor(value)};
        BST::Node** node_par_succ{find_parrent((*node_succ)->value)};
        if(&(*node_par_succ)->left == node_succ)
            (*node_par_succ) = new Node{(*node_par_succ)->value, nullptr, (*node_par_succ)->right};
        else
            (*node_par_succ) = new Node{(*node_par_succ)->value, (*node_par_succ)->left, nullptr};
        if(node_par != nullptr)
        {
            (*node_succ) = new Node{(*node_succ)->value, (*node)->left, (*node)->right};
            if(&(*node_par)->left == node)
                (*node_par) = new Node{(*node_par)->value, (*node_succ), (*node_par)->right};
            else
                (*node_par) = new Node{(*node_par)->value, (*node_par)->left, (*node_succ)};
        }
        else
            root = new Node{(*node_succ)->value, (*node)->left, (*node)->right};
    }
    return true;
}
else
    return false;
}

```

۸. چالش اصلی دیگر ما destructor و constructorها میباشند که خوشبختانه destructor به ما داده شده اما برای ۳تا constructor مخصوصا move و copy به اینترنت به افرادی که به این موضوعات مسلط هستند رجوع کردم.

```
BST::~~BST()
{
    std::vector<Node*> nodes;
    bfs([&nodes](BST::Node*& node){nodes.push_back(node);});
    for(auto& node: nodes)
        delete node;
}

////////////////////////////////////
BST::BST() : root{nullptr}
{
}

////////////////////////////////////
BST::BST(BST &inpt_bst) : root{nullptr}
{
    inpt_bst.bfs([this](BST::Node *&node){this->add_node(node->value);});
}

////////////////////////////////////
BST::BST(BST &&inpt_bst)
{
    root = inpt_bst.root;
    inpt_bst.root = nullptr;
}
```

۹. برای اپراتور = هم باید دو حالت copy و move را مینوشتیم که از constructor آنها استفاده کردم.

```
BST BST::operator=(BST &inpt_bst)
{
    inpt_bst.bfs([this](BST::Node *&node){this->add_node(node->value);});
    return *this;
}

////////////////////////////////////
BST BST::operator=(BST &&inpt_bst)
{
    root = inpt_bst.root;
    inpt_bst.root = nullptr;
    return *this;
}
```

۱۰. حالتی که به جای `add_node` یکسری عدد به صورت `vector` وارد میشوند از `initializer_list` استفاده میشود و باید تمام اعداد در این لیست را با استفاده از تابع `add_node` به درخت اضافه کنیم. فقط برای این که به همه المانهای لیست دسترسی داشته باشیم جستجو و کردیم که از یک `for` استفاده کردیم.

```
BST::BST(std::initializer_list<int> inpt) : root{nullptr}
{
    for(int i : inpt)
        add_node(i);
}
```

۱۱. برای تابع `++` باید به این دقت شود که در یکی مقدار فرستاده میشود سپس اضافه میشود اما در دیگری مقدار زیاد میشود سپس فرستاده میشود که از تابع `bfs` که در قسمت‌های قبل پیاده سازی کردیم استفاده کردیم. این قسمت نیازمند سرچ زیاد و حتی دیدن دوباره کلاس استاد بود.

```
BST BST::operator++(int inpt)
{
    auto bfs {*this};
    this->bfs([this](BST::Node *&node){(node->value++);});
    return bfs;
}

////////////////////////////////////
BST BST::operator++()
{
    this->bfs([this](BST::Node *&node){(node->value++);});
    return *this;
}
```

https://github.com/MBW0lf/AP_HW3

با تشکر