0.1 Darstellungen von Automaten (23.08.24)

0.1.1 Formal am Beispiel eines Kaugummiautomaten

$$A = \Big(Q, s, \Sigma, \Omega, \delta, \lambda\Big)$$

- $Q \quad \hbox{Zustandsmenge} \ \ Q = \Big\{u,g\Big\} \ \ (\hbox{ungeladen, geladen})$
- s Startzustand s = u
- $\Sigma \quad \text{Eingabealphabet} \ \ \Sigma = \Big\{ M, H \Big\} \ \ (\text{M\"{u}nze, Hebel})$
- $\Omega \quad \text{Ausgabealphabet} \ \ \Omega = \Big\{ K, N \Big\} \ \ (\text{Kaugummi, Nichts})$
- δ Übergangsfunktion

$$\delta: Q \times \Sigma \to Q$$

$$\delta(u, M) = g$$

$$\delta(u, H) = u$$
$$\delta(g, M) = g$$

$$\delta(g, H) = g$$
$$\delta(g, H) = u$$

 λ Ausgabefunktion

$$\lambda:Q\times\Sigma\to\Omega$$

$$\delta(u, M) = N$$

$$\delta(u, H) = N$$

$$\delta(g, M) = N$$

$$\delta(g, H) = K$$

0.1.2