



CENTRO DE CIÊNCIA E TECNOLOGIA  
LABORATÓRIO DE CIÊNCIAS MATEMÁTICAS  
UNIVERSIDADE ESTADUAL DO NORTE FLUMINENSE

# Grafos

*Disciplina: Estrutura de Dados II*

**Prof. Fermín Alfredo Tang Montané**

**Curso: Ciência da Computação**

# Grafos (*Graphs*)

## Definição

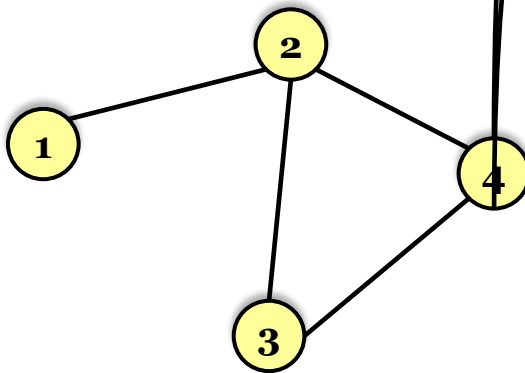
---

- A estrutura de dados grafo, difere de todas as outras pelo seguinte aspecto principal: cada nó pode ter vários predecessores e vários sucessores.
- Os grafos são estruturas muito úteis. Podem ser utilizadas para resolver problemas de roteirização complexos, tais como projetar e roteirizar linhas aéreas entre os aeroportos que elas servem.
- Também podem ser utilizadas para roteirizar mensagens em uma rede de computadores de um nó para outro.

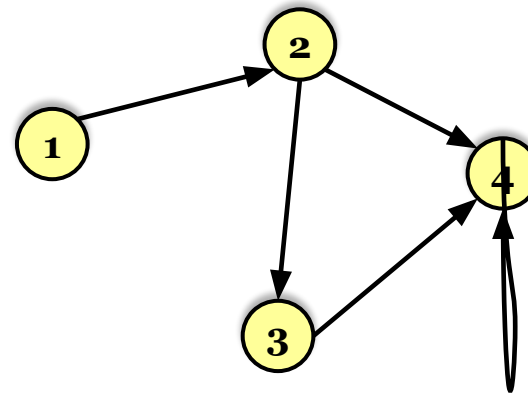
# Grafos (*Graphs*)

## Definição

- Um grafo é uma coleção de nós, chamados vértices e uma coleção segmentos, chamados de linhas, conectando pares de vértices.
- Um grafo compreende dois conjuntos: um conjunto de **vértices** e um conjunto de **linhas (conexões)**.



Grafo



Digrafo

# Grafos (*Graphs*)

## Conceitos Básicos

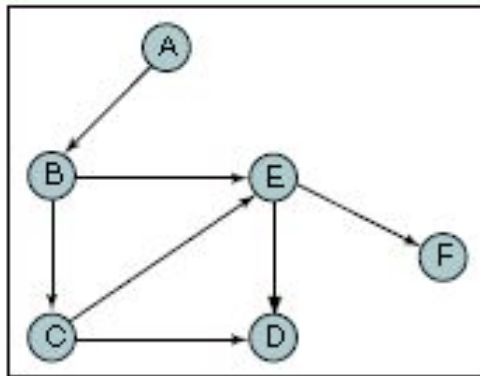
---

- Os grafos podem ser classificados em dois tipos:
  - grafos direcionados ou digrafos (*directed graphs or digraphs*) e
  - não-direcionados (*undirected graphs*).
- Em um **grafo direcionado** (ou **Digrafo**) as linhas (relações entre os objetos) possuem uma direção que serve para indicar o sucessor de um objeto (uma seta na representação gráfica). Neste caso os objetos são chamados de **nós** (nodes) e as linhas entre esses objetos são chamados de **arcos** (arcs). O fluxo entre dois nós deve seguir necessariamente a direção do arco.
- Em um **grafo não-direcionado** as linhas (relações entre os objetos) não possuem qualquer direção. Neste caso os objetos são chamados de **vértices** (vertices) e as linhas são chamados de **arestas** (edges). O fluxo entre dois vértices pode seguir qualquer direção.

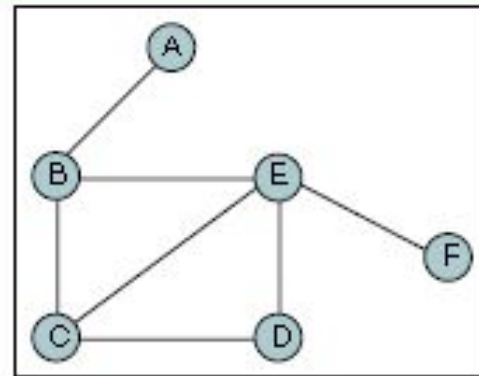
# Grafos (Graphs)

## Conceitos Básicos

- Grafos Direcionados e não Direcionados



(a) Directed graph



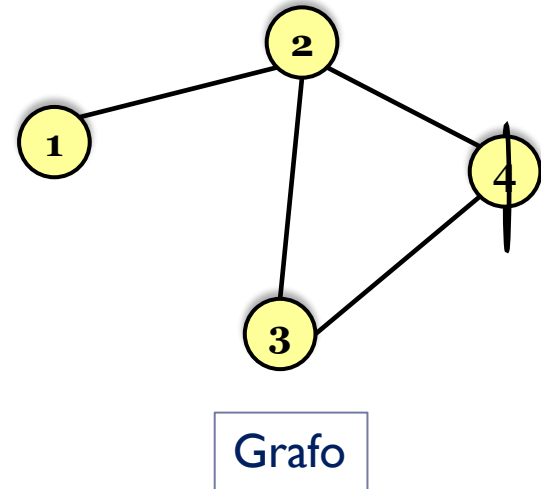
(b) Undirected graph

Directed and Undirected Graphs

# Grafos (Graphs)

## Conceitos Básicos

- Um **grafo** é um modelo matemático que representa as relações entre objetos de determinado conjunto.
- Um grafo  $G(V, A)$  é definido em termos de dois conjuntos:
  - Um conjunto  $V$  de **vértices**, que são os itens (objetos) representados em um grafo.
  - Um conjunto  $A$  de **arestas**, que são utilizadas para conectar qualquer par de vértices. Neste caso, dois vértices são conectados segundo critério previamente estabelecido.



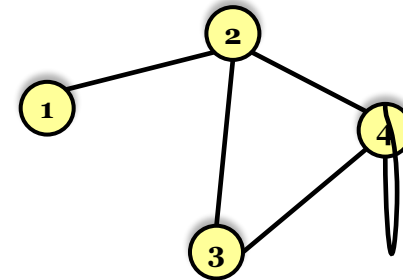
$$V = \{1, 2, 3, 4\}$$

$$G = (V, A)$$

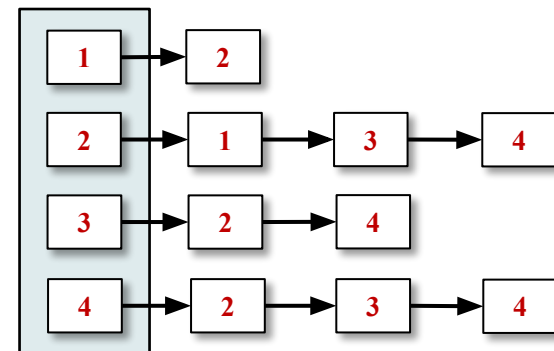
$$A = \{(1, 2); (2, 3); (2, 4); (3, 4); (4, 4); (2, 1); (3, 2); (4, 2); (4, 3); \}$$

# Representação de Grafos

- Ao se modelar um problema utilizando um grafo, surge a questão: como representar este grafo no computador? Existem **duas abordagens** muito utilizadas para representar um grafo no computador:
  - Matriz de adjacência.
  - Lista de adjacência.
- A representação escolhida para um grafo depende da aplicação. Não existe uma representação que seja melhor que a outra em todas os casos.



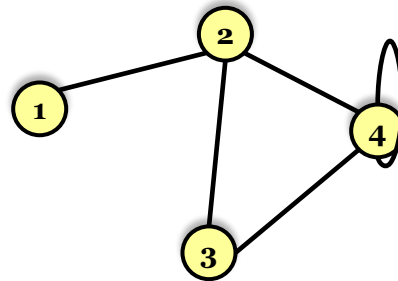
	1	2	3	4
1	0	1	0	0
2	1	0	1	1
3	0	1	0	1
4	0	1	1	1



# Representação de Grafos

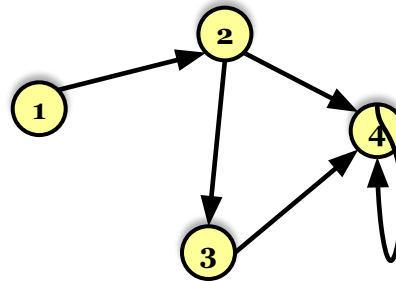
## Matriz de Adjacência

- A representação de um grafo por **matriz de adjacência** faz uso de uma simples matriz para descrever as relações entre os vértices.
- Neste tipo de representação, um grafo contendo  $N$  vértices utiliza uma matriz de ordem  $N \times N$ , com  $N$  linhas e  $N$  colunas para armazenar o grafo.
- Uma aresta ligando dois vértices é representada por uma marca na posição  $(i, j)$  da matriz, sendo  $i$  o vértice inicial e  $j$  o vértice final da aresta (p.e. 1 se existe aresta, e 0 caso não exista).



Grafo

$$\begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 & 4 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix}$$



Digrafo

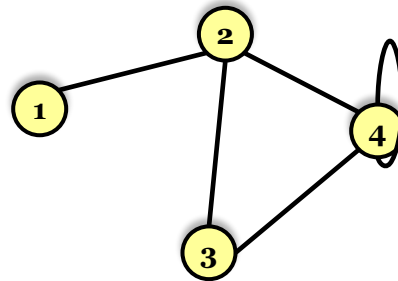
$$\begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 & 4 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix}$$



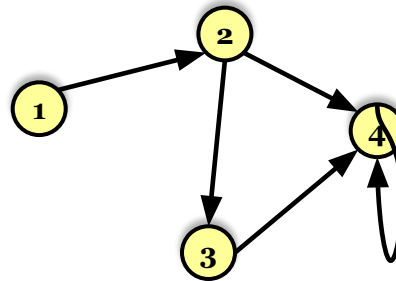
# Representação de Grafos

## Matriz de Adjacência

- A representação de um grafo por matriz de adjacência possui um alto custo computacional,  $O(N^2)$ . Além disso, não é indicada para um grafo que possui muitos vértices mas poucas arestas ligando-os.
- Operações como encontrar todos os vértices adjacentes a um vértice exigem que se pesquise em toda a linha da matriz.
- No entanto, se a matriz de adjacências armazenar somente a conectividade dos vértices (arestas), apenas um bit será necessário para cada posição da matriz. Isso tornaria essa representação bastante compacta.



Grafo



Digrafo

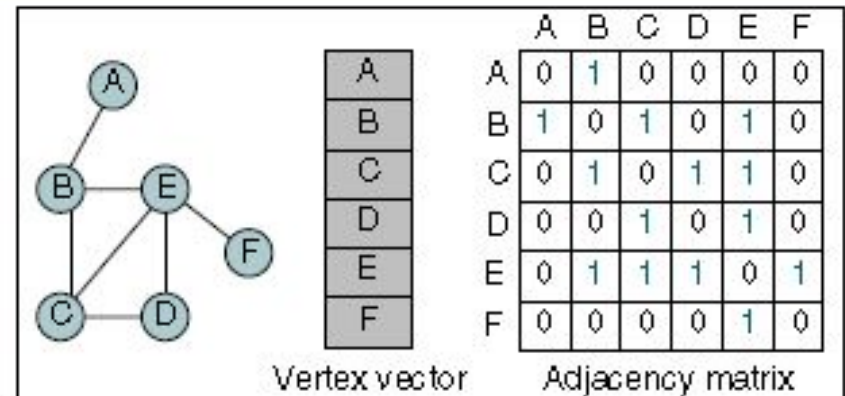
$$\begin{array}{c} \begin{array}{cccc} & 1 & 2 & 3 & 4 \end{array} \\ \begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \end{array}$$

$$\begin{array}{c} \begin{array}{cccc} & 1 & 2 & 3 & 4 \end{array} \\ \begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{array} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{array}$$

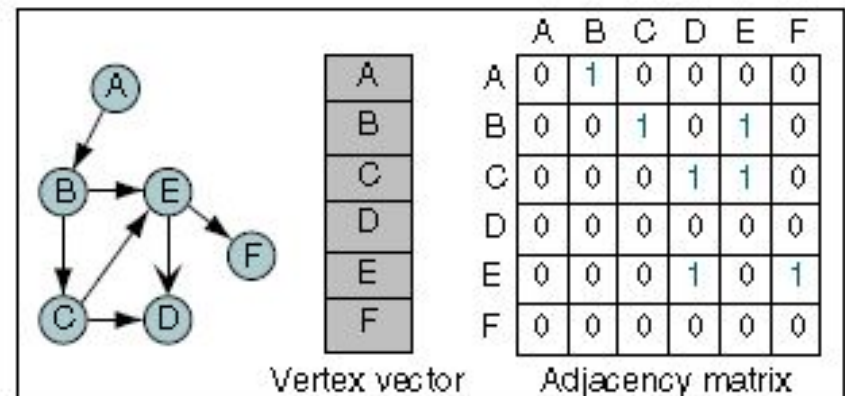
# Grafos (Graphs)

## Representação – Matriz de Adjacência

- Matriz de Adjacência



(a) Adjacency matrix for nondirected graph

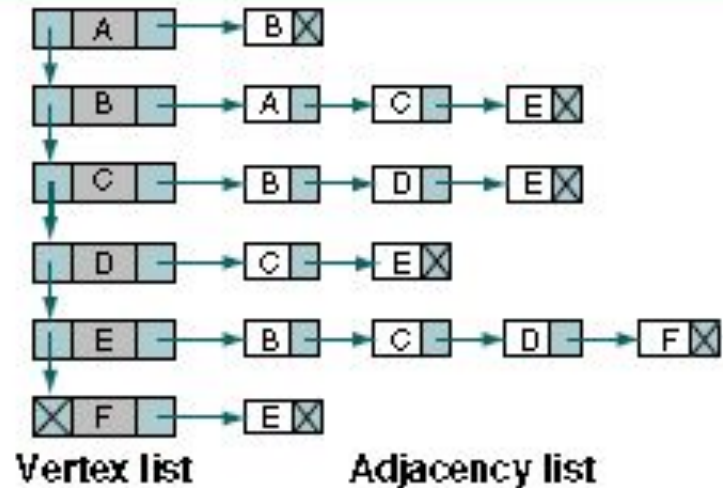
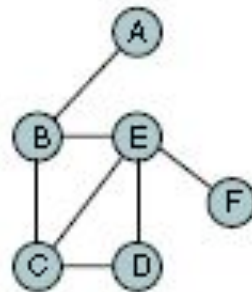


(b) Adjacency matrix for directed graph

# Grafos (Graphs)

## Representação – Lista de Adjacência

- Lista de Adjacência

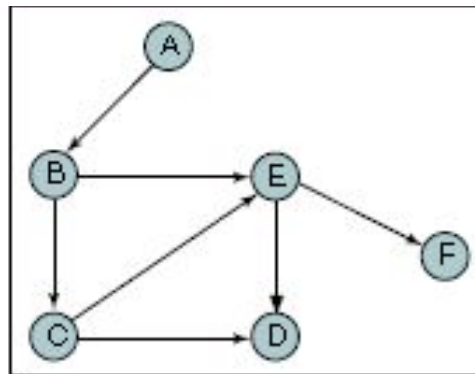


Adjacency List

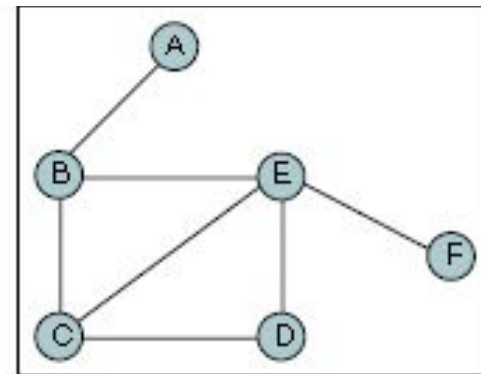
# Grafos (Graphs)

## Vértices (Nós) adjacentes

- Dois **vértices** (ou **nós**) em um grafo são ditos **vértices adjacentes** (ou **nós adjacentes**) se existe um caminho de comprimento um entre eles.



(a) Directed graph



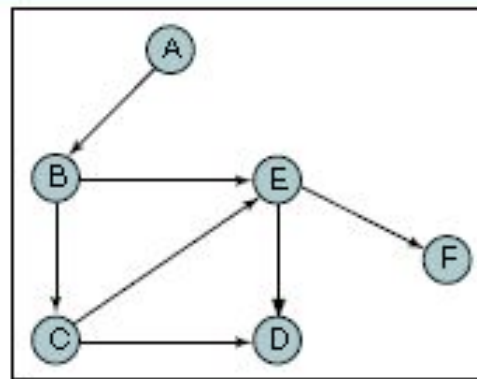
(b) Undirected graph

- Na figura (a), B é adjacente a A; D é adjacente a E; no entanto, E não é adjacente a D.
- Na figura (b), E e D são adjacentes; já D e F não são adjacentes.

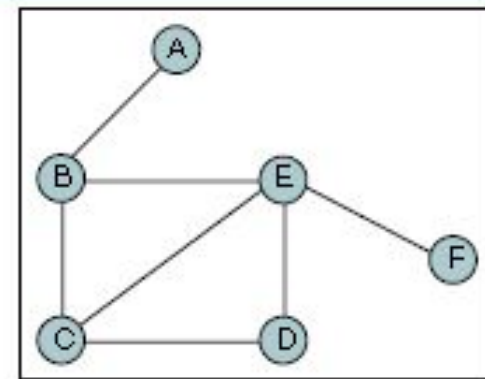
# Grafos (Graphs)

## Caminhos

- Um **caminho** (*path*) é uma sequência de vértices em que cada vértice é adjacente ao próximo.



(a) Directed graph



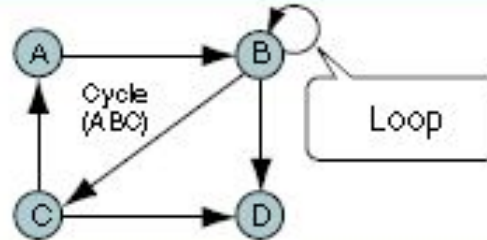
(b) Undirected graph

- Exemplos de caminhos: i) {A, B, C, E}    ii) {A, B, E, F}
- Em ambos tipos de grafos, temos caminhos. No entanto, apenas em grafos não-direcionados podemos percorrer o caminho em qualquer direção.

# Grafos (Graphs)

## Ciclos e loops

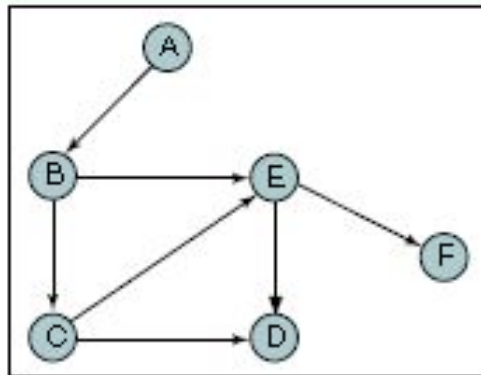
- Um **ciclo** é um caminho que começa e termina no mesmo vértice ou nó. Em princípio esse ciclo deve possuir pelo menos três vértices (nós). No entanto, podemos pensar em casos com dois e até apenas um vértices (nós).
- Um **loop** é um caso particular do ciclo no qual existe um único arco com início e fim no mesmo nó (uma única aresta com início e fim no mesmo vértice). Os dois extremos da linha são iguais.



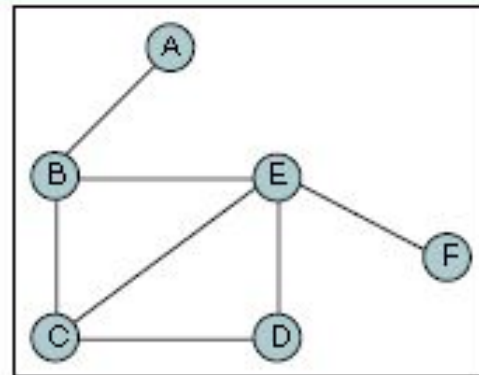
- Exemplo de ciclo: i) {A, B, C, A}
- Exemplo de loop: i) {B, B}

# Grafos (Graphs)

## Ciclos e loops



(a) Directed graph



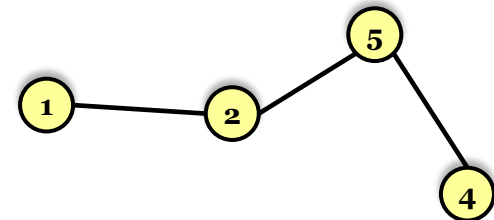
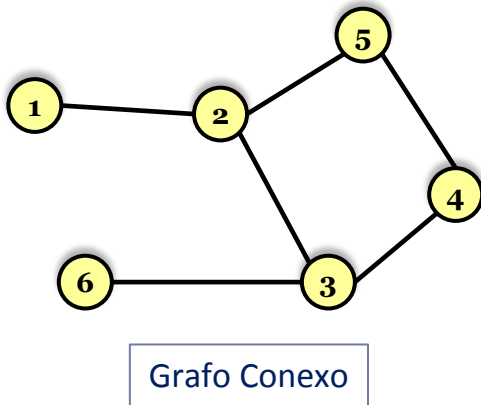
(b) Undirected graph

- Na figura (a),  $\{B, C, E, B\}$  não é um ciclo, porque ele não respeita a direção dos arcos.
- Na figura (b),  $\{B, C, E, B\}$  é um ciclo. Neste caso as arestas podem ser percorridas em qualquer direção.

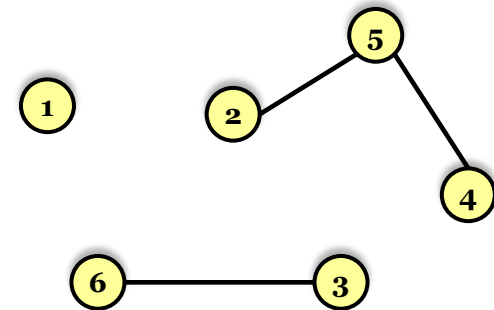
# Tipos de Grafos

## Grafo Conexo

- Chama-se de **grafo conexo** todo grafo em que, para quaisquer dois vértices distintos, sempre existe um caminho que os une.
- Quando isso não acontece, temos um **grafo desconexo**. Um grafo desconexo contém no mínimo duas partes, cada uma delas chamada **componente conexa**.



Grafo Desconexo 1



Grafo Desconexo 2



# Grafos (Graphs)

## Grafos Conexos

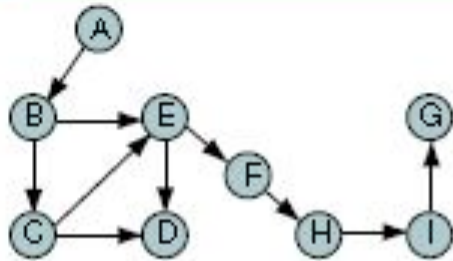
---

- Dois vértices são ditos **conexos** (*connected*) se existe um caminho entre eles.
- Um grafo é dito **conexo** se, ignorando a direção, existe um caminho de qualquer vértice para qualquer outro vértice.
- Um grafo direcionado é **fortemente conexo** (*strongly connected*), se existe um caminho direcionado de cada vértice a cada outro vértice.
- Um grafo direcionado é **simplesmente conexo** (*weakly connected*), se não existe um caminho direcionado entre pelo menos um par de vértices.
- Um grafo é **desconexo** (*disjoint graph*) se não é conexo.

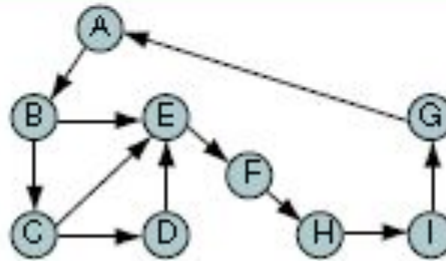
# Grafos (Graphs)

## Tipos de Conexidade

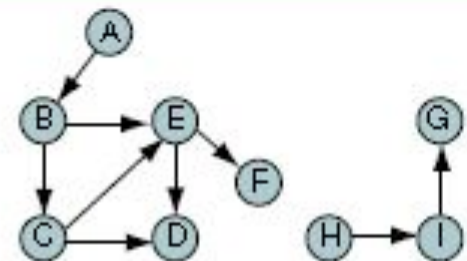
- Grafos Conexos e Não Conexos



(a) Weakly connected



(b) Strongly connected



(c) Disjoint graph

Simplesmente Conexo

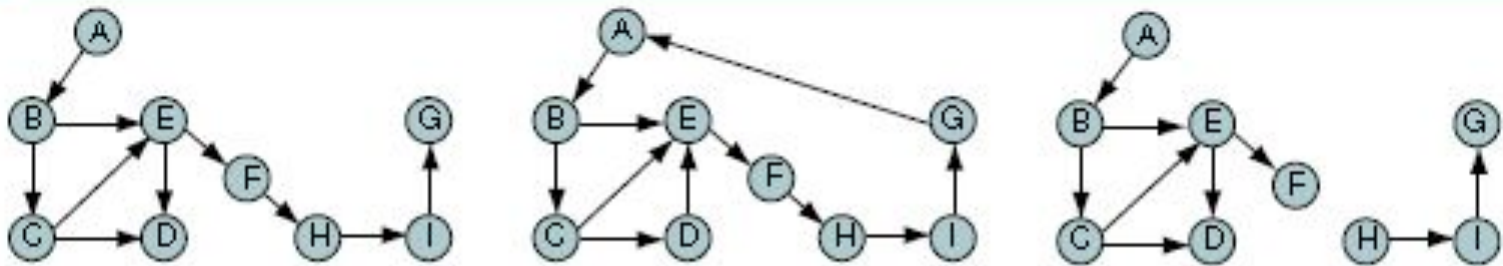
Fortemente Conexo

Desconexo

# Grafos (Graphs)

## Grau de um vértice (nó)

- O **grau** (*degree*) de um **vértice** (ou **nó**) é o número de linhas (arestas ou arcos) que incidem nele.
- Em grafos direcionados existem dois conceitos adicionais:
  - O **grau de saída** (*outdegree*) é o número de arcos que saem do nó.
  - O **grau de entrada** (*indegree*) é o número de arcos que entram no nó.
- O grau de um nó em grafos direcionados é igual a soma dos graus de saída e de entrada.



- Na figura (a), o nó B tem grau 3. O grau de entrada de B é 1, enquanto o grau de saída de B é 2.
- Na figura (b), o nó E tem grau 4. O grau de entrada de E é 3, enquanto o grau de saída de E é 1.

# Grafos (Graphs)

## Árvores são grafos

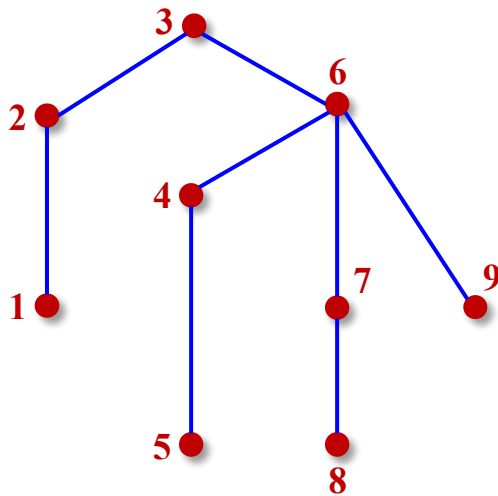
---

- Uma árvore é um tipo particular de grafo em que cada nó (ou vértice) possui somente um predecessor.
- Assim, toda árvore é um grafo, porém nem todo grafo é uma árvore.
- Alguns grafos possuem um ou mais árvores dentro deles os quais podem ser algoritmicamente determinados.

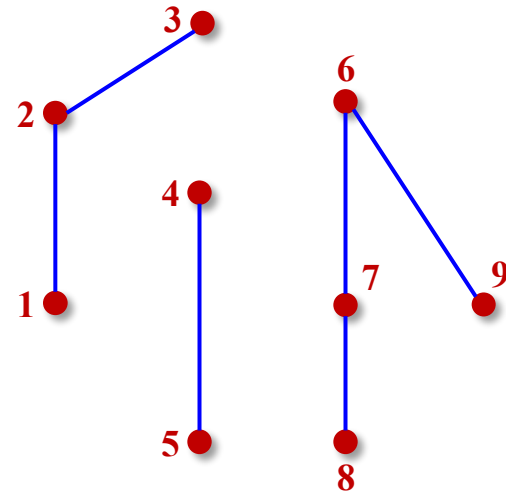
# Árvores

## Árvores são grafos

- Uma árvore é um tipo especial de grafo **não direcionado** que possui as seguintes características:
  - É conexo;
  - Não possui ciclos.
- Toda árvore permite conectar entre si um conjunto de vértices utilizando o menor número de arestas possíveis;
- Uma coleção de árvores é chamada de **floresta**.



Árvore  $G_1$



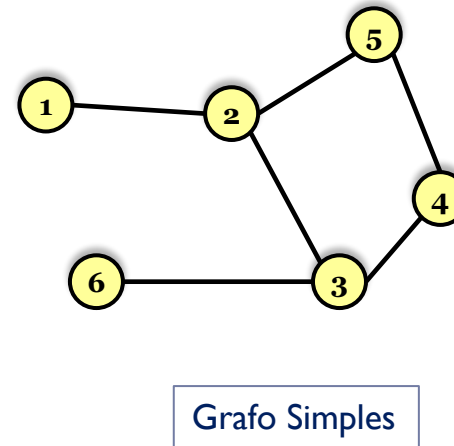
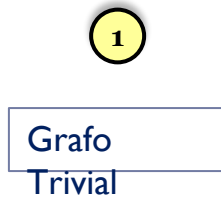
Floresta  $G_2$

# Tipos de Grafos

## Definições

---

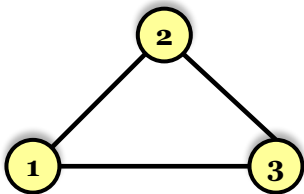
- Um **grafo trivial** é a forma mais simples de grafo que existe. Trata-se de um grafo que possui um único vértice e nenhuma aresta ou laço.
- Já um **grafo simples** é a forma mais comum de grafo que existe. Trata-se de um grafo não direcionado, sem laços e sem arestas paralelas.



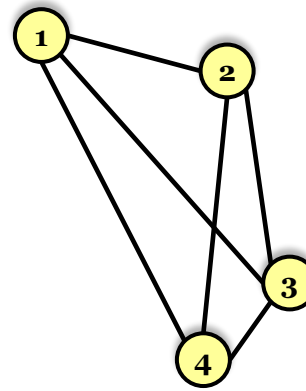
# Tipos de Grafos

## Grafo Completo

- Um **grafo completo** consiste em um grafo simples (ou seja, um grafo não direcionado, sem laços e sem arestas paralelas), onde cada vértice se conecta a todos os outros vértices do grafo.



Grafo Completo

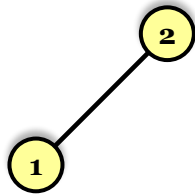


Grafo Completo

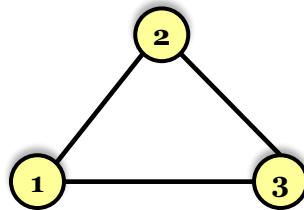
# Tipos de Grafos

## Grafo Regular

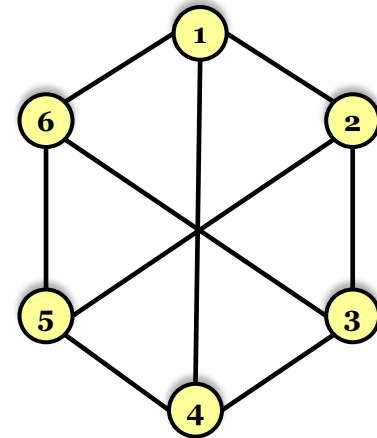
- Um **grafo regular** é um grafo em que todos os vértices possuem o mesmo grau (número de arestas ligadas a ele).



Grafo Regular  
Grau 1



Grafo Regular  
Grau 2



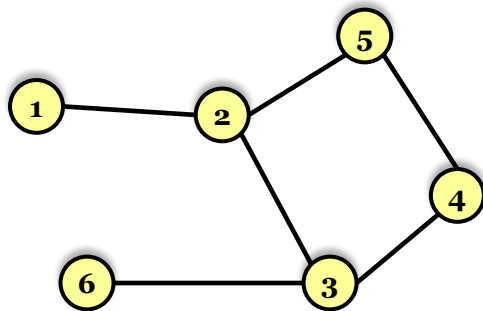
Grafo Regular  
Grau 3



# Tipos de Grafos

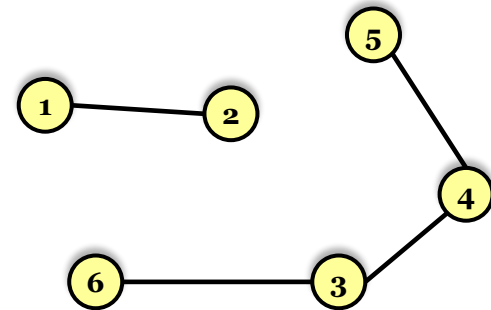
## Subgrafo

- Dado um grafo  $G(V, A)$ , temos que o grafo  $G_S(V_S, A_S)$ , é um **subgrafo** de  $G(V, A)$  se o conjunto de vértices  $V_S$  for um subconjunto de  $V$ ,  $V_S \subseteq V$ , e se o conjunto de arestas  $A_S$  for um subconjunto de  $A$ ,  $A_S \subseteq A$ .



Grafo  $G$

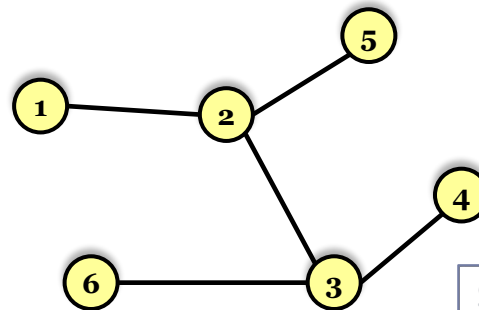
Subgrafo  $G_{S1}$



Subgrafo  $G_{S2}$



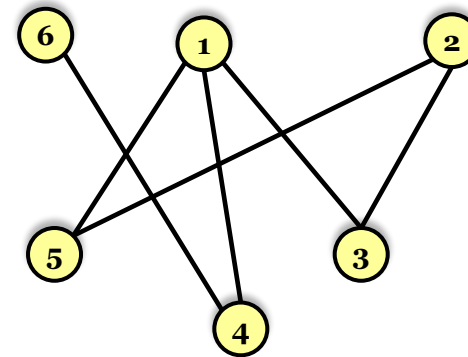
Subgrafo  $G_{S3}$



# Tipos de Grafos

## Grafo Bipartido

- Um grafo  $G = (V, A)$  é chamado **grafo bipartido** se o seu conjunto de vértices puder ser **dividido em dois subconjuntos**  $V_1$  e  $V_2$  sem intersecção.
- De maneira que as arestas conectam apenas os vértices que estão em **subconjuntos diferentes**, ou seja, uma aresta sempre conecta um vértice de  $V_1$  a  $V_2$  ou vice-versa, porém ela nunca conecta vértices do mesmo subconjunto entre si.
- Podem se atribuir **duas cores diferentes** aos vértices, sem que existam arestas entre vértices de cores diferentes.
- Em um grafo bipartido, todo ciclo tem comprimento par.

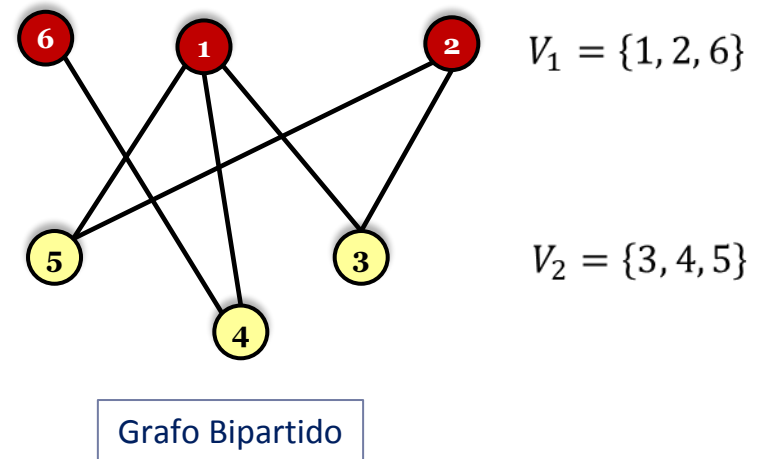


Grafo Bipartido

# Tipos de Grafos

## Definições

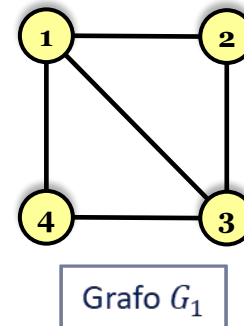
- Um grafo  $G = (V, A)$  é chamado **grafo bipartido** se o seu conjunto de vértices puder ser dividido em dois subconjuntos  $V_1$  e  $V_2$  sem intersecção.
- De maneira que as arestas conectam apenas os vértices que estão em subconjuntos diferentes, ou seja, uma aresta sempre conecta um vértice de  $V_1$  a  $V_2$  ou vice-versa, porém ela nunca conecta vértices do mesmo subconjunto entre si.
- Podem se atribuir **duas cores diferentes** aos vértices, sem que existam arestas entre vértices de cores diferentes.
- Em um grafo bipartido, todo ciclo tem comprimento par.



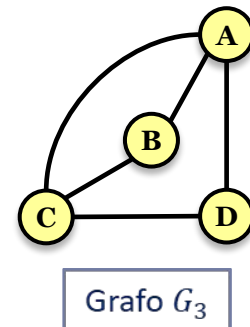
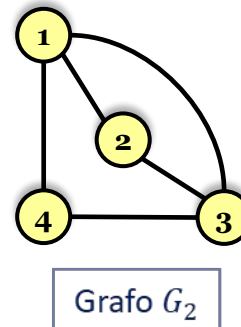
# Tipos de Grafos

## Grafos Isomorfos

- Dois grafos  $G_1 (V_1, A_1)$  e  $G_2 (V_2, A_2)$  são ditos **isomorfos** se existir uma função que faça o mapeamento de vértices e arestas de modo que os dois grafos se tornem coincidentes (idênticos em aparência).
- Em outras palavras, dois grafos são isomorfos se houver uma função  $f$  tal que, para cada dois vértices  $a$  e  $b$  adjacentes no grafo  $G_1$ ,  $f(a)$  e  $f(b)$  também sejam adjacentes no grafo  $G_2$ .
- Condições necessárias para que dois grafos sejam isomorfos:
  - Possuírem o mesmo número de vértices;
  - Possuírem o mesmo número de arestas;
  - Possuírem o mesmo número de vértices com graus correspondentes.



$$\begin{aligned}f(1) &= A \\f(2) &= B \\f(3) &= C \\f(4) &= D\end{aligned}$$



$$\begin{aligned}f(1) &= A \\f(2) &= B \\f(3) &= C \\f(4) &= D\end{aligned}$$

# Grafos (Graphs)

## Operações

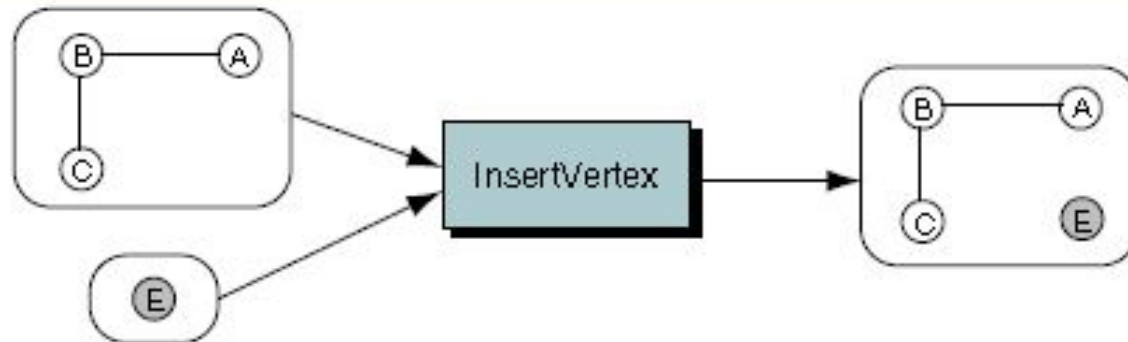
---

- Definem-se seis operações primitivas de grafos que são necessárias para a manutenção de um grafo:
  - Inserção de um vértice (*insert vertex*);
  - Remoção de um vértice (*delete vertex*);
  - Adição de uma aresta (*add edge*);
  - Remoção de uma aresta (*delete edge*);
  - Buscar um vértice (*find vertex*);
  - Percorrer o grafo (*traverse graph*).

# Grafos (Graphs)

## Operações – Inserir um Vértice

- Insere um novo vértice ao grafo. Quando um vértice é inserido ele fica disjunto, não esta conectado aos outros vértices do grafo.

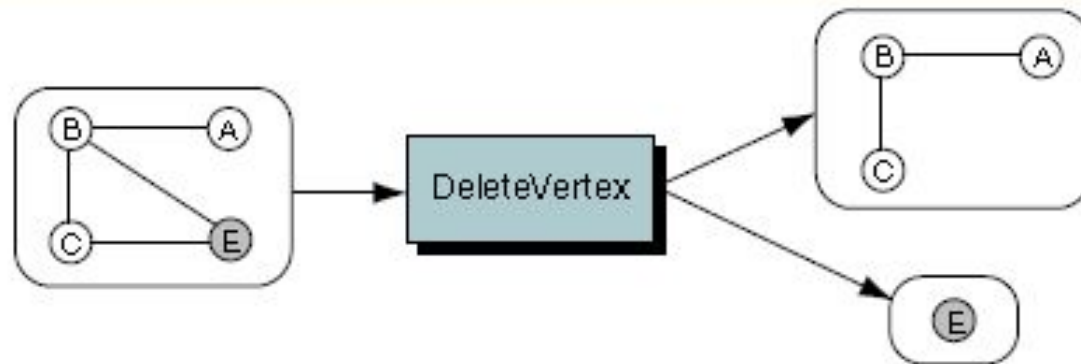


Insert Vertex

# Grafos (Graphs)

## Operações – Eliminar um Vértice

- Elimina um vértice do grafo. Quando um vértice é removido, todas as arestas que tem esse vértice com um de seus extremos, são também removidas.

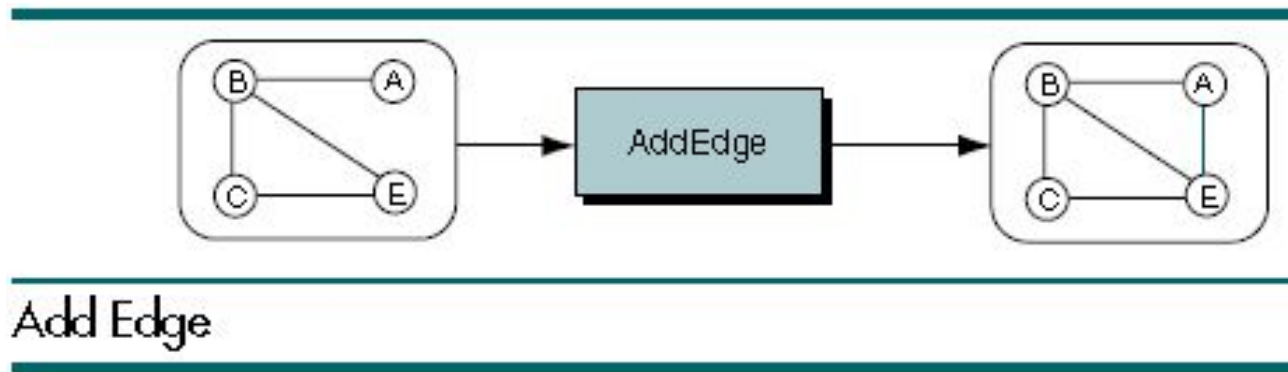


Delete Vertex

# Grafos (Graphs)

## Operações – Adicionar uma Aresta

- Adicionar uma aresta conecta um vértice a outro vértice. Esta operação exige que dois vértices sejam especificados.
- Se o grafo for um digrafo, um dos vértices deve ser especificado como origem e o outro como destino.
- Se um vértice precisa de várias arestas, a operação de adição deve ser repetida para cada vértice adjacente.



- A figura ilustra a inserção da aresta  $\{A,E\}$  ao grafo.

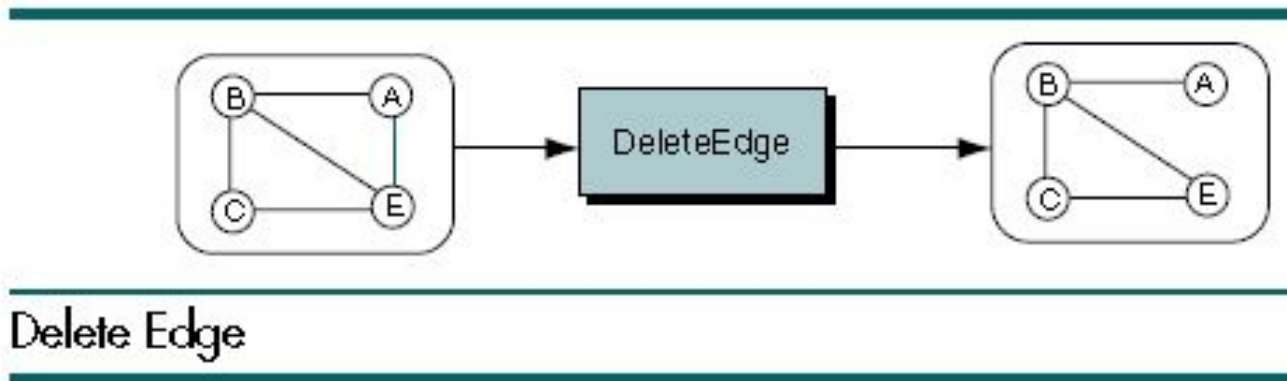


# Grafos (Graphs)

## Operações – Remover uma Aresta

---

- Esta operação remove uma aresta do grafo.



- A figura ilustra a remoção da aresta {A,E} do grafo.

# Grafos (Graphs)

## Operações – Buscar um vértice

- Esta operação percorre o grafo, buscando um vértice específico. Se o vértice é encontrado seus dados são retornados. Caso contrário, retorna-se um indicador de erro.



Find Vertex

- A figura ilustra a busca pelo vértice C.

# Grafos (Graphs)

## Percurso em Grafos

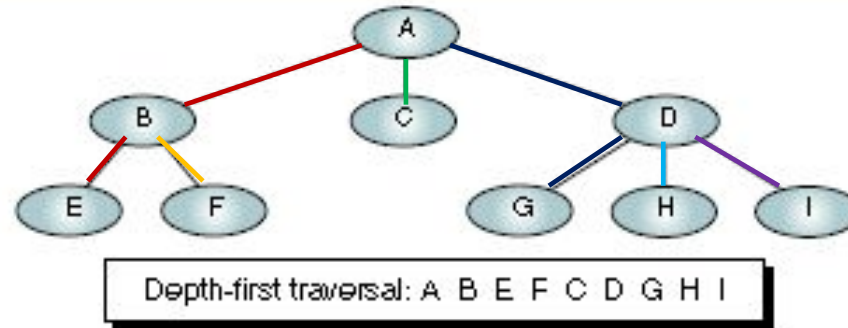
---

- Percorrer um Grafo
  - Profundidade Primeiro (Depth-first)
  - Largura Primeiro (Bread-first)

# Grafos (Graphs)

## Percurso em Profundidade

- No caso particular em que o grafo é uma árvore temos como ponto de partida a raiz.

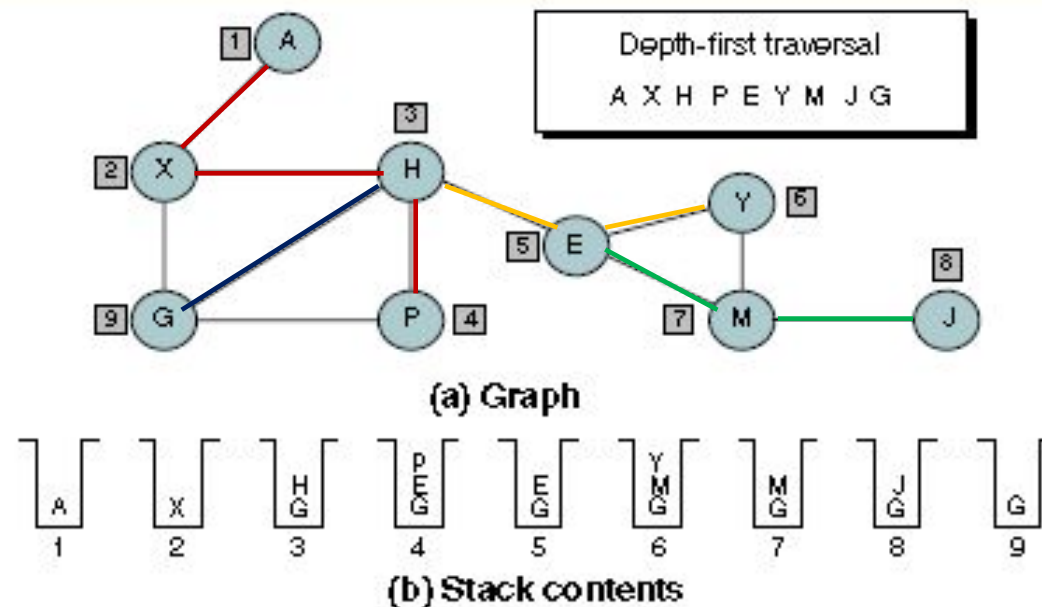


Depth-first Traversal of a Tree

# Grafos (Graphs)

## Percurso em Profundidade

- Para percorrer um grafo em **profundidade** (Depth-first) fazemos uso de uma estrutura de pilha.
- Os vértices (ou nós) adjacentes são colocados na **pilha** assim que descobertos e processados de acordo com as regras dessa estrutura.

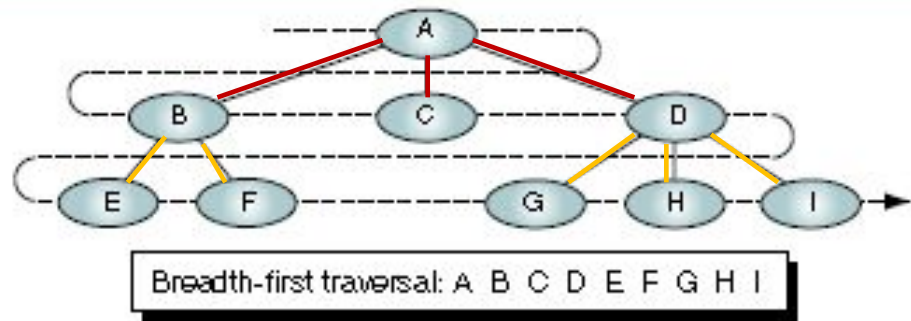


Depth-first Traversal of a Graph

# Grafos (Graphs)

## Percurso em Largura

- No caso particular em que o grafo é uma árvore temos como ponto de partida a raiz.

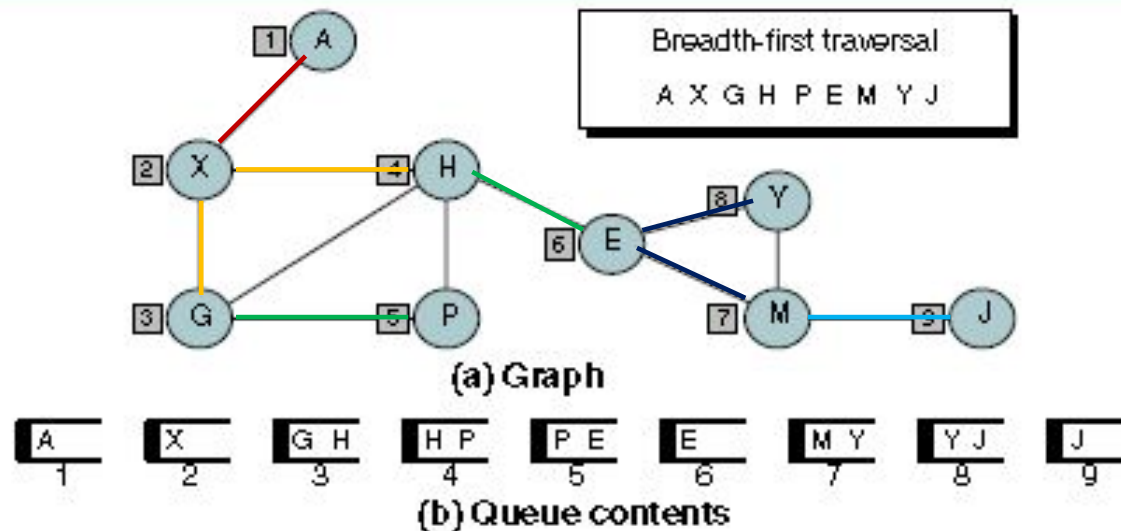


Breadth-first Traversal of a Tree

# Grafos (Graphs)

## Percurso em Largura

- Para percorrer um grafo em largura (Depth-first) fazemos uso de uma estrutura de fila.
- Os vértices (ou nós) adjacentes são colocados na fila assim que descobertos e processados de acordo com as regras dessa estrutura.

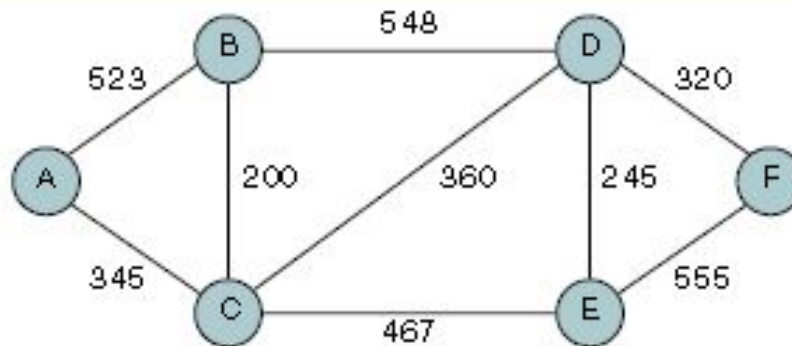


Breadth-first Traversal of a Graph

# Redes (Networks)

## Definição

- Uma **rede** ou **grafo ponderado** é um grafo em que existe um ou mais atributos associados a suas conexões. Por exemplo, um atributo representando distância ou capacidade de uma conexão.



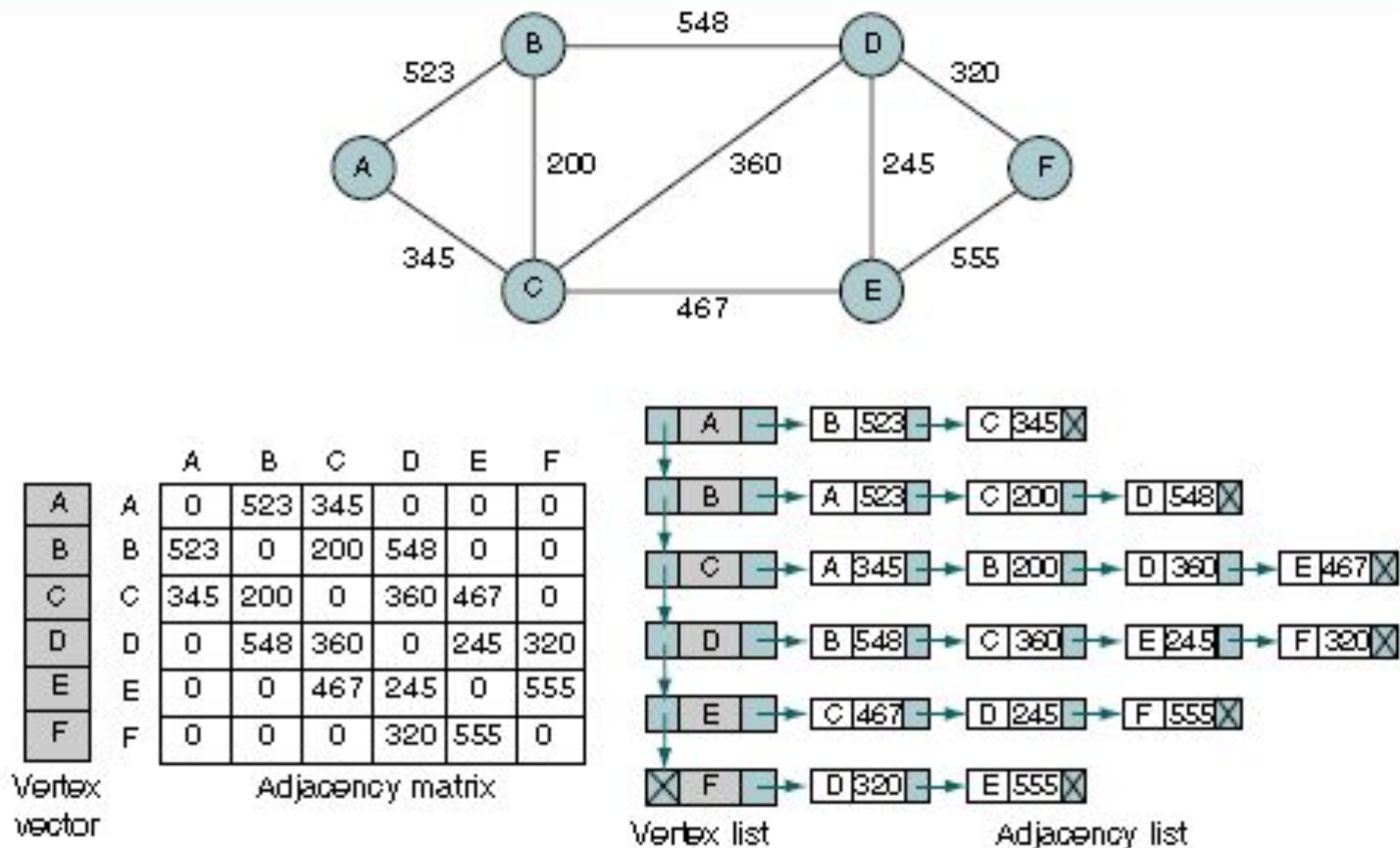
City Network



# Redes (Networks)

## Representação da Rede

- Representações possíveis de uma rede ou grafo ponderado.



# Referências

---

- Gilberg, R.F. e Forouzan, B. A. Data Structures\_A Pseudocode Approach with C. Capítulo 11. Graphs. Segunda Edição. Editora Cengage, Thomson Learning, 2005.