Álgebra Linear

Profa. Elba Bravo Semestre: 2022 - 1

Lista de Exercícios 10

- 1) Consideremos a transformação linear $T: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$ definida por T(x,y) = (3x 2y, x + 4y). Utilizar os vetores u = (1, 2) e v = (3, -1) para mostrar que T(3u + 4v) = 3T(u) + 4T(v).
- 2) Dada a transformação linear T:V → W, tal que T (u) = 3u e T (v) = u v, calcular em função de u e v:
 - a) T(u+v)
 - b) T (3v)
 - c) T(4u 5v)
- 3) Dentre as transformações T: ℝ² → ℝ² definidas pelas seguintes leis, verificar quais são lineares:

a)
$$T(x, y) = (x - 3y, 2x + 5y)$$

b)
$$T(x, y) = (y, x)$$

c)
$$T(x, y) = (x^2, y^2)$$

d)
$$T(x, y) = (x + 1, y)$$

e)
$$T(x, y) = (y - x, 0)$$

f)
$$T(x, y) = (|x|, 2y)$$

g)
$$T(x, y) = (sen x, y)$$

j) T:
$$\mathbb{R}^2 \longrightarrow M(2, 2)$$
, $T(x, y) = \begin{bmatrix} 2y & 3x \\ -y & x+2y \end{bmatrix}$

k) T: M(2,2)
$$\longrightarrow \mathbb{R}^2$$
, T $\left[\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}\right] = (a-c, b+c)$

1)
$$T: M(2,2) \longrightarrow \mathbb{R}$$
, $T\begin{pmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \end{pmatrix} = \det \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$

- 9) Seja $T: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$ uma transformação linear definida por T(1, 1, 1) = (1, 2), T(1, 1, 0) = (2, 3) e T(1, 0, 0) = (3, 4).
 - a) Determinar T(x, y, z).
 - b) Determinar $v \in \mathbb{R}^3$ tal que T(v) = (-3, -2).
 - c) Determinar $v \in \mathbb{R}^3$ tal que T(v) = (0, 0).
- 23) Seja $T: \mathbb{R}^4 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ a transformação linear tal que $T(e_1) = (1, -2, 1)$, $T(e_2) = (-1, 0, -1)$, $T(e_3) = (0, -1, 2)$ e $T(e_4) = (1, -3, 1)$, sendo $\{e_1, e_2, e_3, e_4\}$ a base canônica do \mathbb{R}^4 .
 - a) Determinar o núcleo e a imagem de T.
 - b) Determinar bases para o núcleo e para a imagem.
 - c) Verificar o Teorema da Dimensão.
- 28) Seja a transformação linear $T: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$, T(x,y) = (2x y, x + 3y, -2y) e as bases $A = \{(-1,1),(2,1)\}$ e $B = \{(0,0,1),(0,1,-1),(1,1,0)\}$. Determinar $[T]_B^A$. Qual a matriz $[T]_C^A$, onde C é a base canônica do \mathbb{R}^3 ?

a matriz canônica de uma transformação linear $T: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$. Se T(v) = (2, 4, -2), calcular v.

33) Consideremos o operador linear

$$T: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(x, y) \longmapsto (x + 2y, x - y)$$

e as bases $A = \{(-1, 1), (1, 0)\}$, $B = \{(2, -1), (-1, 1)\}$ e C canônica.

Determinar $[T]_A$, $[T]_B$, $[T]_C$.

Observação.

 $[T]_A = [T]_A^A$ são as componentes das imagens dos vetores da base A em relação à própria base.

- 41) Consideremos as transformações lineares S e T de \mathbb{R}^3 em \mathbb{R}^2 definidas por S(x, y, z) = (2x y, 3x 2y + z) e T(x, y, z) = (x + y z, y 2z).
 - a) Determinar o núcleo da transformação linear S+T.
 - b) Encontrar a matriz canônica de 3S 4T.
- 44) As transformações $S: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ e $T: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$ são tais que S(x, y) = (y, x y, 2x + 2y) e T(x, y, z) = (x, y).
 - a) Sendo $B = \{(1, 0, -1), (1, 1, 1), (1, 0, 0)\}$ uma base do \mathbb{R}^3 , determinar a matriz $[S \circ T]_B$.
 - b) Determinar $[T \circ S]_{B'}$ e $[T \circ S]_{B''}$, sendo $B' = \{(1, 1), (0, -1)\}$ e B'' a base canônica.