Chapitre 8 Les arbres binaires de recherche (ABR)

Module: structures de données et programmation C

2éme LEESM

mlahby@gmail.com

30 mai 2021

Plan

- Définition
- 2 Implantation
- Recherche
- 4 Insertion
- Suppression

Définition

Définition

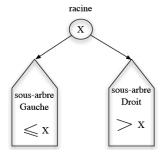
Un arbre binaire de recherche (ABR) est un arbre binaire danslequel, tous les noeuds du sous-arbre gauche d'un noeud ont une valeur inférieure (ou égale) à la sienne et tous les noeuds du sous-arbre droit ont une valeur supérieure à la valeur du noeud lui-même.

intérêt

- les arbres de recherche ont un intérêt quand il y a un grand nombre d'ajouts et de suppressions.
- On peut utiliser la structure ABR dans le but de réaliser des algorithmes de tris rapides, exemple tri par tas.

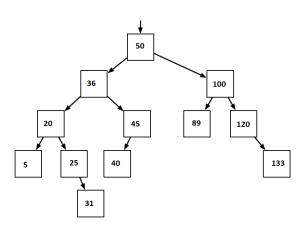
Définition récursive d'un ABR

- Soit vide
- Soit composé
 - un noeud racine contient un élément X
 - de 2 sous arbres binaires de recherche ABRG et ABRD disjoints
 - * dans ABRG \rightarrow noeuds $\leq X$
 - * dans ABRD \rightarrow noeuds > X



Représentation graphique d'un arbre binaire

\Rightarrow Exemple :



Implantation d'un ABR avec deux pointeurs

Définition d'un arbre binaire de recherche

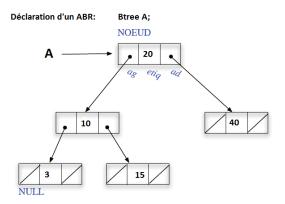
```
/* Définition du type Element */
typedef int Element;
/* Définition du type noeud d'un arbre binaire */
typedef struct noeud{
    Element etiq; /*le champ etiq peut avoir n'importe quel type*/
    struct noeud *fg; /*pointeur contenant l'adresse du ABG*/
    struct noeud *fd; /*pointeur contenant l'adresse du ABD*/
}Tnoeud;
/* Définition du type Btree */
typedef struct *Tnoeud Btree
```

Déclaration d'un arbre binaire de recherche

Btree A

Implantation d'un ABR avec deux pointeurs

\Rightarrow Exemple :



Rechercher un élément v dans un arbre ordonné a

Principe

Au lieu de parcourir tout l'arbre, on ne parcourt que la partie qui peut contenir l'élément.

3 cas

- (a->val) < v rechercher dans sous-arbre gauche.
- (a->val) > v rechercher dans sous-arbre droit.

Rechercher un élément v dans un arbre ordonné a

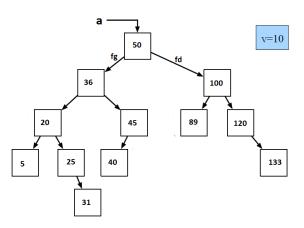
- La fonction Rechercher() teste si v est un élément de l'arbre binaire de recherche a.
- elle renvoie 1 si v dans a, et 0 sinon.

Définition de la fonction

Principe

- On compare v et a− >etiq :
 - Cas 1 : égale ou inférieure :
 - →**on va** à gauche
 - Cas 2 : supérieure :
 - →**on va** à droite
- «on va» : si pointeur!= NULL, on considère SS Arbre
- si pointeur == NULL on crée une feuille

\Rightarrow Exemple :



- La fonction InsertFeuille permet d'ajouter une nouvelle feuille dans une ABR.
- Elle fait appel à la fonction CreerFeuille.

Définition de la fonction Btree InsertFeuille(Btree a, Element v)

```
Btree InsertFeuille(Btree a, Element v)
   {if (EstVide(a))
       a=CreerFeuille(v);
   else
       if (a->etiq \ge v)
            a - > fg = InsertFeuille(a - > fg, v);
       else
            a - > fd = InsertFeuille(a - > fd, v);
   return a;
```

 La fonction CreerFeuille renvoie un arbre binaire dont la racine est e et les fils gauche et droit sont vides.

Définition de la fonction arbreBin CreerFeuille(Element e)

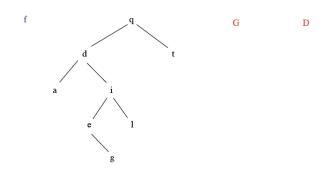
```
Btree CreerFeuille(Element e)
    {Btree n;
    n=(Btree)malloc(sizof(Tnoeud));
    n->etiq=e;
    n->fg=NULL;
    n->fd=NULL;
    return n;
}
```

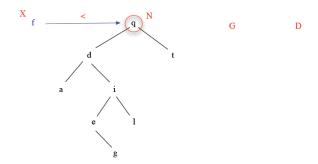
Principe

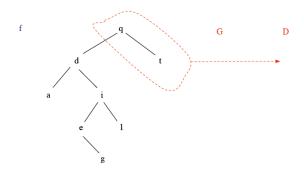
- Pour ajouter X comme racine dans A on applique les deux étapes suivantes :
 - ① Couper A en 2 arbres binaires de recherche (ARBIN) G et D
 - \rightarrow **G** contient tous les éléments de $A \le X$
 - \rightarrow **D** contient tous les éléments de A > X
 - 2 Former un nouvel ARBIN A' dont la racine avec :
 - étiquette de $A' \leftarrow X$
 - ABG(A') ← G
 - ABD(A') ← D

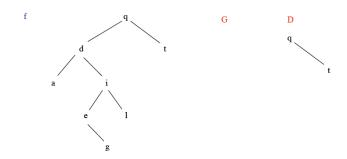
Principe de coupure

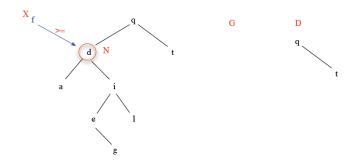
- Il n'est pas nécessaire de parcourir TOUS les noeuds de A
 → seulement les noeuds N situés sur le chemin de recherche
 de X dans A
- si noeud $N \le X : G \leftarrow N + ABG(N)$ sur le bord droit de G
- si noeud N > X : D ← N + ABD(N) sur le bord gauche de D

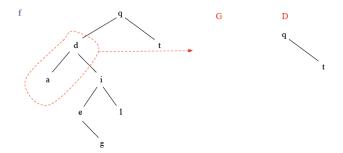


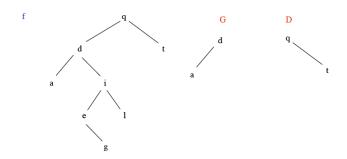


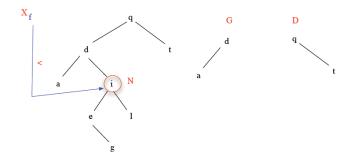


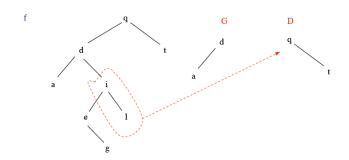


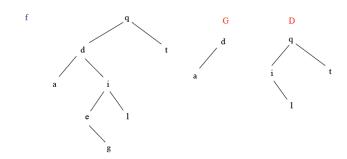


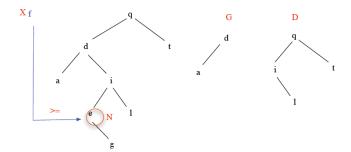


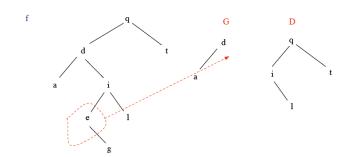


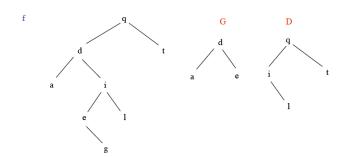


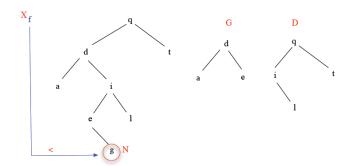


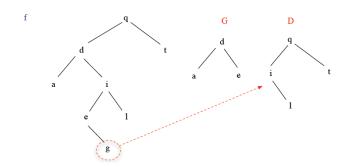


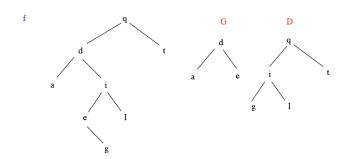












```
Algorithme : de coupure de A en 2 ARBIN G et D
Procedure Coupure(ELEMENT X, Btree A, G, D)
Début
    SI A est vide ALORS
         G \leftarrow \text{vide}
         D \leftarrow \text{vide}
    SINON
         SIX < AALORS
              D \leftarrow A
              Coupure(X, ABG(A), G, ABG(D))
         SINON
              G \leftarrow A
              Coupure(X, ABD(A), ABD(G), D)
         FSI
     FSI
Fin
```

Algorithme : Ajout d'un élément X à la racine de l'arbre A

```
\label{eq:Btree AjouterRacine} \begin{aligned} & \text{Btree AjouterRacine}(\text{ELEMENT X}, \text{ Btree A}) \\ & \text{Variables Btree R}; \\ & \textbf{D\'ebut} \\ & & \text{\'etiquette de R} \leftarrow X \\ & & \text{ABG(R)} \leftarrow \text{vide} \\ & & \text{ABD(R)} \leftarrow \text{vide} \\ & & \text{Coupure (X, A,ABG(R), ABD(R))} \\ & & \text{A} \leftarrow R \\ & & \text{retourner A}; \end{aligned}
```

Suppression d'un élément <u>v</u> dans un ABR <u>A</u>

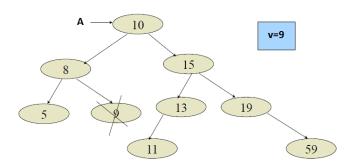
Principe

Pour supprimer un élément v dans A il faut :

- ① déterminer la place de v dans A → noeud N : cela se fait d'une manière récursive (même principe que l'algorithme de recherche)
- 2 supprimer v avec réorganisation des éléments de A.
- On distingue 3 cas :
 - Le noeud N à 0 fils : suppression immédiate
 - Le noeud N à 1 fils : on remplace v par ce fils
 - Le noeud N à 2 fils : 2 solutions
 - remplacer v par l'élément qui lui est immédiatement inférieur
 → Le MAX dans ABG(N)
 - remplacer v par l'élément qui lui est immédiatement supérieur
 → Le MIN dans ABD(N)

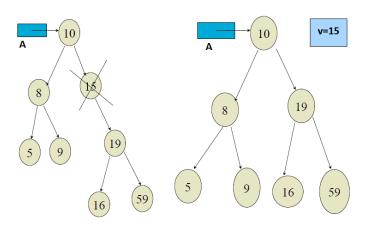
1^{er} Cas: Suppression d'un noeud à <u>0 fils</u> dans un ABR <u>A</u>

\Rightarrow Exemple :



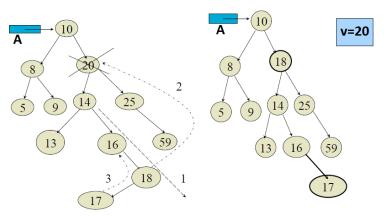
2^{eme} Cas: Suppression d'un noeud à <u>1 fils</u> dans un ABR <u>A</u>

\Rightarrow Exemple :



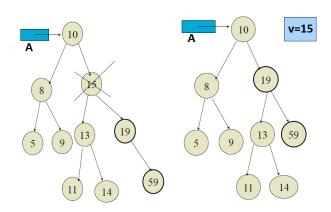
3^{eme} Cas : Suppression d'un noeud à <u>2 fils</u> dans un ABR <u>A</u>

 \Rightarrow **Solution 1 :** le noeud est remplacé par le plus grand élément du SS arbre gauche



3^{eme} Cas : Suppression d'un noeud à <u>2 fils</u> dans un ABR <u>A</u>

 \Rightarrow **Solution 2 :** le noeud est remplacé par le plus petit élément du SS arbre droit



Suppression du MAX

- La fonction supprimerMax(Element *MAX, Btree A) retourne l'élément le plus grand dans MAX et supprime cet élément de A
- L'élément le plus grand dans un arbre est l'élément le plus à droite.

Définition de la fonction

```
\label{eq:Btree supprimerMax} Btree supprimerMax(int *MAX, Btree A) $$\{$ if(A->fd==NULL)$$ $$ /*récupère la valeur dans MAX*/$$ *MAX= rac->etiq;$ /*récupère l'adresse de fg*/$$ A=A->fg;$ $$ else $$ A->fd= supprimerMax(MAX, A->fd);$ return A;$$$
```

Suppression d'un élément v dans un ABR A

 La fonction Supprimer() supprime l'élément v dans A. Retour A si v ∉A sinon A-noeud(v)

Définition de la fonction Btree Supprimer(Element v, Btree A)

```
Btree Supprimer(int v,Btree A)
    { Btree temp;
       Element max;
       if (A!=NULL)
       if (v < A - > etiq)
             A - > fg = supprimer(x, A - > fg)
       else
             if (v > A - > etia)
                   A - > fd = supprimer(x, A - > fd)
             else /* On a trouvé l'élément */
                    if( A - > fg == NULL ) /*0 ou 1 fils */
                        \{ tmp=A->fd :
                        free(A);
                        A=tmp;
```

Suppression d'un élément <u>v</u> dans un ABR <u>A</u>

```
Suite du code
                   else /*le fils gauche n'est pas vide */
                       if( A - >fg == NULL ) /*1 fils */
                           tmp=A->fd:
                           free(A):
                           A=tmp;
                       else /* il y a les deux fils 1ere solution */
                           A->fg = supprimerMax(&max, A->fg);
                           A->etiq = max;
    return A;
```