Metody numeryczne

Wykład 5 - Interpolacja

Janusz Szwabiński

Plan wykładu

1. Zagadnienie interpolacyjne

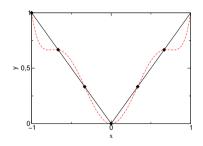
2. Interpolacja wielomianowa

3. Interpolacja wymierna

Zagadnienie interpolacyjne

$$F(x_i) = y_i, i = 0, 1, ..., n$$

- x_i węzły interpolacji
- $y_i \equiv f(x_i)$ wartości funkcji interpolowanej
- F(x) funkcja interpolująca



 Π_n – zbiór wielomianów stopnia $\leq n$

Twierdzenie

Dla dowolnych n+1 punktów węzłowych $(x_i,y_i),\ i=0,1,\ldots,n,\ x_i\neq x_k$ dla $i\neq k$, istnieje dokładnie jeden wielomian $W_n\in\Pi_n$ taki, że

$$W_n(x_i) = y_i, i = 0, 1, ..., n.$$

⇒ interpolacja wielomianowa jest zagadnieniem jednoznacznym!

Dowód.

Mamy n+1 punktów węzłowych (x_i,y_i) . Szukamy wielomianu interpolującego w postaci

$$W_n(x) = a_0 + a_1 x + \ldots + a_n x^n, \ W_n(x_i) = y_i, \ i = 0, \ldots, n$$

Stąd

$$a_0 + a_1 x_0 + \dots + a_n x_0^n = y_0$$

$$\vdots$$

$$a_0 + a_1 x_n + \dots + a_n x_n^n = y_n$$

Dowód.

Macierz układu (niewiadomymi są współczynniki a_i !)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & X_{0} & X_{0}^{2} & \dots & X_{0}^{n} \\ 1 & X_{1} & X_{1}^{2} & \dots & X_{1}^{n} \\ & \vdots & & & \\ 1 & X_{n} & X_{n}^{2} & \dots & X_{n}^{n} \end{pmatrix}$$

- \Rightarrow det $A \neq 0$ (wyznacznik Vandermonde'a z $x_i \neq x_k$ dla $i \neq k$)
- ⇒ układ równań jest układem Cramera

Dowód.

⇒ istnieje dokładnie jedno rozwiązanie

$$a_i = \frac{\det A_i}{\det A} = \frac{1}{\det A} \sum_{j=0}^n y_j A_{ij}$$

gdzie A_{ij} są kolejnymi dopełnieniami algebraicznymi elementów *i*–tej kolumny macierzy A



$$W_n(x) = a_0 + \ldots + a_n x^n$$
 $\begin{cases} W_n(x) = y_0 \Phi_0(x) + \ldots + y_n \Phi_n(x) \end{cases}$ $A_i = \frac{1}{\det A} \sum_{j=0}^n y_j A_{ij}$ $A_i = \frac{1}{\det A} \sum_{j=0}^n y_j A_{ij}$

Ponieważ

$$W_n(x_i) = y_0 \Phi_0(x_i) + y_1 \Phi_1(x_i) + \ldots + y_n \Phi_n(x_i) \equiv y_i$$

$$\Rightarrow \Phi_i(x_j) = \begin{cases} o, & \text{gdy } i \neq j \\ 1, & \text{gdy } i = j \end{cases}$$

Niech

$$\Phi_i(x) = \lambda(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{i-1})(x - x_{i+1}) \dots (x - x_n)$$

Z warunku $\Phi_i(x_i) = 1$ otrzymujemy

$$\Phi_i(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{i-1})(x - x_{i+1}) \dots (x - x_n)}{(x_i - x_0)(x_i - x_1) \dots (x_i - x_{i-1})(x_i - x_{i+1}) \dots (x_i - x_n)}$$

Stąd

$$W_n(x) = \sum_{j=0}^n y_j \frac{\omega_n(x)}{(x - x_j) \frac{\omega_n(x)}{x - x_j}} \Big|_{x = x_j} = \sum_{j=0}^n y_j \frac{\omega_n(x)}{(x - x_j)\omega'_n(x_j)}$$
$$\omega_n(x) = (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_n)$$

Z twierdzenia o jednoznaczności

 \Rightarrow wielomian Lagrange'a jest jedynym wielomianem interpolacyjnym stopnia $\leq n$

Przykład

Szukamy wielomianu interpolacyjnego, który przechodzi przez następujące punkty wezłowe:

$$W_3(x) = \frac{3(x-1)(x-2)(x-4)}{(-2-1)(-2-2)(-2-4)} + \frac{(x+2)(x-2)(x-4)}{(1+2)(1-2)(1-4)}$$
$$-\frac{-3(x+2)(x-1)(x-4)}{(2+2)(2-1)(2-4)} + \frac{8(x+2)(x-1)(x-4)}{(4+2)(4-1)(4-2)}$$
$$= \frac{2}{3}x^3 - \frac{3}{2}x^2 - \frac{25}{6}x + 6$$

```
def lagrange(x.xData.vData):
    n = len(xData)
    for i in range(n):
        W = 1.0
        for j in range(n):
            if i != j:
                w = w*(x-xData[j])/(xData[i]-xData[j])
        y = y + w*yData[i]
    return v
```

$$W_{i_0,i_1,\ldots,i_k}(x)$$
 - wielomian stopnia k przechodzący przez (x_{i_l},y_{i_l}) , $j=0,1,\ldots,k$

Twierdzenie

Wielomian $W_{i_0,i_1,...,i_k}$ daje się przedstawić wzorem rekurencyjnym

$$W_{i_0,i_1,...,i_k}(x) = \frac{(x-x_{i_0})W_{i_1,...,i_k}(x) - (x-x_{i_k})W_{i_0,...,i_{k-1}}(x)}{x_{i_k}-x_{i_0}}$$

Dowód.

Niech P(x) będzie prawą stroną powyższego równania. Stopień P(x) jest $\leq k$. Ponadto, zgodnie z definicją wielomianów $W_{i_1,\dots,i_k}(x)$ i $W_{i_0,\dots,i_{k-1}}(x)$ mamy

$$P(x_{i_0}) = W_{i_0,...,i_{k-1}}(x_{i_0}) = y_{i_0}, \ P(x_{i_k}) = W_{i_1,...,i_k}(x_{i_k}) = y_{i_k}$$
 (1)

a dla i = 1, 2, ..., k - 1

$$P(x_{i_j}) = \frac{(x_{i_j} - x_{i_0})y_{i_j} - (x_{i_j} - x_{i_k})y_{i_j}}{x_{i_k} - x_{i_0}} = y_{i_j}$$

$$P(x)$$
 ma zatem cechy $W_{i_0,i_1,...,i_n}(x)$

Przykład

Xi	0	1	3
Уi	1	3	2

Schemat Neville'a dla $W_{0,1,2}(2)$ ma postać:

O 1
$$W_{0,1}(2) = \frac{(2-0)*3-(2-1)*1}{1-0} = 5$$
1 3
$$W_{1,2}(2) = \frac{(2-1)*2-(2-3)*3}{3-1} = \frac{5}{2}$$

Twierdzenie (Rolle'a)

Niech:

- 1. funkcja będzie określona na przedziale domkniętym < a, b >;
- 2. istnieje pochodna skończona f'(x) przynajmniej w przedziale otwartym (a,b);
- 3. na końcach przedziału funkcja przyjmuje wartości f(a) = f(b). Wówczas między a i b można znaleźć taki punkt c (a < c < b), że

$$f'(c) = 0.$$

Niech f(x) będzie funkcją n+1 razy różniczkowalną oraz $\epsilon(x)=W_n(x)-f(x)$:

Twierdzenie

$$|\epsilon(\mathbf{x})| \leqslant \frac{M_{n+1}}{(n+1)!} |\omega_n(\mathbf{x})|$$

gdzie

$$M_{n+1} = \sup_{x \in \langle a,b \rangle} |f^{(n+1)}(x)|$$

Dowód.

Wprowadźmy funkcję pomocniczą (K - pewna stała)

$$\phi(u) = W_n(u) - f(u) + K(u - x_0)(u - x_1) \dots (u - x_n)$$

$$\phi(x_i) = 0, i = 0, 1, ..., n$$

Współczynnik K dobieramy tak, aby pierwiastkiem funkcji $\phi(u)$ był również punkt \tilde{x} , różny od węzłów interpolacji:

$$K = rac{f(ilde{x}) - W_n(ilde{x})}{\omega_n(ilde{x})} \ (\omega_n(ilde{x})
eq o dla ilde{x}
eq x_i)$$

Dowód.

 $\phi(u)$ ma w sumie n+2 miejsc zerowych $x_0, x_1, \ldots, x_n, \tilde{x}$. Twierdzenia Rolle'a:

- $\Rightarrow \phi'(u)$ ma w każdym z podprzedziałów położonych między pierwiastkami co najmniej jedno miejsce zerowe
- \Rightarrow w przedziale (min(x, x_0), max(x, x_n)) jest co najmniej n + 1 miejsc zerowych $\phi'(u)$
- \Rightarrow co najmniej *n* miejsc zerowych drugiej pochodnej $\phi''(u)$

:

Dowód.

 \Rightarrow istnieje co najmniej jeden punkt ξ w przedziale (min(x, x_0), max(x, x_n)) taki, że $\phi^{(n+1)}(\xi) = 0$

Ponieważ

$$W_n^{(n+1)}(x) = 0$$

 $\omega_n^{(n+1)}(x) = (n+1)!$

więc

$$\phi^{(n+1)}(u) = -f^{(n+1)}(u) + K(n+1)! \implies K = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}$$

Dowód. Stąd wynika

$$f(x) - W_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}\omega_n(x),$$

zatem

$$|\epsilon(\mathbf{x})| \leqslant \frac{M_{n+1}}{(n+1)!} |\omega_n(\mathbf{x})|,$$

gdzie

$$M_{n+1} = \sup_{x \in \langle a,b \rangle} |f^{(n+1)}(x)|$$



Wzór interpolacyjny Newtona

wzór Lagrange'a i metoda Neville'a pozwalają wyznaczyć wartość wielomianu w punkcie

• niepraktyczne, jeśli punktów jest dużo

Definicja

Ilorazami różnicowymi pierwszego rzędu nazywamy wyrażenia

$$f[x_{0}; x_{1}] = \frac{f(x_{1}) - f(x_{0})}{x_{1} - x_{0}}$$

$$f[x_{1}; x_{2}] = \frac{f(x_{2}) - f(x_{1})}{x_{2} - x_{1}}$$

$$\vdots$$

$$f[x_{n-1}; x_{n}] = \frac{f(x_{n}) - f(x_{n-1})}{x_{n} - x_{n-1}}$$

Definicja

Ilorazami różnicowymi drugiego rzędu nazywamy wyrażenia

$$f[x_0; x_1; x_2] = \frac{f[x_1; x_2] - f[x_0; x_1]}{x_2 - x_0}$$

$$\vdots$$

$$f[x_{n-2}; x_{n-1}; x_n] = \frac{f[x_{n-1}; x_n] - f[x_{n-2}; x_{n-1}]}{x_n - x_{n-2}}$$

Definicja

Ilorazem różnicowym rzędu n nazywamy

$$f[x_i; x_{i+1}; \ldots; x_{i+n}] = \frac{f[x_{i+1}; \ldots; x_{i+n}] - f[x_i; x_{i+1}; \ldots; x_{i+n-1}]}{x_{i+n} - x_i}$$

dla
$$n = 1, 2, ...$$
 oraz $i = 0, 1, 2, ...$

Xi	$f(x_i)$	Ilorazy różnicowe			
		rzędu 1	rzędu 2	rzędu 3	rzędu 4
Xo	$f(x_0)$	$f[x_0 \cdot x_1]$			
<i>X</i> ₁	$f(x_1)$) [NO, N1]	$f[x_0;x_1;x_2]$	Cr. 1	
X ₂	$f(x_2)$	$\int [X_1; X_2]$	$f[x_1; x_2; x_3]$	$\int [X_0; X_1; X_2; X_3]$	$f[x_0; x_1; x_2; x_3; x_4]$
<i>X</i> ₃	$f(x_3)$	$f[x_2;x_3]$	$f[x_2; x_3; x_4]$	$f[x_0; x_1; x_2; x_3]$ $f[x_1; x_2; x_3; x_4]$	
X,	$f(x_{i})$	$f[x_3;x_4]$	- · · · ·		

Twierdzenie

$$W_n(x) = f(x_0) + f[x_0; x_1]\omega_0(x) + \ldots + f[x_0; \ldots; x_n]\omega_{n-1}(x),$$

przy czym
$$\omega_i(\mathbf{x}) = (\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) \dots (\mathbf{x} - \mathbf{x}_i)$$
.

Dowód.

Dla n = o twierdzenie jest prawdziwe, ponieważ

$$W_{o}(x) \equiv f(x_{o}).$$

Załóżmy, że jest ono prawdziwe dla pewnego k-1> o. Różnica $W_k(x)-W_{k-1}(x)$ jest wielomianem, który można przedstawić w postaci

$$W_k(x) - W_{k-1}(x) = A(x - x_0) \dots (x - x_{k-1}),$$

gdzie A jest współczynnikiem przy najwyższej potędze x wielomianu $W_k(x)$.

Dowód.

Według założenia indukcyjnego, najwyższymi współczynnikami wielomianów $W_{0,1,\ldots,k-1}$ oraz $W_{1,\ldots,k}$ są odpowiednio $f[x_0,\ldots,x_{k-1}]$ i $f[x_1,\ldots,x_k]$. Ze wzoru Neville'a wynika

$$W_k(x) = \frac{(x - x_0)W_{1,\dots,k}(x) - (x - x_k)W_{0,\dots,k-1}(x)}{x_k - x_0},$$

zatem

$$A = \frac{f[x_1, \ldots, x_k] - f[x_0, \ldots, x_{k-1}]}{x_k - x_0} = f[x_0, \ldots, x_k].$$



Przykład

Xi	0	2	3	4	6
Уi	1	3	2	5	7

Xi	$f(x_i)$	$f[x_i; x_{i+1}]$	$f[x_i; x_{i+1}; x_{i+2}]$	$f[x_i;\ldots;x_{i+3}]$	$f[x_i;\ldots;x_{i+4}]$
0	1				
		1	2		
2	3	-1	$-\frac{2}{3}$	2	
3	2	-1	2	3	- <u>2</u>
		3		$-\frac{2}{3}$	9
4	5		$-\frac{2}{3}$	3	
		1	,		
6	7				

$$W_4(x) = 1 + 1(x - 0) - \frac{2}{3}(x - 0)(x - 2)$$

$$+ \frac{2}{3}(x - 0)(x - 2)(x - 3)$$

$$- \frac{2}{9}(x - 0)(x - 2)(x - 3)(x - 4)$$

$$= -\frac{2}{9}x^4 + \frac{8}{3}x^3 - \frac{88}{9}x^2 + \frac{35}{3}x + 1$$

Wzór Newtona - implementacja

```
n = len(x)-1
W = np.copv(v)
for i in range(1.n+1):
     for i in range(n.i-1.-1):
         W[i]=(W[i]-W[i-1])/(x[i]-x[i-i])
\Rightarrow W zawiera potrzebne ilorazy różnicowe w kolejności W[o] = f(x_0),
    W[1] = f[x_0, x_1], \dots, W[n] = f[x_0, \dots, x_n]
Sprawdzenie (n = 2):
```

```
 \begin{split} i &= 1, \quad j = 2, \quad W[2] = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} = f[x_1, x_2] \\ j &= 1, \quad W[1] = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0} = f[x_0, x_1] \\ i &= 2, \quad j = 2, \quad W[2] = \frac{f[x_1, x_2] - W[1]}{x_2 - x_0} = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0} = f[x_0, x_1, x_2] \end{split}
```

Wzór Newtona - współczynniki wielomianu

Chcemy zapisać wielomian interpolacyjny w postaci

$$W_n(x) = a_0 + a_1 x + \ldots + a_n x^n$$

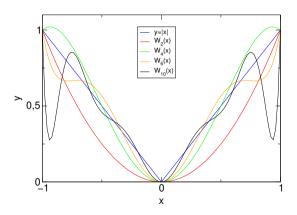
Przykład (n = 2):

$$W(x) = f[x_0, x_1, x_2]x^2 + \{f[x_0, x_1] - f[x_0, x_1, x_2](x_1 + x_2)\}x + \{f(x_0) - f(x_0, x_1)x_0 + f[x_0, x_1, x_2]x_0x_1\}$$

Wzór Newtona - współczynniki wielomianu

```
a = np.copv(W)
for i in range(n):
     for i in range(n-1,i-1,-1):
          a[i]=a[i]-x[i-i]*a[i+1]
Sprawdzenie (n = 2):
 i = 0 j = 1 a[1] = f[x_0, x_1] - x_1 f[x_0, x_1, x_2]
    j = 0 a[0] = f(x_0) - x_0 \{f[x_0, x_1] - f[x_0, x_1, x_2]\}
 i = 1 j = 1 a[1] = f[x_0, x_1] - (x_0 + x_1)f[x_0, x_1, x_2]
 i = 2 a[2] = f[x_0, x_1, x_2]
```

Zbieżność procesów interpolacyjnych



Mamy (n + 1) punktów węzłowych

$$(x_i, y_i = f(x_i)), i = 0, 1, ..., n$$

Wartość funkcji f(x) przybliżamy funkcją wymierną

$$\phi^{\mu,\nu}(x) \equiv \frac{P^{\mu}(x)}{Q^{\nu}(x)} = \frac{a_0 + a_1 x_1 + \ldots + a_{\mu} x^{\mu}}{b_0 + b_1 x_1 + \ldots + b_{\nu} x^{\nu}}$$

spełniającą warunek

$$\phi^{\mu,\nu}(x_i) = y_i, \ \ i = 0, 1, 2, \dots, n$$

Pułapka!

Na podstawie

$$\phi^{\mu,\nu}(x_i) = y_i, i = 0, 1, 2, \dots, n$$

można wnioskować, że

$$P^{\mu}(x_i) - y_i Q^{\nu}(x_i) = 0, \quad i = 0, 1, \dots, \mu + \nu$$

określa współczynniki a_i, b_i

Pułapka!

Przykład Niech $\mu = \nu = 1$ oraz

$$a_{0} - b_{0} = 0$$
 $a_{0} + a_{1} - 2 * (b_{0} + b_{1}) = 0$
 $a_{0} + 2a_{1} - 2 * (b_{0} + 2b_{1}) = 0$

Pułapka!

Zakładając, że $b_1 = 1$, otrzymamy

$$b_0 = 0, a_0 = 0, a_1 = 2$$

czyli

$$\phi^{1,1}(x)=\frac{2x}{x}$$

 \Rightarrow funkcja $\phi^{1,1}(x)$ nie rozwiązuje zadania interpolacji

Odwrotności ilorazów różnicowych

Definicja

Odwrotnościami ilorazów różnicowych nazywamy wielkości

$$\varphi[\mathbf{x}_{i}; \mathbf{x}_{j}] = \frac{\mathbf{x}_{i} - \mathbf{x}_{j}}{\mathbf{y}_{i} - \mathbf{y}_{j}}$$

$$\varphi[\mathbf{x}_{i}; \mathbf{x}_{j}; \mathbf{x}_{k}] = \frac{\mathbf{x}_{j} - \mathbf{x}_{k}}{\varphi[\mathbf{x}_{i}; \mathbf{x}_{j}] - \varphi[\mathbf{x}_{i}; \mathbf{x}_{k}]}$$

$$\varphi[\mathbf{x}_{i}; \dots; \mathbf{x}_{l}; \mathbf{x}_{m}; \mathbf{x}_{n}] = \frac{\mathbf{x}_{m} - \mathbf{x}_{n}}{\varphi[\mathbf{x}_{i}; \dots; \mathbf{x}_{l}; \mathbf{x}_{m}] - \varphi[\mathbf{x}_{i}; \dots; \mathbf{x}_{l}; \mathbf{x}_{n}]}$$

przy czym niektóre z nich mogą być nieskończone ze względu na zerowanie się mianowników.

Spełniona jest następująca własność:

$$\begin{array}{lcl} \frac{P^{n}(x)}{Q^{n}(x)} & = & y_{o} + \frac{P^{n}(x)}{Q^{n}(x)} - y_{o} = y_{o} + \frac{P^{n}(x)}{Q^{n}(x)} - \frac{P^{n}(x_{o})}{Q^{n}(x_{o})} \\ & = & y_{o} + (x - x_{o}) \frac{P^{n-1}(x)}{Q^{n}(x)} = y_{o} + \frac{x_{i} - x_{o}}{\frac{Q^{n}(x)}{P^{n-1}(x)}} \end{array}$$

Stąd wynika

$$\frac{Q^{n}(x_{i})}{P^{n-1}(x_{i})} = \frac{x_{i} - x_{o}}{y_{i} - y_{o}} = \varphi[x_{o}; x_{i}], \quad i = 1, 2, \dots, 2n$$

czyli

$$\frac{Q^{n}(x)}{P^{n-1}(x)} = \varphi[x_{0}; x_{1}] + \frac{Q^{n}(x)}{P^{n-1}(x)} - \frac{Q^{n}(x_{1})}{P^{n-1}(x_{1})}$$

$$= \varphi[x_{0}; x_{1}] + (x - x_{1}) \frac{Q^{n-1}(x)}{P^{n-1}(x)}$$

$$= \varphi[x_{0}; x_{1}] + \frac{x - x_{1}}{\frac{P^{n-1}(x)}{Q^{n-1}(x)}},$$

co prowadzi do

$$\frac{P^{n-1}(x_i)}{Q^{n-1}(x_i)} = \varphi[x_0; x_1; x_i], \quad i = 2, 3, \dots, 2n$$

Ostatecznie

$$\phi^{n,n}(x) = \frac{P^{n}(x)}{Q^{n}(x)} = y_{0} + \frac{x - x_{0}}{\frac{Q^{n}(x)}{P^{n-1}(x)}}$$

$$= y_{0} + \frac{x - x_{0}}{\varphi[x_{0}; x_{1}] + \frac{x - x_{1}}{\frac{P^{n-1}(x)}{Q^{n-1}(x)}}}$$

$$= \cdots$$

 $\phi^{n,n}(x)$ można więc przedstawić w postaci następującego ułamka łańcuchowego:

$$\phi^{n,n}(x) = y_0 + \underline{x - x_0} / \overline{\varphi[x_0; x_1]} + \underline{x - x_1} / \overline{\varphi[x_0; x_1; x_2]} + \underline{x - x_2} / \overline{\varphi[x_0; x_1; x_2; x_3]} + \cdots + \underline{x - x_{2n-1}} / \overline{\varphi[x_0; x_1; \dots; x_{2n}]}$$

Przykład Mamy daną tabelę odwrotności ilorazów różnicowych:

Xi	Уi	$\varphi[\mathbf{x}_{o};\mathbf{x}_{i}]$	$\varphi[X_0;X_1;X_i]$	$\varphi[X_0;X_1;X_2;X_i]$
0	0			
1	-1	-1		
2	$-\frac{2}{3}$	-3	$-\frac{1}{2}$	
3	9	$\frac{1}{3}$	<u>3</u> 2	1/2

$$\phi^{2,1}(x) = 0 + \underline{x}/\overline{-1} + \underline{x-1}/\overline{-\frac{1}{2}} + \underline{x-2}/\overline{\frac{1}{2}} = \frac{x}{-1 + \frac{x-1}{-\frac{1}{2} + \frac{x-2}{1}}} = \frac{4x^2 - 9x}{-2x + 7}$$